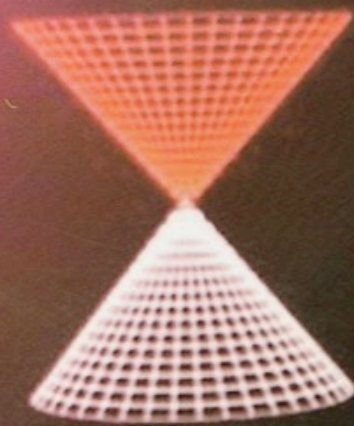


مقدمه ای بر نسبیت خاص





انتشارات دانشگاه بوعلی سینا

۳۰۴

مقدمه ای بر نسبیت خاص

مؤلف :

نوراله نظری پویا

عضو هیأت علمی دانشگاه بوعلی سینا

چاپ اول

۱۳۸۸

فهرست مطالب

فضا و زمان نیوتنی

فصل اول

- مقدمه : ۵
- ۱-۱: نظریه ارسطویی حرکت ۷
- ۲-۱: نظریه نیوتنی حرکت ۱۴
- ۳-۱: چارچوب مرجع ۱۷
- ۴-۱: تبدیلات گالیه ۲۰
- ۵-۱: اصل نسبیت گالیه و چارچوب مرجع مطلق ۲۲
- ۶-۱: پایه های فیزیک کلاسیک ۲۶
- ۷-۱: پیامدهای ناشی از پذیرش اصل وجود سرعت بی نهایت در فیزیک کلاسیک ۲۹

سینماتیک نسبیتی

فصل دوم

- مقدمه : ۳۵
- ۱-۲: اتر و نظریه الکترومغناطیس ۳۸
- ۲-۲: آزمایش مایکلسون و مورلی ۴۱
- ۳-۲: توجیه نتیجه منفی آزمایش مایکلسون و مورلی ۴۸
- ۴-۲: اصول نسبیت خاص ۵۲
- ۵-۲: ناظرهای لخت و اصول نسبیت ۵۴
- ۶-۲: نتایج حاصل اصول نسبیت خاص ۵۵
- ۶-۲-۱: نسبیت همزمانی ۵۵
- ۶-۲-۲: اتساع زمان ۵۹

۶۶.....	۲-۶-۳: انقباض طول.....
۷۱.....	۲-۷: تبدیلات لورنتس.....
۸۲.....	۲-۸: اثرهای نسبیتی.....
۸۲.....	۲-۸-۱: نسبیت همزمانی.....
۸۴.....	۲-۸-۲: اتساع زمان.....
۸۶.....	۲-۸-۳: انقباض طول.....
۹۴.....	۲-۹: تبدیل لورنتس سرعت.....
۱۱۸.....	۲-۱۰: شتاب ویژه.....
۱۲۵.....	۲-۱۱: ابیراهی نور.....
۱۳۰.....	۲-۱۲: اثر دوپلر نسبیتی.....
۱۴۲.....	تمرین.....

فضا - زمان نسبیتی

فصل سوم

۱۴۹.....	مقدمه :
۱۵۰.....	۳-۱: ناظرهای لخت در نسبیت.....
۱۵۷.....	۳-۲: فضا - زمان مینکوفسکی.....
۱۶۲.....	۳-۳: تغییر چارچوب مرجع.....
۱۶۶.....	۳-۴: مقیاس بندی محورهای چارچوب مرجع.....
۱۶۹.....	۳-۵: مخروط نور.....
۱۷۴.....	۳-۶: بازه های فضا - زمان و مخروط نور.....
۱۸۸.....	۳-۷: زمان ویژه.....
۱۹۰.....	۳-۸: آهنگ کار ساعت ناظرهای شتابدار.....
۱۹۱.....	۳-۹: بستگی زمان ویژه به مسیر.....

۱۹۳.....	۳-۱۰: همزمان کردن ساعتها
۱۹۶.....	۳-۱۱: انقباض طول
۲۰۱.....	۳-۱۲: نسیت همزمانی
۲۰۲.....	۳-۱۳: جمع نسیتی سرعتها از طریق نمودارهای مینکوفسکی
۲۰۴.....	۳-۱۴: باطلنمای انبار و نردبان
۲۰۹.....	۳-۱۵: بررسی مجدد باطلنمای انبار و نردبان
۲۱۱.....	۳-۱۶: باطلنمای دوقلوها
۲۲۱.....	تمرین:

دینامیک نسیتی

فصل چهارم

۲۲۳.....	مقدمه:
۲۲۴.....	۴-۱: جرم نسیتی یک ذره
۲۲۹.....	۴-۲: تکانه خطی یک ذره
۲۳۳.....	۴-۳: قوانین نیوتن و نسیت
۲۴۱.....	۴-۴: انرژی جنبشی نسیتی
۲۴۶.....	۴-۵: هم ارزی جرم و انرژی
۲۵۱.....	۴-۶: تبدیلات انرژی و تکانه
۲۵۷.....	۴-۷: ذرات بدون جرم سکون
۲۶۳.....	۴-۸: استخراج انرژی و تکانه یک ذره
۲۶۸.....	۴-۹: سیستم یکاها در نسیت
۲۶۹.....	۴-۱۰: چارچوب مرکز تکانه
۲۷۵.....	۴-۱۱: برخورد ذرات
۲۹۶.....	۴-۱۲: نیرو در نسیت
۲۹۷.....	۴-۱۲-۱: نیرو در یک بعد

۲۹۸.....	۴-۱۲-۲: ارتباط بین نیرو و شتاب
۳۰۲.....	۴-۱۳: تبدیلات لورنتس نیرو
۳۰۵.....	۴-۱۴: تبدیل نیروهای ویژه
۳۰۵.....	۴-۱۵: سیستمهای با جرم متغیر
۳۱۵.....	تمرین:

فصل پنجم نسبیت و نظریه الکترومغناطیس

۳۲۳.....	مقدمه:
۳۲۴.....	۵-۱: نظریه الکترومغناطیس
۳۳۰.....	۵-۲: تبدیلات گالیه و نظریه الکترومغناطیس
۳۳۵.....	۵-۳: برهم کنش بین دو ذره باردار با حرکت یکنواخت
۳۳۹.....	۵-۴: تبدیل میدانهای الکتریکی و مغناطیسی
۳۵۵.....	۵-۵: میدان حاصل از یک بار نقطه ای با حرکت یکنواخت
۳۶۴.....	۵-۶: حرکت ذره باردار در میدان الکتریکی یکنواخت
۳۷۳.....	۵-۷: حرکت ذره باردار در میدان مغناطیسی یکنواخت
۳۷۸.....	۵-۸: حرکت ذره باردار در میدان الکترومغناطیسی
۳۸۵.....	تمرین:
۳۸۷.....	منابع:
۳۸۹.....	واژه نامه فارسی - انگلیسی
۳۹۵.....	واژه نامه انگلیسی - فارسی
۴۰۱.....	راهنمای کتاب

مقدمه :

آگاهیها و پیشرفتهای بشر دربارهٔ جهان پیوسته رو به افزایش است. و همان طور که می دانیم، بخش اعظم این پیشرفت ها در یک قرن اخیر صورت گرفته است. معمولاً دانشمندان بنای کار خود را بر پایهٔ یافته ها و گزارشهای افراد گذشته می گذارند. و در واقع هرگونه پیشرفت در علم، پرسشهای تازه ای را برمی انگیزد. و این موضوع نیز باعث می گردد که تحقیق و تخیل انسان به زمینه هایی کشانده شود که اهمیت و توجه به آنها قبلاً معلوم نشده است. بعضی از کارهای علم بستگی به مشاهده و اندازه گیریهای دقیق و پرزحمت دارد. اینگونه اندازه گیریها و مشاهدات گاهی اندیشه های جدیدی را مطرح می کند و گاه این ضرورت را آشکار می کنند که نظریه های موجود را تغییر داده یا حتی آنها را کاملاً کنار بگذاریم. همهٔ اینها به طور کلی، نه تنها از خصوصیات و ویژگیهای فیزیک، بلکه از ویژگیهای علم به شمار می روند.

فیزیک را می توان مجموعهٔ سازمان یافته ای از اندیشه های آزموده در بارهٔ جهان دانست. درحقیقت، کارمهم فیزیک این است که چند اصل یا قانون بنیادی بیابد تا بتواند با آنها بعضی از قسمتهای این سیل آگاهیها را سازمان داده و آنها را معنی ببخشد. برای آن که با مسیر پیموده شده در فیزیک به طور اجمال آشنا شویم، لازم است ابتدا یک نظریهٔ علمی تعریف شود. اما ساده ترین تعریفی که برای علم می توان در نظر گرفت، این است که آن را به صورت یک مدل یا الگو از یک مجموعهٔ کیهانی یا حتی بخش محدود و کوچکی از آن را در نظر بگیریم و سپس مجموعهٔ قوانین یا روابط بین کمتهای موجود در آن بخش یا مدل را به دست آوریم. که البته این مجموعهٔ قوانین یا روابط

باید با توجه به مشاهدات و بررسیهایی که در آن بخش به عمل می آید، تعریف و استخراج گردند. از طرف دیگر، یک نظریه علمی زمانی نظریه ای کامل و خوب ارزیابی می گردد که دارای دو ویژگی مهم زیر باشد: اولاً آن نظریه بتواند مجموعه وگروه بزرگی از مشاهدات و تحقیقات را در قالب چند رابطه و قانون ساده بیان نماید. ثانیاً اینکه بتواند با بهره گیری از نتایج مشاهدات، پیشگوییهای درست و قاطعی را به دست دهد.

به طور کلی یک نظریه فیزیکی را که قرار است بخش معینی از جهان را توضیح دهد، نمی توان اثبات کرد. درحقیقت، این مهم نیست که نتایج آزمایشات و تحقیقات چند بار با آن نظریه مطابقت می کند و یا آن را تأیید می کند. بلکه آنچه مهم است، این است که نتیجه آزمایش یا تجربه ای آن را نقض نکند. به عبارت دیگر، حتی اگر نتیجه یک آزمایش یا تحقیق، با پیش بینی های آن نظریه توافق نداشته باشد، می توان آن نظریه را کنار گذاشت. و ما هرگز نمی توانیم اطمینان داشته باشیم که نتیجه آزمایش یا تجربه ای دیگر آن را نقض نکند.

از طرف دیگر، هر بار که نتیجه یک آزمایش یا مشاهده با پیش بینی های آن نظریه مطابقت پیدا می کند، اعتماد ما نسبت به آن نظریه بیشتر می شود. در غیر این صورت، یا باید به طور کلی آن را کنار گذاشت و یا اینکه درجهت اصلاح و تکمیل آن اقدام نمود. معمولاً در بعضی از موارد، نظریه جدید جایگزین نظریه پیشین می گردد. مانند نظریه حرکت نیوتنی که نظریه ارسطویی حرکت را به طور کامل کنار گذاشت. و در موارد دیگر، ممکن است نظریه جدید، نظریه پیشین را اصلاح و یا آن را تکمیل نماید. مانند نظریه نسبیت خاص اینشتین که نظریه و ایده های نیوتن را در مورد حرکت، و همین طور فضا و زمان تکمیل و یا اصلاح کرد. مثال دیگری که در این مورد می توان ذکر نمود، نظریه نسبیت عام اینشتین و نظریه گرانشی نیوتن می باشد. که درحقیقت، نظریه نسبیت عام اینشتین را می توان دنباله نظریه گرانشی نیوتن در نظر گرفت. امروزه، علی رغم اینکه نظریه نسبیت عام بسیار دقیق تر و کامل تر از نظریه گرانشی نیوتن است، اما در اغلب موارد عملی از نظریه گرانشی نیوتن استفاده می شود. زیرا، اولاً اختلاف بین پیش بینی های این دو نظریه در بعضی از موارد عملی و کاربردی بسیار ناچیز است. ثانیاً اینکه کار کردن با نظریه گرانشی نیوتن آسانتر است. یکی از مواردی که می توان به عنوان مثال آن را ذکر کرد؛ رصد دقیق حرکت سیاره عطارد است. رصدهای بسیار دقیق در مورد حرکت این سیاره نشان می دهند که بین پیش بینی های نظریه گرانشی نیوتن و مشاهدات انجام گرفته، اختلاف ناچیزی وجود دارد. از طرف دیگر، مشاهدات صورت گرفته در این باره با نتایج حاصل از نظریه نسبیت عام مطابقت بیشتری دارد. در اغلب موارد دیگر نیز به گفته

ریچارد فاینمن فیزیکدان آمریکایی: هر زمان که پیش بینی های اینشتین با نظرات نیوتن اختلاف پیدا کرده، طبیعت حق را به اینشتین داده است.

از طرف دیگر، بررسی سیر تحول علم فیزیک نشان می دهد که روش کار در فیزیک به این منوال بوده است که جهان را به بخش ها و محدوده های مختلفی تقسیم کرده و برای هر بخش یا محدوده ای نظریه ای جداگانه ارائه گردیده است. به عنوان مثال، بخش مربوط به فیزیک اتمی و زیر اتمی و ذرات بنیادی؛ حیطه مربوط به پدیده هایی که در مجاورت اجرام با چگالی زیاد رخ می دهند؛ محدوده های مربوط به پدیده های فیزیک در سرعت های کم و سرعت های قابل مقایسه با سرعت نورو حیطه های دیگر.

امروزه، نظریه های مختلفی در بخش های مختلف علم فیزیک ارائه شده است. به عنوان مثال در ابعاد اتمی و زیر اتمی، نظریه غالب مکانیک کوانتومی نسبیتی می باشد. در محدوده سرعت های بالا و قابل مقایسه با سرعت نور، نظریه نسبیت خاص و همچنین در حیطه سرعت های معمولی و عادی، قوانین نیوتن پدیده های حرکتی را توضیح می دهند. و در نزدیکی اجرام با چگالی زیاد نیز نظریه نسبیت عام، نظریه غالب محسوب می شود.

اما نکته دیگری که می توان به آن اشاره نمود، این است که بعضی از این نظریه ها که در بخش و محدوده معینی از طبیعت کاربرد داشته اند، برای مدت زمانی محدود، قابل استفاده بوده و بعد از محدوده زمانی معینی به وسیله نظریه های بعدی کامل تر شده و یا اینکه به طور کلی کنار گذاشته شده اند. نظریه نسبیت خاص نیز یکی از این نظریه هاست که در سال ۱۹۰۵ به وسیله آلبرت اینشتین، دانشمند بزرگ آلمانی ارائه گردیده است.

اینشتین در اوایل قرن بیستم میلادی با بیان دیدگاه های خود در مورد مفاهیم فضا و زمان و همچنین با کنار گذاشتن مطلق های نیوتنی، نظام فیزیکی نوینی را ارائه داد و به این ترتیب، نظام نیوتنی جهان، جای خود را به نظام اینشتینی می دهد. در حقیقت می توان گفت که ما اکنون در جهان اینشتین زندگی می کنیم. زیرا بدون در نظر گرفتن پیامدهای حاصل از نظریه نسبیت، توضیح و بررسی دقیق بسیاری از نتایج به دست آمده از تجربیات آزمایشگاهی در بخش های مختلف فیزیک غیر ممکن می باشد. به عبارت دیگر، اگر از فیزیک نیوتنی در این بخش ها و مباحث از فیزیک استفاده شود، با نتایج تجربی کاملاً متناقضی روبرو می شویم.

امروزه، در سرتاسر فیزیک اتمی، هسته ای، حالت جامد و فیزیک انرژی های بالا و ذرات بنیادی، از نسبیت برای توضیح دقیق و درست نتایج آزمایشات استفاده می شود. همچنین برای فهم

دقیق نظریه مکانیک کوانتومی و پیامدهای ناشی از این نظریه، ناگزیر به استفاده از نظریه نسبیت هستیم و نیز برای درک درست و صحیح نظریه الکترومغناطیس، ابتدا باید نظریه نسبیت را آموخت. به طوری که می توان ادعا نمود که هدف از ارائه نظریه نسبیت خاص در واقع به دست آوردن یک بینش صحیح و دقیق از نظریه الکترومغناطیس بوده است. به این ترتیب که این نظریه، مشکلات و ناسازگاریهایی که در نظریه الکترومغناطیس و نور شناخت در سالهای قبل از سال ۱۹۰۰ میلادی وجود داشت، به طور کامل توضیح داده و برطرف نمود.

از طرف دیگر، در حیطه اختر فیزیک و کیهانشناختی، کهکشان های دور دست با سرعت های نسبیتی حرکت می کنند و پدیده هایی از قبیل ستارگان نوترونی، تپ اخترها، سیاه چاله ها و ... با اثرهای کاملاً نسبیتی سروکار دارند.

اما در مورد اینشتین می توان گفت که وی در دوره دانشجویی با آثار افرادی چون هرتز، در باره جریانهای الکتریکی و امواج الکترومغناطیس، با نظریه الکترومغناطیس جیمز کلارک ماکسول و پس از آن با اندیشه های ارنست ماخ در باره مفاهیم بنیادی فیزیک، آشنا می گردد. از طرف دیگر، وی با نظریه الکترونی ماده که به وسیله هنریک لورنتس ارائه شده بود و همچنین کارهای فاراده، درباره الکتریسیته و مغناطیس آشنا می شود. به طوری که اینشتین به مدیون بودن خود در ارائه نظریه نسبیت خاص به آنها اذعان داشت و این موضوع را در سخنرانی سال ۱۹۲۱ در لندن، مطرح می کند. وی در واقع، نظریه خود را نتیجه مستقیم یا به عبارت دیگر، تکامل طبیعی کارهای فاراده، ماکسول و لورنتس می داند. اینشتین در حقیقت چیزی بیش از یک فیزیکدان بود. او جایگاه خود را در تاریخ فیزیک تشخیص داده بود؛ به طوری که در سال ۱۹۴۹ در نوشته ای به جایگاه سلف بزرگ خویش، یعنی نیوتن نیز اذعان کرده است:

نیوتن مرا ببخش، تو تنها راه موجودی را یافتی که یافتنش در زمان خودت، برای انسانی با قدرت اندیشه و خلاقیت والای تو، ممکن بود. مفاهیمی که تو خلق کردی حتی امروزه نیز در فیزیک راهنمای تفکر ما هستند. هرچند که وقتی هدف، درک عمیق تر روابط بشود، چاره ای جز جانشین کردن آن مفاهیم با مفاهیمی بسیار خارج از دایره تجربه خود نداریم.

حال ممکن است روزی برسد که فیزیکدان جوان و بی پروایی بنویسد، اینشتین مرا ببخش، تو تنها راه موجودی را یافتی که یافتنش در زمان خودت، برای انسانی با قدرت اندیشه و خلاقیت والای تو، ممکن بود. لکن چنین اتفاقی هنوز رخ نداده است.

فضا و زمان نیوتنی

مقدمه :

مفهوم حرکت را می توان یکی از اساسی ترین پدیده ها در محیط پیرامون خود به شمار آورد. به طوری که عملاً می توانیم در هر فرایند فیزیکی قابل تصور، رد حرکت چیزی را مشاهده نماییم. فرایندهای فیزیکی مانند، جذب و گسیل نور در داخل اتم، جریان الکتریکی در یک جسم رسانا، فشار در داخل مخزن یک گاز و... که به ترتیب ناشی از جابجایی یا حرکت الکترونهای داخل اتم، حرکت الکترونها در داخل جسم رسانا و حرکت مولکولهای گاز در داخل مخزن گازی باشند. همچنین، واکنشهای شیمیایی که آنها نیز ناشی از بعضی حرکات اتمی بوده و حاصل این نوع از حرکات، تشکیل مولکولهای جدید می باشد. امواج ایجاد شده بر روی سطح آب، وزش باد، حرکت برگها و... همگی پدیده های حرکتی به شمار می روند. به طور کلی می توان گفت که حرکت هر جسم ناشی از برهم کنش یا تأثیر متقابل

جسم با محیط اطرافش می باشد. در این میان می توان نقش یک فیزیکدان را هنگام مشاهده این پدیده های حرکتی یا فیزیکی، شناسایی و کشف علل تمام این حرکتهای دانست. حرکت اجسام پیرامون ما به هر شکل و صورتی که باشند، می توان آنها را به وسیله چند قاعده یا اصل کلی توضیح داد. مجموعه این اصول و قواعد، شاخه مهمی از علم فیزیک را به نام مکانیک تشکیل می دهند. برای بررسی و تحلیل تمامی پدیده های حرکتی ناشی از برهم کنش های گوناگون و همچنین شناسایی ماهیت آنها باید از مفاهیم اساسی و مهمی مانند نیرو، اندازه حرکت و انرژی استفاده نمود. درحالی که بدون بهره گرفتن از این مفاهیم، درک دقیق ماهیت یک پدیده فیزیکی ناممکن می باشد.

به طور خلاصه، مکانیک را می توان علم حرکت یا به عبارت دیگر، علم نیرو، تکانه و انرژی در نظر گرفت. این شاخه از علم فیزیک را می توان به سه مبحث کلی، یعنی سینماتیک، دینامیک و استاتیک تقسیم کرد. به گونه ای که در مبحث سینماتیک، همان طور که می دانیم، حرکت یک ذره بدون در نظر گرفتن عامل یا علل آن توصیف می شود. در بخش دینامیک، حرکت یک ذره یا سیستمی از ذرات با جزئیات و دقت بیشتر، یعنی با نظر گرفتن عامل یا علت آن بررسی می شود. در مبحث استاتیک نیز تعادل و شریط تعادل اجسام مطالعه می شود.

ما امروزه، علم مکانیک را حاصل تلاش و نبوغ سرایزاک نیوتن^۱ (۱۶۴۲-۱۷۲۷)، دانشمند بزرگ انگلیسی می دانیم. او نظریات خود را در مورد سه مفهوم اساسی در مکانیک، یعنی سکون، حرکت یکنواخت و شتاب، در قالب سه اصل به نام اصول یا قوانین نیوتن، در کتابی به نام پرنسیپیا تدوین کرده است.

نیوتن با ارائه این اصول در مورد حرکت اجسام، نظریه ارسطویی حرکت را که از قرن چهارم پیش از میلاد تا زمان گالیله، یعنی به مدت ۲۰۰۰ سال مورد پذیرش دانشمندان بوده است، به طور کامل کنار می گذارد. البته، دانشمندان دیگری نیز در تکامل و پیشرفت این علم سهمیم بوده اند که از جمله آنها می توان به ارشمیدس^۲، ارسطو^۳، گالیله^۴، کپلر^۵، دکارت^۶،

1- Newton, Sir Isaac

2- Archimides: ریاضیدان یونانی که بین سالهای ۲۸۷ تا ۲۱۲ پیش از میلاد می زیسته است ←

هویگنس^۷، لاگرانژ^۸، هامیلتون^۹، ماخ^{۱۰} و اینشتین اشاره نمود. بنابراین، اگر بخواهیم با سیر تحول علم مکانیک به طور فشرده و مختصر آشنا شویم، ابتدا باید با نظریات و ایده های ارسطو و همچنین معاصران او در مورد حرکت اجسام به طور مختصر آشنا شده و سپس دیدگاه های نیوتن را در مورد حرکت و همین طور فضا و زمان مطرح نماییم.

۱ - ۱ : نظریه ارسطویی حرکت

قبل از گالیله و نیوتن نظریات و ایده های مختلفی در مورد حرکت اجسام، یا به عبارت دیگر، سه مفهوم اساسی در مکانیک؛ یعنی سکون، حرکت یکنواخت و شتاب ارائه شده است. همان طور که اشاره گردید، نظرات کنونی در مورد حرکت اجسام به زمان گالیله و نیوتن، یعنی به زمان انتشار کتاب اصول یا پرینسیپای نیوتن در سال ۱۶۸۷ بر می گردد. اما قبل از آنکه به بررسی کارهای گالیله و بعد از آن نیوتن پردازیم، لازم است اشاره ای مختصر و کوتاه به نظریه و اندیشه های پیش از آنها، یعنی نظریه و عقاید ارسطو و پیروانش در مورد حرکت داشته باشیم.

طبق نظر ارسطو و پیروانش، تمام مواد و اشیای موجود در جهان از چهار عنصر، یعنی خاک، آب، هوا و آتش تشکیل شده اند. در این نظریه، برای هر کدام از این عناصر نیز یک جایگاه ویژه و طبیعی در نظر گرفته می شد. به این ترتیب که خاک در پایین ترین و آتش در بالاترین جایگاه قرار داده می شد. از طرف دیگر، عقیده بر این بود که هنگامی که هر کدام از این عناصر در مکانی دور از جایگاه طبیعی خود قرار گیرد، آن عنصر سعی می کند که به مکان اولیه یا جایگاه طبیعی خود برگردد. به عنوان مثال، اگر عنصر آتش در مکانی پایین تر از جایگاه

← 3 - Aristotle : فیلسوف نامدار یونانی که بین سالهای ۳۸۴ تا ۳۲۲ پیش از میلاد می زیسته است.

4 - Galileo Galilei : (۱۵۶۴ - ۱۶۴۲م)

5 - Johannes Kepler : (۱۵۷۱ - ۱۶۳۰م): اختر شناس آلمانی

6 - Descartes : (۱۵۹۶ - ۱۶۵۰): بزرگترین دانشمند فرانسوی قرن هفدهم است. وی گذشته از سهمی که در

اندیشه پایستگی تکانه دارد؛ دانشمندان او را مخترع دستگاههای مختصات و نمایش نموداری معادلات جبری

می دانند. ←

طبیعی خود قرار می گرفت، به سمت بالا صعود می کرد و همین طور اگر خاک در مکانی بالاتر از جایگاه خود واقع می شد به سمت پایین، یعنی جایگاه طبیعی خود سقوط می کرد.

بنابراین، براساس نظراسطو و پیروانش، حرکت یک جسم واقعی به دو عامل اساسی بستگی داشت. یکی اینکه جسم نسبت به جایگاه طبیعی خود در چه مکانی قرار می گرفت. عامل دیگر، نوع و همچنین نسبت ترکیب آن جسم یا شیئی از عناصر چهارگانه بود. به عنوان مثال، تصور براین بود که چون سنگ بیشتر از خاک تشکیل شده است تا عناصر دیگر، بنابراین، هنگامی که در مکانی بالاتر از جایگاه طبیعی اش رها شود، از میان آتش، هوا و آب می گذرد تا به مکان طبیعی خود، یعنی زمین برسد. در نتیجه، حرکت سنگ به سمت پایین و سقوطی است. همچنین، عقیده بر این بود که حرکت اشیایی مانند بخار آب و دود، باید به سمت بالا و صعودی باشد، زیرا بخار آب از آتش و آب و دود نیز از آتش و هوا تشکیل شده اند. بنابراین، حرکتشان باید صعودی باشد. بر این اساس حرکت عناصر چهارگانه، و نیز اجسام واقعی که ترکیبی از این عناصر بودند، می بایستی صعودی یا نزولی باشد.

از طرف دیگر، آنها حرکات دیگری را نیز در طبیعت مشاهده می کردند. از جمله حرکت اجرام آسمانی، ستارگان و سیارات که حرکتشان نه صعودی بود و نه نزولی. آنها برای توجیه حرکت اینگونه اشیاء، اظهار می کردند که این اشیاء از نظر ترکیب و رفتار، با اشیای مجاور زمین متفاوت هستند و تصور آنها این بود که اینگونه اشیاء از عنصر دیگری به نام ائیر یا اتر^۱، تشکیل شده اند. بنابراین، حرکت آنها نیز باید با حرکت اشیای روی زمین یا مجاور آن فرق داشته باشد. به این علت حرکت آنها نه صعودی است و نه نزولی، بلکه گردشی نا محدود بر روی دوایری به گرد مرکز جهان، یعنی زمین خواهد بود. به عبارت

← 7- Christian Huygens: (۱۶۹۵-۱۶۲۹) فیزیکدان هلندی. وی تلسکوپی پیشرفته ابداع کرد و با آن یکی از قمرهای زحل را کشف نمود. و حلقه های زحل را به وضوح مشاهده کرد. وی نخستین کسی است که رابطه شتاب جانب مرکز، یعنی رابطه v^2/r را در مطالعاتش پیرامون آونگ مخروطی در ۱۶۵۹؛ کشف کرد. تئوری موجی نور را پیدا کرد و یک ساعت آونگدار اختراع نمود. سهم علمی او زیاد است و در واقع اگر تحت الشعاع دانشمند معاصر خود، یعنی نیوتن نبود اعتبار او بیشتر می نمود. ←

دیگر، تفاوت در ترکیب اشیاء، مستلزم بروز رفتار و حرکت متفاوت از طرف آنها بود. خلاصه اینکه از نظر ارسطو و پیروانش، اجرام آسمانی در جایگاه طبیعی خود قرار داشتند، به این علت، نیاز به صعود یا سقوط برای رسیدن به جایگاه طبیعی خود نداشتند.

همچنین، در این نظریه یک جسم هنگامی حرکت می کند که از مکان طبیعی خود دور شود. در نتیجه، علت یا عامل حرکت یک جسم، در حقیقت تمایل آن جسم به بازگشت به جایگاه طبیعی اش می باشد. بر این اساس، به اعتقاد ارسطو دو نوع حرکت طبیعی وجود داشت. حرکت صعودی و دیگری حرکت سقوطی یا نزولی. در نتیجه آنها با این تقسیم بندی برای حرکت طبیعی اجسام، بیشتر از دو نوع نیروی مؤثر در حرکت اجسام، عامل یا نیروی دیگری را نمی شناختند. این دو نیروی مؤثر، یکی نیروی سنگینی بود و دیگری نیروی سبکی. نیروی سنگینی برای حرکت نزولی اجسام، و نیروی سبکی برای حرکت صعودی آنها.

طبق نظر ارسطو، هر جسم مانند سنگ، پس از رها شدن می بایستی بلافاصله به یک سرعت نهایی برسد و با آن سرعت تا پایان مسیر به حرکت خود ادامه دهد. در این میان، وزن جسم و همین طور مقاومت محیط، به عنوان دو عامل مؤثر در سرعت نهایی جسم در حال سقوط، مطرح می شد. و تصور بر این بود که جسم سنگین تر، سرعت نهایی بیشتری نسبت به جسم سبکتر دارد. علت این مسأله به این صورت توجیه می شد که چون سنگ از خاک بیشتری تشکیل شده است، بنابراین، تمایل بیشتری برای رسیدن به جایگاه طبیعی خود، یعنی زمین دارد. در نتیجه باید زودتر به زمین برسد. به طور کلی عقیده بر این بود که جسم سنگین تر زودتر به زمین می رسد. از طرف دیگر، آنها مشاهده می کردند که سقوط یک جسم در هوا و آب متفاوت است. به این علت مقاومت محیط را نیز در سرعت نهایی جسم مؤثر می دانستند. همچنین، ارسطو می پنداشت که سرعت سقوط یک جسم، متناسب با وزن آن باید افزایش و متناسب با مقاومت محیط، کاهش یابد و نتیجه کلی اینکه، سرعت واقعی

← 8 - Joseph-Louis Lagrange (1736-1813)

9 - Sir William Hamilton (1805-1865)؛ سر ویلیام روان هامیلتون؛ ریاضیدان و ستاره شناس اسکاتلندی

10 - Ernst Mack: فیزیکدان اتریشی

11 - ether مشتق از کلمه لاتینی aether؛ به معنی عنصر پنجم.

سقوط در هر مورد، از تقسیم وزن بر مقاومت محیط به دست می آمد.

در نظریه ارسطو علاوه بر حرکت طبیعی، یعنی حرکت صعودی یا نزولی اجسام، به نوع دیگری از حرکت نیز بر می خوریم و آن حرکت قهّری است. در حرکت طبیعی، جسم به سمت جایگاه طبیعی خود روان می شد و نیازی به اعمال نیرو برای ایجاد حرکت وجود نداشت. اما در این نوع از حرکت، یعنی حرکت قهّری، جسم از مکان طبیعی خود دور می شد. بنابراین، برای داشتن چنین حرکتی می بایستی دائماً به جسم نیرو وارد شود تا اینکه آن را بر خلاف میلش، از مکان یا جایگاه طبیعی اش دور کند. در این نوع از حرکت، اگر نیرو قطع می شد، حرکت قهّری نیز متوقف می گردید. لازم به ذکر است که این نظریه در مورد حرکت بعضی از اجسام با تجربه روزانه ما، مثلاً هنگام هل دادن میز یا صندلی بر روی کف اتاق یا همچنین بالا بردن یک قطعه سنگ تا ارتفاعی معین توافق دارد. اما در مورد حرکت اجسامی که به هوا پرتاب می شوند، جوردر نمی آید. زیرا تیری که در هوا پرتاب می شود، بعد از قطع نیرو مسافتی را در هوا طی می کند و بلافاصله بعد از قطع نیرو سقوط نمی کند. توجیه ارسطو برای این نوع از حرکتهای، این بود که هوا نیز در مسیر حرکت تیر تا حدی نیرو اعمال می کند. این نیرو به این صورت ایجاد می شود که وقتی تیر در هوا حرکت می کند، در مسیر خود هوا را می شکافد و کنار می زند و در نتیجه در پشت سرتیر نوعی خلأ ایجاد می گردد. به اعتقاد او و پیروانش چون طبیعت از خلأ بیزار است، هوای اطراف مسیر حرکت تیر بلافاصله برای پر کردن خلأ ایجاد شده هجوم می آورد و به این ترتیب، نیرو برای ادامه حرکت تیر در هوا به وسیله هوا تأمین می شود. البته در این نظریه، به اندیشه ها و عقاید دیگری نیز بر می خوریم که از طرح آنها صرف نظر می شود.

اکنون، بعد از آشنایی مختصر با انواع حرکت در نظریه ارسطویی، می توان نظرات

ارسطو را در مورد سه مفهوم مهم سکون، حرکت یکنواخت و شتاب بیان کرد.

همان طور که اشاره گردید، در این نظریه دو نوع حرکت برای اجسام در نظر گرفته می شد: حرکت طبیعی و حرکت قهّری. برای داشتن حرکت قهّری یا دور کردن جسم از جایگاه طبیعی اش، می بایستی دائماً به جسم نیرو وارد شود. مانند حرکت سنگی که تا ارتفاعی معین بالا برده می شود و نیز تیر یا پرتابه ای که به هوا پرتاب می شود. در نتیجه در

این نظریه برای داشتن حرکت یکنواخت، می بایستی به طور پیوسته به جسم نیرو وارد شود. البته، عقاید و اندیشه های دیگری نیز برای ایجاد یا داشتن حرکت یکنواخت بیان می شد که در همه آنها وجود نیرو برای استمرار و تداوم حرکت یکنواخت ضروری و لازم بود. بنابراین، مفهوم نیرو در نظریه ارسطویی حرکت نقش اساسی و محوری داشته است.

در این نظریه در مورد شتاب اجسام در حال سقوط، به اظهارات و عقاید جالبی بر می خوریم که در اینجا به دو مورد آن می توان اشاره ای مختصر کرد. شتاب یک جسم در حال سقوط به سادگی توجیه می شد. مثلاً تند شدن سرعت سقوط یک جسم مانند سنگ را به نزدیک شدن آن به مکان طبیعی اش، یعنی زمین وابسته می کردند. به این ترتیب آنها می پنداشتند، جسم برای اینکه هرچه زودتر به مکان یا جایگاه اولیه و طبیعی خود برسد، سرعتش را زیاد و زیادتر می کند. بر این اساس، عده ای عقیده داشتند که عامل شتاب یک جسم در حال سقوط، درواقع همان تمایل بی صبرانه جسم، برای رسیدن هرچه زودتر به جایگاه طبیعی اش می باشد. همچنین، بنابه عقیده عده ای دیگر، هنگامی که جسمی به سمت زمین سقوط می کند، وزن هوای بالای آن زیاد می شود. دراین حال مقدار هوای زیر آن به تدریج کاهش می یابد و نتیجه اینکه مقاومت هوایی که در زیرجسم قرار می گیرد، در مقابل حرکت سقوطی جسم، کم و کمتر شده و سرعت آن به تدریج افزایش می یابد. و بالاخره، مفهوم یا پدیده سکون نیز در این نظریه به راحتی توجیه می شد؛ زیرا آنها عقیده داشتند، برای اینکه یک جسم در حال سکون باشد، باید در جایگاه یا مکان طبیعی خودش قرار گیرد. بنابراین، سنگی که سقوط می کرد و در نهایت در روی زمین به جایگاه طبیعی خود می رسید، به حالت سکون دست می یافت. یا اینکه اگر جسمی حرکت نمی کرد، گفته می شد که در جایگاه طبیعی خود قرار دارد. درحقیقت، سکون به توضیحی بیشتر از این نیاز نداشت.

نظریه ارسطو در مورد حرکت اشیاء، علی رغم داشتن محدودیتهای و نارساییهای زیاد آن، از قرن چهارم قبل از میلاد تا زمان گالیله و نیوتن، یعنی تقریباً به مدت ۲۰۰۰ سال مورد پذیرش وسیع دانشوران درمجامع علمی آن دوران بوده است. اما اینکه چرا تغییرات بنیادی و اساسی در عقاید ارسطو در مورد حرکت اجسام، در این مدت طولانی ایجاد نشده است، می توان به دو دلیل عمده و اساسی اشاره نمود. اول آنکه مطالعه حرکت اجسام، فقط برای

تعداد کمی از دانشوران آن زمان مورد علاقه و توجه بوده است و حتی مطالعه حرکت اجسام تنها بخش کوچکی از مطالعات و تحقیقات ارسطو را به خود اختصاص می داده است. و دلیل دوم را می توان تأکید بسیار ارسطو بر مشاهده مستقیم و کیفی به عنوان مبنا و اساس نظریه پردازی دانست. به عبارت دیگر، ریاضیات در این نظریه نقش چندانی ندارد. درواقع، ارسطو عقیده داشت که اصولاً ریاضیات برای توصیف پدیده های زمینی ارزشی ناچیز دارد.

از میان دانشوران و دانشمندان مختلفی که در قرن پانزدهم و شانزدهم در جهت تغییر مسیر علم تلاش کرده اند، سهم گالیله بیش از همه برجسته تر و موفقیت آمیزتر بوده است. گالیله در سال ۱۵۶۴ در پیزای ایتالیا به دنیا آمد. او ابتدا به رشته پزشکی علاقمند می شود. اما بعد از خواندن آثار اقلیدس^۱، ارشمیدس و ارسطو به علوم فیزیکی روی می آورد. او در ۲۶ سالگی استاد ریاضیات در دانشگاه پیزا می شود. و بعد از کسب این مقام، درگیری بین او و عقاید همکاران بزرگتر از خود آغاز می گردد. او با پشتیبانی از نظریه جهان خورشید مرکزی، با دشمنان زیادی مواجه می شود. از طرف دیگر، گالیله نشان می دهد که چگونه می توان با بهره گیری از ریاضیات، حرکت سقوطی یک جسم یا گلوله غلتان بر روی یک سطح شیبدار را به سادگی توضیح داد. او با انتشار کتاب گفتگو در باره دو منظومه جهانی بزرگ (۱۶۳۲) در مورد اخترشناسی و همین طور کتابی در باره مکانیک و حرکت موضعی اجسام یا دو علم جدید^۲ خود، راه جدیدی را در پیش روی دانشمندان بعد از خود قرار می دهد که البته، همین مسأله منشاء تحولات عظیمی در مسیر علوم فیزیکی می گردد.

همان طور که قبلاً اشاره شد، مکانیک ارسطویی مدت زمان طولانی، یعنی تقریباً به مدت ۲۰ قرن نظریه غالب برای توصیف پدیده های فیزیکی یا طبیعی به شمار می رفت. این نظریه بعد از هفده قرن، یعنی در قرن سیزدهم میلادی به اروپا راه می یابد و در واقع، بسیاری از دانشمندان اروپایی در آن دوران به این باور رسیده بودند که مکانیک ارسطویی، منطقی ترین روش برای بررسی پدیده های طبیعی است. اما بررسیها و مطالعات گالیله در

1-Euclid: ریاضیدان یونانی که تقریباً بین سالهای ۳۲۵ تا ۲۶۵ قبل از میلاد می زیسته است.

۲ - گفتارها و برهانهای ریاضی در باره دو علم جدید مربوط به مکانیک و حرکت موضعی (۱۶۳۸) یا دو علم جدید.

مورد حرکت اجسام، روش و مهارت تجربی، و همین طور استعداد ریاضی او از یک طرف و تلاش خستگی ناپذیر و مداوم اواز طرف دیگر، توانست نظریه ارسطو را در مورد حرکت بی اعتبار کند. علاوه بر این، راه جدیدی را در علوم فیزیکی باز نماید که در نهایت منجر به علوم امروزی گردد.

اما باید در اینجا متذکر شد که اگرچه کارهای گالیله اهمیت زیادی در پیشرفت علم داشته اند، ولی به تنهایی در ایجاد انقلاب در علوم کافی نبوده اند. مثلاً بررسیهای گالیله در مورد سقوط آزاد اجسام و همچنین معلوم شدن اینکه، اگر اصطکاک هوا وجود نداشته باشد، تمام اجسام با شتاب یکسان سقوط می کنند، کل نظریه ارسطویی در مورد حرکت سقوطی اجسام را به یکباره بی اعتبار کرد. همین طور، کارهای گالیله در باره حرکت های دیگر، مانند حرکت زمین و سیارات به دور خورشید، شک و تردید جدی و اساسی را در مورد صحت اصول و فرضهای کیهانشناسی ارسطویی ایجاد نمود. اگرچه گالیله بسیاری از نظرات و عقاید دانشمندان قبل از خود، مانند ارسطو را اصلاح یا به طور کلی کنار گذاشت، اما وی هرگز قادر به توضیح یا توجیه شتاب حرکت طبیعی اجسام نشد. او در این باره نوشته است:

"فعلاً به نظر نمی رسد، زمان مناسبی برای تحقیق علت شتاب حرکت طبیعی باشد."

همچنین، روش تحقیق گالیله در مورد حرکت اجسام، باعث ایجاد روش جدید و مهمی در انجام پژوهشها و تحقیقات علمی گردید. این روش که به روش علمی موسوم است، امروزه نیز اساس کار محققان در شاخه های مختلف علوم قرار می گیرد. در این روش که گالیله با مهارت تمام در انجام پژوهشهای خود از آن استفاده می کرده است، برای رسیدن به یک نظریه رضایتبخش و کامل فیزیکی یا به طور کلی علمی، مراحل زیر پیموده می شود.

مشاهده کلی ← فرضیه ← تحلیل ریاضی یا استنتاج قیاسی از

فرضیه ← آزمون تجربی قیاس ← و در نهایت اصلاح فرضیه با

استفاده از تجربه و آزمون.

بنابراین، برای رسیدن به یک نظریه رضایتبخش و کامل فیزیکی، ممکن است کل مراحل فوق، از ابتدا تا انتها یا هر کدام از مراحل میانی، بارها و بارها تکرار گردد تا اینکه بتوان به یک نظریه قابل قبول علمی رسید.

۱-۲: نظریه نیوتنی حرکت

در این بخش، به بررسی نظرات و عقاید نیوتن در مورد حرکت، یا به عبارت دیگر، سه مفهوم مهم و اساسی سکون، حرکت یکنواخت و شتاب پرداخته می شود.

همان طور که قبلاً اشاره شد، نظرات کنونی در مورد حرکت اجسام به زمان گالیله و نیوتن، یعنی به زمان انتشار کتاب اصول نیوتن یا پرینسیپای^۱ او در سال ۱۶۸۷ بر می گردد. در حقیقت، تحقیقات گالیله را می توان زمینه ای برای مطالعات نیوتن در مورد حرکت اجسام دانست. خود نیوتن نیز به این نکته اشاره می کند و گالیله را پیشاهنگ راهی می داند که او آن را پیموده است.

۱-۲-۱: قانون اول نیوتن

بر اساس قانون اول نیوتن، هر جسم در مقابل تغییر حالت، یعنی سکون یا حرکت یکنواخت، از خود مقاومت نشان می دهد. به عبارت دیگر، اگر جسمی در حالت سکون یا حرکت یکنواخت باشد، تمایل دارد که این حالتها، یعنی سکون یا حرکت یکنواخت خود را حفظ کند. از طرف دیگر، مقاومتی که جسم در مقابل تغییر حالت از خود نشان می دهد، لختی یا اینرسی آن جسم نامیده می شود. بنابراین، قانون اول نیوتن را می توان قانون لختی یا اینرسی نیز نامید. بیان دیگر این قانون به این صورت است که اگر نیرویی به جسمی وارد نگردد، یا اینکه بر ایند نیروهای وارد بر آن صفر باشد، در این حالت، اگر جسم در حال سکون یا حرکت یکنواخت باشد، به حالت سکون یا حرکت یکنواخت خود ادامه می دهد، مگر آنکه نیرویی بر آن وارد گردد.

همچنین، باید یاد آور شد که اگرچه این قانون برای اولین بار به وسیله نیوتن بیان شده است، اما بررسی آثار گالیله نشان می دهد که او تقریباً پنجاه سال قبل از نیوتن، اظهارات مشابهی را با ابداع آزمایشی فکری بیان کرده است. براساس این قانون می توان گفت که حالت های سکون و حرکت یکنواخت هم ارز می باشند؛ زیرا از تعادل یک جسم به این نتیجه می رسیم که سرعت جسم ثابت است. البته صفر بودن یا مخالف صفر بودن این سرعت ثابت، بستگی به این دارد که سرعت جسم را کدام ناظر اندازه می گیرد. به طور کلی، از قانون اول نیوتن می توان نتایج زیر را به دست آورد.

- بر اساس نظریه ارسطویی حرکت، برای آنکه جسمی دارای حرکت یکنواخت باشد، باید به طور پیوسته به آن نیرو وارد شود. بنابراین، قانون اول نیوتن نظریه ارسطویی حرکت را به طور کامل کنار می گذارد.

- قانون اول نیوتن را می توان قانونی جهانی دانست. به عبارت دیگر، این قانون را می توان در همه جای جهان، در کره ماه، زمین و در سراسر کیهان به کاربرد.

- این قانون مفهوم اینرسی یا لختی یک جسم را بیان می کند. یعنی تمایل همه اجسام برای حفظ حالت سکون یا حرکت یکنواخت.

- بر اساس این قانون حالت های سکون و حرکت یکنواخت پدیده هایی کاملاً هم ارزند.

همچنین، می دانیم که دو پدیده سکون و حرکت یکنواخت مفاهیمی نسبی می باشند. به عبارت دیگر، یک جسم ممکن است نسبت به یک ناظر یا چارچوب مرجع ساکن باشد، اما نسبت به چارچوب مرجعی دیگر دارای حرکت. بنابراین، می توان گفت که قانون اول نیوتن مفهوم چارچوب مرجع یا ناظر را در فیزیک مطرح می کند. بر این اساس، می توان از این قانون نتیجه گرفت که صحبت از سکون مطلق یا حرکت یکنواخت مطلق در فیزیک معنایی ندارد.

بنابراین، باتوجه به این قانون، اولین قدمی که برای تشریح حرکت یک جسم باید برداشته شود، تعیین چارچوب مرجع یا انتخاب ناظر می باشد. در این صورت، با تعیین ناظر یا چارچوب مرجع، می توان حرکت جسم را نسبت به آن تجزیه و تحلیل نمود. همان طور که می دانیم، یک ناظر معمولاً چارچوب مرجع خود را باید به گونه ای انتخاب نماید که بتواند داده ها و مشاهدات خود را به راحتی تجزیه و تحلیل کند. از طرف دیگر، با توجه به اینکه برای بررسی حرکت یک جسم ناظرهای مختلف می توانند چارچوبهای مرجع متفاوتی را برگزینند، در نتیجه، برای انطباق و پیوند مشاهدات ناظرهای واقع در چارچوبهای مرجع مختلف، می بایستی قوانین تبدیلی معینی تعریف و معرفی گردند.

۱ - ۲ - ۲ : قانون دوم نیوتن

همان طور که می دانیم، در صورتی می توان از قانون اول نیوتن برای بررسی حرکت یک جسم استفاده کرد که نیرویی بر آن وارد نشود، یا اینکه برآیند نیروهای وارد بر آن صفر باشد. اما قانون دوم نیوتن حالتی را در بر می گیرد که برآیند نیروهای وارد بر جسم صفر نیست. در واقع، این قانون مفهوم شتاب را برای یک جسم توضیح می دهد و بیان می کند که آهنگ تغییر سرعت یک جسم، به جرم جسم و نیروی مؤثری که بر آن وارد می گردد، بستگی دارد. و در نتیجه ارتباط بین نیرو و جرم به وسیله این قانون بیان می شود. از طرف دیگر، برخلاف نظریات ارسطو در مورد شتاب، در این نظریه عامل شتاب یک جسم، نیرو در نظر گرفته می شود. به این ترتیب، شتاب یک جسم را که گالیله نیز نتوانسته بود آن را به درستی توضیح دهد، نیوتن با ارائه این قانون، شتاب یک جسم را ناشی از نیروی مؤثری می داند که به آن وارد می شود.

۱ - ۲ - ۳ : قانون سوم نیوتن

قانون سوم نیوتن ایده جدیدی را در باره نیروها مطرح می کند. براساس این قانون، نیروها همیشه به صورت زوج ظاهر می شوند. به عبارت دیگر، تصور وجود یک نیروی تنها بدون همراه بودن با نیرویی دیگر، بی معنی است. همچنین، این قانون برهم کنش بین اجسام،

در فواصل مختلف را نیز توضیح می دهد. به این ترتیب که اگر جسم A نیروی \vec{F}_{AB} را به جسم B وارد کند، در این صورت، جسم B نیز نیروی \vec{F}_{BA} را به جسم A وارد خواهد کرد. به طوری که می توان نوشت: $\vec{F}_{AB} = -\vec{F}_{BA}$. به بیان دیگر، اندازه نیروهای کنش و واکنش باهم برابر و در خلاف جهت یکدیگرند.

همان طور که می دانیم، قوانین نیوتن همه پدیده های حرکتی را در گستره وسیعی از سرعتها، یعنی سرعتهای از صفر تا میلیونها کیلومتر در ساعت را با دقت بسیار زیاد توضیح می دهند. حال، با توجه به مطالبی که در مورد قانون اول نیوتن بیان شد، حالت های سکون و حرکت یکنواخت، پدیده هایی هم ارز بوده و هر دو پدیده مفاهیمی نسبی می باشند. به بیان دیگر، یک جسم ممکن است نسبت به یک چارچوب مرجع، ساکن باشد، اما نسبت به چارچوب های مرجع دیگر، متحرک. بنابراین، می توان گفت که قانون اول نیوتن مفهوم مهم و اساسی چارچوب مرجع را در فیزیک مطرح می کند. در بخش بعد، با مفهوم چارچوب مرجع در فیزیک کلاسیک آشنا می شویم.

۱-۳: چارچوب مرجع

حرکت یک ذره را می توان به صورت یک تغییر مکان یا جابه جایی در فضا، ضمن جریان زمان در نظر گرفت. بنابراین، اگر بخواهیم حرکت یک ذره را توضیح دهیم، باید بتوانیم در هر لحظه از زمان، مکان آن را در فضا تعیین کنیم. در نتیجه اولین اقدام جهت بررسی حرکت یک ذره، انتخاب یک مبدأ در فضا به عنوان مرجع و همین طور تعیین مقیاس های مناسب برای اندازه گیری فضا و زمان می باشد. در واقع، مجموعه این مقیاسها و همچنین ابزارهای محاسبه و اندازه گیری فضا و زمان، معمولاً به عنوان چارچوب مرجع^۱ تعریف می شود.

در حقیقت، این تعریف برای چارچوب مرجع را می توان نتیجه ای از مفهوم حرکت ذره و مسأله مربوط به آن در نظر گرفت. به بیان دیگر، عبارت "مکان ذره در فضا"، در صورتی دارای معنی و مفهوم خواهد بود که جسمی به عنوان مبدأ یا مرجع، برای تعیین مکان یا موضع ذره نسبت به آن، از قبل مشخص شده باشد. بنابراین، بدون در نظر گرفتن یک نقطه به عنوان

مرجع، صحبت کردن از حرکت یک ذره کاملاً بی معنی خواهد بود. در واقع، می توان همین جسم یا نقطه ای را که برای مقایسه انتخاب شده است، به عنوان چارچوب مرجع در نظر گرفت.

با این توضیحات می توان گفت که فضا به خودی خود و بدون در نظر گرفتن اجسام واقعی نمی تواند مفهومی داشته باشد. این جسم در یک بیابان ممکن است یک درخت یا یک تکه سنگ باشد. یا در ابعاد بزرگتر، مثلاً در فضای کیهانی ممکن است ستاره ای در دور دست در نظر گرفته شود. بنابراین، بعد از تعیین یک جسم به عنوان مرجع، می توان دستگاه مختصات دکارتی (x, y, z) را به آن وابسته کرد، به نحوی که مبدأ آن در جسم مرجع، مثلاً در مرکز جرم آن واقع شود و محورهای آن در جهت اشیاء مادی معینی قرار گیرند. به این ترتیب، با این کار می توان فضای جسم مرجع را قابل اندازه گیری و محاسبه کرد.

در تشریح و بررسی حرکت یک ذره، معمولاً هدفی که پیگیری می شود، در واقع، تعیین مکان یا موقعیت آن در فضا، در هر لحظه از زمان می باشد. از طرف دیگر، همان طور که می دانیم، هنگامی که یک ذره در فضا حرکت می کند در مسیر حرکت خود، نقاط فضا را به طور پیوسته یکی پس از دیگری پشت سر می گذارد که از اتصال این نقاط به یکدیگر، می توان منحنی مسیر حرکت ذره را به دست آورد. اکنون سؤالی که ممکن است در اینجا مطرح شود؛ این است که زمان متناظر با مکان ذره یا به بیان دقیق تر، زمان متناظر با هر نقطه از فضا چگونه اندازه گرفته می شود؟ یا به بیان دیگر، ساعت یا وسایل اندازه گیری زمان تا چه اندازه ای برای بررسی حرکت یک ذره ضروری است؟

جواب این سؤال را می توان با توجه به تعریفی که برای حرکت یک ذره در نظر گرفته شد، به دست آورد؛ زیرا از تعریفی که برای حرکت یک ذره بیان گردید، چنین استنباط می گردد که باید به هر نقطه از فضا، زمان یا لحظه ای نسبت داده شود. برای این منظور، یعنی برای نسبت دادن زمان به هر نقطه از فضا، باید به ازای هر نقطه از فضا، ساعتی در نظر گرفته شود. بنابراین، با این توضیحات می توان گفت که برای تشریح حرکت یک ذره، به طور کلی بی نهایت ساعت لازم است به نحوی که هر کدام از این ساعتها در نقاط مختلف فضا جایگزین شده اند. اما نکته ای که باید به آن توجه شود، این است که ساعتها مستقر شده

در نقاط مختلف فضا، باید همزمان^۱ بوده و همچنین باید با آهنگ یکسانی کار کنند.

همچنین، باید توجه داشت که همزمان بودن ساعت‌های مستقر شده در نقاط مختلف فضا، نقش مهم و اساسی در تشریح حرکت یک ذره دارد. معمولاً برای همزمان کردن^۲ این ساعت‌های بی شمار، می‌توان ازدو روش زیر استفاده نمود.

• انتقال ساعت مرجع به همه نقاط فضا.

• استفاده از یک سیگنال.

در فیزیک کلاسیک یا نیوتنی، برای همزمان کردن ساعت‌ها می‌توان با قبول فرضیهایی از دو روش فوق استفاده کرد. بنابراین، برای استفاده از روش اول، باید فرض شود که جابه جایی و حرکت ساعت، اثری روی آهنگ کار آن نداشته باشد. و در استفاده از روش دوم، فرض بر این است که سیگنالی با سرعت بی نهایت وجود دارد، به طوری که می‌توان در یک آن، همه ساعت‌های واقع در نقاط مختلف فضا را همزمان کرد.

اینکه چرا در فیزیک کلاسیک، برای همزمان کردن ساعت‌ها از موج یا سیگنال الکترومغناطیسی استفاده نمی‌شود، به طور خلاصه می‌توان ادعا نمود که تمامی طرح و مضمون فیزیک کلاسیک، یا به عبارت دیگر، همه مفاهیم و قوانین آن به طور جدی و ناگسستنی با فرض مربوط به وجود سیگنالی با سرعت بی نهایت، ارتباطی تنگاتنگ و نزدیک دارد. این مطلب در این فصل با جزئیات بیشتری مورد بررسی قرار می‌گیرد.

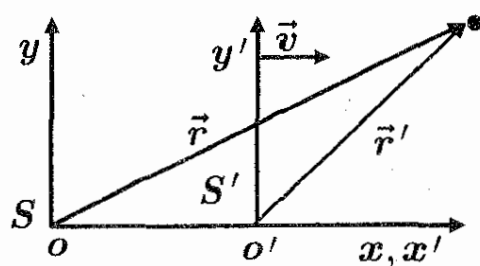
بنابراین، جسم مرجع، همراه با یک دستگاه مختصات مناسب، مانند دستگاه مختصات دکارتی، کروی، استوانه ای یا ... و مجموعه ای نامتناهی از ساعت‌های یکسان و همزمان که در تک تک نقاط فضا مستقر شده اند، چارچوب مرجع را در فیزیک کلاسیک تشکیل می‌دهند که برای تعریف مفهوم حرکت یک ذره و توصیف آن ضروری است.

همچنین، با توجه به اینکه ممکن است، ناظرهای مختلف برای بررسی حرکت یک ذره، از چارچوب‌های مرجع متفاوتی استفاده نمایند، در نتیجه برای انطباق و پیوند مشاهدات ناظرهای واقع در چارچوب‌های مرجع مختلف، باید قوانین تبدیلی معینی تعریف و ارائه گردند.

در بخش بعد، روابط تبدیلی در فیزیک کلاسیک بررسی می شود.

۴-۱: تبدیلات گالیه

بعد از تعریف و آشنایی با چارچوب مرجع، اکنون باید بتوانیم روابط تبدیلی بین چارچوبهای مرجع مختلف را به دست آوریم. برای این منظور، مطابق شکل (۱-۱) دو چارچوب S و S' را در نظر می گیریم. همچنین برای ساده سازی مسأله، فرض می کنیم که محورهاى مختصات دو چارچوب در حین حرکت نسبتی دو چارچوب موازی یکدیگر باشند. به عبارت دیگر، محورهاى دو چارچوب نسبت به یکدیگر دوران نداشته باشند. همچنین، فرض می کنیم که چارچوب S' با سرعت ثابت $\vec{v} = v\vec{i}$ ، نسبت به چارچوب S در امتداد محور مشترک x و x' حرکت کند.



شکل (۱-۱): تبدیل گالیه

اکنون، با توجه به این فرضها و همین طور با در نظر گرفتن شکل (۱-۱)، می توان نوشت:

$$\vec{r} = \vec{r}' + \vec{oo'} \quad (1-1)$$

که در آن \vec{r} و \vec{r}' به ترتیب بردارهای مکانی ذره در چارچوبهای S و S' بوده و $\vec{oo'} = vt\vec{i}$

می باشد. همچنین، رابطه برداری (۱-۱) را می توان بر حسب مؤلفه های آن به صورت

$$x = x' + vt, \quad y = y', \quad z = z', \quad t = t' \quad (2-1)$$

نوشت. و تبدیلات وارون از چارچوب S' به چارچوب S نیز با روابط

$$x' = x - vt, \quad y' = y, \quad z' = z, \quad t' = t \quad (3-1)$$

بیان می شوند. در این صورت، روابط (۲-۱) یا (۳-۱) را تبدیلات گالیه^۱ مختصات می نامند.

همچنین، برای به دست آوردن تبدیلات سرعت گالیه می توان از رابطه (۱-۱) نسبت به

زمان مشتق گرفت. در این صورت، داریم:

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d\vec{r}'}{dt'} + \frac{d}{dt}(vt\vec{i}) \quad (4-1)$$

و با توجه به ثابت بودن اندازه و جهت سرعت نسبی، خواهیم داشت:

$$\vec{u} = \vec{u}' + v\vec{i} \quad (5-1)$$

این رابطه را می توان بر حسب مؤلفه های سرعت در دو چارچوب، به صورت

$$\begin{aligned} u_x &= u'_x + v, & u'_x &= u_x - v \\ u_y &= u'_y, & u'_y &= u_y \\ u_z &= u'_z, & u'_z &= u_z \end{aligned} \quad (6-1)$$

نوشت. اکنون، برای به دست آوردن تبدیل شتاب، از یک چارچوب مرجع به چارچوب مرجع دیگر، می توان از رابطه (۵-۱)، مشتق گرفت. در این صورت، به دست می آوریم

$$\vec{a}' = \vec{a} \quad (7-1)$$

بنابراین، تحت تبدیلات گالیل، شتاب یک ذره در دو چارچوب یکسان یا ناوردا باقی می ماند. از طرف دیگر، طبق تعریف، چارچوبها یا ناظرهایی که نسبت به یکدیگر با سرعت ثابت حرکت می کنند، چارچوبها یا ناظرهای لخت^۱ نامیده می شوند. در نتیجه، تبدیلات گالیل برای مختصات، سرعت و شتاب، ارتباط بین مختصات، سرعت و همین طور شتاب یک ذره را در دو چارچوب مرجع لخت S و S' ، بیان می کنند.

تبدیلات گالیل ممکن است، در حالت کلی تعدادی از کمیت را تغییر دهند و تعدادی را بدون تغییر نگه دارند. کمیتی که تحت تبدیلات گالیل در گذر از یک چارچوب مرجع به چارچوب مرجع دیگر بدون تغییر باقی می ماند، ناوردهای تبدیل^۲ نامیده می شوند. به عنوان مثال، شتاب یک ذره تحت تبدیلات گالیل، یک کمیت ناورداست. همچنین اصلی که تعیین می کند، چه کمیتی بر اثر تبدیل از یک چارچوب به چارچوب دیگر ناوردا باقی می ماند، به طور کلی اصل نسبیت^۳ نامیده می شود. این کمیت از نظر همه ناظرهای واقع در چارچوبهای مختلف یکسان بوده و نقش مهمی در فرمولبندی قوانین فیزیک ایفا می کنند.

همچنین، براساس تبدیلات گاليله، $\vec{a} = \vec{a}'$ است و چون جرم یک ذره نیز در فیزیک کلاسیک ناورد است، بنابراین $m\vec{a} = m\vec{a}'$ یا $\vec{F} = \vec{F}'$ خواهد بود. به عبارت دیگر، نیرویی که به یک ذره وارد می شود، در چارچوبهای مرجع S و S' یکسان اندازه گیری می شوند. از طرف دیگر، به سادگی می توان نشان داد، ناظرهای مختلف علی رغم اینکه تکانه و انرژیهای متفاوتی را به یک ذره نسبت می دهند، با این حال قوانین پایستگی تکانه و انرژی، در همه چارچوبهای مرجع لخت برقرار می باشند.

نکته دیگر اینکه اصول مکانیک نیوتنی و همچنین تبدیلات گاليله ایجاب می کنند که طول، جرم و زمان، یعنی سه کمیت اساسی در مکانیک از حرکت نسبی ناظرها یا چارچوبها مستقل باشند. به بیان دیگر، قوانین نیوتن در مورد حرکت یک ذره یا همین طور سیستمی از ذرات، در تمام چارچوبهای لخت یکسان می باشند. این موضوع در واقع بدان معنی است که به وسیله هیچ آزمایش مکانیکی، نمی توان در مورد حرکت یا سکون یک چارچوب لخت، نسبت به چارچوبهای مرجع لخت دیگر، اطلاعی کسب نمود. البته، این مطلب در صورتی مطرح است که آزمایش مکانیکی، کاملاً در داخل چارچوب مرجع و بدون هیچگونه ارتباطی با محیط بیرون صورت گرفته باشد.

۱ - ۵: اصل نسبیت گاليله و چارچوب مرجع مطلق

اکنون، بعد از آشنایی با مفهوم چارچوب مرجع و همین طور تبدیلات گاليله، می توان در مورد چارچوبهای مرجع مختلف صحبت کرد. در فیزیک کلاسیک می توان یک چارچوب مرجع اصلی و بنیادی به نام چارچوب مرجع مطلق^۱ تعریف کرد. بعد از تعریف این چارچوب، می توان چارچوبهای مرجع مختلف را دسته بندی نمود. این دسته بندی به وسیله اصل نسبیت گاليله^۲، صورت می گیرد. اما قبل از بیان این اصل، لازم است ابتدا چارچوب مرجع مطلق را تعریف نماییم. براساس اصول مکانیک نیوتنی، این چارچوب دارای ویژگیهای اساسی زیر می باشد.

• مبدأ چارچوب مرجع مطلق به جای یک جسم واقعی (به عنوان جسم مرجع)، به فضای کیهانی وابسته است.

• بنا به فرض، چارچوب مرجع مطلق ساکن است.

• فضا و زمان در چارچوب مرجع مطلق، دارای ویژگیهای اساسی زیر می باشند:

الف: فضای این چارچوب، فضایی است مطلق، سه بعدی، پیوسته^۱، اقلیدسی^۲، همگن^۳ و همسانگرد^۴.

ب: زمان نیز در این چارچوب، مطلق، یک بعدی، پیوسته، یک سویه و همگن می باشد.

• در چارچوب مرجع مطلق، قوانین اساسی حرکت (قوانین نیوتن) معتبر هستند.

بنابراین، با در نظر گرفتن و پذیرش فرضیهایی، می توان چارچوبی با ویژگیهای فوق در فیزیک نیوتنی ایجاد نمود. بعد از تعریف چارچوب مرجع مطلق، اکنون می توان چارچوبهای مرجع دیگر را با مقایسه با این چارچوب، دسته بندی کرد که برای این منظور، از اصل نسبیت گالیلئ استفاده می شود. براساس این اصل، هر چارچوب مرجعی که نسبت به چارچوب مرجع مطلق در حال سکون یا دارای حرکت یکنواخت باشد، یک چارچوب مرجع لخت محسوب می شود. همین طور، اگر چارچوب مرجعی نسبت به چارچوب مرجع مطلق، دارای شتاب باشد، در این حالت یک چارچوب مرجع نالخت یا شتابدار خواهد بود.

همچنین، از اصل نسبیت گالیلئ، می توان نتیجه گرفت که همه چارچوبهای مرجع لخت از نظر مکانیکی هم ارزند و این ویژگی به معنای آن است که:

اولاً: ویژگیهای عمومی فضا و زمان در هر چارچوب مرجع لختی که

به طور جداگانه اختیار شده باشد، کاملاً یکسانند.

ثانیاً: درهمه چارچوبهای لخت، پدیده های مکانیکی از قوانین یکسانی

پیروی می کنند.

اکنون، با توجه به مطالبی که بیان شد، می توان نتیجه گرفت که یک چارچوب مرجع واقعی در حالت کلی نمی تواند یک چارچوب مرجع لخت باشد. به عبارت دیگر می توان گفت که یک چارچوب مرجع واقعی، چارچوبی است که گاهی کمتر و گاهی بیشتر با چارچوب مرجع لخت مطابقت می کند. به عنوان مثال، چارچوب مرجع وابسته به مرکز زمین، نسبت به چارچوب مرجع وابسته به مرکز خورشید، کمتر لخت است. در حالی که چارچوب مرجع وابسته به مرکز کهکشان راه شیری، از چارچوب مرجع وابسته به مرکز خورشید، بیشتر لخت است. اما تجربه نشان می دهد که چارچوب وابسته به ستارگان ثابت بیش از هر چارچوب دیگری لخت می باشد. به بیان دیگر، ویژگیهای عمومی این چارچوب خیلی نزدیک به ویژگیهای چارچوب مطلق می باشد. به این ترتیب، چارچوب مرجع لخت را می توان یکی از مهمترین انتزاعها و البته نخستین آنها در فیزیک کلاسیک یا به طور کلی در فیزیک به شمار آورد.

در حالت خاص، اگر دو چارچوب لخت S و S' ، با سرعت نسبی یکنواخت v ، مفروض باشند. از نظر مکانیکی ارزشی کاملاً یکسان خواهند داشت. به عبارت دیگر، طبق فرض می توان یکی از این چارچوبها را ساکن در نظر گرفته و تصور نمود که S یا S' با سرعت v ، نسبت به دیگری حرکت می کند. بنابراین، اگر در هر یک از چارچوبهای لخت فوق، آزمایش یا آزمایشهای مکانیکی یکسانی صورت گیرد، نتیجه این آزمایش یا آزمایشها، کاملاً یکسان خواهد بود. بنابراین، با توجه به این توضیحات می توان گفت، که از روی نتیجه یا نتایجی که ناشی از آزمایشهایی در درون یک چارچوب لخت باشد، به هیچ عنوان نمی توان به حقیقت مربوط به حرکت یا سکون یک چارچوب مرجع لخت نسبت به هر چارچوب مرجع لخت دیگر پی برد.

اکنون، ویژگیهایی که برای فضا و زمان در چارچوب مرجع مطلق در نظر گرفته شد، به

اختصار توضیح داده می شوند. این ویژگیها برای فضای چارچوب مرجع مطلق به صورت زیر در نظر گرفته می شوند.

فضای مطلق: بر اساس نظر نیوتن، فضای مطلق به خودی خود، بدون ارتباط با هیچ عامل خارجی، همیشه یکسان و حرکت ناپذیر می باشد.

سه بعدی بودن فضا، به این معناست که هر نقطه آن را می توان به کمک سه پارامتر یا مختصه مانند (x, y, z) ، معین نمود.

پیوستگی فضا، به طور ساده به این مفهوم است که بین اعداد حقیقی و نقاط فضا، می توان یک تناظر یک به یک برقرار کرد. یعنی همان طور که مجموعه اعداد حقیقی پیوسته است، در این صورت، مجموعه نقاط فضا نیز پیوسته می باشند. یا به بیان ساده تر، بین هر دو نقطه دلخواه از فضا، می توان نقطه دیگری را در نظر گرفت.

معیار اقلیدسی بودن فضا، درواقع، عبارت است از امکان ایجاد دستگاه مختصات دکارتی در آن، به نحوی که فاصله دو نقطه از فضا را بتوان به صورت $\Delta l^2 = \Delta x^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2$ ، به دست آورد. بعداً نشان داده می شود که در فضا - زمان چهار بعدی چنین امکانی وجود ندارد. همگنی فضا، نیز به طور ساده به این معناست که همه نقاط آن دارای ارزشی یکسان هستند و هیچ نقطه ای از فضا، نسبت به نقطه ای دیگر ارجحیتی ندارد.

وهمسانگردی فضا، به این مفهوم است که هیچ جهتی در فضا، نسبت به جهات دیگر، ارجحیت و مزیتی ندارد.

بنابراین، با توجه به این توضیحات می توان گفت که همگنی و همسانگردی فضا به ترتیب، به این صورت تظاهر می کنند که انتقال چارچوب مرجع مطلق به موازات محورهای خود، یا همین طور دوران محورهای آن به اندازه زاویه ای دلخواه، هیچگونه تغییری در ویژگیهای فیزیکی پدیده ها در این چارچوب مرجع ایجاد نمی کند.

اما ویژگیهای عمومی زمان را نیز می توان به صورت زیر بیان نمود.

زمان مطلق، نیوتن عقیده داشت: زمان کمیتی مطلق، حقیقی و ریاضی، که براساس خواص

طبیعی خود، به طور یکنواخت، بدون هیچ گونه رابطه ای با عوامل خارجی، جریان دارد.

یک بعدی بودن زمان، به این معناست که هر لحظه از زمان را می توان تنها با یک پارامتر معین کرد. بنابراین، می توان مجموعه ای از رویدادها را که در یک نقطه از فضا اتفاق می افتند، با مجموعه ای خطی از این پارامتر شماره گذاری کرد.

پیوستگی زمان، نیز مانند پیوستگی فضا به این معناست که بین مجموعه لحظه های مربوط به رویدادهایی که در یک نقطه از فضا روی می دهند و مجموعه اعداد حقیقی مثبت، تناظری یک به یک برقرار است. به بیان ساده، می توان گفت که هر لحظه از زمان را می توان با یک عدد حقیقی مثبت مشخص کرد.

یک سویه بودن زمان، نیز به این مفهوم است که در مورد دو جهت متقابل جریان زمان، تنها یکی از آنها را می توان در نظر گرفت. به بیان دیگر، می توان گفت که زمان برگشت ناپذیر است. و همگنی زمان را نیز می توان به این صورت توضیح داد که همه لحظه های زمان ارزشی یکسان دارند و در حقیقت، هیچ لحظه ای از زمان، نسبت به لحظه های دیگر مزیت و ارجحیتی ندارد.

به این ترتیب، در بررسی پدیده های فیزیک، همگنی زمان به این صورت تظاهر می کند که ویژگیهای فیزیکی پدیده ها به زمان یا لحظه خاصی بستگی ندارند. به عبارت دیگر، از همگن بودن زمان می توان به این نتیجه رسید که اگر آزمایش معینی، با شرایط کاملاً یکسان و برابر در دو زمان مختلف انجام گیرد، نتیجه های به دست آمده از هر دو آزمایش نباید با یکدیگر اختلاف داشته باشند.

۱-۶: پایه های فیزیک کلاسیک

اگر هر یک از شاخه های علوم، از جمله فیزیک را تجزیه و تحلیل نماییم، می توان به این نتیجه رسید که هر یک از این شاخه ها بر اساس یک سری از اصول موضوع، استوار می باشند. این اصول، در واقع ابتدائی ترین حکمهایی هستند که تجربه آدمی آنها را تأیید کرده است و معمولاً اثبات نمی شوند. بررسی فیزیک کلاسیک نیز نشان می دهد که شالوده و اساس آن، اصول

موضوع زیر می باشند.

• اصل نسبیت گالیله

• امکان رسیدن به سرعت ناوردای بی نهایت، در هر یک از چارچوبهای مرجع لخت.

• فرضی که بیان می کند، سرعت نسبی چارچوبهای مرجع لخت، نمی تواند نامتناهی باشد.

• فرض مربوط به مطلق بودن، اقلیدسی بودن، سه بعدی بودن و پیوستگی فضا در چارچوب مرجع مطلق، و همین طور فرض همگنی و همسانگردی فضا در این چارچوب مرجع.

• اصل یا فرض مربوط به همگنی و پیوستگی زمان، و همین طور یک بعدی و یک سویه بودن آن در چارچوب مرجع مطلق.

دو اصل موضوع اول، همراه با شرط مربوط به متناهی بودن سرعت نسبی چارچوبهای مرجع لخت، در واقع به ویژگیهای عمومی ماده، و همچنین اصول موضوع چهارم و پنجم، در حقیقت، به ویژگیهای عمومی فضا و زمان در چارچوب مرجع مطلق ارتباط پیدا می کنند. از طرف دیگر، اصل مربوط به امکان رسیدن به سرعت بی نهایت، در هر یک از چارچوبهای مرجع لخت، به معنای آن است که وجود سرعت ناوردای بی نهایت را در همه چارچوبهای مرجع بپذیریم. این سرعت برای فیزیک کلاسیک بنا به دلایل زیر ضروری می باشد.

• بدون داشتن سیگنالی با سرعت بی نهایت، نمی توان ساعتهای واقع در نقاط مختلف فضا را در یک آن یا یک لحظه، همزمان کرد. به عبارت دیگر، بدون فرض وجود سرعت بی نهایت، نمی توان چارچوب مرجع ایجاد نمود.

• قانون کلاسیک جمع سرعتها (تبدیلات گالیله سرعت) مستقیماً با این

اصل سازگار است.

• آنی و همزمان بودن برهم کنشها در فیزیک کلاسیک، تنها با پذیرش

اصل وجود این سرعت در فیزیک کلاسیک، امکان پذیر می باشد.

برای نشان دادن دلیل دوم، فرض کنید که چارچوب لخت S' ، با سرعت \vec{v} یکنواخت نسبت به چارچوب ساکن S ، در راستای محورهای مشترک x و x' دوچارچوب حرکت کند. حال اگر فرض کنیم، در چارچوب لخت S' ، سیگنالی با سرعت بی نهایت، یعنی $u' = \infty$ وجود داشته باشد، به طوری که $\vec{u}' \parallel \vec{v}$ در نظر گرفته شود؛ در این صورت با استفاده از تبدیلات گالیله سرعت، می توان سرعت سیگنال را در چارچوب لخت S به صورت

$$\begin{aligned} u &= u' + v = \infty + v \\ &= \infty \end{aligned} \quad (۸-۱)$$

به دست آورد. بنابراین، سرعت سیگنال در چارچوب S نیز بی نهایت می باشد. برعکس، اگر فرض کنیم که در فیزیک کلاسیک سرعتی ناورداد وجود داشته باشد. در این صورت با توجه به تبدیل گالیله سرعت؛ یعنی رابطه $u = u' + v$ و شرط ناوردایی سرعت، یعنی $u = u'$ ، و همین طور با در نظر گرفتن فرض مربوط به متناهی بودن سرعت نسبی چارچوبهای مرجع لخت، یعنی به ازای مقدار متناهی v ، معلوم می شود که ناورداد بودن u یا $u' = \infty$ ، تنها در صورتی امکان دارد که داشته باشیم: $u = u' = \infty$.

همان طور که قبلاً اشاره شد، کمیتی که در گذرازی یک چارچوب مرجع لخت به چارچوب مرجع لخت دیگر بدون تغییر بماند، ناورداد یا مطلق نامیده می شود. بنابراین، سرعت ناورداد را در فیزیک کلاسیک می توان سرعت بی نهایت در نظر گرفت.

در فیزیک کلاسیک براحتی می توان به سرعت بی نهایت دست یافت؛ زیرا برای رسیدن به این سرعت، می توان نیروی ثابتی را در مدت زمان بسیار طولانی به یک ذره اعمال کرد. یعنی بنابر قانون دوم نیوتن، اگر نیروی ثابت F را به ذره ای به جرم m اعمال نماییم، شتاب آن از رابطه $a = F/m$ به دست می آید. با استفاده از رابطه $v = at + v_0$ ، می توان در مدت زمان بسیار طولانی سرعت ذره را تا بینهایت افزایش داد. به عبارت دیگر، در این

رابطه اگر $t \rightarrow \infty$ آنگاه $v \rightarrow \infty$ میل می کند. بنابراین، در فیزیک کلاسیک می توان به سرعت بی نهایت به عنوان یک سرعت حدی دست یافت. بعداً خواهیم دید که نقش سرعت حدی در فیزیک نسبیتی را سرعت نور به عهده می گیرد که به عنوان یک سرعت ناوردادرنسبیت مطرح می شود. ناورداد بودن این سرعت نتایجی را به دنبال خواهد داشت که در فصلهای بعد مورد بررسی قرار می گیرند.

حال، برای توضیح دلیل سوم، می دانیم که قانون سوم نیوتن را می توان به صورت $\vec{F}_{12} + \vec{F}_{21} = 0$ نوشت. که در آن \vec{F}_{12} نیرویی است که از طرف جسم ۱ به ۲ وارد می شود و \vec{F}_{21} نیز نیروی واکنش یا نیرویی است که از طرف جسم ۲ به ۱ اعمال می شود. همچنین، می دانیم که رابطه $\vec{F}_{12} + \vec{F}_{21} = 0$ ، باید در هر لحظه از زمان صادق باشد، حتی اگر دو جسم در فاصله دوری از یکدیگر قرار داشته باشند. براین اساس، برهم کنش دو جسم آنی و در مدت زمان صفر صورت می گیرد. به عنوان مثال، اگر برهم کنش زمین و خورشید را در نظر بگیریم، این برهم کنش آنی است. یعنی اگر اختلالی در خورشید روی دهد، این اختلال را بلافاصله در روی زمین می توان مشاهده کرد. درحقیقت، آنی و همزمان بودن برهم کنشها در فیزیک کلاسیک، نتیجه پذیرش اصل وجود سیگنالی با سرعت بی نهایت می باشد.

در فیزیک کلاسیک ویژگیهای عمومی فضا و زمان که در اصول موضوع چهارم و پنجم بیان شدند، در همه چارچوبهای مرجع لخت، اگر هر کدام به طور جداگانه مورد بحث قرار گیرند، کاملاً یکسان خواهند بود. در نتیجه، این ویژگیها را می توان مطلق یا ناورداد نامید. به عبارت دیگر، این ویژگیها به انتخاب چارچوب مرجع لخت معینی بستگی نداشته و مستقل از آن می باشند.

۱-۷: پیامدهای ناشی از پذیرش اصل وجود

سرعت بی نهایت در فیزیک کلاسیک

همان طور که قبلاً اشاره شد، اصل مربوط به امکان رسیدن به سرعت بی نهایت در چارچوب مرجع لخت، به معنای آن است که وجود سرعت ناوردای بی نهایت را در همه چارچوبهای مرجع بپذیریم. پذیرش اصل وجود این سرعت در فیزیک کلاسیک، نتایج و پیامدهای

مهمی را به دنبال دارد که در اینجا می توان به اختصار به آنها اشاره نمود. این پیامدها عبارتند از:

- مطلق بودن زمان
- مطلق بودن همزمانی
- ناوردایی اصل علیت

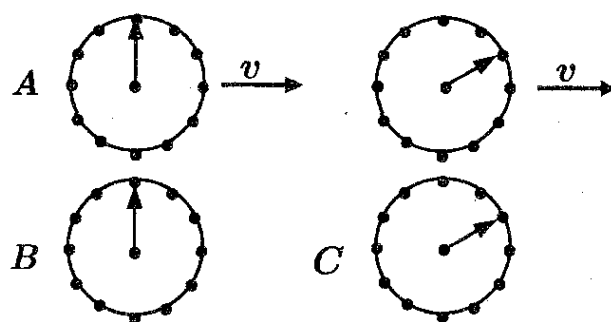
قبل از پرداختن به توضیح نتایج فوق، ابتدا رویداد^۱ را تعریف می کنیم. یک رویداد را می توان یک فرایند یا کنش فیزیکی متناهی در فضا و زمان، با ماهیت فیزیکی دلخواه در نظر گرفت. بنابراین، یک رویداد تنها با مکانی که در آن اتفاق افتاده و زمان وقوع آن تعیین می گردد. در نتیجه، یک رویداد دلخواه را می توان به وسیله چهارمختصه یا مؤلفه نمایش داد. در این صورت، در دستگاه مختصات دکارتی یک رویداد را می توان به شکل (x, y, z, t) نشان داد. مهمترین ویژگی یک رویداد، مطلق یا ناورداد بودن آن است. ناورداد بودن یک رویداد نیز بدان معنی است که اگر رویدادی در یک چارچوب مرجع رخ دهد، این رویداد در همه چارچوبهای مرجع دیگر نیز روی می دهد. به عبارت دیگر، آن رویداد در همه چارچوبهای دیگر نیز قابل مشاهده و بررسی است. در فیزیک کلاسیک می توان رویدادها را به صورت نقطه های چهاربعدی نشان داد. یعنی سه بعد مربوط به مکان یا فضای رویداد، و یک بعد مربوط به زمان وقوع آن. البته، بیان صوری نقطه ها به شکل چهاربعدی، یا با چهار پارامتر، از دیدگاه هندسی، نمی تواند نشان دهنده یک فضای متریک^۲ باشد. همان طور که می دانیم، یک فضای متریک را به طور ساده، هنگامی می توان ایجاد کرد که بتوان فاصله بین نقطه های نزدیک به هم را در آن تعریف کرد. به عنوان مثال، متریک یا فاصله در فضای سه بعدی اقلیدسی، در یک دستگاه مختصات دکارتی به صورت $\Delta s^2 = \Delta x^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2$ بیان می گردد.

بنابراین، در فیزیک کلاسیک، برای شکلهای مختلف چهاربعدی رویدادها، نمی توان رابطه مشابهی را پیدا کرد. به عبارت دیگر، فضا و زمان در فیزیک کلاسیک از هم مجزا و مستقل بوده و به عنوان دو موجود مطلق به شمار می آیند. اما همان طور که بعداً خواهیم دید، وضعیت در فیزیک نسبیتی به گونه دیگری مطرح می شود. در واقع، در فیزیک نسبیتی، فضا و

زمان درهم تلفیق می شوند و موجودی واحد به نام فضا - زمان^۱ را ایجاد می کنند. حال، پس از آشنایی با مفهوم یک رویداد، نتایج حاصل از پذیرش اصل مربوط به وجود سرعت بی نهایت را در فیزیک کلاسیک را مورد بررسی قرار می دهیم.

نتیجه اول از این اصل، مطلق بودن زمان است؛ زیرا با داشتن سیگنالی با سرعت بی نهایت می توان همه ساعت های واقع در نقاط مختلف فضا را در یک لحظه یا یک آن همزمان کرد. درواقع، این مسأله منجر به ایجاد زمان عام واحد، برای همه چارچوب های مرجع لخت می گردد.

برای توضیح بیشتر این موضوع، می توان به صورت زیر عمل کرد. با توجه به شکل (۲-۱)، اگر در چارچوب S ، ساعت متحرک A و دو ساعت ساکن B و C مفروض باشند، در این صورت، ساعت A که همان زمان ساعت B را در انطباق فضایی دو ساعت نشان می دهد، همان زمان ساعت C را ضمن رسیدن به آن نشان خواهد داد.



شکل (۲-۱): همزمانی ساعت ها

در تبدیلات گالیه نیز که با روابط (۲-۱) داده شده اند، رابطه آخر، یعنی $t = t'$ به معنای مطلق یا ناوردا بودن زمان در چارچوب های مرجع مختلف می باشد. به بیان دیگر، در گذر از یک چارچوب مرجع به چارچوب مرجع دیگر، زمان بدون تغییر باقی می ماند.

پیامد دومی که از فرض وجود، سیگنال با سرعت بی نهایت در فیزیک کلاسیک مطرح می شود، ناوردايي همزمانی^۲ می باشد؛ زیرا از ناوردا بودن زمان در چارچوب های مرجع مختلف، می توان به این نتیجه رسید که همزمانی نیز در این چارچوب ها ناوردا است.

برای نشان دادن این موضوع، فرض کنید که در چارچوب مرجع S' ، دو رویداد A' و B' که از نظر فضایی در فاصله $\Delta x'$ از یکدیگر قرار دارند، به طور همزمان روی دهند. به

عبارت دیگر، فاصله یا بازه زمانی بین آنها برابر صفر باشد یا $\Delta t' = t'_B - t'_A = 0$. به طریق زیر می توان نشان داد که این دو رویداد در هر چارچوب مرجع دیگری مانند S نیز همزمان خواهند بود. برای این منظور، با توجه به همزمانی رویدادها در چارچوب S' می توان نوشت:

$$\frac{\Delta x'}{\Delta t'} = \frac{\Delta x'}{0} = c' \rightarrow \infty \quad (9-1)$$

از طرف دیگر، در چارچوب لخت S نیز با استفاده از فرض وجود سیگنالی با سرعت بی نهایت، می توان نتیجه گرفت:

$$\frac{\Delta x}{\Delta t} = c' \rightarrow \infty \quad (10-1)$$

در این صورت، داریم: $\Delta t = 0$. یعنی دو رویداد A و B در چارچوب S نیز همزمان می باشند. بنابراین، در فیزیک نیوتنی اگر دو رویداد در یک چارچوب به طور همزمان روی دهند، در همه چارچوبهای دیگر نیز همزمان خواهند بود و نتیجه اینکه همزمانی رویدادها در فیزیک نیوتنی ناورداست.

و بالاخره، نتیجه یا پیامد سوم از فرض مربوط به پذیرش اصل وجود سیگنال با سرعت بی نهایت، ناوردایی اصل علیت^۱ می باشد. اگر رویدادهای مختلف را در نظر بگیریم، ممکن است رویدادی نتیجه رویدادی دیگر باشد. در این صورت، رویداد اول را علت، و رویداد دوم را معلول رویداد اول می نامند. این ترتیب زمانی وقوع رویدادها را که بین رویدادهای علت و معلول برقرار است، معمولاً اصل علیت می نامند. و منظور از ناوردایی اصل علیت، این است که این ترتیب زمانی برای وقوع رویدادهای علت و معلول در همه چارچوبهای مرجع به صورت یکسان است. به بیان دیگر، اگر در یک چارچوب دلخواه، مثلاً S ، ابتدا رویداد A و سپس رویداد B رخ داده باشد، در این حالت، در تمامی چارچوبهای مرجع دیگر نیز ترتیب زمانی وقوع رویدادها، به همین صورت خواهد بود. یعنی ابتدا رویداد علت A ، و سپس رویداد معلول یا B ، اتفاق می افتد. با کمی دقت می توان دریافت که در حقیقت ناوردایی اصل علیت، ناشی از پذیرفتن وجود سیگنال با سرعت بی نهایت در فیزیک کلاسیک می باشد.

با استفاده از تبدیلات گالیلو به راحتی می توان ناوردایی ترتیب زمانی رویدادها را نیز

نشان داد. برای این منظور فرض کنید، در چارچوب S' ، دو رویداد A و B در مکانهای x'_A و x'_B روی داده باشند. همچنین فرض می کنیم، $x'_B > x'_A > 0$ بوده و این رویدادها به ترتیب در زمانهای t'_A و t'_B رخ دهند و $t'_B > t'_A$ باشد. به عبارت دیگر، رویداد B ، نتیجه ای از رویداد A باشد. اکنون، برای بررسی ترتیب زمانی این دو رویداد در چارچوب S ، می توان از تبدیلات گالیله استفاده کرد. در این صورت، می توان نوشت:

$$x_A = x'_A + vt'_A \quad (11-1)$$

و

$$x_B = x'_B + vt'_B \quad (12-1)$$

حال، با در نظر گرفتن ناوردایی زمان داریم: $t'_A = t_A$ و $t'_B = t_B$. بنابراین، می توان نوشت:

$$t_B - t_A = t'_B - t'_A \quad (13-1)$$

اکنون، از رابطه (۱۳-۱) می توان نتیجه گرفت که $t_B > t_A$ است. به عبارت دیگر، در چارچوب S نیز ابتدا رویداد A اتفاق می افتد، سپس رویداد B . به همین ترتیب، اگر مکان رویدادها رانیز تعویض کنیم، یعنی اگر $x'_B < x'_A$ و $x'_A, x'_B > 0$ ، در نظر گرفته شوند، اما ترتیب زمانی وقوع آنها به همان صورت قبل باشد. در این صورت، با کم کردن رابطه (۱۱-۱) از رابطه (۱۲-۱)، به دست می آوریم:

$$x_B - x_A = (x'_B - x'_A) + v(t'_B - t'_A) \quad (12-1)$$

یا

$$x_B - x_A = (t'_B - t'_A)(v - u') \quad (13-1)$$

که در آن سرعت u' به صورت

$$u' = \frac{x'_A - x'_B}{t'_B - t'_A} = -\frac{x'_B - x'_A}{t'_B - t'_A} \quad (14-1)$$

تعریف شده است. بنابراین، با توجه به رابطه (۱۳-۱)، اگر $v > u'$ باشد، در این صورت $x_B > x_A$ خواهد بود. همین طور اگر $v < u'$ باشد، در این حالت $x_B < x_A$ خواهد بود. بنابراین، در این حالت می توان با توجه به سرعت نسبی دو چارچوب، مکان وقوع رویدادها را در چارچوب دیگر جابه جا کرد. اما در چارچوب S ، در این حالت نیز ابتدا

رویداد A و سپس رویداد B رخ خواهد داد. در نتیجه جابه جا کردن مکان وقوع رویدادها، تأثیری در ترتیب زمانی وقوع آنها ندارد. بنابراین، در حالت کلی، ترتیب زمانی وقوع رویدادها یا اصل علیّت در چارچوبهای مرجع مختلف ناورداست.

حال، با توجه به مطالبی که بیان گردید، ناوردایی اصل علیّت را درحقیقت می توان پیامدی از وجود سرعت بی نهایت در فیزیک نیوتنی دانست. اما در نسبیت به علت وجود سرعت حدی نور، وضعیّت به گونه ای دیگر است، یعنی ممکن است ترتیب زمانی رویدادها در چارچوبهای دیگر عوض شود. که این مسأله در فصل سوم مورد بررسی قرار می گیرد.

خلاصه :

حال، با توجه به مطالبی که در این فصل بیان گردید، می توان نتیجه گرفت که با پذیرفتن اصول موضوعی که در بخش (۱-۶) به آنها اشاره شد و همین طور تبدیلات گالیله، تمامی قوانین فیزیک، به استثنای نظریه الکترومغناطیس، در همه چارچوبهای مرجع لخت به طور هموردا تبدیل می شوند. یعنی شکل این قوانین، در تمامی چارچوبهای لخت یکسان باقی می ماند.

همچنین، در فیزیک کلاسیک به دلیل ماهیّت تبدیلات گالیله، کمیتهایی مانند، جرم ذرات، زمان و مکان یا فضا ناوردا می باشند. تبدیلات گالیله ایجاب می کنند که شتاب، همزمانی رویدادها و اصل علیّت نیز ناوردا باشند. از طرف دیگر، برای همزمان کردن ساعتها، جهت ایجاد چارچوب مرجع، باید سرعت حدی و ناوردای بی نهایت را در فیزیک کلاسیک مطرح نماییم. اما در فیزیک نسبیتی مشاهده خواهیم کرد که این مفاهیم و کمیتهای، به علت سرعت حدی و ناوردای نور همگی نسبی می باشند.

سینماتیک نسبیتی

مقدمه :

نظریه نسبیت را می توان یکی از مهمترین مباحث در فیزیک به شمار آورد. دو مبحث کلی در نسبیت مورد بررسی قرار می گیرد: نسبیت خاص^۱ و عام^۲. در نظریه نسبیت خاص که در سال ۱۹۰۵ به وسیله آلبرت اینشتین^۳ (۱۸۷۹-۱۹۵۵)، دانشمند بزرگ آلمانی ارائه گردیده است، پدیده های فیزیک در چارچوبهای مرجع لخت یا چارچوبهای بدون شتاب مورد بررسی قرار می گیرند. در مبحث نسبیت عام نیز می توان پدیده های فیزیک را در چارچوبهای مرجع نالخت یا شتابدار مورد مطالعه قرار داد. این نظریه نیز به وسیله اینشتین در

1- Special Relativity

2- General Relativity

3- Einstein, Albert

سال ۱۹۱۶ ارائه شده است. بنابراین، نسبیت خاص، گرانش را در بر نمی گیرد و این مبحث از فیزیک را می توان در نسبیت عام بررسی کرد. در نسبیت خاص، قوانین فیزیک برای همه ناظرهای لخت یکسان است. در صورتی که در نسبیت عام، قوانین فیزیک برای همه ناظرها، یعنی ناظرهای لخت و نا لخت یکسان می باشد. اگرچه معمولاً افتخار فرمولبندی نظریه نسبیت، نصیب آلبرت اینشتین شده است. اما مراحل اولیه و مقدماتی آن را قبل از سال ۱۹۰۴، پوانکاره^۱ (۱۸۵۴-۱۹۱۲) و لورنتس^۲ (۱۸۵۱-۱۹۲۸) طی کرده بودند.

نکته ای که می توان به آن در اینجا اشاره کرد، این است که اینشتین از برخی کارهای انجام شده قبلی در زمان انتشار اولین مقاله اش در سال ۱۹۰۵ در خصوص نسبیت، بی اطلاع بود. به طوری که دوستان اینشتین غالباً بیان می کردند که او کم می خواند، ولی زیاد فکر می کرد.

اما سهم به سزای اینشتین در پرداختن به نظریه نسبیت خاص را در حقیقت می توان جانشین سازی یا کنار گذاشتن بسیاری از فرضهای پذیرفته شده به وسیله لورنتس و سایرین، با دو اصل موضوع بنیادی دانست به طوری که همه نتایج را می شد از آنها استخراج کرد. علاوه بر این موضوع، اینشتین بعداً در فرمولبندی نظریه نسبیت عام در سال ۱۹۱۶، سهمی اساسی و غیر قابل انکار داشته است؛ زیرا نخستین مقاله او که برای نسبیت عام اهمیت زیادی دارد، یعنی تأملاتی در اثر گرانش بر نور، در ۱۹۰۷ منتشر شده است.

نسبیت خاص را می توان به دو بخش یا مبحث کلی تقسیم نمود: سینماتیک و دینامیک نسبیتی. در بخش سینماتیک، به طور کلی فضا و زمان و همین طور ارتباط بین آنها بررسی می شود. در واقع، می توان گفت که بیشتر پارادوکسها یا باطلنها که عموماً ناشی از نادیده گرفتن بعضی فرضهای صحیح به وجود می آیند، در این بخش از نسبیت قرار می گیرند. در حالی که بررسی کمیّاتی مانند جرم، انرژی، تکانه و ... در مبحث دینامیک صورت می گیرد. نظریه نسبیت با همه نتایج غیر عادی و دور از انتظاری که در بر دارد، همه پدیده های شناخته شده طبیعت را دست کم به خوبی نظریه های قبل از آن توضیح می دهد. از این

1 - Poincaré, Jules Henri : ریاضیدان و فیزیکدان فرانسوی

2 - Lorentz, Hendrik Antoon : فیزیکدان و ریاضیدان هلندی. وی در سال ۱۹۰۲ به اتفاق پیتر زیمن به خاطر

کشف و توضیح ریاضی اثر زیمن جایزه نوبل را دریافت می کند.

گذشته، پدیده‌هایی را که با جهان بینی و یا نظریات نیوتنی به زحمت قابل توضیح بودند یا به هیچ عنوان توضیح داده نمی شدند، به طور کامل شرح می دهد. بر این اساس می توان گفت که نظریهٔ اینشتین نه تنها جانشین نظریات نیوتن گردید، بلکه مکمل آن نیز محسوب می گردد؛ زیرا همان طور که می دانیم، اصول و قوانین نیوتن هنوز هم با تقریب و دقت کافی در زندگی عادی و حتی در نجوم معمولی، از قبیل فرستادن ماهواره ها به فضا و قرار دادن آنها در مدار حول زمین و سیارات دیگر، همچنین بررسی حرکات بعضی از سیارات منظومهٔ شمسی به کار می رود.

از طرف دیگر، می توان مهمترین جنبهٔ نظریهٔ نسبیت اینشتین را درحقیقت تکذیب وجود فضای مطلق^۱ و زمان مطلق^۲ دانست. به عبارت دیگر، بر اساس این نظریه، اندازه گیریهای فضا و زمان بستگی به دستگاه یا چارچوب مرجع انتخاب شده دارد. و این اندازه گیریها نسبی می باشند. و در واقع به همین دلیل نظریه و اظهارات اینشتین در مورد فضا و زمان، تحت عنوان نظریهٔ نسبیت بیان می شوند.

همان طور که در فصل قبل اشاره شد، درفیزیک نیوتنی یا کلاسیک، فضا و زمان مطلق یا ناوردا هستند. درواقع، این دید از فضا و زمان، قرنهای متمادی مورد پذیرش دانشمندان بوده است. اما اینشتین با ارائه نظریهٔ خود در سال ۱۹۰۵، این نگرش از فضا و زمان را به طور کلی نفی کرد. همچنان که هرمان مینکوفسکی^۳ (۱۸۶۴-۱۹۰۹) گفته است:

از این پس فضای تنها و همین طور زمان تنها، مطرود هستند و تنها

نوعی اتحاد از آن دو، وجود مستقلی خواهد داشت.

ازطرف دیگر، درنسبیت خاص با پذیرش دو اصل به عنوان اصول نسبیت، می توان تمامی قوانین فیزیک، ازجمله نظریهٔ الکترومغناطیس را نیز به طور کامل توضیح داد. اینشتین علاوه بر دو اصل نسبیت خاص، اصول موضوع چهارم و پنجم را که دربخش (۱ - ۶) به آنها

1- Absolute Space

2- Absolute time

3 - Mikkowski, Hermann : ریاضیدان روسی - آلمانی و یکی از استادان اینشتین می باشد که سهم به سزایی در نظریهٔ ریاضی نسبیت دارد. وی نظریهٔ هندسی اعداد را ابداع و در پیشرفت و تکامل آن تلاش زیادی کرد. و از روش هندسی برای حل بسیاری از مسائل پیچیده در نظریهٔ اعداد؛ مسائلی در ریاضی فیزیک پیشرفته و نسبیت استفاده کرد.

اشاره شد، به همان صورتی که در فیزیک کلاسیک مطرح می شوند، پذیرفت. همچنین وی در ارتباط با اصل دوم، یعنی وجود سرعت بی نهایت در فیزیک کلاسیک، اصل مربوط به متناهی بودن سرعت نور را مطرح نمود. بالاخره وی در ارتباط با اصل سوم از اصول پذیرفته شده در فیزیک کلاسیک، یعنی متناهی بودن سرعت نسبی چارچوبهای مرجع، اصل زیر را که می توان آن را به عنوان اصل سوم در نظریه نسبیت خاص در نظر گرفت، پذیرفت.

سرعت نسبی چارچوبهای مرجع لخت، همیشه کوچکتر از

سرعت حدی نور است.

همان طور که می دانیم، قوانین فیزیک نیوتنی در حد سرعتهای معمولی بسیار دقیق می باشند و در نتیجه می توان از این قوانین در بررسی پدیده های فیزیک، در محدوده سرعتهای از صفر تا چند صد هزار کیلومتر بر ساعت، بدون بروز خطای قابل ملاحظه ای استفاده نمود. در صورتی که این قوانین در محدوده سرعتهای بالا، یعنی سرعتهای قابل مقایسه با سرعت نور، با شکست مواجه می شوند. به بیان دیگر، نتایج حاصل از آنها در حیطه سرعتهای بالا با تجربه سازگار نیستند. بر این اساس، این قوانین باید به طریقی تعمیم داده شوند یا اصلاح گردند که بتوان از آنها در محدوده سرعتهای صفر تا سرعت نور استفاده نمود. بنابراین، می توان گفت که فیزیک نیوتنی در واقع، حالت خاصی از نظریه نسبیت خاص می باشد.

نکته ای که می توان به آن اشاره نمود، این است که در سال ۱۹۲۱ جایزه نوبل را نه به خاطر سهمی که اینشتین در ارائه نظریه نسبیت داشته است، بلکه به جهت کارها و تحقیقاتش در خصوص اثر فتوالکتریک به او اعطا می گردد.

۲-۱: اتر و نظریه الکترومغناطیس

همان طور که می دانیم، هدف از ارائه نظریه نسبیت خاص در واقع به دست آوردن یک بینش صحیح از نظریه الکترومغناطیس بوده است. در دهه ۱۸۶۰، ماکسول^۱ (۱۸۷۹-۱۸۳۱)، چهار معادله

1- Maxwell, James Clerk: ریاضیدان و فیزیکدان نظری اسکاتلندی که در زمینه الکترومغناطیس کارهای اساسی و مهمی را انجام داد و در واقع می توان گفت که با تحقیقاتش در زمینه الکتریسیته و مغناطیس، باعث ایجاد تحول و انقلاب بزرگی در این حیطه از فیزیک شد. وی در زمینه نظریه جنبشی گازها نیز تحقیقات وسیعی کرده است.

ساده به دست آورد که با استفاده از آنها می شد دو موضوع مهم الکتریسیته و مغناطیس را که در آن زمان مورد بحث جدی فیزیکدانان بود، توضیح داد. این معادلات که در سال ۱۸۶۴ منتشر شدند، نه تنها ارتباط میان الکتریسیته و مغناطیس را بیان می کردند، بلکه نشان می دادند که این دو پدیده نمی توانند مستقل از یکدیگر باشند. به طوری که براساس این معادلات، میدان الکتریکی متغیر نسبت به زمان، باعث ایجاد میدان مغناطیسی می شود. همچنین عکس این مطلب نیز صادق است، یعنی میدان الکتریکی نیز می تواند از میدان مغناطیسی متغیر نسبت به زمان، به وجود آید. در واقع، براساس این نظریه، تنها یک میدان، یعنی میدان الکترومغناطیسی می تواند وجود داشته باشد. گذشته از آن، ماکسول با در نظر گرفتن کاربرد معادله هایش، دریافت که تغییر در میدان الکتریکی، سبب تغییر در میدان مغناطیسی می شود که آن نیز به نوبه خود سبب تغییر در میدان الکتریکی می گردد. این معادلات پیش بینی می کردند که میدانهای ایجاد شده در همه جهات منتشر می شوند. نتیجه آنکه از حل معادلات ماکسول، تابشی حاصل می شد که دارای خواص موجی بود. در حقیقت، می توان گفت که ماکسول وجود تابش الکترومغناطیسی را با در نظر گرفتن معادلاتش پیش بینی نمود. همچنین براساس این معادلات، محاسبه سرعت موج الکترومغناطیسی به دست آمده نیز امکان پذیر بود و نتیجه ای که برای سرعت انتشار این امواج به دست می آمد، دقیقاً برابر سرعت نور بود.

اولین مدرک تجربی و قطعی که پیش بینی های ماکسول را تأیید می کرد، پس از گذشت تقریباً یک ربع قرن از زمان انتشار معادلات ماکسول، یعنی در سال ۱۸۸۷ به دست آمد. در این سال هرتز^۱ (۱۸۵۷-۱۸۹۴) فیزیکدان آلمانی، تابشی با طول موجهای بلند، تولید و آشکار کرد. به طوری که طول موجهای این تابش به مراتب بلندتر از طول موجهای تابش زیر قرمز معمولی بودند. این تابشها امواج رادیویی نامیده شدند. در واقع، می توان گفت که وی اولین کسی است که انتشار امواج الکترومغناطیسی در خلأ را که معادلات ماکسول آن را پیش بینی کرده بودند، نشان داد.

از طرف دیگر، در اواخر قرن نوزدهم، فیزیکدانان می کوشیدند تا حرکت امواج نور را

درخلاء توجیه نمایند. آنها بعد از تلاشهای فراوان، در نهایت به این نتیجه رسیدند که نور را باید به صورت نوسان یا اغتشاشی در ماده ای فرضی به نام اتر در نظر گرفت؛ زیرا در آن زمان عقیده بر این بود که موج الکترومغناطیسی نیز، مانند سایر امواج مکانیکی برای انتشار، احتیاج به یک محیط مادی دارد. این ماده فرضی یا محمل امواج الکترومغناطیسی، می بایستی در همه مواد نفوذ کند، یعنی نه تنها صرفاً باید فضای خلاء را پر کرده باشد، بلکه باید بتواند در گازها، آب، شیشه و به طور کلی در همه مواد شفاف که نور از آنها می گذرد، نفوذ کند.

علاوه بر این، براساس معادلات ماکسول، امواج الکترومغناطیسی، امواج عرضی بودند و این امواج طبق اصول فیزیک کلاسیک، تنها می توانستند در محیط مادی منتشر شوند. بنابراین، با در نظر گرفتن این شرایط، ماده اتر می بایستی دارای خواص متناقض و شگفت آوری باشد. اولاً، می بایستی آنچنان صلب باشد تا بتواند سرعتی برابر سرعت نور را منتقل کند. ثانیاً، این ماده جامد و فوق العاده صلب و همچنین بسیار شفاف، می بایستی آنچنان کسشان و بدون اصطکاک باشد که کمترین مقاومتی در مقابل حرکت اشیا ایجاد نکند.

اما علاوه بر این مسائل، مشکل جدی و اساسی دیگری که فیزیکدانان با آن روبرو بودند، این بود که آنها قادر به اثبات وجود ماده اتر نبودند و حتی اندازه گیری خواص آن نیز تقریباً برای آنها ناممکن بود. با این حال، آنها وجود آن را مفید می دانستند و مصرانه از وجودش دفاع می کردند. این مشکلات در مورد انتشار امواج الکترومغناطیسی ادامه داشت تا اینکه بالاخره مایکلسون^۱ (۱۸۵۲-۱۹۳۱) و مورلی^۲ (۱۸۳۸-۱۹۲۳)، دو دانشمند آمریکایی در بین سالهای ۱۸۸۱ تا ۱۸۸۷ میلادی برای یافتن ماده فرضی اتر یا به عبارت دیگر، حرکت مطلق که در آن زمان یک مسأله بسیار پیچیده و مشکل به نظر می رسید، آزمایشی ترتیب

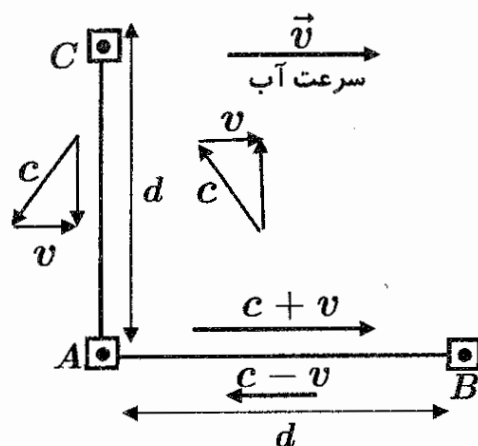
1 - **Michelson, Albert Abraham**: فیزیکدان آلمانی الاصل، آمریکایی که به خاطر کارهایش در زمینه اندازه گیری سرعت نور و همچنین اثبات عدم وجود اتر مشهور است. وی به دلیل انجام آزمایشهای متعدد در زمینه اپتیک؛ ساختن وسایل نوری بسیار دقیق و انجام پژوهشهایی در زمینه طیف سنجی؛ جایزه نوبل در سال ۱۹۰۷ را در رشته فیزیک دریافت می کند. وی اولین دانشمند آمریکایی است که جایزه نوبل را دریافت می کند.

2 - **Morley, Edward Williams**: شیمیدان آمریکایی که شهرت وی بیشتر به خاطر همکاری وی با مایکلسون در آزمایش مایکلسون - مورلی می باشد. همچنین برای کارهایی است که برای تعیین وزن اتمی هیدروژن و اکسیژن انجام داده است.

دادند که نتیجه آزمایش آنها وجود ماده فرضی اتر را نفی می کرد.

۲-۲: آزمایش مایکلسون و مورلی

در اینجا قبل از بررسی آزمایش مایکلسون و مورلی، می توان اصول کار دستگاه به کار گرفته شده به وسیله آنها را با تشبیه و مثال زیر روشن نمود. فرض کنید که دو شناگر سریع و هم قدرت می خواهند مسافت بین دو نشانه ثابت در یک رودخانه را مسابقه دهند. مطابق شکل (۱-۲)، فرض می کنیم که دو شناگر از یک نقطه مانند A شروع به حرکت کرده و یکی از آنها در مسیر AB ، یعنی در راستای جریان آب رودخانه (نسبت به زمین) و دیگری در مسیر AC ، یعنی در راستای عمود بر جهت جریان آب رودخانه (نسبت به زمین) شنا کنند و پس از رسیدن به نقاط B و C به نقطه شروع مسابقه برگردند. بنابراین، هر کدام از آنها در مسیر خود، یک رفت و یک برگشت انجام می دهند. طول مسیر مسابقه را یکسان و برابر d در نظر می گیریم. در این صورت، می خواهیم زمان انجام مسابقه به وسیله هر کدام از شناگرها را به دست آوریم. برای این منظور فرض می کنیم که سرعت شناگرها نسبت به آب برابر c باشد و همچنین سرعت رانش آب را نسبت به زمین برابر v در نظر می گیریم.



شکل (۱-۲): تشبیه شنا با آزمایش مایکلسون - مورلی

همان طور که می دانیم، سرعت شناگری که در جهت آب شنا می کند با سرعت آب جمع می شود و سرعت برآیند برابر $c + v$ به دست می آید. و زمان رفت از A به B ، برای این شناگر برابر $d/(c + v)$ خواهد بود. این شناگر در مسیر برگشت باید رانش آب را نیز جبران کند. در این صورت، سرعت او برابر $c - v$ و زمان برگشت از B به A برابر $d/(c - v)$ می باشد.

در نتیجه زمان کل رفت و برگشت برای این شناگر که بستگی به سرعت آب دارد، از رابطه

$$t_{\parallel} = \frac{d}{(c+v)} + \frac{d}{(c-v)} \quad (1-2)$$

$$= \frac{2dc}{c^2 - v^2}$$

به دست می آید. از طرف دیگر، برای شناگری که در راستای عمود بر جهت جریان آب شنا می کند، زمان رفت و برگشت برابر است. اما این شناگر برای آنکه در اثر جریان آب، از مسیر خود از A به C و از C به A منحرف نشود، باید کمی در خلاف جهت جریان آب شنا کند. که در این صورت، مؤلفه سرعت حرکت این شناگر برای رسیدن به C یا A ، برابر $\sqrt{c^2 - v^2}$ نسبت به زمین خواهد بود. زمان کل رفت و برگشت برای این شناگر نیز که بستگی به سرعت آب دارد، از رابطه

$$t_{\perp} = \frac{2d}{\sqrt{c^2 - v^2}} \quad (2-2)$$

به دست می آید. برای مقایسه زمان مسابقه مربوط به این دو شناگر، می توان رابطه (۱-۲) را بر رابطه (۲-۲) تقسیم کرد که در این صورت، داریم:

$$\frac{t_{\parallel}}{t_{\perp}} = \frac{2dc}{c^2 - v^2} \cdot \frac{\sqrt{c^2 - v^2}}{2d} = \frac{1}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \quad (3-2)$$

حال، با توجه به رابطه (۳-۲) می توان نتیجه گرفت که اگر آب ساکن باشد، یعنی اگر $v = 0$ باشد، این نسبت برابر ۱ بوده و همان طور که انتظار می رود، نتیجه مسابقه مساوی است. در غیر این صورت، این نسبت بزرگتر از ۱ می باشد. در نتیجه شناگری که عمود بر راستای جریان آب شنا می کند، برنده مسابقه خواهد بود. به بیان دیگر، اگر این دو شناگر در آغاز شنا، به طور هم فاز از نقطه A حرکت را آغاز نمایند، در پایان مسابقه، هنگام بازگشت به نقطه A هم فاز نخواهند بود. همچنین نکته ای که می توان به آن اشاره کرد، این است که با مشاهده این مسابقه می توان سرعت جریان آب را نسبت به زمین به دست آورد.

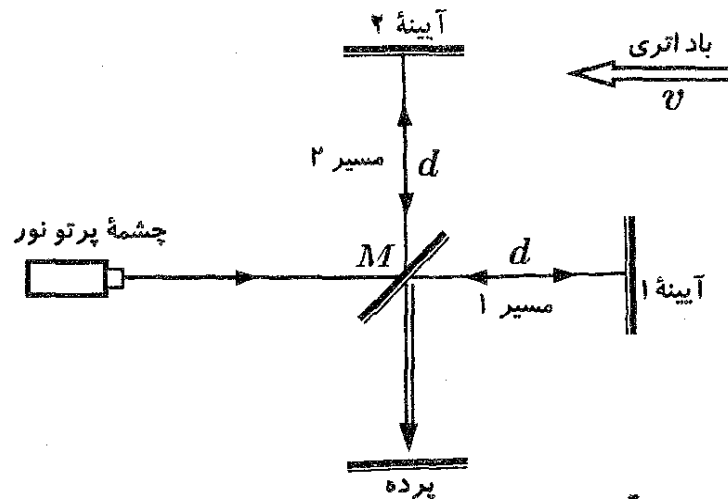
در آزمایش مایکلسون، با مقایسه با مثال فوق، مسابقه بین دو پرتو نوری است که در دو مسیر مشابه، یکی موازی و دیگری عمود بر جهت رانش اثر حرکت می کنند که در ادامه به بررسی و تشریح آن پرداخته می شود.

تا قرن نوزدهم کاملاً آشکار شده بود که زمین، خورشید، ستارگان و همه اشیا موجود در جهان در حرکتند. بر این اساس، به منظور تعریف حرکت مطلق که قوانین نیوتن مبتنی بر آن بود، می بایستی نقطه ثابتی در جهان تعیین می گردید که در سکون مطلق باشد. برای این منظور، یک راه حل به وسیله خود نیوتن پیشنهاد شده بود. او نظر داده بود که کالبد خود فضا، یعنی احتمالاً همان ماده فرضی اتر به حال سکون است. در نتیجه با این فرض، می توان در مورد فضای مطلق صحبت کرد. البته در این صورت، اگر اتر بدون حرکت و ساکن باشد، می توان حرکت مطلق یک جسم را با تعیین حرکت آن نسبت به چارچوب مرجع متصل به اتر تعیین نمود.

در سال ۱۸۸۱ مایکلسون برای تحقیق این مسأله، آزمایشی را طراحی کرد. طرح و ایده وی این بود که اگر فرض کنیم که زمین در اتر ساکن حرکت کند، باید بتوانیم باد اتری را که از اطراف زمین عبور می کند، احساس کنیم؛ زیرا می توان تصور کرد که زمین ساکن است و اتر با سرعتی برابر ۳۰ کیلومتر بر ثانیه، یعنی سرعت حرکت زمین به دور خورشید، از اطراف زمین می گذرد. بر این اساس، با مقایسه با مثال مسابقه شنا می توان نتیجه گرفت، پرتو نوری که در جهت حرکت زمین فرستاده می شود و پس از بازتابش از آینه ای بر می گردد، باید مسافتی بیشتر از پرتو نوری بپیماید که در جهت عمود بر حرکت زمین، ارسال و دریافت می شود.

مایکلسون برای تحقیق و بررسی این مسأله، دستگاهی به نام تداخل سنج^۱ را طراحی نمود. با توجه به شکل (۲-۲)، این دستگاه از آینه ای نیمه نقره اندود^۲، M تشکیل شده است که نیمی از پرتو نور تابیده شده به آن را از خود عبور می دهد و نیم دیگر را باز می تاباند. بنابراین، با توجه به شکل (۲-۲)، اگر زمین ساکن در نظر گرفته شود، باید پرتو نوری که در خلاف جهت باد اتری فرستاده می شود و پس از بازتابش بر می گردد، مسافتی بیشتر از پرتو نوری بپیماید که در راستای عمود بر جهت سرعت باد اتری فرستاده می شود و بر می گردد. به عبارت دیگر، زمان کل طی مسیر پرتو نور در راستای عمود بر جهت رانش اتر، کوچکتر از زمان کل طی مسیر به

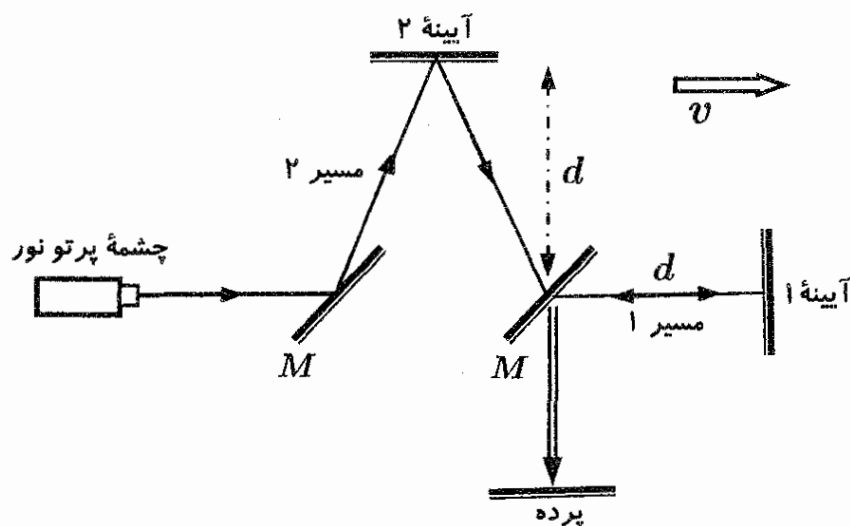
وسیله پرتو دیگر است. بر این اساس، این پرتوها هنگام رسیدن به یک پرده، همفاز نخواهند بود و باید نوارهای تداخلی روی پرده تشکیل شود؛ زیرا از مبحث اپتیک می دانیم که اگر اختلاف دو مسیر طی شده به وسیله پرتوها، مضرب صحیحی (شامل صفر) از طول موج نور باشد، تداخل سازنده و خط روشن به دست می آید. اما اگر اختلاف دو مسیر مضرب فردی از نصف طول موج باشد، تداخل ویرانگر بوده و خط تاریک ایجاد می گردد.



شکل (۲-۲): طرح آزمایش مایکلسون، زمین ساکن

همچنین، دستگاه طوری طراحی شده بود که مسیر این دو دسته پرتو عمود بر یکدیگر بودند. پرتو بازتابیده شده از آئینه M ، مسیر ۲ را طی کرده، پس از برخورد به آئینه ۲ باز می تابد و مجدداً به آئینه M رسیده و بعد از عبور از آن به سمت پرده محل تشکیل نوارهای تداخلی می رود. همین طور، پرتو عبوری از آئینه M ، مسیر ۱ را طی کرده و پس از برخورد به آئینه ۱ بر می گردد و پس از رسیدن به آئینه M ، از آن باز تابیده و به سمت پرده می رود.

تشابه بین تداخل سنج مایکلسون و مسابقه شنای مطرح شده واضح است. در این تشبیه، پرتوهای نور به جای شناگرها هستند. و سرعت آن نیز در خلاء نسبت به محیط اتر برابر c می باشد. رانش اتر نیز مانند جریان آب است که سرعت آن نسبت به زمین برابر v می باشد. همان طور که از مسابقه شنا در رودخانه می توانیم به اندازه سرعت جریان آب پی ببریم در اینجا نیز انتظار داریم که سرعت رانش اتر را از اجرای یک مسابقه نور در مسیرهای موازی و عمود بر راستای رانش اتر به دست آوریم. اکنون، با توجه به شکل (۲-۳)، می توان اختلاف راه پیموده شده به وسیله دو پرتو نور ۱ و ۲ را به راحتی محاسبه نمود.



شکل (۲-۳): زمین متحرک و اتر ساکن

برای این منظور، فرض می کنیم که سرعت دستگاه نسبت به اتر برابر v باشد. همچنین، اگر فاصله بین آینه M و آینه های ۱ و ۲، برابر d در نظر گرفته شود، در این صورت، داریم

$$\begin{aligned} d_2 &= 2\sqrt{\left(\frac{vt}{2}\right)^2 + d^2} \\ &= ct \end{aligned} \quad (۴-۲)$$

که در آن d_2 مسیر طی شده به وسیله پرتو ۲ می باشد. اکنون اگر مقدار t را از رابطه (۴-۲) به دست آورده و در c ضرب کنیم، خواهیم داشت:

$$ct = \frac{2d}{\sqrt{(1 - v^2/c^2)}} = d_2 \quad (۵-۲)$$

یا

$$\begin{aligned} d_2 &= \frac{2d}{\sqrt{(1 - v^2/c^2)}} \\ &\simeq 2d\left(1 + \frac{v^2}{2c^2}\right) \end{aligned} \quad (۶-۲)$$

حال، زمان رفت و برگشت پرتو نور را در مسیر ۱ با توجه به تبدیلات گالیل به دست می آوریم. در چارچوب مرجع متصل به اتر، آینه ۱ و M با سرعت v حرکت می کنند. بنابراین، مدت زمانی که طول می کشد تا پرتو نور از آینه M به آینه ۱ برسد، از رابطه

$$ct_+ = d + vt_+ \quad (۷-۲)$$

به دست می آید. بنابراین، داریم

$$t_+ = \frac{d}{c-v} \quad (۸-۲)$$

همچنین، مدت زمان برگشت پرتو نور از آینه ۱ به آینه M را نیز می توان از رابطه

$$ct_- = d - vt_- \quad (۹-۲)$$

به دست آورد. در این صورت، خواهیم داشت:

$$t_- = \frac{d}{c+v} \quad (۱۰-۲)$$

در نتیجه، مسافت کل طی شده به وسیله پرتو نور در مسیر ۱، برابر

$$\begin{aligned} d_1 &= (t_+ + t_-)c \\ &= d\left(\frac{c}{c+v} + \frac{c}{c-v}\right) \\ &= 2d \frac{1}{(1 - v^2/c^2)} \end{aligned} \quad (۱۱-۲)$$

خواهد بود. بنابراین، با تقریب می توان نوشت:

$$d_1 \approx 2d\left(1 + \frac{v^2}{c^2}\right) \quad (۱۲-۲)$$

حال، با توجه به روابط (۶-۲) و (۱۲-۲)، اختلاف مسیری طی شده در مسیرهای ۱ و ۲، برابر

$$\begin{aligned} \Delta d &= d_1 - d_2 \\ &\approx d\left(\frac{v}{c}\right)^2 \end{aligned} \quad (۱۳-۲)$$

به دست می آید. حال، با در نظر گرفتن $v = 30 \text{ km/s}$ و $d = 1 \text{ m}$ ، Δd تقریباً

برابر 10 nm خواهد بود. همچنین، می توان اختلاف زمان بین دو پرتو نور را نیز به دست

آورد. برای این منظور، با توجه به اینکه نور مسافت Δd را در مدت زمان Δt طی می کند،

در این صورت، داریم: $\Delta d = c\Delta t$. بنابراین، داریم:

$$\Delta t = \frac{\Delta d}{c} \quad (۱۴-۲)$$

حال، با جایگذاری مقدار Δd از رابطه (۱۳-۲)، می توان به دست آورد

$$\Delta t \approx \frac{d}{c} \left(\frac{v}{c}\right)^2 \quad (۱۵-۲)$$

همچنین، با توجه به تشابهی که بین تداخل سنج مایکلسون و مسابقه شنا مطرح شد، می توان

رابطه (۱۵-۲) را با به دست آوردن اختلاف زمان به دست آمده در روابط (۱-۲) و (۲-۲)؛

یعنی $t_{\parallel} - t_{\perp}$ و با در نظر گرفتن اینکه $v \ll c$ است، به دست آورد.

اما در مورد دقت تداخل سنج مایکلسون، می توان به این نکته اشاره نمود که این دستگاه در اندازه گیری فواصل، به اندازه ای حساس بود که حتی می توانست رشد یک گیاه را ثانیه به ثانیه اندازه بگیرد و همچنین قطر بعضی از ستارگانی را که در بزرگترین تلسکوپها به صورت نقطه های کوچکی نمایان می شوند، اندازه گیری کند. بنابراین، دقت دستگاه تداخل سنج به اندازه کافی بالا بود تا بتواند این اختلاف مسیر را که بین دو پرتو نور ایجاد می شد، با دقت زیاد آشکار کند.

درحقیقت، طرح مایکلسون این بود که تداخل سنج را در جهت های گوناگون، نسبت به حرکت زمین قرار دهد و با اندازه گیری اختلاف فاز پرتوهای نور رسیده به پرده، اثر اتر را تشخیص دهد. همچنین، مایکلسون در سال ۱۸۸۷ به کمک همکارش مورلی، آزمایش دقیق تری را که پایه تجربی نظریه نسبیت قرار گرفت، مجدداً انجام داد. در این آزمایش نیز، دسته پرتو تابش در جهت های متفاوت نسبت به حرکت زمین یا باد اتری تابانده شد. اما عملاً هیچ اختلاف فازی مشاهده نگردید. نوارهای تداخلی ایجاد شده روی پرده همواره به طور یکسان ایجاد می شدند. و درحقیقت، نوارهای تداخلی بستگی به جهت دستگاه نداشت. تکرار آزمایش نیز نتیجه ای در بر نداشت و نتیجه برای هر بار آزمایش منفی بود.

اکنون، با به دست آمدن نتیجه منفی از آزمایش مایکلسون و مورلی، در واقع مبانی فیزیک نیوتنی که مبتنی بر فضای مطلق یا حرکت مطلق بود، متزلزل گردید؛ زیرا با اثبات عدم وجود اتر، حرکت مطلق یا فضای مطلق، دیگر معنی نداشت. و نتیجه اینکه با زیر سؤال رفتن مفهوم فضای مطلق یا حرکت مطلق، پایه های فیزیک کلاسیک یا نیوتنی که براین مفاهیم استوار شده بودند، فرو ریخت.

اما با این حال، فیزیک نیوتنی باز هم می توانست پدیده های معمولی را در جهان توصیف نماید و حرکت سیارات را باز می شد با قوانین گرانش نیوتن توضیح داد. همین طور، حرکت اجسام روی زمین هنوز هم از قوانین نیوتن پیروی می کردند. درحقیقت، تنها چیزی که مشخص شده بود، این بود که توضیحات کلاسیک برای توصیف همه پدیده های طبیعت کامل نبودند. و می بایستی اصلاح یا کامل گردند. بنابراین، فیزیکدانان به این نتیجه

رسیده بودند که می بایستی خود را برای یافتن پدیده هایی آماده کنند که از قوانین فیزیک کلاسیک پیروی نمی کردند. کاملاً واضح بود که پدیده های مشاهده شده در طبیعت، تغییری نکرده بودند، بلکه نظریه هایی که برای توصیف آنها وضع شده بودند، کامل نبودند و می بایستی تعمیم یابند و یا اصلاح گردند. به گفته آسیموف^۱، (۱۹۹۲-۱۹۲۰) آزمایش مایکلسون و مورلی را می توان یکی از مهمترین آزمایشها در طول تاریخ علم دانست.

۲ - ۳ : توجیه نتیجه منفی آزمایش مایکلسون و مورلی

بعد از به دست آوردن نتیجه منفی از آزمایش مایکلسون و مورلی، تلاشهای زیادی برای توجیه نتیجه منفی آن صورت گرفت. یکی از این توجیهات که شاید بتوان آن را یکی از مهم ترین آنها نیز در نظر گرفت، نظریه ای است که در سال ۱۸۹۲ به وسیله فیتز جرالده^۲ (۱۸۵۱-۱۹۰۱)، فیزیکدان تجربی ایرلندی ارائه شده است. وی نظر داده بود که هر جسم در جهت حرکت خود منقبض می شود و مقدار این انقباض، بستگی به سرعت جسم دارد. بنابراین، براساس این تعبیر، تداخل سنج همیشه در جهت حرکت واقعی زمین، به اندازه ای منقبض می شود تا اختلاف فاصله یا مسیری را که پرتو نور باید پیماید، جبران کند. از توضیح فیتز جرالده، می توان نتیجه گرفت که :

طبیعت همواره اثری تولید می کند که هرگونه اختلافی را که ممکن است

در تشخیص حرکت مطلق مؤثر باشد، خنثی کند.

در نتیجه، به این دلیل، انسان هرگز قادر به اندازه گیری حرکت مطلق نخواهد بود. این پدیده خنثی کننده، به انقباض طول فیتز جرالده^۳ موسوم است. فیتز جرالده، برای این اثر معادله ای نیز به دست آورد که برطبق آن، طول هر جسم در راستای حرکت کوتاه به نظر می آید. از طرف دیگر، بر اساس آن معادله، اگر جسمی با سرعت نور حرکت کند، طول آن در جهت حرکت،

1- Asimov, Isaac : دانشمند روسی - آمریکایی و نویسنده کتابهای علمی

2- George Francis FitzGerald

3 - Fitzgerald contraction in Length

صفر به دست می آید. بنابراین، نتیجه مهم و اساسی دیگری که از معادله انقباض طول فیتز جرال د گرفته می شد، این بود که چون طولی کوتاهتر از صفر نمی تواند وجود داشته باشد، بنابراین، سرعت نور در خلأ باید بالاترین سرعت ممکن در جهان باشد.

لورنتس تقریباً این فرضیه را پذیرفت و آن را نیز تا اندازه ای تکمیل کرد. همچنین، از آن در نظریه الکترو دینامیک خود نیز استفاده کرد. از طرف دیگر، لورنتس توانست این انقباض را از طریق نظریه الکترونی خود در مورد ماده که در سال ۱۸۹۲ منتشر کرد، به دست آورد. این نظریه که نظریه ای تقریباً مفصل و پیچیده بود، در گسترش و رشد بعدی فیزیک نظری تأثیر عمیقی برجای نهاد.

لورنتس پس از آن در سال ۱۸۹۵، نتیجه بررسیهای ریاضی خود را که در باره تأثیر حرکت یا سرعت یک جسم بر شکل آن بود، منتشر نمود. وی در مقاله خود، نظریه فیتز-جرالد را در مورد وابستگی شکل یک جسم به سرعت آن مورد تأیید قرار داد. در واقع، ده سال بعد که نظریه نسبیت انتشار یافت، معلوم گردید که انقباض طول، یکی از نتایج اولیه نظریه نسبیت اینشتین است. به این دلیل گاهی اوقات، این نظریه را نظریه انقباض طول لورنتس - فیتز جرال د^۱ نیز می نامند.

نظریه دیگری که برای حفظ ماده فرضی اتر ارائه گردید؛ فرضیه کشش اتری^۲ بود. طبق این فرضیه، اتر همراه اجسامی که دارای جرم متناهی هستند، کشیده می شود. البته با این فرضیه نتیجه منفی آزمایش مایکلسون و مورلی قابل توجه بود. بنابراین، نیازی به اصلاح یا تکمیل نظریه الکترو مغناطیس یا مکانیک کلاسیک نبود. اما مشکل جدیدی که این فرضیه ایجاد می کرد، این بود که پدیده هایی چون ابیراهی نور ستاره ای^۳ و همین طور، ضریب همرفت فیزو^۴ (۱۸۹۶-۱۸۱۹) را نمی شد با این فرضیه توضیح داد. در نتیجه فرضیه کشش اتری، علی رغم توجه نتیجه منفی آزمایش مایکلسون و مورلی، تناقضات و مشکلات

1- Lorentz - Fitzgerald Contraction

2- Aether drag hypothesis

3- Aberration of light or stellar aberration

4- Fizeau , Armand Hippolyte Louis : فیزیکدان فرانسوی

جدی تری را به وجود می آورد.

ابیراهی نور که در سال ۱۷۲۵، به وسیله جیمز برادلی^۱ (۱۷۶۲-۱۶۹۳)، ستاره شناس انگلیسی مطرح شده بود، درواقع، به طریق دیگری وجود اتر را نفی می کرد؛ زیرا اگر ماده فرضی اتر وجود داشت و همچنین، اگر این ماده، همراه زمین کشیده می شد، در این صورت، پدیده ابیراهی نور ستاره ای به وجود نمی آمد. نتیجه اینکه با فرضیه کشش اتری، نمی شد نتیجه منفی آزمایش مایکلسون و مورلی را توجیه کرد. در بخش ۲-۱۱، توضیح بیشتری در مورد ابیراهی نور ستاره ای داده می شود.

علاوه بر این، فرضیه کشش اتری ضریب همرفت فیزو را نیز نمی توانست به درستی توضیح دهد. این ضریب که در سال ۱۸۱۷ به وسیله فرنل^۲ (۱۸۲۷-۱۷۸۸) مطرح شده بود، بیان می کرد که نور یا به طور کلی امواج الکترومغناطیسی به وسیله محیطهای مادی متحرک، مانند آب تا اندازه ای کشیده می شوند. به عبارت دیگر، سرعت موج الکترومغناطیسی، علاوه بر ضریب شکست محیط به سرعت محیط انتشار موج نیز بستگی دارد. این اثر که در سال ۱۸۵۱ به وسیله فیزو به طریق تجربی تأیید و گزارش شده بود، تا ظهور نظریه نسبیت به صورت قانع کننده ای توضیح داده نشد (← مثال ۲-۱۵).

از طرف دیگر، اینشتین در سال ۱۹۰۵ برای توضیح پدیده فتوالکتریک، نظریه اساسی و جدیدی را در باره نور مطرح کرد. این نظریه، درواقع مبتنی بر بسط و تعمیم تئوری کوانتم ماکس پلانک^۳ (۱۹۴۷-۱۸۵۸)، فیزیکدان مشهور آلمانی بود. وی نظر داده بود که نور به صورت کوانتم یا فوتون، درفضا حرکت می کند و به این ترتیب، وی عقیده مربوط به ذره ای بودن نور را که نیوتن در قرن هفدهم مطرح کرده بود، دوباره زنده کرد. اما این بار ذره ها از نوع دیگر بودند؛ زیرا هم خواص موج را داشتند و هم خواص یک ذره. به عبارت دیگر، تابش در بعضی از شرایط، خواص دانه ای آن ظاهر می شود و در بعضی دیگر از

1- Bradley , James

2- Fresnel, Augustin Jean :

فیزیکدان فرانسوی که در زمینه اپتیک نظری و تجربی کار کرده است

3- Planck, Karl Ernst Ludwig Max : وی

در سال ۱۹۱۸ جایزه نوبل را در فیزیک دریافت می کند

شرایط، خواص موجی آن آشکار می گردد.

لازم به یاد آوری است که همه پیروزی های قرن نوزدهم در باره مبحث نور، و از آن جمله در باره طیف نگاری، به دنبال کشف ماهیت موجی نور صورت گرفته بود. اما از طرف دیگر، فیزیکدانان مجبور بودند که به خاطر ماهیت موجی نور، وجود اتر را نیز بپذیرند. به این دلیل از وجود آن مصرانه دفاع می کردند. اما اکنون با نظریه جدید اینشتین درباره ماهیت موج-ذره ای نور، همه پیروزی های قرن نوزدهم در مورد نور و همچنین معادلات ماکسول حفظ می شد. و مهم تراز همه اینکه، الزامی برای پذیرش ماده فرضی اتر ایجاب نمی شد، یعنی اینکه تابش می توانست، همراه با ذراتی که حمل می کند از خلاء بگذرد، و به این ترتیب به گفته ایزاک آسیموف:

ایده مربوط به اتر که با نتیجه منفی آزمایش مایکلسون و مورلی مرده بود، با

پذیرفتن ماهیت موج-ذره ای نور، به طور کلی دفن گردید.

از طرف دیگر، لورنتس در سال ۱۹۰۴ نشان داده بود که شکل معادلات ماکسول یا نظریه الکترومغناطیس، تحت تبدیلات گالیله، در گذر از یک چارچوب مرجع به چارچوب مرجع دیگر ناوردا نیستند. در نتیجه وی برای حل این مسأله روابط تبدیلی جدیدی را ابداع کرد و نشان داد که نظریه الکترومغناطیس، تحت تبدیلات ابداعی او هموردا می باشند. به عبارت دیگر، شکل معادلات ماکسول، تحت تبدیلات ابداعی جدید او در چارچوبهای مرجع لخت، ناوردا یا بدون تغییر باقی می ماند.

نکته دیگر اینکه، اینشتین اکنون با دو گروه از تبدیلات برای پدیده های فیزیک روبرو بود. این تبدیلات عبارت بودند از تبدیلات گالیله، برای پدیده های مکانیکی یا نیوتنی و تبدیلات لورنتس، برای پدیده های مغناطیسی یا به طور کلی نظریه الکترومغناطیس. بنابراین، اینشتین که نمی توانست در آن واحد، این دو گروه از تبدیلات را بپذیرد. بر این اساس، وی روابط تبدیلی لورنتس را بر روابط تبدیلی گالیله ترجیح داد و آنها را به عنوان فرمولها و روابطی عام و قابل اعمال در کلیه پدیده های فیزیکی پذیرفت. در حقیقت، می توان گفت که نظریه نسبیت، پیامدی از این پذیرش و انتخاب او می باشد.

۲-۴: اصول نسبیت خاص

تناقضات و ناسازگاریهایی که به علت پذیرش ماده فرضی اتر به وجود آمده بود و همین طور عدم تبدیل هموردای معادلات ماکسول تحت تبدیلات گالیله، باعث شدند که اینشتین دو راه و نظریه را برای برطرف نمودن این ناسازگاریها بررسی نماید. راه حل اول وی این بود که معادلات ماکسول در تمام چارچوبهای مرجع لخت به استثنای چارچوب مرجع متصل به اتر نادرست هستند. و راه حل دوم اینکه فضا و زمان نیوتنی یا کلاسیک، ممکن است اشتباه باشند.

اما اینشتین برخلاف فیزیکدانان قبل از خودش که سعی در حفظ فرضیه وجود ماده اتر داشتند، راه حل دوم را انتخاب کرد. یعنی او بدون توجه به وجود ماده اتر، روی مسأله مربوط به مطلق بودن فضا و زمان، در دیدگاه نیوتنی آن شک کرد. و این دید از فضا و زمان را به طور کامل کنار گذاشت. در واقع، می توان گفت که مهم ترین جنبه تئوری نسبیت اینشتین کنار گذاشتن مطلقهای نیوتنی، یعنی فضای مطلق و همین طور زمان مطلق بود. به عبارت دیگر، از نظر اینشتین، اندازه گیریهای فضا و زمان بستگی به چارچوب مرجع انتخاب شده یا ناظر دارد. در نتیجه، این اندازه گیریها نسبی می باشند. بر این اساس، می توان گفت که از اینجا بود که دیدگاههای نیوتن و اینشتین در مورد مفاهیم مهم و اساسی فضا و زمان از یکدیگر جدا شدند.

اینشتین با بیان ایده های خود در مورد فضا و زمان، تحول بزرگی را در فیزیک ایجاد نمود. چرا که با مطلق انگاشتن زمان، ناسازگاریها و تناقضات جدی در بیان قوانین فیزیک، مخصوصاً نظریه الکترومغناطیس از دید ناظرهای لخت پیش می آمد. اینشتین با ارائه ایده و هندسه ای جدید از فضا و زمان و طرد نظریه وجود اتر، فضا و زمان را که قبل از او مطلق و مستقل از یکدیگر تصور می شد، درهم ادغام کرد و مفهوم یا موجودی واحد، به نام فضا-زمان را برای تبیین و بررسی رویدادها مطرح نمود.

در جهان بینی اینشتین، مفاهیم فضا و زمان چنان با یکدیگر تلفیق شده اند که در نظر گرفتن هریک به تنهایی بی معنی خواهد بود. براساس این نظریه، جهان چهار بعدی است و

زمان را می توان به طور واقعی به عنوان یکی از ابعاد آن در نظر گرفت. تلفیق این چهار بعد، یعنی سه بعد فضا و یک بعد زمان را همان طور که قبلاً اشاره شد، غالباً فضا-زمان می نامند. مفهوم یا اصطلاح فضا-زمان، نخستین بار به وسیله یکی از استادان اینشتین به نام هرمان مینکوفسکی، ریاضیدان روسی - آلمانی در سال ۱۹۰۷؛ یعنی دو سال پس از ارائه نظریه نسبیت خاص پیشنهاد گردید.

اینشتین با توجه به دیدگاه خود در مورد مفاهیم فضا و زمان، اصول نسبیت^۱ خود را به صورت زیر بیان نمود:

• قوانین فیزیک یا طبیعت (از جمله نظریه الکترومغناطیس) در همه

چارچوبهای مرجع لخت یکسان هستند.

• سرعت نور در تمام چارچوبهای مرجع لخت ثابت است. یا به عبارت

دیگر، سرعت نور مستقل از ناظر یا چارچوب مرجع می باشد.

در واقع، اینشتین برای ایجاد هندسه ای جدید برای فضا-زمان، این دو اصل را بیان کرد. این هندسه را می توان نتیجه ای مستقیم از اصل دوم نسبیت، یعنی مستقل بودن سرعت نور از ناظر در نظر گرفت. همچنین، می توان گفت که هدف اینشتین از بیان این دو اصل، این بود که نظریه الکترومغناطیس یا معادلات ماکسول در تمام چارچوبهای مرجع لخت برقرار باشند. اما نکته ای که نباید آن را نادیده گرفت، این است که قوانین مکانیک، در صورتی در چارچوبهای لخت برقرار هستند که فضا و زمان، نیوتنی باشند. بنابراین، در فضا-زمان مینکوفسکی^۲ یا جهان مینکوفسکی^۳، قوانین مکانیک باید به صورت دیگری اصلاح شوند. در واقع، این قوانین باید به شکلی اصلاح شوند، یا تعمیم یابند که در حد سرعتهای معمولی، به همان قوانین مکانیک نیوتنی تبدیل شوند. تعمیم این اصل به تمام قوانین فیزیک (از جمله نظریه الکترومغناطیس) گام مهمی است که اینشتین با ارائه نظریه نسبیت خود برداشت. به این ترتیب از اصل اول نسبیت خاص می توان نتیجه گرفت که:

به هیچ طریق، یا با هیچ آزمایشی، نمی توان چارچوبهای مرجع لخت را از یکدیگر متمایز ساخت.

اما در مورد اصل دوم نسبیت خاص، می توان تنها به این نکته اکتفا کرد که تجربه آن را تأیید می کند؛ زیرا آزمایشهای مختلفی با ابزارها و وسایل بسیار دقیق و پیچیده در دوره های مختلف انجام گرفته اند که همه آنها این اصل، یعنی مستقل بودن سرعت نور از ناظرها را تأیید می کنند. البته همان طور که می دانیم، اولین این آزمایشها، آزمایش مایکلسون است که در سال ۱۸۸۱ انجام گرفته است.

۲ - ۵: ناظرهای لخت و اصول نسبیت

همان طور که در فصل اول، در مورد چارچوبهای لخت و نا لخت در فیزیک کلاسیک صحبت شد، در اینجا نیز می توان ناظرها یا چارچوبها را به ناظرهای لخت و نا لخت تقسیم نمود. ناظرهای لخت می توانند نسبت به یکدیگر با سرعت یکنواخت حرکت کنند. به علاوه هر ناظر می تواند مبدأ مکان و زمان خود را نیز به نحوی دلخواه انتخاب نماید.

از طرف دیگر، می دانیم که قوانین فیزیک نباید بستگی به انتخاب مبدأ زمان یا مکان داشته باشند. این استقلال را در واقع می توان حاکی از همگنی فضا و زمان دانست که از تقارنهای مهم فضا و زمان به شمار می آیند. همچنین، هر ناظر لخت مجاز است جهتگیری محورهای دکارتی فضای خود را به دلخواه انتخاب نماید که این استقلال را نیز می توان نشان از همسانگردی فضا در نظر گرفت. حال با پذیرفتن این تقارنها برای فضا و زمان، و همچنین، انتخاب دسته خاصی از ناظرها، راه برای ساختن مدلی از فضا-زمان که در آن قوانین فیزیک را بتوان مستقل از ناظر، و همین طور مختصات آن بیان کرد، باز می شود.

همان طور که قبلاً اشاره شد، قوانین نیوتن مستقل از ناظرهای لخت بیان می شوند. به بیان دیگر، صورت قوانین مکانیک در دستگاهها یا چارچوبهای لخت یکسان می باشند. این یکسانی در شکل معادلات را در چارچوبهای گوناگون، ناوردایی صورت یا هموردایی^۱ قوانین می نامند.

درفیزیک نیوتنی، استقلال قوانین از ناظر را که بیانگر تقارنهای مهمی از فضا و زمان، یعنی همگنی فضا و زمان و همسانگردی فضا است، اصل نسبیت گالیله تضمین می کند.

البته، باید توجه داشت که اصول نسبیت، به صورتی که بیان شدند، متضمن قرار دادهایی نیز می شوند، مثلاً هر ناظری برای اندازه گیری فضا و زمان باید مجهز به مقیاس فضا یا زمان باشد. براین اساس، هر ناظری می تواند واحد زمان و واحد طول خود را به شیوه ای مشخص تعریف کرده و نیز روشی دلخواه و معین برای همزمان کردن ساعتهای دور از هم اختیار کند. بنابراین، انتخاب نامناسب واحد طول یا همین طور واحد زمان، ممکن است باعث ایجاد نوعی ناهمگنی صوری یا ظاهری در فضا و زمان شود. به این ترتیب که می توان با انتخاب واحدی نامناسب برای واحد های طول یا زمان، ناظری را از ناظر دیگر ممتاز کرد. که البته، این موضوع در واقع با اصل اول نسبیت در تناقض خواهد بود. براین اساس، باید همواره به انتخاب قراردادهای مناسب، در یک چارچوب و حفظ همان قراردادهای در چارچوبهای دیگر توجه داشت. این مطلب را در بخش مربوط به نمودارهای فضا و زمان و قرارداد همزمانی پی می گیریم.

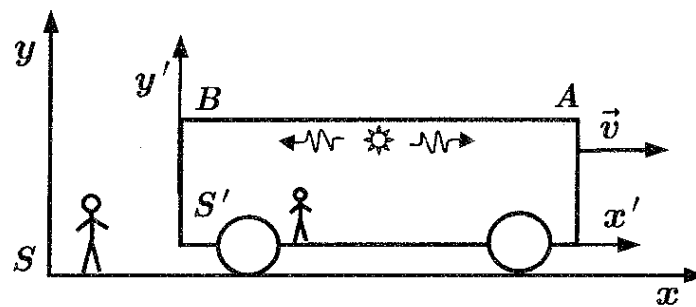
۲-۶: نتایج حاصل از اصول نسبیت خاص

در این بخش، می خواهیم بعضی از نتایج و پیامدهای مهم حاصل از اصل دوم نسبیت، یعنی مستقل بودن سرعت نور از ناظر را بررسی نماییم. این نتایج یا اثرهای نسبیتی عبارت انداز نسبیت همزمانی، اتساع زمان و انقباض طول.

۲-۶-۱: نسبیت همزمانی

همان طور که در فصل اول اشاره شد، اگر دو رویداد در یک چارچوب مرجع لخت همزمان باشند، در تمام چارچوبهای لخت دیگر نیز همزمان خواهند بود. این مطلب در فیزیک نیوتنی به دلیل وجود سیگنالی با سرعت بی نهایت و مطلق بودن فضا و زمان صادق است. اما در نسبیت، با توجه به دیدگاه اینشتین در مورد مفاهیم فضا و زمان و همین طور، طرح هندسه جدید از فضا-زمان، وضعیت به صورت دیگری می باشد.

برای نشان دادن نسبیت همزمانی^۱، واگنی به طول L را در نظر می گیریم. همچنین، فرض می کنیم که در وسط واگن فانوسی قرار گرفته باشد. حال اگر واگن با سرعت ثابت v در جهت مثبت محور x ها حرکت کند، در این صورت از دید ناظر یا چارچوب مرجع متصل به واگن، یعنی S' ، هنگامی که فانوس روشن می شود، نور آن به طور همزمان به ابتدا و انتهای واگن می رسد. به عبارت دیگر، رویدادهای رسیدن نور به ابتدا و انتهای واگن همزمان می باشند. حال، این دو رویداد را از دید ناظر یا چارچوب واقع بر سطح زمین یا ناظر S بررسی می کنیم.



شکل (۲-۴): نسبیت همزمانی

با توجه به شکل (۲-۴)، از دید ناظر روی سطح زمین، پرتو نوری که به سمت جلو حرکت می کند، نسبت به پرتو نوری که به سمت عقب حرکت می کند، مسافت بیشتری را باید طی کند تا به قسمت جلوی واگن برسد. بنابراین، از دید ناظر S ، زمان رسیدن نور فانوس به ابتدا و انتهای واگن همزمان نمی باشند. برای محاسبه این زمانها، اگر t_A و t_B به ترتیب زمان رسیدن پرتو نور فانوس، به قسمت ابتدا و انتهای واگن باشند، در این صورت، می توان نوشت:

$$ct_A = \frac{L}{2} + vt_A \quad (۲-۱۶)$$

و

$$ct_B = \frac{L}{2} - vt_B \quad (۲-۱۷)$$

حال، با محاسبه t_A و t_B از روابط (۲-۱۶) و (۲-۱۷)، به دست می آوریم:

$$t_A = \frac{L}{v} \left(\frac{1}{c-v} \right) \quad (۲-۱۸)$$

و

$$t_B = \frac{L}{v} \left(\frac{1}{c+v} \right) \quad (۲-۱۹)$$

حال، با مقایسه روابط (۲-۱۸) و (۲-۱۹)، می توان نتیجه گرفت که $t_A > t_B$ است. یعنی از دید ناظر S پرتو نور ابتدا به B می رسد و سپس به A . اختلاف زمان بین این دو رویداد نیز، برابر

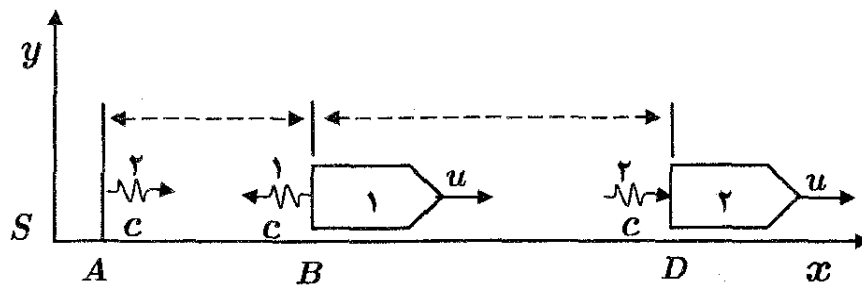
$$\begin{aligned}\Delta t = t_A - t_B &= \frac{L}{c} \left[\left(\frac{1}{c-v} \right) - \left(\frac{1}{c+v} \right) \right] \\ &= \frac{Lv}{c^2} \left(\frac{1}{1-v^2/c^2} \right)\end{aligned}\quad (2-20)$$

می باشد. اگرچه Δt به دست آمده در رابطه (۲-۲۰)، درست نمی باشد، ولی هدفی که ما در اینجا دنبال می کردیم، این رابطه به خوبی آن را بیان می کند. مقدار صحیح Δt را می توان بعد از بیان تبدیلات لورنتس به دست آورد.

مثال ۲-۱: تعیین سرعت (دور یا نزدیک شدن) یک جسم متحرک نسبت به یک ناظر

فرض کنید که ناظر ساکن S می خواهد سرعت دور یا نزدیک شدن یک جسم یا ناظری را نسبت به خودش اندازه بگیرد. برای این منظور، این ناظر می تواند از اصل مربوط به ناوردا بودن سرعت نور یا امواج الکترومغناطیسی استفاده کند. به این ترتیب که این ناظر می تواند با ارسال دو سیگنال یا موج الکترومغناطیسی متوالی به سمت جسم یا ناظر متحرک، و دریافت سیگنالها، پس از بازتابش از جسم یا ناظر، سرعت دور یا نزدیک شدن آنها را نسبت به خودش به دست آورد.

حال، فرض کنید که ناظر ساکن S ، دو سیگنال یا علامت الکترومغناطیسی متوالی را به فاصله زمانی T_0 به سمت جسم یا ناظری که نسبت به خودش در حال دور شدن است، ارسال نماید. می دانیم که اگر جسم یا ناظر دیگر ساکن باشد، در این صورت، فاصله زمانی دو سیگنال بازتابیده شده از جسم یا ناظر نیز برابر T_0 خواهد بود. اما به دلیل حرکت جسم یا ناظر، بازه زمانی دو سیگنال بازتابیده شده از آنها، در این حالت، از نظر ناظر S برابر T_0 نخواهد بود؛ زیرا در این حالت، به خاطر حرکت جسم یا ناظر که با سرعت u از ناظر S دور می شود، سیگنال دوم باید (از لحظه بازتاب سیگنال اول) به اندازه زمان ut_1/c نسبت به T_0 ، زمان بیشتری را صرف کند. در اینجا با توجه به شکل (۲-۵) فاصله ut_1 برابر BD است که نقطه بازتاب به اندازه آن جا به جا می گردد.



شکل (۵-۲): تابش و بازتابش دو سیگنال متوالی از یک جسم متحرک

بنابراین، سیگنال دوم هنگامی، با جسم یا ناظر متحرک برخورد می کند که مسیر AD را پیموده باشد. در نتیجه، زمان t_1 برابر $cT_0/(c-u)$ خواهد بود. در این صورت، زمان لازم برای بازگشت سیگنال دوم به ناظر ساکن S ، برابر

$$T = T_0 + \frac{2u}{c} t_1 \quad (21-2)$$

می باشد. حال با جایگذاری مقدار t_1 در رابطه فوق می توان به دست آورد:

$$T = T_0 \cdot \frac{1+\beta}{1-\beta} \quad (22-2)$$

که در آن $\beta = u/c$ می باشد. اکنون می توان مقدار u را از رابطه (۲۲-۲) به دست آورد

$$u = c \frac{1-\alpha}{1+\alpha} \quad (23-2)$$

که در آن $\alpha = T_0/T$ می باشد. سرعتی که از رابطه (۲۳-۲) به دست می آید؛ سرعت دور شدن جسم یا ناظر متحرک نسبت به ناظر ساکن می باشد. به همین ترتیب می توان سرعت نزدیک شدن جسم یا ناظر متحرک را نسبت به ناظر ساکن به صورت

$$T = T_0 \cdot \frac{1-\beta}{1+\beta} \quad (24-2)$$

یا

$$u = c \frac{1+\alpha}{1-\alpha} \quad (25-2)$$

به دست آورد. بنابراین، با این روش می توان با ثبت بازه های زمانی بین دو سیگنال ارسال شده، یعنی T_0 و همین طور، اندازه گیری بازه زمانی بین این دو سیگنال، هنگام دریافت آنها به وسیله ناظر ساکن S ، پس از بازتابش، یعنی T ، سرعت جسم یا ناظر متحرک را به دست آورد. از این روش می توان برای اندازه گیری سرعت اتومبیلها در جاده ها و بزرگ راهها استفاده کرد.

مثال ۲-۲: فرض کنید که دو سفینه فضایی A و B در امتداد یک خط راست و در یک جهت به ترتیب با سرعت‌های u_1 و u_2 ، نسبت به یک ناظر ساکن مانند S ، در حرکت باشند. حال فرض می‌کنیم که از سفینه B که به دنبال سفینه A در حرکت است، دو سیگنال الکترومغناطیسی به فاصله زمانی T_1 به سمت سفینه A ارسال گردد. این دو سیگنال، بعد از بازتاب از سفینه A ، در چه فاصله زمانی به سفینه B می‌رسند؟ مقدار T_1 و فاصله زمانی مجهول، نسبت به چارچوب یا ناظر ساکن S ، تعیین می‌گردند.

جواب: در اینجا می‌توان از نتیجه‌ای که در مثال ۲-۱، به دست آمد، استفاده کرد. بنابراین، با توجه به رابطه (۲-۲۲)، بازه زمانی دو سیگنال که از سفینه A بازتابیده می‌شوند، به صورت

$$T_2 = T_1 \cdot \frac{1 + \beta_1}{1 - \beta_1} \quad (2-26)$$

به دست می‌آید. که در آن $\beta_1 = u_1/c$ می‌باشد. اما این دو سیگنال پس از بازتابش از A ، به سفینه B نزدیک می‌شوند، یعنی جهت حرکت آنها عوض می‌شود که در این صورت با توجه به رابطه (۲-۲۴)، اختلاف زمانی بین این دو سیگنال هنگام رسیدن به سفینه B از رابطه

$$T = T_2 \cdot \frac{1 - \beta_2}{1 + \beta_2} \quad (2-27)$$

به دست می‌آید. که در آن $\beta_2 = u_2/c$ می‌باشد. حال، با جایگذاری مقدار T_2 از رابطه (۲-۲۶) در (۲-۲۷)، فاصله زمانی مورد نظر برابر

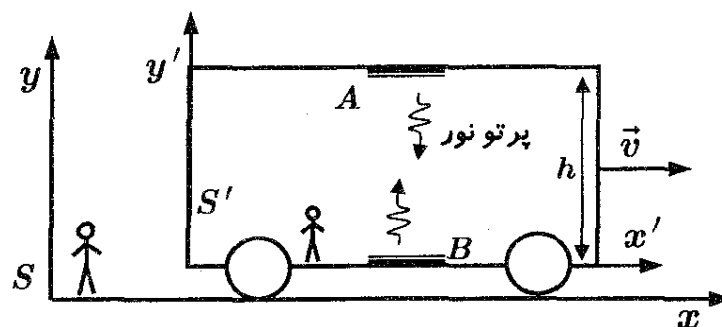
$$T = T_1 \cdot \frac{1 + \beta_1}{1 - \beta_1} \cdot \frac{1 - \beta_2}{1 + \beta_2} \quad (2-28)$$

به دست می‌آید.

۲-۶-۲: اتساع زمان

یکی دیگر از جنبه‌های مهم نظریه نسبیت خاص که هنوز هم سبب بحث در میان فیزیکدانان می‌شود، تصور و ایده‌آیشتین در باره کند شدن آهنگ کار ساعت‌های متحرک است که مربوط به

هندسه فضا-زمان^۱ می باشد. بنا به گفته اینشتین، ساعتی که حرکت می کند، نسبت به ساعت ساکن آهسته تر کار می کند. درحقیقت، این اثر نسبیتی، تنها مختص ساعتهای متحرک نمی باشد، بلکه همه پدیده هایی که به نوعی تابع زمان هستند، در هنگام حرکت با آهنگ آهسته تری روی می دهند. به عنوان مثال، سرعت واکنشهای شیمیایی، آهنگ رشد موجودات و همین طور آهنگ ضربان قلب آنها و ... وابسته به سرعت نسبی آنها می باشند. به بیان دیگر، برای چنین پدیده هایی، زمان خود آهسته ترمی گذرد. درسرعتهای معمولی، این اثر ناچیز و قابل چشم پوشی است. اما ساعتی که نسبت به یک ناظر ساکن، با سرعتی برابر $0.866c$ سرعت نور حرکت می کند، از دید ناظر ساکن، این ساعت هر دو ثانیه را یک ثانیه نشان خواهد داد و درسرعت نور، زمان متوقف می شود. به عبارت دیگر، از دید ناظر ساکن، عقربه ساعت متحرک از حرکت باز می ایستد. به بیان دقیق ترمی توان گفت که ساعت متحرک برای نشان دادن یک ثانیه، به مدت زمان بسیار طولانی یا بی نهایت نیاز دارد. که ما این مطلب را مجدداً در فصل سوم، در بخش نمودارهای مینکوفسکی پی می گیریم. در اینجا نیز برای به دست آوردن رابطه اتساع زمان^۲ یا ارتباط بین زمانی که ساعتهای ساکن و متحرک نشان می دهند، می توان مانند شکل (۲-۶) از واگنی استفاده کرد که در کف و سقف آن آینه هایی موازی هم تعبیه شده است.



شکل (۲-۶): ساعت نوری - اتساع زمان

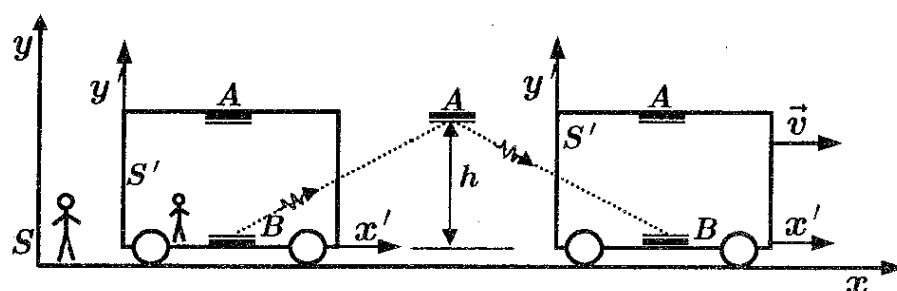
به طوری که پرتو نور می تواند بین کف و سقف واگن، تابیده و باز تابیده شود. این ساز و کار را در واقع می توان به عنوان یک ساعت نوری^۳ در نظر گرفت.

اکنون، با توجه به شکل (۲-۶)، اگر واگن با سرعت ثابت v در جهت مثبت محور x ها حرکت کند. از دید ناظر همراه واگن، یعنی S' زمان لازم برای رفت و برگشت پرتو نور، بین

دو آینه A و B که در سقف و کف واگن قرار گرفته اند، برابر

$$\Delta t' = T_{S'} = \frac{2h}{c} \quad (29-2)$$

می باشد؛ زیرا پرتو نور نسبت به ناظر واقع در داخل واگن، در راستای قائم به سمت بالا می رود و در همان راستا بر می گردد. در رابطه (۲۹-۲)، $T_{S'}$ بازه زمانی بین دو رویداد ارسال و دریافت پرتو نور، به وسیله آینه B می باشد. البته این دو رویداد نسبت به ناظر S' در یک مکان روی می دهند. اما از نظر ناظر واقع در کنار ریل، یعنی ناظر S مسیری که پرتو نور می پیماید، بیشتر از $2h$ خواهد بود.



شکل (۷-۲): ساعت نوری - از نظر ناظر ساکن S

اگر l طول مسیر پیموده شده به وسیله پرتو نور از دید این ناظر باشد، در این صورت با توجه به شکل (۷-۲)، خواهیم داشت:

$$l = 2\sqrt{h^2 + \left(\frac{v\Delta t}{2}\right)^2} \quad (30-2)$$

اکنون، اگر زمان رفت و برگشت پرتو نور از دید ناظر S ، برابر $\Delta t = l/c$ باشد، داریم

$$\begin{aligned} \Delta t = T_S &= \frac{l}{c} \\ &= \frac{2\sqrt{h^2 + (v\Delta t/2)^2}}{c} \\ &= \frac{2\sqrt{(T_{S'})^2 + (v\Delta t/c)^2}}{c} \end{aligned} \quad (31-2)$$

در رابطه (۳۱-۲)، $\Delta t = T_S$ بازه زمانی بین دو رویداد ارسال و دریافت پرتو نور، به وسیله آینه B از دید ناظر ساکن S می باشد. البته باید توجه کرد که این دو رویداد نسبت به این ناظر در یک مکان روی نمی دهند. اکنون، می توان $T_{S'}$ را از رابطه (۳۱-۲) به دست آورد

$$T_{S'} = T_S \sqrt{1 - v^2/c^2} = \frac{T_S}{\gamma(v)} \quad (32-2)$$

در نتیجه، می توان نوشت:

$$T_S = \gamma(v) T_{S'} \quad (۳۳-۲)$$

در روابط فوق، ضریب $\gamma(v)$ به صورت $\gamma(v) = 1/\sqrt{1-v^2/c^2}$ تعریف می گردد. بنابراین، ضریب $\gamma(v)$ همیشه بزرگتر یا مساوی یک می باشد. بنابراین، رابطه (۳۳-۲) نشان می دهد که $T_S \geq T_{S'}$ می باشد. این رابطه، ارتباط بین بازه های زمانی را از دید ناظرهای ساکن و متحرک بیان می کند. همچنین، به طور کلی می توان گفت که بازه زمانی بین دو رویداد که در چارچوب متحرک S' رخ می دهند، نسبت به ناظر ساکن S طولانی تر می شود. رابطه (۳۳-۲) را رابطه اتساع زمان می نامند. نکته دیگر اینکه $T_{S'}$ را ناظری اندازه می گیرد که نسبت به مکان وقوع دو رویداد ساکن است. بنابراین، $T_{S'}$ را می توان زمان ویژه^۱ نامید. این رابطه را می توان به همه پدیده ها یا فرایندهای فیزیکی که به طریقی وابسته به زمان می باشند، تعمیم داد.

به عنوان مثال، اگر سرعت واگن برابر $v = 3c/5$ در نظر گرفته شود. در این صورت، $\gamma(v)$ برابر $4/5$ به دست می آید. در نتیجه اگر از دید ناظر S' ، زمان رفت و برگشت پرتو نور، یعنی $T_{S'}$ برابر ۴ نانوثانیه باشد، در این صورت از دید ناظر S ، این زمان، یعنی T_S برابر ۵ نانوثانیه خواهد بود.

اکنون، با توجه به رابطه اتساع زمان، ناظر S مشاهده می کند که ساعت متحرک یا ساعت ساکن در چارچوب S' کند کار می کند. بنابراین، او برای برقراری ارتباط بین بازه های زمانی ثبت شده به وسیله دو ساعت ساکن و متحرک، می تواند رابطه $T_S = \gamma(v) T_{S'}$ را بنویسد. از طرف دیگر، ناظر S' نیز ادعا می کند که چارچوب یا ناظر S نیز با سرعت v در خلاف جهت محور x' چارچوب خودش حرکت می کند. بنابراین، او نیز می تواند رابطه اتساع زمان را به صورت $T_{S'} = \gamma(v) T_S$ بنویسد. در نتیجه، او نیز ادعا می کند که ساعت ناظر S آهسته کار می کند. یعنی اینکه، هر کدام از ناظرهای S یا S' ادعا می کنند که ساعت همراه ناظر دیگر، در مقایسه با ساعت خودش کندتر کار می کند. از

طرف دیگر، با توجه به اینکه اندازه $\gamma(v)$ بستگی به علامت v ندارد، در این صورت، آهنگ کند شدن کار ساعتهای دو ناظر نیز باید یکسان باشد. بنابراین، اکنون در اینجا ممکن است این سؤال مطرح شود که کدام یک از ناظرها راست می گوید، ناظر S یا S' ؟

برای پاسخ به این تناقض ظاهری، اگر کمی دقت شود، می توان به جواب این سؤال پی برد؛ زیرا سؤالی که در اینجا مطرح شد، دقیقاً مانند آن است که گفته شود که دو سیب مشابه روی میز است و سپس ادعا شود که سیب اولی بزرگتر از دومی و سیب دومی نیز بزرگتر از اولی است. برای توضیح دقیقتر این تناقض ظاهری، کافی است در رابطه اتساع زمان دقت بیشتری شود. همان طور که اشاره شد، رابطه ای که ناظر S برای اتساع زمان می نویسد، به صورت $T_S = \gamma(v)T_{S'}$ می باشد. در این رابطه $T_{S'}$ بازه زمانی بین دو رویداد ارسال و دریافت پرتو نور است که در چارچوب S' در یک نقطه یا مکان رخ می دهند. همین طور، رابطه ای که ناظر S' برای اتساع زمان می نویسد، به صورت $T_{S'} = \gamma(v)T_S$ خواهد بود. در این رابطه نیز T_S ، بازه زمانی بین دو رویدادی است که در چارچوب S در یک نقطه یا مکان رخ می دهند. بنابراین، رابطه $T_S = \gamma(v)T_{S'}$ ، تنها هنگامی صادق است که دو رویداد در چارچوب S' هم مکان باشند و رابطه $T_{S'} = \gamma(v)T_S$ نیز تنها در صورتی صادق است که دو رویداد در چارچوب S در یک مکان روی دهند. در نتیجه، دو رویداد هنگامی که نسبت به یک ناظر هم مکان باشند، نسبت به ناظر دیگر، نمی توانند هم مکان باشند. به عبارت دیگر، روابط $T_S = \gamma(v)T_{S'}$ و $T_{S'} = \gamma(v)T_S$ ، نمی توانند به طور همزمان نسبت به یک ناظر برقرار باشند. البته در حالت خاص، یعنی هنگامی که $v = 0$ یا $\gamma(0) = 1$ باشد، دو رویداد نسبت به ناظرهای S و S' در یک مکان رخ می دهند که البته در این صورت $T_S = T_{S'}$ خواهد بود.

در نهایت، نتیجه اینکه هیچگونه تناقضی بین ادعای دو ناظر وجود ندارد؛ زیرا هر کدام از آنها برای اندازه گیری زمان از چارچوبهای مرجع مختلفی استفاده می کنند. مثال واضح تر دیگری که می توان در این مورد مطرح نمود، این است که فرض کنید که دو شخص با سرعت معینی در امتداد یک خط راست، از یکدیگر دور می شوند. در این صورت، هر کدام از این دو شخص ادعا خواهند کرد که شخص دیگری دور می شوند. در این صورت،

می رسد. روشن است که در بیان و ادعای این دو شخص هیچگونه تناقضی وجود ندارد. نکته آخر و مهم تر اینکه در واقع، اگر دو ناظر یکدیگر را به طور یکسان مشاهده و ارزیابی نکنند، تناقض ایجاد می شود و این موضوع نشان دهنده نقص نظریه نسبیت خواهد بود؛ زیرا هم ارز بودن چارچوبهای مرجع، یکی از پیامدهای اساسی و مهم نظریه نسبیت خاص می باشد.

مثال ۲ - ۳: میونها^۱ ذرات بنیادی هستند که شبیه الکترونها بوده، متنها جرم آنها ۲۰۰ برابر جرم الکترونها می باشد. این ذرات در طبقات بالای جو بر اثر برخورد اشعه کیهانی با مولکولها و یونها موجود در جو زمین ایجاد می گردند. نیمه عمر متوسط این ذرات در چارچوب مرجع متصل به آنها یا چارچوب سکونشان، یعنی S' ، برابر $\tau = 2 \times 10^{-6}$ ثانیه می باشد. این ذرات پس از واپاشی^۲ به الکترون و نوترینو^۳ تبدیل می شوند. حال، اگر فرض می کنیم که این ذرات در ارتفاع ۵۰ کیلومتری بالای سطح زمین تولید شوند و بدون برخورد با ذره دیگری، با سرعت $v = 0.9999c$ در راستای قائم به سمت زمین حرکت کنند. در این صورت، از نظر ناظر واقع بر روی سطح زمین، یعنی S بررسی نمایید که آیا این ذرات قبل از واپاشی به سطح زمین می رسند یا خیر؟

جواب: این مثال را در واقع، می توان به عنوان تأییدی تجربی برای اثر نسبیتی اتساع زمان در نظر گرفت؛ زیرا اگر برای توضیح فرایند تولید و واپاشی این ذرات، از اثرهای نسبیتی استفاده نشود، به نتیجه ای خواهیم رسید که تجربه آن را تأیید نمی کند؛ زیرا بدون در نظر گرفتن اثر اتساع زمان، حداکثر مسافتی را که میونها قبل از واپاشی می توانند طی کنند، برابر

$$\begin{aligned} h &= v T_{S'} = v \tau \\ &= (0.99998c)(2/0 \times 10^{-6} s) \simeq 600 m \end{aligned} \quad (34-2)$$

خواهد بود. بنابراین، به نظر می رسد که از نظر ناظر S این ذرات از ارتفاعی که تولید می شوند، هرگز نتوانند به سطح زمین برسند. البته این نتیجه با تجربه سازگار نیست؛ زیرا این ذرات در سطح زمین به طور معمول آشکارسازی و یافت می شوند. نتیجه اینکه از نظر ناظر

واقع بر روی سطح زمین، نیمه عمر این ذرات باید به اندازه ای باشد یا به طور دقیقتر، باید به اندازه ای طولانی شود تا بتوانند قبل از واپاشی، مسافت ۵۰ کیلومتری بین مکان تولید تا سطح زمین را بپیمایند. بنابراین، با استفاده از رابطه اتساع زمان، می توان نوشت:

$$T_S = \frac{T_{S'}}{\sqrt{1-v^2/c^2}} = \frac{\tau}{\sqrt{1-v^2/c^2}} \quad (35-2)$$

$$= \frac{2/0 \times 10^{-6}}{\sqrt{1-(0/99998)^2}} = 3/1623 \times 10^{-4} s$$

در این صورت، مسافتی را که این ذرات در مدت زمان T_S طی می کنند؛ می توان به صورت زیر به دست آورد.

$$h = vT_S = (0/99998c)(3/1623 \times 10^{-4} s) \quad (36-2)$$

$$\simeq 94/867 km$$

حال، با توجه به مسافتی که میونها می توانند قبل از واپاشی طی کنند، این ذرات می توانند قبل از واپاشی به سطح زمین برسند.

مثال ۲-۴: فرض کنید که در چارچوب ساکن S ، دو ذره A و B که فاصله آنها برابر L_0 می باشد، به طور همزمان، به ترتیب با سرعتهای $v_A = v$ و $v_B = 2v$ به سمت یکدیگر شروع به حرکت کنند. در این صورت، ساعت واقع در چارچوب سکون ذرات، در لحظه برخورد دو ذره با یکدیگر، چه زمانی را نشان خواهند داد؟

جواب: برای حل این مسأله، می توان از رابطه اتساع زمان استفاده کرد. در چارچوب

ساکن S ، مدت زمانی که طول می کشد تا برخورد بین دو ذره روی دهد، از رابطه

$$L_0 = (v_A + v_B)T$$

$$= (v + 2v)T \quad (37-2)$$

$$= 3vT$$

به دست می آید. این مدت زمان، برابر $T = L_0/3v$ می باشد. حال، با در نظر گرفتن رابطه اتساع زمان، ساعتی همراه ذرات، هنگام برخورد، به ترتیب زمانهای

$$T_A = \frac{L_0}{v} \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} \quad (38-2)$$

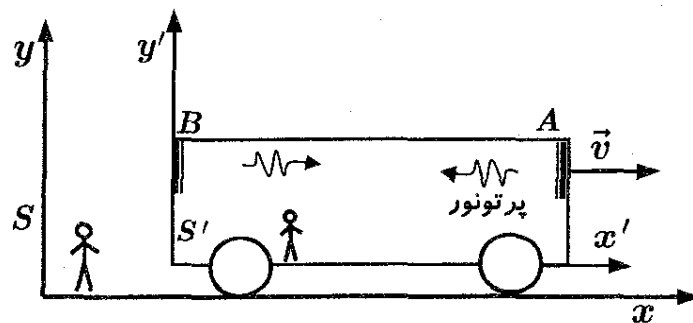
و

$$T_B = \frac{L_0}{v} \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} \quad (39-2)$$

را نشان خواهند داد. که با مقایسه زمانهای به دست آمده $T_A > T_B$ می باشد.

۲-۶-۳: انقباض طول

برای نشان دادن این اثر نسبیتی نیز می توان از واگنی به طول L استفاده کرد. برای این منظور، فرض می کنیم در ابتدا و انتهای واگن دو آینه موازی A و B تعبیه شده باشد، به طوری که پرتو نور بتواند بین آنها تابیده و باز تابیده شود.



شکل (۸-۲): انقباض طول

اکنون، با توجه به شکل (۸-۲) از نظر ناظر S' ، یعنی ناظر واقع در واگن، زمان رفت و برگشت پرتو نور بین آینه های A و B برابر

$$T_{S'} = \frac{2L_0}{c} \quad (40-2)$$

می باشد. در اینجا، علت افزودن اندیس صفر به L ، این است که ابعاد موازی حرکت نسبیتی از نظر ناظرهای مختلف یکسان نمی باشد. بنابراین، فرض می کنیم که طول واگن از نظر ناظر S' برابر L_0 باشد. حال، می توان زمان رفت و برگشت پرتو نور را از نظر ناظر S ، یعنی ناظر واقع بر روی سطح زمین نیز محاسبه کرد. با توجه به شکل (۸-۲)، اگر t_A زمان رسیدن پرتو نور از آینه B به آینه A باشد. در این صورت، می توان نوشت:

$$ct_A = L + vt_A \quad (41-2)$$

در نتیجه t_A ، از رابطه فوق، به صورت زیر به دست می آید.

$$t_A = \frac{L}{c-v} \quad (۴۲-۲)$$

همچنین، اگر t_B ، زمان برگشت پرتو نور از آینه A به آینه B باشد، خواهیم داشت:

$$ct_B = L - vt_B \quad (۴۳-۲)$$

که t_B نیز از رابطه فوق، برابر

$$t_B = \frac{L}{c+v} \quad (۴۴-۲)$$

به دست می آید. در نتیجه، زمان کل رفت و برگشت پرتو نور بین آینه ها، از نظر ناظر S ، برابر

$$\begin{aligned} T_S &= (t_A + t_B) \\ &= L \left(\frac{1}{c-v} + \frac{1}{c+v} \right) \\ &= \frac{2L}{c} \left[\frac{1}{1 - (v/c)^2} \right] \end{aligned} \quad (۴۵-۲)$$

خواهد بود. حال، با استفاده از ضریب $\gamma(v)$ ، رابطه فوق را می توان به صورت

$$T_S = \frac{2L}{c} \gamma^2(v) \quad (۴۶-۲)$$

نوشت. اکنون، می توان مقدار T_S را از رابطه (۴۶-۲) و همچنین T_S را از رابطه (۴۰-۲) در رابطه اتساع زمان، یعنی رابطه (۳۳-۲) جایگذاری کرد. در این صورت، خواهیم داشت:

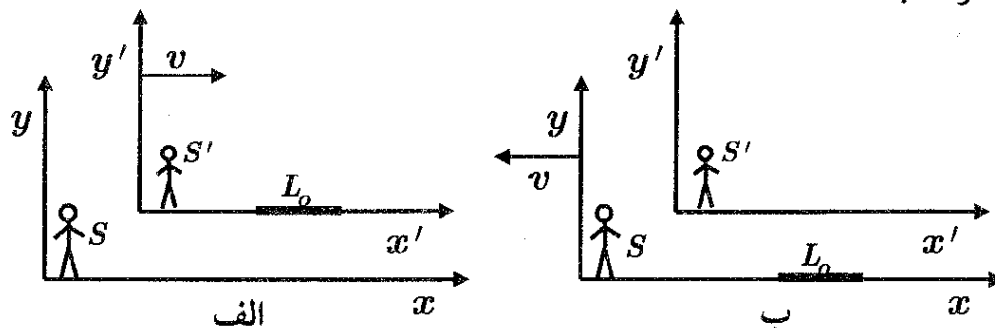
$$L = \frac{L_0}{\gamma(v)} = L_0 \sqrt{1 - (v^2/c^2)} \quad (۴۷-۲)$$

بنابراین، اگر طول واگن از نظر ناظر ساکن در واگن، برابر L_0 باشد، در این صورت، طول آن از نظر ناظر S ، برابر L خواهد بود. اکنون با توجه به رابطه (۴۷-۲)، می توان نتیجه گرفت که $L \leq L_0$ است. همچنین، هنگامی که $v \ll c$ باشد، طول واگن از نظر هردو ناظر برابر می شوند. L_0 را طول ویژه^۱ می نامند؛ زیرا این طول در چارچوب سکون واگن اندازه گرفته می شود. رابطه (۴۷-۲) انقباض طول را نسبت به ناظر ساکن S نشان می دهد. حال می توان اختلاف بین L_0 و L را نیز به دست آورد. بنابراین، داریم:

$$\begin{aligned}
 \Delta L &= L_0 - L \\
 &= L_0 - L_0 \sqrt{1 - \left(\frac{v}{c}\right)^2} \\
 &= L_0 \left(1 - \sqrt{1 - \left(\frac{v}{c}\right)^2}\right) \\
 &\simeq L_0 \left(\frac{1}{2} \left(\frac{v}{c}\right)^2\right)
 \end{aligned}
 \tag{۴۸-۲}$$

اکنون به عنوان مثال، فرض کنید که هواپیمایی مسافت ۴۰۰۰ کیلومتر را در مدت زمان ۶ ساعت طی کند. در این حالت ΔL برابر ۰/۸ میکرون خواهد بود. اما برای پروتونهای پرتو کیهانی که تقریباً با سرعت ۰/۹ سرعت نور حرکت می کنند، اگر این ذرات دایره ای به شعاع ۶۵۰۰ کیلومتر را طی کنند؛ ΔL برابر ۲۳۰۰ کیلومتر خواهد بود.

حال، فرض کنید که مطابق شکل (۲-۹)، هر کدام از ناظرهای S و S' میله ای مشابه به طول L_0 در اختیار داشته باشند. L_0 طول ویژه میله ها در هر کدام از چارچوبهای S و S' می باشد. همچنین، فرض کنید که میله ها در امتداد محورهای مشترک x و x' دو چارچوب مرجع قرار گرفته باشند.



شکل (۲-۹): دو جاذبه بودن انقباض طول

حال، با توجه به شکل (۲-۹) الف، ناظر S طول میله ساکن در چارچوب متحرک S' را برابر

$$L_S = \frac{L_0}{\gamma(v)} \tag{۴۹-۲}$$

اندازه می گیرد که این طول، کوتاهتر از اندازه آن در چارچوب S' می باشد. همچنین با توجه به شکل (۲-۹) ب، ناظر S' نیز طول میله ساکن در چارچوب متحرک S را کوتاهتر و برابر

$$L_{S'} = \frac{L_0}{\gamma(v)} \tag{۵۰-۲}$$

به دست می آورد. اما نکته ای که باید به آن اشاره نمود، این است که این اثر نسبیتی تنها برای

طول‌هایی که موازی سرعت نسبی دو چارچوب باشند، ظاهر می‌شود. همچنین، نکته مهم دیگری که باید در اندازه‌گیری طول یک جسم متحرک در نظر گرفته شود، این است که ابتدا و انتهای آن باید به طور همزمان اندازه‌گیری شود. از طرف دیگر، باید توجه داشت که دو اثر نسبیتی انقباض طول و اتساع زمان، نمی‌توانند مستقل از یکدیگر باشند؛ زیرا با استفاده از اثر نسبیتی انقباض طول، می‌توان اثر اتساع زمان را نتیجه گرفت و برعکس.

اکنون، با توجه به روابط (۲-۴۹) و (۲-۵۰)، می‌توان نتیجه گرفت که اثر نسبیتی انقباض طول نیز مانند اثر اتساع زمان، دو جنبه می‌باشد. این موضوع نیز، با توجه به نکاتی که در مورد اثر اتساع زمان مطرح گردید، هیچگونه تناقضی را در این مورد ایجاد نمی‌کند. برای توضیح و برطرف کردن این تناقض ظاهری، مثالی را مطرح می‌کنیم. فرض کنید که دو ناظر در دو سیاره کاملاً یکسان A و B زندگی می‌کنند. حال، اگر ناظر ساکن در سیاره A ، به مشاهده سیاره B پردازد. در این صورت، اگر ناظر A مشاهده کند که سیاره B با سرعت 0.883 سرعت نور، نسبت به A از کنارش بگذرد. و اگر دو این هنگام ناظر واقع در سیاره A ، ابعاد سیاره B را اندازه بگیرد، مشاهده می‌کند که ابعاد آن در جهت حرکت به اندازه 50% درصد کوتاه‌تر شده است. یعنی از نظر ناظر A ، سیاره B به جای آنکه یک سیاره کروی شکل به نظر آید، بیضوی می‌نماید. از طرف دیگر، ناظر واقع در سیاره B خودش را ساکن می‌پندارد و تصور می‌کند که سیاره A با سرعت 0.883 سرعت نور از کنارش عبور می‌کند. در نتیجه ناظر B نیز شکل سیاره A را بیضوی مشاهده می‌کند. اما سؤالی که در اینجا بلافاصله مطرح می‌شود، این است که کدام یک از دو سیاره، ابعادش کوتاه شده است؟ البته جواب این سؤال واضح است؛ زیرا با توجه به توضیحات داده شده در بالا، تنها پاسخ ممکن برای این سؤال، این است که بستگی به چارچوب مرجع یا ناظر دارد.

مثال ۲ - ۵ : در مثال (۲-۳) فرایند تولید و واپاشی میونها را نسبت به ناظر ساکن روی

سطح زمین، یعنی S بررسی نمودیم. اکنون، این فرایند را از دید ناظر همراه میونها، یعنی ناظر S' بررسی نمایید.

جواب: همان طور که در مثال (۲-۳) اشاره شد، نیمه عمر متوسط میونها نسبت به ناظری

که همراه میون است، برابر $\tau = 2 \times 10^{-6} \text{ s}$ می باشد. بنابراین، اگر اثرهای نسبیتی، در حل این مسأله نظر گرفته نشوند، مسافتی که یک میون قبل از واپاشی طی می کند، باید برابر

$$\begin{aligned} d &= vT_{S'} = v\tau \\ &= (0.99998c)(2/0 \times 10^{-6} \text{ s}) \simeq 600 \text{ m} \end{aligned} \quad (2-51)$$

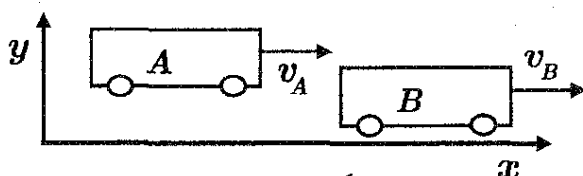
باشد. اما این مسافت بسیار کوچکتر از فاصله بین مکان تولید این ذرات تا سطح زمین، یعنی فاصله ۵۰ کیلومتر است. بنابراین، به نظر می رسد که این ذرات هرگز نتوانند به سطح زمین برسند. اما واقعیت این است که از نظر ناظر S' که نسبت به میون ساکن است، مسافت ۵۰ کیلومتری پیموده می شود. البته، این مطلب در صورتی خواهد داشت که مسافت ۵۰ کیلومتری، از نظر ناظر S' انقباض پیدا کند. در این صورت، فاصله ۵۰ کیلومتر از نظر این ناظر، برابر

$$\begin{aligned} L_{S'} &= \frac{L_0}{\gamma(v)} = L_0 \sqrt{1 - (v/c)^2} \\ &= 50000 \text{ m} \sqrt{1 - (0.99998)^2} \\ &\simeq 316/23 \text{ m} \end{aligned} \quad (2-52)$$

می باشد. در نتیجه، از دید ناظری که همراه میون حرکت می کند، این ذره قبل از واپاشی به سطح زمین خواهد رسید.

مثال ۲-۶: مطابق شکل (۲-۱۰)، دو واگن A و B را در نظر بگیرید و فرض کنید که

طول ویژه هر کدام از آنها برابر L_0 باشد. همچنین، فرض کنید که سرعت آنها به ترتیب



شکل (۲-۱۰)

برابر $v_A = 4c/5$ و $v_B = 3c/5$ ، بوده و

در یک جهت حرکت کنند. اکنون، بررسی

نمایید که از نظر ناظر ساکن S ، بعد از گذشت

چه مدت زمان، واگن A از واگن B جلومی زند. یعنی زمان بین لحظه ای که ابتدای A از

انتهای B ، و انتهای A از ابتدای B عبور می کند، چقدر است؟

جواب: با توجه به اثر نسبیتی انقباض طول، از نظر ناظر S ، طول واگنها برابر

$$L_{AS} = L_o \sqrt{1 - (v_A/c)^2} = \frac{3L_o}{5} \quad (۵۳-۲)$$

و

$$L_{BS} = L_o \sqrt{1 - (v_B/c)^2} = \frac{4L_o}{5} \quad (۵۴-۲)$$

می باشند. بنابراین، $L = L_{AS} + L_{BS}$ یا $L = 7L_o/5$ می باشد. بنابراین، سرعت نسبی آنها نیز، نسبت به ناظر S ، برابر

$$\begin{aligned} v &= v_A - v_B \\ &= \frac{4c}{5} - \frac{3c}{5} = \frac{c}{5} \end{aligned} \quad (۵۵-۲)$$

خواهد بود. در این صورت، زمان مورد نظر برابر

$$T_S = \frac{7L_o/5}{c/5} = \frac{7L_o}{c} \quad (۵۶-۲)$$

به دست می آید.

۲ - ۷: تبدیلات لورنتس

اکنون، اگر ناظرهای لخت بخواهند، مدلی از فضا - زمان برای خود ایجاد نمایند. هریک از آنها باید یک دستگاه مختصات برای خود انتخاب کنند. بنابراین، فرض می کنیم که این ناظرها مقیاس طول یکسانی داشته باشند و همچنین، برای اندازه گیری زمان، از ساعتهایی استفاده کنند که یکسان بوده و از قبل همزمان شده باشند. همان طور که در فصل قبل اشاره شد، مجموعه دستگاه مختصات، همراه با مقیاسهای طول و زمان، چارچوب مرجع یا ناظر نامیده می شود. حال، اگر ناظر لخت S ، مختصات

$$\begin{aligned} x^\mu &= (x^0, x^1, x^2, x^3) \\ &= (t, x, y, z) \end{aligned} \quad (۵۷-۲)$$

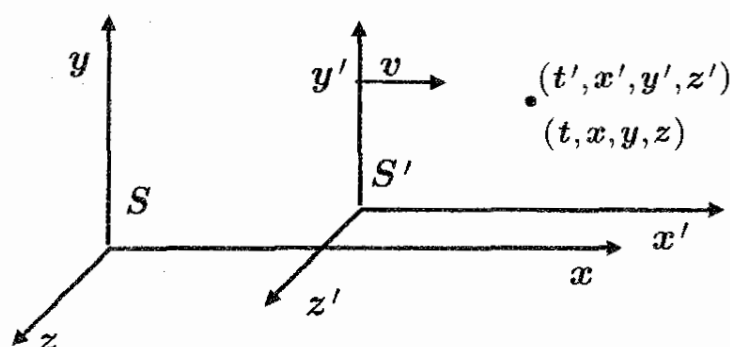
را به یک رویداد نسبت دهد. در این صورت، ناظر S' نیز مختصات

$$\begin{aligned} x'^\mu &= (x'^0, x'^1, x'^2, x'^3) \\ &= (t', x', y', z') \end{aligned} \quad (۵۸-۲)$$

را به آن رویداد نسبت خواهد داد. در حالت نسبیتی، روابطی که ارتباط بین مختصات یک

رویداد را در چارچوبهای مرجع مختلف بیان می کنند، تبدیلات لورنتس^۱ نامیده می شوند. در واقع، این تبدیلات جایگزین تبدیلات گالیله در حالت غیرنسبیتی می شوند.

اکنون، می خواهیم ارتباط بین مختصات یک رویداد را در چارچوبهای لخت مختلف، مثلاً S و S' به دست آوریم. همچنین، برای ساده سازی مسأله، فرض می کنیم که محورهای مختصات دو چارچوب مرجع، مطابق شکل (۲-۱۱)، در حین حرکت نسبی موازی یکدیگر بوده و چارچوب لخت S' با سرعت ثابت v ، نسبت به چارچوب لخت S ، در جهت مثبت محور مشترک x و x' حرکت نماید.



شکل (۲-۱۱): تبدیلات لورنتس

بنابراین، واضح است که مختصات یک رویداد، در دو چارچوب به صورت زیر تابعی از یکدیگر خواهند بود. یعنی

$$x^\mu = x^\mu(x'^0, x'^1, x'^2, x'^3), \quad \mu = 0, 1, 2, 3 \quad (2-59)$$

و روابط وارون نیز به صورت

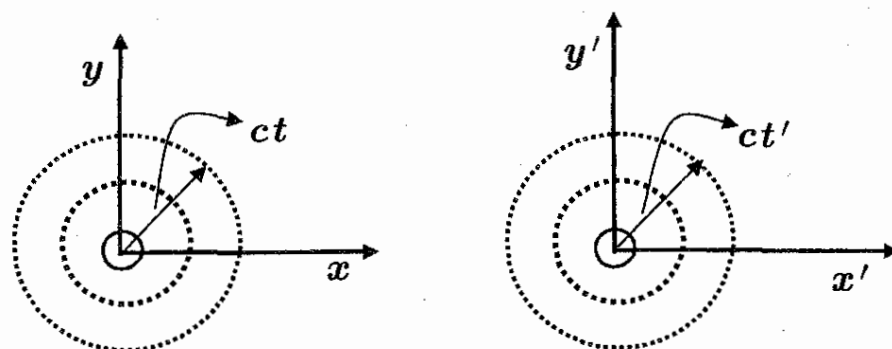
$$x'^\mu = x'^\mu(x^0, x^1, x^2, x^3), \quad \mu = 0, 1, 2, 3 \quad (2-60)$$

خواهد بود. از طرف دیگر، چون دو چارچوب لخت می باشند، در نتیجه بنا بر اصل اول نسبیت، حرکت مستقیم الخط و یکنواخت یک ذره نسبت به ناظر S ، باید تحت تبدیلات یا روابطی که می خواهیم به دست آوریم، به حرکتی از همان نوع در چارچوب S' تبدیل شود. به بیان دیگر، این تبدیلات باید جهانخط های راستخط را در یک چارچوب، به جهانخط های راستخط در چارچوب دیگر تبدیل نماید. از طرف دیگر، می دانیم تبدیلی که یک خط راست را به خطی راست تبدیل نماید، و همچنین، خطی را که در بی نهایت نیست، به بی نهایت نبرد، چنین

تبدیلی را خطی می نامند. بنابراین، در روابط (۵۹-۲) و (۶۰-۲)، x^μ و x'^μ باید توابعی خطی از یکدیگر باشند؛ زیرا هر معادله درجه دوم دارای دو جواب می باشد. و معادلات با درجات بالاتر نیز جوابهای بیشتری دارند. همچنین، هر مشاهده ای در یک چارچوب، مثلاً، چارچوب S باید تعبیر منحصر به فردی در چارچوب دیگر، مانند S' داشته باشد. به عبارت دیگر، آنچه هر ناظر می بیند می بایستی از یک تناظر یک به یک برخوردار باشد. همچنین، می توان نشان داد که اگر x^μ و x'^μ تبدیلی خطی از یکدیگر نباشند، همگنی فضا که به عنوان یک اصل در فیزیک نسبیتی و کلاسیک پذیرفته می شود، نقض می گردد.

اکنون، در اینجا برای ساده سازی و همچنین، برای درک بهتر ساختار این تبدیلات و بررسی دقیق تر پیامدهای اصل نسبیت، تنها بحث را به یک بعد فضا و یک بعد زمان محدود می کنیم. در نهایت، بعد از به دست آوردن قانون تبدیل مورد نظر، می توان به راحتی تعمیم های لازم را برای بررسی مسأله، در حالت چهار بعد فضا-زمان لحاظ کرد.

حال، با توجه به شکل (۱۲-۲)، فرض کنید که در لحظه $t = t' = 0$ ، مبدأ دو چارچوب مرجع، یعنی O و O' بر یکدیگر منطبق باشند. اکنون، اگر فرض کنیم که در این لحظه جرقه ای در مبدأ مشترک دو چارچوب زده شود، در این صورت، این جرقه به صورت یک موج کروی همگن در دو چارچوب منتشر خواهد شد.



شکل (۱۲-۲): انتشار موج کروی در چارچوبهای S و S'

از طرف دیگر، می دانیم که بنا بر اصل دوم نسبیت، سرعت نور در دو چارچوب مرجع باید یکسان باشد. بنابراین، معادله سطح موج کروی ایجاد شده در دو چارچوب لخت S و S' ، به ترتیب، با روابط زیر داده می شوند.

$$x^2 + y^2 + z^2 = (ct)^2 \quad (۶۱-۲)$$

و

$$x'^2 + y'^2 + z'^2 = (ct')^2 \quad (۶۲-۲)$$

اکنون، با استفاده از تبدیلات گالیله در رابطه (۶۲-۲)، خواهیم داشت:

$$x^2 + y^2 + z^2 - \underbrace{2xvt + v^2 t^2}_{(۶۳-۲)} = (ct)^2$$

در این صورت، با مقایسه روابط (۶۱-۲) و (۶۳-۲)، نتیجه می گیریم که جملات اضافی $2xvt + v^2 t^2$ که به علت استفاده از تبدیلات گالیله ظاهر شده اند، باید حذف شوند. به عبارت دیگر، می توان نتیجه گرفت که تبدیلات گالیله، نمی توانند نتیجه اصل دوم نسبیت را برآورده نمایند.

بنابراین، برای به دست آوردن تبدیلات صحیح، باید جملات اضافی ظاهر شده در رابطه (۶۳-۲) را حذف نمود. برای این منظور، بنابه فرض همگنی فضا و همین طور بنا به تقارن و با توجه به اینکه سرعت نسبی، اثری روی طولهای عمود بر راستای حرکت نسبی ندارد، می توان y' و z' را برابر y و z در نظر گرفت.

اما نکته مهمی که در اینجا باید به آن اشاره شود، این است که می توان ظاهر شدن جملات اضافی در رابطه (۶۳-۲) را ناشی از مطلق دانستن زمان در فیزیک نیوتنی، یعنی رابطه $t' = t$ در نظر گرفت. بنابراین، برای حذف این جملات، t' را می توان تابعی از x و t در نظر گرفت. اکنون، همان طور که قبلاً اشاره شد، اگر برای ساده سازی، تنها یک بعد فضا و یک بعد زمان در نظر گرفته شود، در این صورت، با توجه به اینکه همگنی فضا ایجاب می کند که روابط تبدیلی خطی باشند، بر این اساس، رابطه (۶۰-۲) را می توان به شکل

$$\begin{aligned} x' &= a_1 x + a_2 t \\ t' &= b_1 x + b_2 t \end{aligned} \quad (۶۴-۲)$$

نوشت. همچنین، از خطی بودن روابط (۶۴-۲)، می توان نتیجه گرفت که ضرایب a_1 ، a_2 ، b_1 و b_2 باید مستقل از فضا و زمان بوده و این ضرایب تنها می توانند به سرعت نسبی دو چارچوب مرجع، یعنی v و همین طور سرعت c بستگی داشته باشند.

اکنون، قبل از جایگذاری روابط (۶۴-۲) در (۶۲-۲)، باید توجه نماییم که مبدأ چارچوب مرجع S' یا $x' = 0$ ، با سرعت v نسبت به مبدأ چارچوب S ، حرکت می کند.

در نتیجه، مکان آن در هر لحظه در چارچوب S ، با رابطه $x = vt$ تعیین می گردد. بنابراین، از رابطه اول (۶۴-۲)، می توان نتیجه گرفت:

$$0 = a_1 x + a_2 t \Rightarrow x = -\frac{a_2}{a_1} t = vt \quad (۶۵-۲)$$

یا

$$a_2 = -a_1 v \quad (۶۶-۲)$$

حال، با توجه به رابطه (۶۶-۲)، می توان رابطه اول (۶۴-۲) را به صورت

$$x' = a_1 \left(x + \frac{a_2}{a_1} t \right) = a_1 (x - vt) \quad (۶۷-۲)$$

نوشت. اکنون، اگر رابطه (۶۷-۲) و رابطه دوم (۶۴-۲) را در (۶۲-۲)، جایگذاری نماییم، خواهیم داشت:

$$[a_1 (x - vt)]^2 + y^2 + z^2 = c^2 (b_1 x + b_2 t)^2 \quad (۶۸-۲)$$

که بعد از مرتب کردن جملات، به دست می آوریم:

$$(a_1^2 - c^2 b_1^2) x^2 + y^2 + z^2 = (c^2 b_2^2 - a_1^2 v^2) t^2 + (2b_1 b_2 c^2 + 2a_1^2 v) xt \quad (۶۹-۲)$$

حال، برای برآورده شدن اصل دوم نسبیت، یا به عبارت دیگر، برای سازگار شدن روابط (۶۹-۲) و (۶۱-۲)، باید داشته باشیم:

$$a_1^2 - c^2 b_1^2 = 1$$

$$c^2 b_2^2 - a_1^2 v^2 = c^2 \quad (۷۰-۲)$$

$$b_1 b_2 c^2 + a_1^2 v = 0$$

که در نهایت می توان با حل سه معادله (۷۰-۲)، ضرایب a_1 ، b_1 و b_2 را به دست آورد. برای این منظور، از دو رابطه اول و دوم (۷۰-۲)، داریم

$$b_1^2 = \frac{a_1^2 - 1}{c^2} \quad (۷۱-۲)$$

$$b_2^2 = 1 + \left(\frac{v}{c}\right)^2 a_1^2$$

همچنین، با در نظر گرفتن رابطه سوم از (۷۰-۲) و جایگذاری روابط (۷۱-۲) در رابطه به دست

آمده از آن، می توان نوشت:

$$\begin{aligned} b_1^2 b_2^2 c^4 &= a_1^4 v^2 \\ \Rightarrow \left(\frac{a_1^2 - 1}{c^2} \right) [(1 + (v/c)^2 a_1^2)] c^4 & \quad (72-2) \\ &= a_1^4 v^2 \end{aligned}$$

یا

$$a_1^2 c^2 - c^2 - v^2 a_1^2 = 0 \quad (73-2)$$

که در این صورت، با حل معادله فوق می توان به دست آورد

$$a_1 = \pm \frac{1}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} = \pm \gamma(v) \quad (74-2)$$

در رابطه فوق باید $a_1 = +\gamma(v)$ را انتخاب نماییم؛ زیرا هنگامی که $v \rightarrow 0$ میل می کند، باید داشته باشیم: $x = x'$. در غیر این صورت، $x = -x'$ به دست می آید که نادرست می باشد. اکنون، می توان با جایگذاری $a_1 = \gamma(v)$ در روابط (۷۱-۲)، ضرایب b_1 و b_2 را به دست آورد. در نتیجه، خواهیم داشت:

$$b_1^2 = \left(\frac{v}{c} \right)^2 \left(\frac{1}{c^2 - v^2} \right) = \frac{v^2}{c^4} \gamma^2 \quad (75-2)$$

همچنین،

$$b_2^2 = \frac{1}{1 - (v/c)^2} = \gamma^2 \quad (76-2)$$

بنابراین، $b_2 = \pm \gamma(v)$ می باشد که در اینجا نیز باید برای ضریب b_2 ، مقدار $+\gamma(v)$ را انتخاب نمود؛ زیرا هنگامی که $v \rightarrow 0$ میل می کند، باید داشته باشیم $t = t'$. در غیر این صورت $t = -t'$ خواهد بود که نادرست می باشد. همچنین، با توجه به رابطه (۷۵-۲)، ثابت b_1 برابر $\pm v\gamma/c^2$ ، به دست می آید که در اینجا باید علامت منفی را برای b_1 انتخاب نماییم؛ زیرا با در نظر گرفتن رابطه سوم در (۷۰-۲)، داریم

$$b_1 = -\frac{a_1^2 v}{b_2 c^2} = -\frac{v}{c^2} \gamma(v) \quad (77-2)$$

در نهایت، با به دست آوردن ضرایب a_1, a_2, b_1 و b_2 می توان تبدیلات لورنتس، یعنی

روابط (۶۴-۲) را به صورت

$$\begin{aligned}x' &= \gamma(v)(x - vt) \\y' &= y \\z' &= z\end{aligned}\quad (۷۸-۲)$$

$$t' = \gamma(v)\left(t - \frac{v}{c^2}x\right)$$

بیان کرد. این تبدیلات را می توان با استفاده از تعریف $\beta = v/c$ به صورت مناسب

$$\begin{aligned}ct' &= \gamma(v)(ct - \beta x) \\x' &= \gamma(v)(x - \beta ct) \\y' &= y \\z' &= z\end{aligned}\quad (۷۹-۲)$$

نیز نوشت. حال، برای به دست آوردن تبدیلات وارون لورنتس، می توان v را به $-v$ یا معادل آن β را به $-\beta$ ، تبدیل کرده و همین طور، جای پریمها را تعویض کرد. یعنی

$$\begin{aligned}ct &= \gamma(v)(ct' + \beta x') \\x &= \gamma(v)(x' + \beta ct') \\y &= y' \\z &= z'\end{aligned}\quad (۸۰-۲)$$

همچنین، با استفاده از نمادگذاری ماتریسی، می توان رابطه (۷۹-۲) را به صورت زیر نوشت:

$$\begin{pmatrix} ct' \\ x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma(v) & -\gamma(v)\beta & 0 & 0 \\ -\gamma(v)\beta & \gamma(v) & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} ct \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix}\quad (۸۱-۲)$$

لازم به یادآوری است که این تبدیلات، برای اولین بار در سال ۱۹۰۴ به وسیله لورنتس ریاضیدان و فیزیکدان هلندی، برای توضیح برخی پدیده های الکترومغناطیسی به عنوان اصل پذیرفته شدند. اما فرمولهای مربوط به آن را لارمور^۱ (۱۸۵۷-۱۹۴۲)، فیزیکدان ایرلندی قبل از سال ۱۹۰۰ به دست آورده بود. و تعمیم کامل این تبدیلات تا زمان انتشار

نظریه نسبیت، تحقق نیافت. درحقیقت، می توان گفت که فویگت^۱ (۱۸۵۰-۱۹۱۹)، فیزیکدان آلمانی اولین کسی بود که در ۱۸۸۷ در بحثی مربوط به پدیده های نوسانی، این تبدیلات را به کاربرد.

البته، تبدیلات لورنتس را می توانستیم از ابتدا برای سه بعد فضا و یک بعد زمان به دست آوریم. برای به دست آوردن تبدیلات لورنتس در حالت کلی، فرض کنید که چارچوب S با سرعت \vec{v} نسبت به چارچوب S' در جهتی دلخواه حرکت نماید. در این حالت نیز برای اینکه چارچوبها لخت باشند، باید محورهای دو چارچوب درحین حرکت نسبی، موازی یکدیگر باقی بمانند؛ زیرا درحالتی که محورهای دو چارچوب نسبت به یکدیگر دوران داشته باشند، دوچارچوب نسبت به یکدیگر نالخت یا شتابدار خواهند بود. اکنون، با این فرض، می توان بردارهای مکانی \vec{r} و \vec{r}' را که مکان ذره را نسبت به ناظرهای S و S' معین می کنند، در دو راستای عمود بر \vec{v} و موازی \vec{v} تجزیه کرد. در این صورت، داریم:

$$\vec{r} = \vec{r}_{\perp} + \vec{r}_{\parallel} \quad (۸۲-۲)$$

و

$$\vec{r}' = \vec{r}'_{\perp} + \vec{r}'_{\parallel} \quad (۸۳-۲)$$

حال، برای مؤلفه های موازی می توان نوشت:

$$\begin{aligned} \vec{r}'_{\parallel} &= \gamma(v) [\vec{r}_{\parallel} - \vec{v}t] \\ &= \gamma(v) [\vec{r}_{\parallel} - \beta ct] \end{aligned} \quad (۸۴-۲)$$

در این صورت، رابطه (۸۳-۲) را می توان به صورت

$$\vec{r}' = \gamma(v) [\vec{r}_{\parallel} - \beta ct] + \vec{r}'_{\perp} \quad (۸۵-۲)$$

نوشت. از طرف دیگر، با توجه به تبدیلات دوم و سوم رابطه (۷۹-۲)، می توان \vec{r}_{\perp} را برابر \vec{r}'_{\perp} در نظر گرفت. در نتیجه، رابطه (۸۵-۲) به صورت

$$\begin{aligned}
 \vec{r}' &= \gamma(v)[\vec{r}_{\parallel} - \vec{\beta}ct] + \vec{r}_{\perp} \\
 &= \gamma(v)[\vec{r}_{\parallel} - \vec{\beta}ct] + \vec{r} - \vec{r}_{\parallel} \\
 &= \vec{r} + [\gamma(v) - 1]\vec{r}_{\parallel} - \gamma(v)\vec{\beta}ct
 \end{aligned} \tag{۸۶-۲}$$

نوشته می شود. در رابطه (۸۶-۲) از رابطه (۸۲-۲) استفاده شده است. از طرف دیگر، بردار \vec{r}_{\parallel} را می توان به شکل

$$\vec{r}_{\parallel} = \frac{\vec{\beta} \cdot \vec{r}}{\beta^2} \vec{\beta} \tag{۸۷-۲}$$

نیز نوشت. اکنون، با جایگذاری مقدار \vec{r}_{\parallel} از رابطه (۸۷-۲) در رابطه (۸۶-۲)، خواهیم داشت:

$$\vec{r}' = \vec{r} + [\gamma(v) - 1] \frac{\vec{\beta} \cdot \vec{r}}{\beta^2} \vec{\beta} - \gamma(v)\vec{\beta}ct \tag{۸۸-۲}$$

همچنین، تبدیل زمان بین دو چارچوب را نیز می توان با رابطه

$$ct' = \gamma(v)[ct - \vec{\beta} \cdot \vec{r}] \tag{۸۹-۲}$$

بیان کرد. در نهایت، برای به دست آوردن تبدیلات وارون، کافی است $\vec{\beta}$ را به $-\vec{\beta}$ تبدیل نموده و جای پریمها را نیز تعویض کرد. در این صورت، تبدیلات وارون مختصات، به صورت

$$\vec{r} = \vec{r}' + [\gamma(v) - 1] \frac{\vec{\beta} \cdot \vec{r}'}{\beta^2} \vec{\beta} + \gamma(v)\vec{\beta}ct' \tag{۹۰-۲}$$

نوشته می شوند. همچنین، تبدیل وارون برای مختصه زمانی نیز با رابطه

$$ct = \gamma(v)[ct' + \vec{\beta} \cdot \vec{r}'] \tag{۹۱-۲}$$

بیان می شود. در پایان، می توان به این نکته اشاره کرد که با توجه به اینکه در فیزیک کلاسیک سرعت حدی، سرعت بینهایت می باشد، بنابراین، برای بررسی حالت حدی این تبدیلات، کافی است در رابطه (۸۸-۲)، سرعت c را به سمت بی نهایت میل دهیم. در این صورت، خواهیم داشت:

$$x' = x - vt, \quad y' = y, \quad z' = z, \quad t' = t \tag{۹۲-۲}$$

که در واقع، همان تبدیلات گالیله می باشند که فیزیک کلاسیک یا نیوتنی مبتنی بر آن می باشد. بنابراین، تبدیلات گالیله را می توان به عنوان یک حالت خاص از تبدیلات لورنتس

در نظر گرفت. یادآوری می کنیم که با وجود سرعت بسیار زیاد زمین به دور خورشید، یعنی تقریباً ۳۰ کیلومتر بر ثانیه، این سرعت تنها $1/100000$ سرعت نور است. در نتیجه، تصحیح مربوط به نسبیت برای مشاهداتی که از زمین انجام می گیرند، در مقایسه با مشاهدات خورشیدی تنها حدود $10^{-7} \times 5$ درصد است.

مثال ۲ - ۷: ماتریس تبدیل لورنتس را برای حالتی زیر به دست آورید.

الف: برای حالتی که در آن، چارچوب S' با سرعت v_x در جهت مثبت محور x چارچوب S حرکت می کند.

ب: برای حالتی که در آن، چارچوب S' با سرعت v_y در جهت مثبت محور y چارچوب S حرکت می کند.

ج: برای حالتی که در آن، چارچوب S' با سرعت (v_x, v_y) ، نسبت به چارچوب S حرکت می کند.

جواب: الف: در این حالت، می توان ماتریس تبدیل را با در نظر گرفتن رابطه

(۲-۸۱)، به صورت زیر نوشت:

$$\Lambda_x = \begin{pmatrix} \gamma_x & -\gamma_x \beta_x & 0 & 0 \\ -\gamma_x \beta_x & \gamma_x & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (2-93)$$

که در آن $\gamma_x = \gamma(v_x)$ و $\beta_x = v_x/c$ می باشند.

ب: در این حالت نیز تبدیلات لورنتس به صورت زیر نوشت.

$$ct' = \gamma(v_y)(ct - \beta_y y)$$

$$x' = x$$

$$y' = \gamma(v_y)(y - \beta_y ct)$$

$$z' = z$$

(۲-۹۴)

در نتیجه، ماتریس تبدیل لورنتس را در این حالت، می توان به صورت زیر می باشد.

$$\Lambda_y = \begin{pmatrix} \gamma_y & 0 & -\gamma_y \beta_y & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\gamma_y \beta_y & 0 & \gamma_y & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (95-2)$$

ج: اگر ماتریس تبدیل لورنتس را در جهت محور x و سپس در جهت محور y بنویسیم، در این صورت، از ترکیب این دو تبدیل می توان ماتریس تبدیل را برای حالتی نوشت که در آن چارچوب S' با سرعت (v_x, v_y) نسبت به چارچوب S حرکت می کند. بنابراین، داریم

$$\Lambda_x \Lambda_y = \begin{pmatrix} \gamma_x \gamma_y & -\gamma_x \beta_x & -\gamma_x \gamma_y \beta_y & 0 \\ -\gamma_x \gamma_y \beta_x & \gamma_x & \gamma_x \gamma_y \beta_x \beta_y & 0 \\ -\gamma_y \beta_y & 0 & \gamma_y & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (96-2)$$

همچنین، می توان نشان داد که $\Lambda_x \Lambda_y \neq \Lambda_y \Lambda_x$ می باشد.

مثال ۲ - ۸: واگنی با طول ویژه L_0 ، با سرعت $c/3$ نسبت به زمین حرکت می کند. در این حالت، توپی با سرعت $c/3$ نسبت به واگن، از قسمت عقب واگن به سمت جلوی آن پرتاب می شود. حال، از نظر ناظری که روی زمین ایستاده است؛ چه مدت طول می کشد تا توپ این مسیر را طی کند. همچنین، طول مسیر پیموده شده به وسیله توپ از نظر این ناظر چقدر است؟

جواب: برای حل این مسأله، می توان دو رویداد تعریف کرد. رویداد اول $E_1(x'_1, t'_1)$ ، برای پرتاب توپ از انتهای واگن و رویداد دوم $E_2(x'_2, t'_2)$ ، برای رسیدن توپ به ابتدای آن. از نظر ناظر داخل واگن، یعنی S' می توان نوشت:

$$\Delta x_{S'} = \Delta x' = x'_2 - x'_1 = L_0$$

$$\Delta t_{S'} = \Delta t' = t'_2 - t'_1 = \frac{L_0}{c/3} = \frac{3L_0}{c} \quad (97-2)$$

همچنین، با توجه به اینکه $v = 5c/13$ است بنابراین، $\gamma(v) = 13/12$ خواهد بود. اکنون، با استفاده از تبدیلات لورنتس، بازه زمانی بین دو رویداد از نظر ناظر S ، برابر

$$\begin{aligned}\Delta t_S &= \gamma(v) \left[\Delta t' + \frac{v}{c^2} \Delta x' \right] \\ &= \frac{13}{12} \left[\frac{3L_0}{c} + \frac{(5c/13)}{c^2} L_0 \right] = \frac{11L_0}{3c}\end{aligned}\quad (98-2)$$

به دست می آید. همین طور بازه مکانی یا فضایی بین دو رویداد نیز، برابر

$$\begin{aligned}\Delta x_S &= \gamma(\Delta x' + v \Delta t') \\ &= \frac{13}{12} \left[L_0 + \left(\frac{5c}{13} \right) \left(\frac{3L_0}{c} \right) \right] = \frac{7L_0}{3}\end{aligned}\quad (99-2)$$

خواهد بود.

۲-۸: اثرهای نسبیتی

در بخش ۲-۶، اثرهای نسبیتی، یعنی نسبی بودن همزمانی، اتساع زمان و انقباض طول بدون استفاده از تبدیلات لورنتس مورد بررسی قرار گرفتند. اکنون، می توان با در نظر گرفتن این تبدیلات، اثرهای نسبیتی فوق را مجدداً بررسی نمود.

۲-۸-۱: نسبیت همزمانی

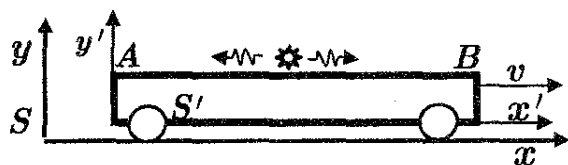
برای نشان دادن نسبی بودن همزمانی، دو رویداد $E'_1(t'_1, x'_1)$ و $E'_2(t'_2, x'_2)$ را در چارچوب S' نظری می گیریم. حال، فرض می کنیم که این دو رویداد در این چارچوب به طور همزمان اتفاق بیافتند. در این صورت، بازه فضا-زمان بین آنها از نظر ناظر S' برابر $(\Delta x', \Delta t') = (\Delta x', 0)$ خواهد بود. اکنون، با استفاده از تبدیلات لورنتس داریم

$$\begin{aligned}\Delta t &= \gamma(v) \left(\Delta t' + \frac{v}{c^2} \Delta x' \right) \\ &= \gamma(v) \left(0 + \frac{v}{c^2} \Delta x' \right) \\ &= \gamma(v) \frac{v}{c^2} \Delta x'\end{aligned}\quad (100-2)$$

بنابراین، اگرچه دو رویداد از نظر ناظر S' همزمان می باشند، اما ناظر S بازه زمانی بین آن

دو رویداد را برابر $\gamma \frac{v}{c^2} \Delta x'$ اندازه می گیرد.

مثال ۲ - ۹: مطابق شکل (۲-۱۳)، فرض کنید که یک واگن باری به طول $2L_0$ با



شکل (۲-۱۳): نسبیت همزمانی

سرعت v نسبت به چارچوب ساکن S حرکت می کند. حال، اگر در وسط واگن فانوسی روشن شود، از نظر ناظر همراه واگن، نور فانوس به طور

همزمان به ابتدا و انتهای آن می رسد. این مطلب را از دید ناظر ساکن کنار ریل یا چارچوب S بررسی نمایید.

جواب: چون از نظر ناظر S' ، دو رویداد رسیدن پرتو نور فانوس به ابتدا و انتهای واگن

همزمان می باشند. بنابراین، $t'_A = t'_B$ خواهد بود. حال، برای بررسی زمان رسیدن پرتو نور به ابتدا و انتهای واگن، از نظر ناظر S ، می توان از تبدیلات لورنتس استفاده کرد. برای این منظور، می توان مبدأ مختصات چارچوب S' را در وسط واگن در نظر گرفت که در این صورت می توان دو رویداد A و B ، یعنی رسیدن پرتو نور به ابتدا و انتهای واگن را از دید ناظر S' به صورت $(x'_A, t'_A) = (-L_0, T_0)$ و $(x'_B, t'_B) = (L_0, T_0)$ نوشت. به طوری که T_0 برابر L_0/c می باشد. اکنون، با استفاده از تبدیلات لورنتس، می توان نوشت:

$$\begin{aligned} t_A &= \gamma(v) [t'_A + vx'_A/c^2] \\ &= \gamma(v) [T_0 - vL_0/c^2] \\ &= T_0 \sqrt{(1-\beta)/(1+\beta)} \end{aligned} \quad (2-101)$$

و

$$\begin{aligned} t_B &= \gamma(v) [t'_B + vx'_B/c^2] \\ &= \gamma(v) [T_0 + vL_0/c^2] \\ &= T_0 \sqrt{(1+\beta)/(1-\beta)} \end{aligned} \quad (2-102)$$

بنابراین، با توجه به روابط فوق، از نظر ناظر S ، t_B بزرگتر از t_A می باشد یا اینکه پرتو نور ابتدا به A و سپس به B می رسد.

۲-۸-۲: اتساع زمان

اکنون، برای به دست آوردن رابطه اتساع زمان، فرض می کنیم که دو رویداد $E'_1(t'_1, x'_1)$ و $E'_2(t'_2, x'_2)$ در چارچوب S' در یک مکان روی دهند. در این صورت، بازه فضا-زمان بین این دو رویداد از نظر ناظر S' ، برابر $(\Delta x', \Delta t') = (0, \Delta t')$ خواهد بود. حال، اگر از تبدیلات لورنتس استفاده نماییم، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned}\Delta t &= \gamma(v) \left[\Delta t' + \frac{v}{c^2} \Delta x' \right] \\ &= \gamma(v) \left[\Delta t' + \frac{v}{c^2} (0) \right] \\ &= \gamma(v) \Delta t'\end{aligned}\quad (2-103)$$

یا

$$\Delta t = \gamma(v) \Delta t' \quad , \quad \Delta x' = 0 \quad (2-104)$$

چون $\gamma \geq 1$ است، در نتیجه $\Delta t \geq \Delta t'$ می باشد. به عبارت دیگر، بازه زمانی بین دو رویداد از نظر ناظر S ، بزرگتر یا طولانی تر از بازه زمانی بین این دو رویداد در چارچوب S' می باشد. $\Delta t'$ را در اینجا می توان زمان ویژه نامید؛ زیرا این بازه زمانی در چارچوب سکون ساعت متحرک اندازه گیری می شود.

اکنون، می توان جای چارچوبهای S و S' را عوض کرد. در این صورت، اگر فرض کنیم که دو رویداد در چارچوب S در یک مکان روی دهند، با این فرض، بازه فضا-زمان بین این دو رویداد، برابر $(\Delta x, \Delta t) = (0, \Delta t)$ خواهد بود. در نتیجه، می توان نوشت:

$$\begin{aligned}\Delta t' &= \gamma(v) \left[\Delta t - \left(\frac{v}{c^2} \right) \Delta x \right] \\ &= \gamma(v) \left[\Delta t - \left(\frac{v}{c^2} \right) (0) \right] \\ &= \gamma(v) \Delta t\end{aligned}\quad (2-105)$$

یا

$$\Delta t' = \gamma(v) \Delta t \quad , \quad \Delta x = 0 \quad (2-106)$$

در اینجا نیز با توجه به رابطه (2-106)، $\Delta t' \geq \Delta t$ خواهد بود. به عبارت دیگر، بازه زمانی

بین دو رویداد، از نظر ناظر S' بزرگتر یا طولانی تر از بازه زمانی بین این دو رویداد در چارچوب S می باشد. در رابطه (۲-۱۰۶)، بازه زمانی Δt زمان ویژه می باشد؛ زیرا مانند قبل این بازه زمانی در چارچوب سکون ساعت متحرک اندازه گیری می شود. حال، با مقایسه روابط (۲-۱۰۴) و (۲-۱۰۶)، ممکن است چنین تصور شود که در اینجا نیز به نوعی تناقض رسیده ایم. البته در این مورد قبلاً در بخش ۲-۶-۲، توضیح داده شده است. در اینجا تنها به این نکته اشاره می شود که این تناقض ظاهری هنگامی آشکار می گردد که شرط مربوط به هر کدام از این روابط نادیده گرفته شوند. یعنی رابطه (۲-۱۰۴) زمانی صادق است که داشته باشیم، $\Delta x' = 0$ و همچنین، رابطه (۲-۱۰۶) در صورتی برقرار است که شرط $\Delta x = 0$ را در نظر بگیریم. بنابراین، این دو رابطه به طور همزمان نمی توانند برقرار باشند.

مثال ۲-۱۰: فرض کنید که در چارچوب ساکن S ، دو سفینه فضایی از نقطه A ، در یک لحظه ($t = 0$) با سرعت یکسان v در خلاف جهت یکدیگر شروع به حرکت کنند. بعد از گذشت زمان Δt ، نسبت به چارچوب S ، جرقه ای در سفینه دوم زده می شود. فضانورد واقع در سفینه اول، بعد از گذشت چه مدت زمان (در چارچوب سکون سفینه اول) نور جرقه را مشاهده می کند.

جواب: در چارچوب ساکن S ، هنگامی که جرقه زده می شود، فاصله دو سفینه برابر $\Delta x = 2v\Delta t$ می باشد. در نتیجه، نور حاصل از جرقه، بعد از گذشت زمان $\Delta t_1 = 2v\Delta t / (c - v)$ به سفینه اول می رسد. بنابراین، از نظر ناظر واقع در چارچوب S ، فضانورد واقع در سفینه اول، نور جرقه در لحظه $\Delta T = \Delta t + \Delta t_1$ یا

$$\begin{aligned}\Delta T &= \Delta t + \frac{2v\Delta t}{c - v} \\ &= \frac{c + v}{c - v} \Delta t\end{aligned}\quad (2-107)$$

دریافت می کند. اکنون، با در نظر گرفتن رابطه اتساع زمان، می توان زمان دریافت نور جرقه را در چارچوب سکون سفینه اول به دست آورد. در این صورت، با جایگذاری مقدار ΔT از رابطه (۲-۱۰۷)، در رابطه اتساع زمان، یعنی $\Delta T = \gamma(v)\Delta T'$ ، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned}\Delta T' &= \frac{\Delta T}{\gamma(v)} = \frac{1}{\gamma(v)} \frac{c+v}{c-v} \Delta t \\ &= \Delta t \frac{c+v}{c-v} \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}\end{aligned}\quad (108-2)$$

۲ - ۸ - ۳: انقباض طول

یکی دیگر از اثرات نسبیتی ناشی از اصل دوم نسبیت، اثر انقباض طول می باشد. برای محاسبه انقباض طول یک جسم نسبت به یک ناظر، مثلاً ناظر S فرض می کنیم که میله ای به طول ویژه L_0 در امتداد محور x' چارچوب S' ، به حالت سکون قرار گرفته باشد. در این صورت، می خواهیم طول آن را در چارچوب ساکن S به دست آوریم. برای این منظور، می توان دو رویداد به صورت زیر در نظر گرفت. این رویدادها می توانند به ترتیب رویداد اندازه گیری ابتدا و انتهای میله باشند. از طرف دیگر، همان طور که قبلاً نیز اشاره شد، برای اندازه گیری طول یک میله متحرک، باید ابتدا و انتهای آن به طور همزمان اندازه گرفته شوند. یعنی بازه زمانی بین دو رویداد از نظر ناظر S ، باید صفر باشد. در نتیجه، $(\Delta x, \Delta t) = (\Delta x, 0)$ می باشد. حال، اگر از تبدیلات لورنتس استفاده نماییم، خواهیم داشت:

$$\Delta x' = \gamma(v) [\Delta x - v \Delta t] \quad (109-2)$$

این معادله نشان می دهد که فاصله اندازه گیری شده بین دو انتهای میله در چارچوب S ، می تواند مقادیر مختلفی داشته باشد که بستگی به انتخاب Δt یا $t_2 - t_1$ ، یعنی زمان مشاهده یا اندازه گیری دو انتهای میله به وسیله ناظر S دارد. براین اساس، بر طبق تعریف، طول یک میله متحرک، فاصله اندازه گیری شده بین دو انتهای آن است، هنگامی که ناظر دو انتهای میله را همزمان اندازه گیری کند. بنابراین، باید $t_2 = t_1$ باشد. در این صورت، از رابطه (۱۰۹-۲) داریم

$$\begin{aligned}\Delta x' &= \gamma(v) [\Delta x - v(0)] \\ &= \gamma(v) \Delta x\end{aligned}\quad (110-2)$$

یا

$$\Delta x = \frac{\Delta x'}{\gamma(v)}, \quad \Delta t = 0 \quad (111-2)$$

بنابراین، با توجه به اینکه $\gamma(v) \geq 1$ است. در نتیجه، $\Delta x \leq \Delta x'$ می باشد. یعنی ناظر S طول

میله متحرک را کوتاهتر از مقدار اندازه گرفته شده در چارچوب S' اندازه می گیرد. بنابراین، مشاهده می کنیم که انقباض طول فیتز جرال - لورنتس که قبلاً در مورد آن بحث شد، از لحاظ ریاضی کاملاً مشابه انقباض طول در نسبیت می باشد که با معادله (۲-۱۱۱) داده می شود. اما باید دقت نماییم که این دو معادله برای انقباض طول براساس مفاهیم کاملاً متفاوتی به دست آمده اند. همان طور که می دانیم در انقباض طول فیتز جرال - لورنتس، v سرعت میله نسبت به اتر است، در حالی که در معادله نسبیتی انقباض طول، v سرعت میله نسبت به ناظر می باشد.

در اینجا ممکن است این مسأله مطرح شود که اگر فرض کنیم که دقت طیفی ناظر به اندازه کافی بالا باشد، آیا امکان دارد که این ناظر بتواند انقباض یک جسم متحرک را در راستای حرکت آن تشخیص دهد؟ همچنین، اگر فرض کنیم که زاویه دید ناظر کوچک باشد، در این حالت به نظر می آید که ناظر نتواند انقباض جسم متحرک را تشخیص دهد؛ زیرا در این حالت، وضعیت دقیقاً مشابه حالتی که در آن رابطه (۲-۱۱۱)، به دست آمد، نیست. اکنون، می توان در مورد اثر نسبیتی انقباض طول نکته ای را یادآور شد. همان طور که می دانیم، هنگامی که یک شیء را می بینیم، تصویری از آن روی شبکیه چشم ایجاد می گردد که این تصویر نتیجه ورود همزمان فوتونهای نور از نقاط مختلف جسم بر روی شبکیه است. در این صورت، واضح است که همه فوتونهای نور، در یک زمان از نقاط مختلف جسم گسیل نمی شوند. بلکه نقاط دورتر جسم می بایستی زودتر از نقاط نزدیکتر به ناظر، نور گسیل کرده باشند. براین اساس، برای به دست آوردن رابطه (۲-۱۱۱) از رابطه (۲-۱۰۹)، نمی توان $\Delta t = t_2 - t_1$ را برابر صفر قرار داد. بنابراین، هنگامی که اختلاف زمانی، گسیل فوتونهای نور از نقاط مختلف جسم به حساب آورده شوند، در می یابیم که اگر زاویه دید جسم متحرک به وسیله ناظر کوچک باشد، جسم به جای انقباض، دوران می کند. اما در صورتی که زاویه رؤیت جسم متحرک برای ناظر، بزرگ باشد، در این حالت، انقباض طول برای ناظر قابل مشاهده خواهد بود.

حال، می توان جای چارچوبهای S و S' را عوض کرد. در این صورت، میله در چارچوب S ساکن بوده و ناظر S' مشاهده می کند که میله با سرعت v در خلاف جهت

محور مشترک x و x' حرکت می کند. در این حالت بازه فضا-زمان بین دو رویداد تعریف شده در بالا، یعنی رویدادهای مربوط به اندازه گیری ابتدا و انتهای میله در S' ، برابر $(\Delta x', 0) = (\Delta x', \Delta t')$ خواهد بود. اکنون، با استفاده از تبدیلات لورنتس، داریم:

$$\begin{aligned}\Delta x &= \gamma(v)[\Delta x' + v\Delta t'] \\ &= \gamma(v)[\Delta x' + v(0)] \\ &= \gamma(v)\Delta x'\end{aligned}\quad (112-2)$$

یا

$$\Delta x' = \frac{\Delta x}{\gamma(v)}, \quad \Delta t' = 0 \quad (113-2)$$

بنابراین، در این حالت $\Delta x' \leq \Delta x$ خواهد بود. حال با مقایسه دو رابطه (۱۱۱-۲) و (۱۱۳-۲)، ممکن است مانند مورد اثر اتساع زمان، تصور شود که تناقضی در اندازه گیری دو ناظر وجود دارد؛ زیرا هر کدام از آنها طول میله ساکن در چارچوب دیگری را کوتاهتر اندازه می گیرد. درواقع، علت این تناقض ظاهری را می توان ناشی از نادیده گرفتن شرط مربوط به هر کدام از روابط (۱۱۱-۲) و (۱۱۳-۲) در نظر گرفت. بنابراین، اگر شرط مربوط به هر کدام از روابط (۱۱۱-۲) و (۱۱۳-۲) در نظر گرفته شود، این دو رابطه به طور همزمان نمی توانند برقرار باشند.

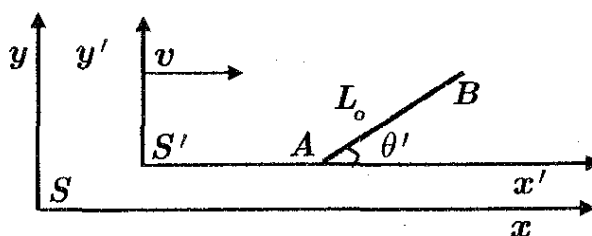
اما ممکن است در اینجا این سؤال مطرح شود که آیا انقباض طول یا همین طور اتساع زمان واقعی؟ یعنی زمان واقعاً اتساع می یابد و میله در جهت حرکت واقعاً منقبض می شود؟

برای پاسخ به این سؤالها، باید ابتدا مشخص نماییم که منظور ما از کلمه واقعاً چیست؟ همان طور که می دانیم، در علوم فیزیکی، آن چیزی واقعی است که اندازه گیری می شود. و تنها از طریق اندازه گیری است که می توان اطلاعات مورد نیاز را برای نسبت دادن خواصی به یک ساعت، به یک میله، به یک اتم و غیره به دست آورد. بنابراین، اتساع زمان و انقباض طول به این مفهوم، نمی توانند ظاهری باشند و اثراتی کاملاً واقعی خواهند بود. در نتیجه زمان و طول نمی توانند دارای ماهیت مطلق باشند. در حقیقت، زمان، طول، سطح، حجم و کمیت های دیگر، همگی رابطه هایی بین جسم مورد مشاهده و ناظر می باشند.

اما در اینجا نکته دیگری که در مورد اثر انقباض طول می توان مطرح نمود، این است

که اگر میله متحرک به حالت سکون در آید، اثری از انقباض طول در میله برجای نمی ماند. یعنی اگر جسمی بر اثر حرکت به نصف طول خودش برسد و سپس به حال سکون برگردد، اثری از انقباض طول در آن برجای نمی ماند تا بتوان این تغییر موقتی طول جسم را آشکار کرد. در صورتی که وضعیت در مورد اثراتساع زمان به گونه دیگری است. در حقیقت، اثر مربوط به اتساع زمان بیشتر از اثر مربوط به انقباض طول آشفتگی به وجود می آورد و مسأله پیچیده تری باشد. برای توضیح بیشتر، فرض کنید که ساعتی به مدت یک ساعت با سرعتی حرکت کند که وقت مذکور را نسبت به یک ناظر ساکن فقط نیم ساعت نشان دهد. حال اگر این ساعت از حرکت باز داشته شود از آن پس زمان را به طور عادی نشان خواهد داد، اما نیم ساعت عقب خواهد بود. بنابراین، اثراتساع زمان را می توان آشکار سازی کرد. از طرف دیگر، می توان ادعا کرد که همه پدیده هایی که به نوعی تابع زمان هستند، در هنگام حرکت با آهنگ کندتری روی می دهند. در واقع، می توان گفت که بر اثر حرکت، خود زمان کندتر می گذرد. در مورد اثر نسبیتی آهنگ کار ساعت های متحرک می توان پارادوکس یا باطلنمای دوقلوها^۱ را مطرح نمود. که در اغلب کتابهای مربوط به نسبیت این پارادوکس به روشهای مختلف مورد بررسی قرار گرفته است. این باطلنما، در فصل سوم با استفاده از نمودارهای مینکوفسکی مورد بررسی قرار می گیرد.

مثال ۲ - ۱۱: مطابق شکل (۲-۱۴)، فرض کنید که میله ای با طول ویژه L_0



شکل (۲-۱۴): سمتگیری میله نسبت به محور x' چارچوب S'

در چارچوب S' طوری قرار گرفته است که امتداد آن با محور x' این چارچوب زاویه θ' می سازد. در این صورت، طول و همین طور، سمتگیری میله را نسبت به ناظر یا چارچوب S به دست آورید.

جواب: مختصات ابتدا و انتهای میله، در

چارچوب S' به صورت $(x'_A, y'_A) = (0, 0)$ و $(x'_B, y'_B) = (L_0 \cos \theta', L_0 \sin \theta')$ بیان می شوند. اکنون، می توان با استفاده از تبدیلات لورنتس (۲-۷۹)، مختصات ابتدا و انتهای میله

را در چارچوب S به دست آورد. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned}x'_A &= \gamma(v)(x_A - \beta ct_A) = 0 \\ y'_A &= y_A = 0\end{aligned}\quad (114-2)$$

و

$$\begin{aligned}x'_B &= \gamma(v)(x_B - \beta ct_B) = L_0 \cos \theta' \\ y'_B &= y_B = L_0 \sin \theta'\end{aligned}\quad (115-2)$$

بنابراین، از روابط (۱۱۴-۲) و (۱۱۵-۲)، داریم: $x_A = \beta ct_A$ و $y_A = 0$. همچنین، مختصات رویداد B در چارچوب S نیز، برابر

$$\begin{aligned}x_B &= \frac{L_0 \cos \theta'}{\gamma(v)} + \beta ct_B \\ y_B &= L_0 \sin \theta'\end{aligned}\quad (116-2)$$

خواهد بود. در نتیجه داریم:

$$\begin{aligned}\Delta x &= x_B - x_A = \frac{L_0 \cos \theta'}{\gamma(v)} + \beta c(t_B - t_A) \\ \Delta y &= y_B - y_A = L_0 \sin \theta'\end{aligned}\quad (117-2)$$

از طرف دیگر، می دانیم که ابتدا و انتهای میله در چارچوب S ، باید به طور همزمان اندازه گرفته شود. یعنی باید $t_A = t_B$ باشد. بنابراین، مقدار $\beta c(t_B - t_A)$ برابر صفر خواهد بود. حال، با توجه به رابطه (۱۱۷-۲)، طول میله در چارچوب S ، برابر

$$\begin{aligned}L &= \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2} \\ &= L_0 \sqrt{1 - \beta^2 \cos^2 \theta'}\end{aligned}\quad (118-2)$$

به دست می آید. همچنین، زاویه بین امتداد میله با محور x در چارچوب S نیز، از رابطه

$$\tan \theta = \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{L_0 \sin \theta'}{L_0 \cos \theta' / \gamma(v)}\quad (119-2)$$

یا

$$\begin{aligned}\theta &= \tan^{-1} \left[\gamma(v) \frac{\sin \theta'}{\cos \theta'} \right] \\ &= \tan^{-1} [\gamma(v) \tan \theta']\end{aligned}\quad (120-2)$$

به دست می آید. بنابراین، با توجه به روابط (۲-۱۱۸) و (۲-۱۲۰)، از نظر ناظر واقع در چارچوب S ، میله علاوه بر انقباض، دوران نیز می کند.

مثال ۲ - ۱۲: در چارچوب ساکن S ، واگنی به طول L_0 با سرعت v در حرکت است. حال، اگر در ابتدای واگن جرعه ای زده شود، نور حاصل از آن را کدام یک از ناظرهای زیر زودتر مشاهده می کند. ناظر ساکن در چارچوب S یا مسافری که در انتهای واگن قرار دارد. مسأله را از نظر ناظر ساکن S و همین طور از نظر ناظر واقع در چارچوب سکون واگن یا S' ، بررسی نمایید. فرض کنید که جرعه در لحظه ای (در چارچوب واگن) زده می شود که ناظر S و مسافر در فاصله یکسان از مبدأ چارچوب S قرار گرفته باشند.

جواب: مسأله را ابتدا در چارچوب سکون واگن یا S' بررسی می کنیم. در این چارچوب، نور حاصل از جرعه، بعد از مدت زمان $\Delta t' = L_0/c$ به مسافر انتهای واگن می رسد. همچنین، در این چارچوب، ناظر ساکن کنار ریل یا S ، بعد از مدت زمان $\Delta t = L_0/(c-v)$ ، نور حاصل از جرعه را دریافت می کند؛ زیرا در چارچوب سکون واگن، ناظر S با سرعت $-v$ حرکت می کند. بنابراین، در این چارچوب، مسافر زودتر از ناظر S ، نور جرعه را مشاهده خواهد کرد.

اکنون، وضعیت را از نظر ناظر ساکن S ، بررسی می کنیم. برای این منظور، ابتدا فاصله بین ناظر S و محل زدن جرعه را به دست می آوریم. برای به دست آوردن این فاصله دو رویداد، تعریف می کنیم. رویداد اول را زدن جرعه و رویداد دوم را قرار گرفتن پهلوی به پهلوی مسافر و ناظر S در نظر می گیریم. حال، با توجه به فرض مسأله، این دو رویداد در چارچوب سکون واگن همزمان می باشند. بنابراین، با استفاده از تبدیل لورنتس، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned}\Delta t &= \gamma(v) \left[\Delta t' + \frac{v}{c^2} \Delta x' \right] \\ &= \gamma(v) \left[0 + \frac{v}{c^2} L_0 \right] \\ &= \gamma(v) \frac{v}{c^2} L_0.\end{aligned}\quad (2-121)$$

زیرا در چارچوب S' دو رویداد همزمان بوده و همچنین، بازه فضایی یا فاصله بین مسافر

انتهای واگن و محل زدن جرقه، برابر L_0 می باشد. از طرف دیگر، رابطه (۲-۱۲۱) بیان می کند که لحظه زدن جرقه، به اندازه زمان Δt ، بعد از آن که مسافر و ناظر S ، روی خط آهن پهلو به پهلو قرار گیرند، روی می دهد. در این صورت، در لحظه زدن جرقه، فاصله بین ناظر S و مسافر، برابر $v\Delta t$ می باشد. بنابراین، فاصله بین ناظر S و محل زدن جرقه، برابر

$$\begin{aligned} L &= \frac{L_0}{\gamma(v)} + v\Delta t \\ &= \frac{L_0}{\gamma(v)} + v\left[\gamma(v)\frac{v}{c^2}L_0\right] \quad (2-122) \\ &= L_0\gamma(v) \end{aligned}$$

به دست می آید. در رابطه (۲-۱۲۲) از اثر انقباض طول استفاده شده است. در نتیجه، ناظر S ،

نور حاصل از جرقه را بعد از مدت زمان $\Delta T_1 = L/c$ یا

$$\Delta T_1 = \frac{1}{c}L_0\gamma(v) \quad (2-123)$$

دریافت می کند. مسافر نیز بعد از مدت زمان

$$\Delta T_2 = \frac{L_0}{\gamma(v)(c+v)} \quad (2-124)$$

نور جرقه زده شده را مشاهده می کند. حال با مقایسه زمانهای به دست آمده در چارچوب چارچوب S ، می توان دریافت که $\Delta T_2 < \Delta T_1$ می باشد. به عبارت دیگر، در این چارچوب نیز، نور حاصل از جرقه، ابتدا به مسافر انتهای واگن می رسد. و جواب مسأله بستگی به انتخاب چارچوب مرجع لخت ندارد.

مثال ۲ - ۱۳: اتومبیلی با سرعت v به سمت چراغ راهنما در حرکت است. از نظر ناظر

ساکن S ، هنگامی که فاصله چراغ راهنما و اتومبیل برابر L_0 می شود، چراغ سبز راهنما و چراغ اتومبیل به طور همزمان روشن می شوند. در این صورت، راننده اتومبیل، چراغ اتومبیل را قبل از دیدن چراغ سبز راهنما روشن کرده است یا بعد از آن؟

جواب: این مثال را در واقع، می توان مشابه مثال ۲ - ۱۲، در نظر گرفت. در اینجا باید

مسأله را از نظر ناظر S' یا چارچوب سکون اتومبیل بررسی نماییم. طبق فرض مسأله، روشن

شدن چراغ اتومبیل و چراغ سبز راهنما در چارچوب ساکن S ، همزمان می باشند. بنابراین، با استفاده از تبدیل لورنتس، می توان نوشت:

$$\begin{aligned}\Delta t' &= \gamma(v) \left[\Delta t - \frac{v}{c^2} \Delta x \right] \\ &= \gamma(v) \left[0 - \frac{v}{c^2} L_0 \right] \\ &= -\gamma(v) \frac{v}{c^2} L_0.\end{aligned}\quad (125-2)$$

زیرا در چارچوب S دو رویداد روشن شدن چراغ اتومبیل و چراغ سبز راهنما، همزمان بوده و در فاصله فضایی L_0 از یکدیگر روی می دهند. بنابراین، اگر در چارچوب S' ، چراغ اتومبیل در لحظه $t'_1 = 0$ روشن شود، چراغ سبز راهنما به اندازه زمان $\Delta t'$ زودتر روشن می گردد. حال، با توجه به اینکه $\Delta t' = t'_2 - t'_1$ می باشد، در نتیجه در چارچوب S' ، چراغ سبز راهنما زودتر و در لحظه

$$t'_2 = -\gamma(v) \frac{v}{c^2} L_0. \quad (126-2)$$

روشن می شود. در این صورت، در مدت زمان t'_2 ، اتومبیل به اندازه

$$|d'| = |t'_2 v| = \gamma(v) \frac{v^2}{c^2} L_0. \quad (127-2)$$

به چراغ راهنما نزدیک می شود. از طرف دیگر، از نظر ناظر ساکن در چارچوب S' فاصله L_0 ، براساس اثر انقباض طول، کوتاهتر و برابر L' اندازه گرفته می شود. بنابراین، فاصله کل ناظر S' یا راننده اتومبیل تا چراغ راهنما برابر

$$\begin{aligned}D' &= d' + L' \\ &= \gamma(v) \frac{v^2}{c^2} L_0 + \frac{L_0}{\gamma(v)} \\ &= \gamma(v) L_0.\end{aligned}\quad (128-2)$$

خواهد بود. در نتیجه، از نظر راننده اتومبیل، مدت زمانی که طول می کشد تا نور چراغ سبز راهنما به راننده برسد، برابر

$$t' = \frac{D'}{c} = \frac{1}{c} \gamma(v) L_0. \quad (129-2)$$

می باشد. بنابراین، ناظر S' یا راننده اتومبیل، نور چراغ سبز راهنما را در لحظه

$$\begin{aligned} t_3' &= t_1' + t' \\ &= -\gamma(v) \frac{v}{c^2} L_0 + \frac{1}{c} \gamma(v) L_0 \\ &= \frac{L_0}{c} \sqrt{\frac{c-v}{c+v}} \end{aligned} \quad (۱۳۰-۲)$$

مشاهده می کند. حال، باتوجه به اینکه زمان به دست آمده در رابطه (۱۳۰-۲) مقداری مثبت است، بنابراین، راننده اتومبیل نور چراغ سبز راهنما را دیرتر از $t_1' = 0$ (که چراغ اتومبیل را در آن لحظه روشن می کند)، می بیند. به عبارت دیگر، در چارچوب سکون اتومبیل، ابتدا چراغ اتومبیل روشن می شود و بعد از گذشت زمانی به اندازه t_3' نور چراغ سبز راهنما دریافت می گردد.

۲ - ۹: تبدیل لورنتس سرعت

در این بخش، می خواهیم سرعت یک ذره را از نظر دو ناظر بررسی نموده و ارتباط بین سرعت ذره را در دو چارچوب مختلف به دست آوریم. این ارتباط به وسیله تبدیلات لورنتس سرعت برقرار می گردد. برای به دست آوردن این تبدیلات، دو چارچوب لخت S و S' را در نظر می گیریم. و فرض می کنیم که چارچوب S' با سرعت ثابت v ، نسبت به چارچوب ساکن S ، در راستای محور مشترک x و x' حرکت کند. بنابراین، اگر سرعت ذره ای در چارچوب ساکن S ، برابر \vec{u} باشد. در این صورت، سرعت آن، یعنی \vec{u}' را باید نسبت به ناظر S' به دست آوریم. همان طور که می دانیم، مؤلفه های x و x' سرعت ذره در چارچوبهای S و S' به ترتیب با روابط

$$u_x = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{dx}{dt} \quad (۱۳۱-۲)$$

و

$$u_x' = \lim_{\Delta t' \rightarrow 0} \frac{\Delta x'}{\Delta t'} = \frac{dx'}{dt'} \quad (۱۳۲-۲)$$

تعریف می شوند. به همین ترتیب، می توان روابط مشابهی را برای مؤلفه های y و z سرعت ذره، در دو چارچوب نوشت. اکنون با استفاده از تبدیلات مختصات لورنتس، داریم:

$$u_x' = \frac{dx'}{dt'} = \frac{\gamma(v)(dx - vdt)}{\gamma(v)[dt - (v/c^2)dx]} \quad (۱۳۳-۲)$$

که با تقسیم صورت و مخرج کسر رابطه (۲-۱۳۳) بر dt ، خواهیم داشت:

$$u'_x = \frac{(dx/dt) - v}{1 - (v/c^2)(dx/dt)} \quad (2-134)$$

حال، با توجه به رابطه (۲-۱۳۱)، داریم

$$u'_x = \frac{u_x - v}{1 - vu_x/c^2} \quad (2-135)$$

همچنین، برای به دست آوردن تبدیل سرعت‌های عرضی، یعنی u'_y و u'_z ، می‌توان نوشت:

$$\begin{aligned} u'_y = \frac{dy'}{dt'} &= \frac{dy}{\gamma(v)[dt - (v/c^2)dx]} \\ &= \frac{dy/dt}{\gamma(v)[1 - (v/c^2)(dx/dt)]} \end{aligned} \quad (2-136)$$

یا

$$u'_y = \frac{u_y}{\gamma(v)[1 - (vu_x/c^2)]} \quad (2-137)$$

همین طور، برای مؤلفه z نیز، داریم:

$$u'_z = \frac{u_z}{\gamma(v)[1 - (vu_x/c^2)]} \quad (2-138)$$

بنابراین، با استفاده از تبدیلات سرعت به دست آمده، می‌توان ارتباط بین مؤلفه‌های سرعت یک ذره را در دو چارچوب S و S' به دست آورد. اکنون، اگر در این روابط، v را به $-v$ تبدیل نماییم و همچنین، جای کمیت‌های پریم دار و بدون پریم را عوض کنیم، در این صورت تبدیلات وارون سرعت به دست می‌آیند. این تبدیلات به صورت

$$u_x = \frac{u'_x + v}{1 + vu'_x/c^2} \quad (2-139)$$

و

$$u_y = \frac{u'_y}{\gamma(v)[1 + (vu'_x/c^2)]} \quad (2-140)$$

و

$$u_z = \frac{u'_z}{\gamma(v) \left[1 + (vu'_x/c^2) \right]} \quad (۱۴۱-۲)$$

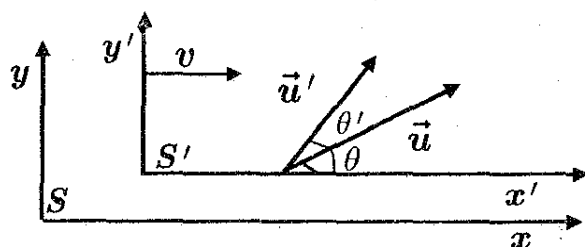
خواهند بود. از طرف دیگر، می توان روابط فوق را به صورت مؤلفه هایی در راستای موازی و عمود بر سرعت نسبی دو چارچوب، یعنی \vec{v} نیز نوشت. در این صورت، این تبدیلات با روابط

$$\vec{u}_{\parallel} = \frac{\vec{u}'_{\parallel} + \vec{v}}{\left[1 + (\vec{v} \cdot \vec{u}')/c^2 \right]} \quad (۱۴۲-۲)$$

و

$$\vec{u}_{\perp} = \frac{\vec{u}'_{\perp}}{\gamma(v) \left[1 + (\vec{v} \cdot \vec{u}')/c^2 \right]} \quad (۱۴۳-۲)$$

بیان می شوند. در روابط فوق اندیسه های \parallel و \perp ، نشان دهنده مؤلفه های موازی و عمودی سرعت ذره در راستای سرعت نسبی دو چارچوب می باشند.



شکل (۱۵-۲): سرعت ذره نسبت

به چارچوبهای S' و S

مثال ۲ - ۱۴: مطابق شکل (۱۵-۲)، فرض

کنید که ذره ای در چارچوب S' ، با سرعت \vec{u}' حرکت می کند. حال، اگر راستای سرعت ذره با محور x' در چارچوب S' زاویه θ' بسازد، در این صورت، سرعت ذره (اندازه و جهت) را در چارچوب S به دست آورید.

جواب: در چارچوب S و S' مؤلفه های موازی و عمود بر سرعت نسبی \vec{v} ، به صورت

$$u_{\parallel} = u \cos \theta, \quad u_{\perp} = u \sin \theta \quad (۱۴۴-۲)$$

و

$$u'_{\parallel} = u' \cos \theta', \quad u'_{\perp} = u' \sin \theta' \quad (۱۴۵-۲)$$

نوشته می شوند. همچنین، می توان اندازه سرعت ذره، یعنی u را از رابطه

$$u = \sqrt{u_{\perp}^2 + u_{\parallel}^2} \quad (۱۴۶-۲)$$

به دست آورد. اکنون، اگر مقادیر u_{\perp} و u_{\parallel} را از روابط (۲-۱۴۲) و (۲-۱۴۳) در رابطه (۲-۱۴۶) قرار داده و همچنین، اگر از رابطه (۲-۱۴۵) استفاده نماییم، خواهیم داشت:

$$u = \frac{(u'^2 + v^2 + 2u'vcos\theta' - (vu'sin\theta'/c)^2)^{1/2}}{1 + (u'vcos\theta'/c^2)} \quad (2-147)$$

اکنون، برای به دست آوردن جهت سرعت ذره در چارچوب S' ، کافی است مقادیر u_{\parallel} و u_{\perp} را از روابط (۲-۱۴۲) و (۲-۱۴۳) در رابطه

$$tan\theta = \frac{u_{\perp}}{u_{\parallel}} \quad (2-148)$$

جایگذاری نماییم. در این صورت، خواهیم داشت:

$$tan\theta = \frac{u'sin\theta'}{\gamma(v)(u'cos\theta' + v)} \quad (2-149)$$

از طرف دیگر، با استفاده از رابطه (۲-۱۴۷)، می توان نتیجه گرفت که اگر سرعت ذره ای در چارچوب S' برابر c باشد، در این حالت، سرعت آن در چارچوب S نیز برابر c خواهد بود. یعنی اگر $u' = c$ باشد، در این صورت، از رابطه (۲-۱۴۷) داریم:

$$u = \frac{(c^2 + v^2 + 2cvcos\theta' - v^2(1 - cos^2\theta'))^{1/2}}{1 + (vcos\theta'/c)} \quad (2-150)$$

$$= c \frac{[(1 + vcosh\theta'/c)^2]^{1/2}}{1 + (vcosh\theta'/c)} = c$$

همچنین، می توان نشان داد که اگر سرعت ذره ای در یک چارچوب کوچکتر از c باشد، در همه چارچوبهای لخت دیگر نیز، سرعت آن کوچکتر از c خواهد بود. برای این منظور، سرعت ذره را در S' برابر u_x و کوچکتر از c در نظر می گیریم. حال، برای ساده سازی مسأله فرض می کنیم که سرعت ذره در راستای y و z مؤلفه ای نداشته باشد. در این صورت، با استفاده از رابطه (۲-۱۳۵) می توان نوشت:

$$u'_x - c = \frac{u_x - v}{[1 - vu_x/c^2]} - c \quad (2-151)$$

$$= \frac{-(c + v)(c - u_x)}{c[1 - vu_x/c^2]}$$

اکنون، با توجه به اینکه سرعت نسبی دو چارچوب، یعنی v ، طبق فرض باید کوچکتر از c باشد. $|v| < c$. در این صورت، به سادگی می توان نشان داد که سمت راست رابطه (۱۳۵-۲)، مقداری منفی است. در نتیجه، $u'_x - c < 0$ یا $u'_x < c$ خواهد بود. از طرف دیگر، مجدداً با استفاده از رابطه (۱۳۵-۲) می توان نوشت:

$$\begin{aligned} u'_x + c &= \frac{u_x - v}{\left[1 - vu_x/c^2\right]} + c \\ &= \frac{(c + u_x)(c - v)}{c\left[1 - vu_x/c^2\right]} \end{aligned} \quad (۱۵۲-۲)$$

حال، با توجه به فرض $|v| < c$ ، می توان نشان داد که سمت راست رابطه (۱۵۲-۲) مقداری مثبت است. در نتیجه، $u'_x + c > 0$ یا $u'_x > -c$ خواهد بود. و نتیجه نهایی اینکه اگر $|u_x| < c$ باشد در این صورت $|u'_x| < c$ خواهد بود.

قاعده تبدیل یا جمع سرعتها را می توان به راحتی به ۳ بعد نیز تعمیم داد. برای این منظور، از می توان از روابط (۸۸-۲) و (۸۹-۲) استفاده کرد. بنابراین، با توجه به رابطه (۸۸-۲)، داریم

$$d\vec{r}' = d\vec{r} + [\gamma(v) - 1] \frac{\vec{\beta} \cdot d\vec{r}}{\beta^2} \vec{\beta} - \gamma(v) \vec{\beta} c dt \quad (۱۵۳-۲)$$

و از رابطه (۸۹-۲) نیز، می توان نتیجه گرفت:

$$dt' = \gamma(v) [dt - \vec{\beta} \cdot d\vec{r}/c] \quad (۱۵۴-۲)$$

اکنون، با تقسیم رابطه (۱۵۳-۲) بر (۱۵۴-۲) خواهیم داشت:

$$\vec{u}' = \frac{d\vec{r}'}{dt'} = \frac{d\vec{r} + [\gamma(v) - 1] (\vec{\beta} \cdot d\vec{r}/\beta^2) \vec{\beta} - \gamma(v) \vec{\beta} c dt}{\gamma(v) [dt - \vec{\beta} \cdot d\vec{r}/c]} \quad (۱۵۵-۲)$$

که با تقسیم صورت و مخرج رابطه (۱۵۵-۲) بر dt می توان رابطه

$$\vec{u}' = \frac{1}{\gamma(v) [1 - \vec{\beta} \cdot \vec{u}/c]} \left[\vec{u} + [\gamma(v) - 1] \frac{\vec{\beta} \cdot \vec{u}}{\beta^2} \vec{\beta} - \gamma(v) \vec{\beta} c \right] \quad (۱۵۶-۲)$$

را به دست آورد. تبدیل وارون سرعت ذره نیز با تعویض جای کمیت‌های پریم دار و بدون

پریم و همین طور با تبدیل $\vec{\beta}$ به $-\vec{\beta}$ به دست می آید

$$\vec{u} = \frac{1}{\gamma(v)[1 + \vec{\beta} \cdot \vec{u}'/c]} \left(\vec{u}' + [\gamma(v) - 1] \frac{\vec{\beta} \cdot \vec{u}'}{\beta^2} \vec{\beta} + \gamma(v) \vec{\beta} c \right) \quad (157-2)$$

حال، با توجه به رابطه (۱۵۷-۲)، می توان نشان داد که از طریق جمع سرعتها نمی توان به سرعتی فراتر از سرعت c دست یافت. برای این منظور، کافی است که مجذور سرعت \vec{u} را به دست آوریم. که نتیجه آن برابر

$$u^2 = \vec{u} \cdot \vec{u} = c^2 \left[1 - \frac{(1 - u'^2)(1 - v^2)}{(1 + \vec{v} \cdot \vec{u}'/c^2)^2} \right] \leq c^2 \quad (158-2)$$

خواهد شد. اکنون، با توجه به این رابطه مشاهده می شود که از طریق جمع سرعتها نمی توان به سرعتی فراتر از سرعت c دست یافت. از طرف دیگر، تساوی در رابطه (۱۵۸-۲) تنها هنگامی برقرار می شود که اندازه سرعت \vec{u}' برابر c باشد.

نکته مهم دیگری که در اینجا می توان به آن اشاره نمود، این است که در تبدیلات لورنتس، سرعت نسبی دو چارچوب؛ یعنی v نمی تواند برابر c باشد. زیرا این تبدیلات به ازای $v = c$ بی معنی می شوند که ما در فصل اول از این موضوع به عنوان اصل سوم در نسبیت خاص یاد کردیم. به عبارت دیگر، سرعت نسبی چارچوبهای لخت را باید کوچکتر از c در نظر گرفت. که البته این یک فرض است که در نسبیت وارد می شود. درحقیقت، این مطلب را می توان تأیید دوباره ای برای ناوردا بودن و نیز حدی بودن سرعت c در نسبیت محسوب نمود.

اکنون، با توجه به رابطه (۱۵۷-۲)، می توان دو حالت خاص را مورد بررسی قرار داد.

۱- اگر در رابطه (۱۵۷-۲) فرض کنیم که سرعتهای \vec{u}' و \vec{v} موازی یکدیگر باشند. در

این حالت به نتیجه

$$\vec{u} = \frac{\vec{v} + \vec{u}'}{1 + (\vec{v} \cdot \vec{u}'/c^2)} = \frac{v + u'}{1 + (vu'/c^2)} \quad (159-2)$$

می رسیم. حال اگر در رابطه فوق $c \rightarrow \infty$ میل کند، در این صورت، به رابطه کلاسیک جمع سرعتها، یا تبدیل سرعت گالیله، یعنی رابطه

$$\vec{u} = \vec{v} + \vec{u}' \quad (160-2)$$

خواهیم رسید.

۲- اکنون، اگر فرض کنیم که سرعت‌های \vec{u}' و \vec{v} برهم عمود باشند. در این صورت، از رابطه (۲-۱۵۷)، می‌توان نتیجه گرفت که

$$\begin{aligned}\vec{u} &= \frac{\vec{u}'}{\gamma(v)} + \vec{\beta}c \\ &= \vec{\beta}c + \vec{u}'\sqrt{(1-\beta^2)}\end{aligned}\quad (2-161)$$

می‌باشد. البته این قاعده جمع، با قاعده متعارف جمع برداری سرعت‌ها، یعنی رابطه (۲-۱۶۰) که به ازای $c \rightarrow \infty$ به دست می‌آید، تفاوت دارد. علت کاهش جمع سرعت‌ها در این مورد را می‌توان ناشی از تغییر مفهوم زمان دانست که تبدیل (۲-۸۹) به همراه دارد.

به این ترتیب، می‌توان نتیجه گرفت که اصول نسبیت، همراه با فرض همگنی فضا و زمان و همچنین، فرض مربوط به همسانگردی فضا، وجود یک سرعت ناورد را پیش‌بینی می‌کند. البته، نتایج تجربی متعدد نشان می‌دهند که این سرعت ناورد همان سرعت نور می‌باشد. این سرعت نه تنها مستقل از ناظر، بلکه مستقل از سرعت چشمه و جهت انتشار آن نیز می‌باشد.

مثال ۲-۱۵: سرعت نور در محیط متحرک: محیطی متحرک مانند آب را در نظر

بگیرید. می‌دانیم اگر آب ساکن باشد، سرعت نور نسبت به آن از رابطه $u = c/n$ به دست می‌آید. که در آن n ضریب شکست آب می‌باشد. حال، فرض کنید که آب با سرعت v جریان داشته باشد. در این حالت، اگر سرعت پرتو نور و جریان آب در یک راستا و هم جهت باشند، سرعت پرتو نور را نسبت به ناظر ساکن در چارچوب آزمایشگاه یا S به دست آورید.

جواب: فرض می‌کنیم که S' چارچوب سکون آب باشد، در این صورت، سرعت

پرتو نور در این چارچوب برابر $u' = c/n$ خواهد بود. اکنون، می‌توان با استفاده از رابطه (۲-۱۳۹) سرعت پرتو نور را نسبت به چارچوب آزمایشگاه یا S به دست آورد.

$$u = \frac{u' + v}{1 + vu'/c^2} = \frac{c}{n} \left(\frac{1 + nv/c}{1 + v/n} \right) \quad (2-162)$$

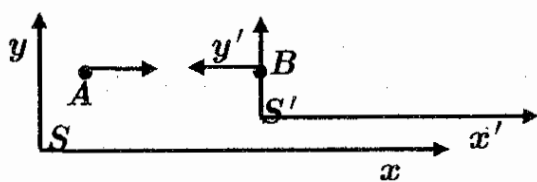
$$\begin{aligned}
 u &= \frac{c}{n} (1 + nv/c) (1 + v/nc)^{-1} \\
 &= \frac{c}{n} (1 + \frac{nv}{c}) (1 - \frac{v}{nc} + \dots) \\
 &= \frac{c}{n} (1 + \frac{nv}{c} - \frac{v}{nc} - \frac{v^2}{c^2} + \dots)
 \end{aligned} \quad (163-2)$$

حال، با توجه به اینکه $v \ll c$ می باشد. در نتیجه، می توان از جملات v^2/c^2 و بالاتر صرف نظر کرد. بنابراین، به دست می آوریم:

$$u = \frac{c}{n} (1 + \frac{nv}{c} - \frac{v}{nc}) = \frac{c}{n} + v(1 - \frac{1}{n^2}) \quad (164-2)$$

که با توجه به رابطه (۱۶۴-۲) می توان نتیجه گرفت که سرعت نور در آب جاری نسبت به حالتی که آب ساکن است، افزایش می یابد. این مقدار افزایش به اندازه کسر $f = 1 - (1/n^2)$ از سرعت مایع می باشد. در واقع، می توان گفت که نور به وسیله آب کشیده می شود. این اثر اولین بار در سال ۱۸۱۷ به وسیله فرنل پیش بینی گردید و در سال ۱۸۵۱ به طریق تجربی به وسیله فیزو تأیید شد. اما تا ظهور نسبیت به صورت قانع کننده ای توضیح داده نشد.

مثال ۲ - ۱۶: مطابق شکل (۱۶-۲) فرض می کنیم که دو ذره A و B با سرعت یکسان



$0.99c$ به سمت یکدیگر حرکت کنند. در این صورت،

سرعت ذره A را نسبت به ذره B به دست آورید.

جواب: اگر S' ، چارچوب سکون ذره B شکل (۱۶-۲): سرعت نسبی ذرات

باشد، در این صورت، با استفاده از رابطه (۱۳۵-۲)، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned}
 u'_x &= \frac{u_x - v}{1 - vu_x/c^2} = \frac{0.99c - (-0.99c)}{1 + (0.99)^2} \\
 &= 0.99995c
 \end{aligned} \quad (165-2)$$

حال، اگر در این مثال از تبدیلات گالیله سرعت استفاده شود، به نتیجه

$$u'_x = u_x - v = 0.99c - (-0.99c) = 1.98c \quad (166-2)$$

خواهیم رسید که با اصل دوم نسبیت تناقض دارد. زیرا ذرات با جرم سکون مخالف صفر، نمی توانند با سرعتی بزرگتر از سرعت نور حرکت کنند.

مثال ۲ - ۱۷: ناظر واقع در چارچوب آزمایشگاه یا S مشاهده می کند که دو ذره A و B با سرعتی برابر $0.8c$ و $0.6c$ به سمت یکدیگر حرکت می کنند. حال، اگر فاصله ذرات از یکدیگر در یک لحظه برابر 3 کیلومتر باشد، در این صورت:

الف: از نظر ناظر S این دو ذره بعد از چه مدت با یکدیگر برخورد می کنند.

ب: سرعت هر کدام از ذرات را نسبت به ذره دیگر به دست آورید.

ج: از نظر ناظر واقع در چارچوب سکون هر کدام از ذرات، این برخورد بعد از چه مدت روی خواهد داد.

جواب: الف: برای به دست آوردن سرعت نزدیک شدن ذرات به یکدیگر از نظر یک ناظر ساکن می توان به صورت زیر عمل نمود. فرض کنید که فاصله دو ذره A و B از یکدیگر برابر Δx باشد. حال اگر سرعت ذرات به ترتیب برابر v_A و v_B باشد و دو ذره بعد از مدت زمان Δt با یکدیگر برخورد کنند. در این صورت، داریم: $\Delta x = \Delta x_A + \Delta x_B$ یا $\Delta x = v_A \Delta t + v_B \Delta t$. در نتیجه، سرعت نزدیک شدن ذرات به یکدیگر، از دید یک ناظر ساکن، برابر $u = \Delta x / \Delta t = v_A + v_B$ خواهد بود. که با نتیجه جمع کلاسیک سرعتها یکسان است. بنابراین، در چارچوب آزمایشگاه، سرعت نزدیک شدن ذرات به یکدیگر، برابر

$$u = v_A + v_B = 0.8c + 0.6c = 1.4c \quad (2-167)$$

به دست می آید. زمان برخورد نیز در این چارچوب، برابر

$$t = \frac{l}{v_A + v_B} = \frac{3 \times 10^3 \text{ m}}{(1.4)(3 \times 10^8 \text{ m/s})} \quad (2-168)$$

$$= 7/14 \times 10^{-6} \text{ s}$$

خواهد بود. در اینجا نکته ای که باید به آن اشاره نماییم، این است که اگرچه سرعت نزدیک شدن ذرات از نظر ناظر S بزرگتر از سرعت نور می باشد، اما این سرعت هیچگونه

تناقضی را در نسبیت ایجاد نمی کند؛ زیرا این سرعت به یک ذره نسبت داده نمی شود.

ب: برای به دست آوردن سرعت هر کدام از ذرات در چارچوب سکون ذره دیگر،

می توان از رابطه مربوط به جمع نسبیتی سرعتها استفاده کرد. بنابراین، سرعت ذره B در چارچوب سکون ذره A ، برابر

$$u'_{BA} = \frac{u_B - u_A}{1 - u_A u_B / c^2} = \frac{-0.6c - 0.8c}{1 - (-0.6c)(0.8c)/c^2} \quad (169-2)$$

$$= -0.95c$$

همچنین، سرعت ذره A در چارچوب سکون ذره B نیز از رابطه زیر به دست می آید.

$$u'_{AB} = \frac{u_A - u_B}{1 - u_A u_B / c^2} = \frac{0.8c - (-0.6c)}{1 - (0.8c)(-0.6c)/c^2} \quad (170-2)$$

$$= 0.95c$$

ج: برای به دست آوردن زمان برخورد از نظر ناظر واقع در چارچوب سکون هر کدام

از ذرات، می توانیم از رابطه اتساع زمان استفاده نماییم. می دانیم که زمان برخورد از نظر ناظر ساکن در چارچوب آزمایشگاه اتساع پیدا می کند. یعنی

$$t = \frac{t'_A}{\sqrt{1 - u_A^2/c^2}} \quad (171-2)$$

یا

$$t'_A = t \sqrt{1 - u_A^2/c^2} \quad (172-2)$$

که با توجه به قسمت الف، می دانیم که زمان برخورد از نظر ناظر ساکن در چارچوب آزمایشگاه، برابر $s \times 10^{-6} \times 7/14$ می باشد. در نتیجه، زمان برخورد در چارچوب سکون ذره A ، برابر

$$t'_A = t \sqrt{1 - u_A^2/c^2} = (7/14 \times 10^{-6} s) \sqrt{1 - (0.8c)^2/c^2} \quad (173-2)$$

$$= 4/24 \times 10^{-6} s$$

بوده و همچنین، زمان برخورد از نظر ناظر واقع در چارچوب سکون ذره B نیز برابر

$$t'_B = t \sqrt{1 - u_B^2/c^2} = (7/14 \times 10^{-6} s) \sqrt{1 - (0.6c)^2/c^2} \quad (174-2)$$

$$= 5/712 \times 10^{-6} s$$

به دست می آید.

مثال ۲ - ۱۸: سه چارچوب لخت S_0 ، S_1 و S_2 را در نظر بگیرید. و فرض کنید که چارچوب S_1 با سرعت v نسبت به چارچوب S_0 حرکت می کند. همین طور، چارچوب S_2 نیز با همان سرعت، یعنی v نسبت به S_1 حرکت کند. حال، اگر ذره ای با سرعت u_2 در راستای محور x_2 ی چارچوب S_2 حرکت کند. در این صورت، سرعت این ذره را نسبت به ناظر واقع در چارچوب S_0 به دست آورید. همچنین فرض کنید که چارچوبهای S_1 و S_2 در امتداد محورهای مشترک x_0 ، x_1 و x_2 حرکت کنند.

جواب: ابتدا سرعت ذره را نسبت به ناظر S_1 به دست می آوریم. بنابراین، داریم

$$u_1 = \frac{u_2 + v}{1 + vu_2/c^2} \quad (۱۷۵-۲)$$

یا

$$\beta_1 = \frac{\beta_2 + \beta}{1 + \beta\beta_2} \quad (۱۷۶-۲)$$

در رابطه فوق $\beta = v/c$ ، $\beta_1 = u_1/c$ و $\beta_2 = u_2/c$ می باشند. اکنون، می توانیم سرعت ذره را نسبت به ناظر S_0 نیز به دست آوریم. در این صورت، می توان نوشت:

$$\beta_0 = \frac{\beta_1 + \beta}{1 + \beta\beta_1} \quad (۱۷۷-۲)$$

حال، اگر مقدار β_1 را از رابطه (۱۷۶-۲) در (۱۷۷-۲) قرار دهیم، خواهیم داشت:

$$\beta_0 = \frac{\beta_2 + \beta + \beta(1 + \beta\beta_2)}{(1 + \beta\beta_2) + \beta(\beta_2 + \beta)} \quad (۱۷۸-۲)$$

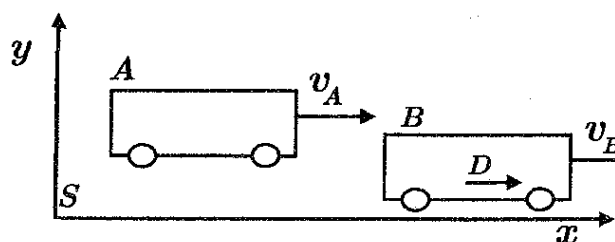
یا

$$\beta_0 = \frac{\beta_2(1 + \beta^2) + 2\beta}{(1 + \beta^2) + 2\beta\beta_2} = \frac{\beta_2 + 2\beta/(1 + \beta^2)}{1 + 2\beta\beta_2/(1 + \beta^2)} \quad (۱۷۹-۲)$$

مثال ۲ - ۱۹: مجدداً مثال (۲ - ۶) را در نظر بگیرید.

الف: از نظر ناظر واقع در واگن A ، چقدر طول می کشد تا واگن A از واگن B جلو بیافتد

ب: از نظر ناظر واقع در واگن B ، چقدر طول می کشد تا واگن B از واگن A جلو بیافتد



شکل (۲-۱۷): ناظر متحرک D

ج: فرض کنید که E_1 رویداد

عبور قسمت ابتدای واگن A از قسمت انتهای

واگن B باشد. و همین طور E_2 ، رویداد

عبور قسمت انتهای واگن A از قسمت ابتدای

واگن B باشد. حال، مطابق شکل (۲-۱۷)، فرض کنید که ناظر D از انتهای واگن B به سمت

جلوی آن شروع به قدم زدن کند. همچنین، فرض کنید که رویدادهای شروع و پایان قدم

زدن ناظر D منطبق بر دو رویداد E_1 و E_2 باشند. یعنی رویداد شروع قدم زدن ناظر D منطبق

بر رویداد E_1 و رویداد پایان قدم زدن این ناظر منطبق بر رویداد E_2 باشد. در این صورت،

بازه زمانی بین دو رویداد E_1 و E_2 را از نظر ناظر D به دست آورید.

جواب: الف: ابتدا مسأله را از نظر ناظر واقع در چارچوب سکون واگن A ، بررسی

می کنیم. از نظر این ناظر، سرعت واگن B ، برابر

$$u_{BA} = \frac{u_B - v}{1 - vu_B/c^2} \quad (2-180)$$

$$= \frac{(3c/5) - (4c/5)}{1 - (3c/5)(4c/5)/c^2} = -\frac{5c}{13}$$

می باشد. در نتیجه، طول واگن B از نظر ناظر A ، برابر

$$L_{BA} = L_0 \sqrt{1 - u_{BA}^2/c^2} \quad (2-181)$$

$$= L_0 \sqrt{1 - (-5c/13)^2/c^2} = \frac{12L_0}{13}$$

خواهد بود. بنابراین، از نظر ناظر A ، واگن B باید مسافت یا طولی برابر $12L_0/13$ یا

$12L_0/13$ را برای جلو زدن از واگن A طی کند. در این صورت، زمان طی این طول در

چارچوب سکون A ، برابر مقدار زیر خواهد بود.

$$t_A = \frac{25L_0/13}{5c/13} = \frac{5L_0}{c} \quad (182-2)$$

ب: در اینجا نیز سرعت واگن A را نسبت به ناظر B به دست می آوریم. بنابراین، داریم:

$$u_{AB} = \frac{u_A - v}{1 - vu_A/c^2} = \frac{(4c/5) - (3c/5)}{1 - (4c/5)(3c/5)/c^2} \quad (183-2)$$

$$= \frac{5c}{13}$$

از طرف دیگر، از نظر ناظر B طول واگن A انقباض پیدا می کند. در نتیجه، خواهیم داشت:

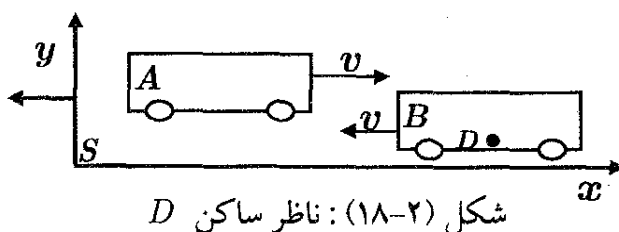
$$L_{AB} = L_0 \sqrt{1 - u_{AB}^2/c^2} \quad (184-2)$$

$$= L_0 \sqrt{1 - (5c/13)^2/c^2} = \frac{12L_0}{13}$$

بنابراین، از نظر ناظر واقع در واگن B ، واگن A باید مسافت یا طول $L_0 + 12L_0/13$ یا $25L_0/13$ را برای جلو زدن از واگن B طی کند. در این صورت، زمان طی این طول در چارچوب سکون B ، برابر

$$t_B = \frac{25L_0/13}{5c/13} = \frac{5L_0}{c} \quad (185-2)$$

می باشد. البته، این مدت زمان باید با زمان به دست آمده در قسمت الف، برابر باشد.



ج: در این حالت، ابتدا باید سرعت

واگن A را نسبت به ناظر D به دست آوریم.

حال، باتوجه به شکل (۱۸-۲)، از نظر این

ناظر، دو واگن با سرعتهای یکسان v ، در خلاف جهت یکدیگر حرکت می کنند. بنابراین،

سرعت واگن A نسبت به ناظر D ، یعنی u_{AD} برابر

$$u_{AD} = \frac{v - (-v)}{1 - v(-v)/c^2} = \frac{2v}{1 + v^2/c^2} \quad (186-2)$$

می باشد. از طرف دیگر، می دانیم که u_{AD} برابر u_{AB} می باشد. در نتیجه، از رابطه (۱۸۳-۲)، داریم

$$\frac{2v}{1+v^2/c^2} = \frac{5c}{13} \quad (187-2)$$

اکنون، با محاسبه مقدار v از رابطه (۱۸۷-۲) به دست می آوریم: $v = c/5$. در نتیجه، از نظر ناظر D ، طول واگنهای A و B کوتاهتر به نظر می رسد. بنابراین، می توان نوشت:

$$\begin{aligned} L_{AD} &= L_0 \sqrt{1-v^2/c^2} \\ &= L_0 \sqrt{1-(c/5)^2/c^2} \\ &= \frac{2L_0 \sqrt{6}}{5} = L_{BD} \end{aligned} \quad (188-2)$$

در این حالت، از نظر ناظر D ، هر کدام از واگنها برای پشت سر گذاشتن واگن مقابل، باید مسافت یا طول منقبض شده واگنها، یعنی $2L_0 \sqrt{6}/5$ را طی نماید. در نتیجه، زمان طی این طول یا بازه زمانی بین رویدادهای E_1 و E_2 ، برابر

$$t_D = \frac{2L_0 \sqrt{6}/5}{c/5} = \frac{2L_0 \sqrt{6}}{c} \quad (189-2)$$

خواهد بود. اکنون، می توان درستی جواب به دست آمده را به روشهای دیگر نیز آزمود.

سرعت ناظر D نسبت به ناظر واقع بر روی زمین، یعنی S را می توان با جمع نسبیتی سرعتهای $c/5$ و $3c/5$ ، یا با تفاضل نسبیتی سرعتهای $c/5$ از $4c/5$ به دست آورد که نتیجه حاصل از هر دو روش برابر $5c/7$ خواهد بود. در واقع، با این استدلال می توان سرعت $c/5$ را به جای استفاده از رابطه (۱۸۷-۲)، نیز به دست آورد.

حال، با استفاده از نتیجه مثال (۶-۲) و رابطه اتساع زمان، می توان بازه زمانی بین دو

رویداد E_1 و E_2 را از نظر ناظر D به دست آورد. در این صورت، می توان نوشت:

$$t_S = \gamma(u_{DS}) t_D \quad (190-2)$$

یا

$$\begin{aligned} t_D &= \frac{t_S}{\gamma(u_{DS})} = \frac{\gamma L_0 / c}{\gamma(5c/7)} \\ &= \frac{\gamma L_0 / c}{\gamma/2\sqrt{6}} = \frac{2L_0 \sqrt{6}}{c} \end{aligned} \quad (191-2)$$

اما نکته ای که در اینجا باید به آن دقت نمود، این است که رابطه اتساع زمان را می توان بین چارچوبهای D و S نوشت؛ زیرا دو رویداد E_1 و E_2 در چارچوب D در یک مکان روی می دهند. در صورتی که این رابطه را نمی توان بین چارچوبهای S و A یا B نوشت؛ زیرا این دو رویداد در چارچوبهای A یا B هم مکان نمی باشند. بنابراین، می توان از رابطه اتساع زمان، بین چارچوب D و هر کدام از چارچوبهای S ، A یا B استفاده کرد.

مثال ۲ - ۲۰: میله ای با طول ویژه L_0 ، با سرعت u در راستای موازی با محور x چارچوب S در حرکت است. طول میله را نسبت به ناظر یا چارچوبهای S و S' به دست آورید. جواب: طول میله نسبت به چارچوب S ، با توجه به رابطه انقباض طول برابر $L = L_0 \sqrt{1 - \beta^2}$ می باشد. که در آن $\beta = u/c$ است. اما برای به دست آوردن طول میله نسبت به چارچوب S' ، باید سرعت میله را نسبت به این چارچوب به دست آوریم. برای این منظور، اگر از رابطه (۲-۱۳۵) استفاده نماییم، خواهیم داشت:

$$u'_x = u' = \frac{u_x - v}{1 - vu_x/c^2} = \frac{u - v}{1 - vu/c^2} \quad (2-192)$$

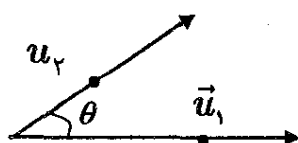
طول میله نیز نسبت به ناظر S' از رابطه زیر به دست می آید.

$$L = L_0 \sqrt{1 - \beta'^2} = L_0 \sqrt{1 - u'^2/c^2} \quad (2-193)$$

حال، با جایگذاری مقدار سرعت u' از رابطه (۲-۱۹۲) در (۲-۱۹۳)، به دست می آوریم:

$$L = \frac{L_0}{(c^2 - uv)} \sqrt{(c^2 - v^2)(c^2 - u^2)} \quad (2-194)$$

مثال ۲ - ۲۱: مطابق شکل (۲-۱۹) فرض کنید که در چارچوب مرجع S ، دو



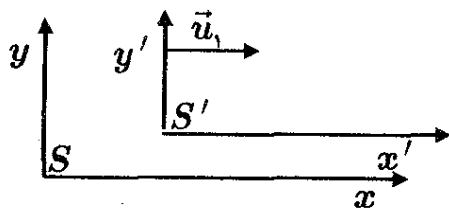
ذره با سرعتهای u_1 و u_2 ، در جهت نشان داده شده

در شکل حرکت نمایند. حال، اگر زاویه بین

راستای حرکت ذرات برابر θ باشد. در این صورت، شکل (۲-۱۹): سرعت نسبی ذرات

سرعت یکی از ذرات را نسبت به چارچوب سکون ذره دیگر به دست آورید.

جواب: فرض می کنیم که سرعت چارچوب S' نسبت به S برابر u_1 باشد. به عبارت



دیگر، فرض می کنیم که چارچوب S' ، چارچوب

سکون ذره ۱ باشد. اکنون، با توجه به شکل

(۲-۲۰)، می توان سرعت ذره ۲ را نسبت به ذره ۱

یا نسبت به چارچوب S' به دست آورد. از طرف

دیگر، سرعت ذره ۲، را می توان نسبت به چارچوب مرجع S ، به صورت زیر نوشت:

$$\vec{u}_2 = (u_2 \cos \theta) \vec{i} + (u_2 \sin \theta) \vec{j} \quad (2-195)$$

حال، با استفاده از تبدیلات لورنتس و با فرض اینکه $c = 1$ باشد، مؤلفه x سرعت ذره ۲، برابر

$$u'_{2x} = \frac{u_{2x} - v}{1 - (vu_{2x})} = \frac{u_2 \cos \theta - v}{[1 - (vu_2 \cos \theta)]} \quad (2-196)$$

خواهد بود. همین طور، برای مؤلفه y سرعت ذره ۲ نیز می توان نوشت:

$$u'_{2y} = \frac{u_2 \sin \theta \sqrt{1 - v^2}}{[1 - (vu_2 \cos \theta)]} \quad (2-197)$$

در نتیجه، اندازه سرعت ذره ۲ برابر

$$u'_2 = \sqrt{u'^2_{2x} + u'^2_{2y}} \quad (2-198)$$

یا

$$u'_2 = \sqrt{1 - \frac{(1 - v^2)(1 - u_2^2)}{(c^2 - vu_2 \cos \theta)^2}} \quad (2-199)$$

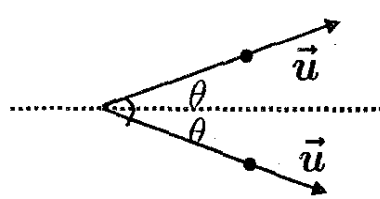
خواهد بود. در نهایت، اگر به جای v در رابطه (۲-۱۹۹)، مقدار آن، یعنی u_1 را به کار ببریم،

سرعت ذره ۲ نسبت به ذره ۱، برابر

$$u'_2 = \sqrt{1 - \frac{(1 - u_1^2)(1 - u_2^2)}{(1 - u_1 u_2 \cos \theta)^2}} \quad (2-200)$$

به دست می آید.

مثال ۲ - ۲۲ : مطابق شکل (۲-۲۱)، فرض کنید که در چارچوب S ، دو ذره با سرعت‌های



شکل (۲-۲۱) : سرعت نسبی

یکسان u ، در امتداد مسیرهای مشخص شده در شکل، حرکت می‌کنند. حال، اگر زاویه بین راستای حرکت ذرات برابر 2θ باشد. در این صورت، سرعت یکی از ذرات را نسبت به چارچوب سکون ذره دیگر به دست آورید.

جواب : روش اول : فرض کنید که چارچوب S' در راستای نیمساز مسیر حرکت ذرات حرکت کند. در این صورت، اگر سرعت نسبی چارچوب S' را برابر $u \cos \theta$ در نظر بگیریم. ضریب تبدیل γ بین دو چارچوب S و S' ، برابر $\gamma = (1 - u^2 \cos^2 \theta)^{-1/2}$ خواهد بود. حال، می‌توان مؤلفه‌های x' و y' سرعت ذرات را نسبت به چارچوب S' به دست آورد. چون سرعت نسبی چارچوب S' ، برابر مؤلفه x سرعت ذرات می‌باشد. بنابراین، در چارچوب S' ؛ مؤلفه u'_x ذرات برابر صفر خواهد بود. در نتیجه، تنها باید مؤلفه y' ذرات را به دست آوریم. اکنون، با توجه به رابطه (۲-۱۴۰) داریم:

$$u_y = \frac{u'_y}{\gamma [1 + u'_x (u \cos \theta) / c^2]} \quad (2-201)$$

یا

$$u_y = u \sin \theta = \frac{u'_y}{\gamma} \quad (2-202)$$

بنابراین، در چارچوب S' ، هر کدام از ذرات با سرعتی برابر $u'_y = \gamma u \sin \theta$ ، در راستای محور y' حرکت می‌کنند. در این صورت، سرعت یکی از ذرات، نسبت به چارچوب سکون ذره دیگر، با استفاده از رابطه جمع نسبیتی سرعتها، برابر

$$u'_y = \frac{2u'_y}{1 + u'^2_y} \quad (2-203)$$

یا

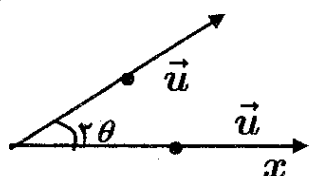
$$u'_y = \frac{\frac{2u \sin \theta}{\sqrt{1 - u^2 \cos^2 \theta}}}{1 + \frac{u^2 \sin^2 \theta}{1 - u^2 \cos^2 \theta}} = \frac{2u \sin \theta \sqrt{1 - u^2 \cos^2 \theta}}{1 - u^2 \cos^2 \theta} \quad (2-204)$$

بنابراین، در نهایت می توان به دست آورد

$$u'_x = \sqrt{1 - \frac{(1 - u^2)^2}{(1 - u^2 \cos 2\theta)^2}} \quad (205-2)$$

اکنون، با توجه به نتیجه به دست آمده، می توانیم بعضی از حالت‌های خاص را بررسی نماییم برای این منظور، اگر فرض کنیم که $2\theta = 2\pi$ باشد، در این صورت، u'_x برابر $2u/(1 + u^2)$ خواهد بود. و اگر $\theta = 0$ باشد، u'_x نیز برابر صفر به دست می آید.

همچنین، در صورتی که θ خیلی کوچک در نظر گرفته شود، در این حالت $u'_x \simeq \frac{2u \sin \theta}{\sqrt{1 - u^2}}$



روش دوم: در این روش می توان از نتیجه مثال

۲۱-۲، استفاده کرد. برای این منظور، می توان مطابق

شکل (۲۲-۲)، راستای حرکت یکی از ذرات را منطبق شکل (۲۲-۲): سرعت نسبی ذرات

بر محور x در نظر گرفت. در این صورت، با توجه به رابطه (۲۰۰-۲)، می توان نوشت:

$$u'_x = \sqrt{1 - \frac{(1 - u^2)(1 - u^2)}{(1 - uu \cos 2\theta)^2}} \quad (206-2)$$

یا

$$u'_x = \sqrt{1 - \frac{(1 - u^2)^2}{(1 - u^2 \cos 2\theta)^2}} \quad (207-2)$$

که همان رابطه (۲۰۵-۲) می باشد.

مثال ۲ - ۲۳: پرتاب توپ در داخل واگن متحرک

واگنی با طول ویژه L با سرعت $v = c/2$ نسبت به چارچوب متصل به زمین یا S ، روی یک مسیر مستقیم حرکت می کند. حال، فرض کنید که توپی با سرعت $c/3$ نسبت به واگن، از قسمت عقب واگن به سمت قسمت جلوی آن پرتاب شود. اگر مسیر حرکت توپ مستقیم و بر روی کف واگن باشد. در این صورت، مدت زمان طی مسیر به وسیله توپ و همین طور، مسافت طی شده به وسیله آن را در حالت‌های زیر به دست آورید.

الف: نسبت به ناظر واقع در چارچوب سکون واگن یا S'

ب: نسبت به ناظر واقع بر روی سطح زمین، یعنی S ، با استفاده از تبدیلات سرعت و

مختصات لورنتس

ج: نسبت به ناظر همراه توپ، یعنی S_b

د: نشان دهید که نسبت مدت زمان طی مسیر، از نظر دو ناظر همراه توپ (S_b) و

زمین (S) برابر ضریب γ بین دو ناظر است.

ح: همین طور، نسبت مدت زمان طی مسیر، به وسیله توپ را از نظر دو ناظر همراه

توپ (S_b) و واگن (S') به دست آورید.

و: نشان دهید که نسبت مدت زمان طی مسیر، از نظر دو ناظر واقع در واگن، یعنی S' و

زمین، یعنی S ، برابر ضریب γ بین دو ناظر نیست و علت را توضیح دهید.

جواب:

الف: از نظر ناظر همراه واگن، مسافت طی شده برابر $L_{S'} = L_0$ و زمان طی مسیر نیز

برابر $T_{S'} = L_0 / (c/3) = 3L_0 / c$ می باشد.

ب: ۱- سرعت توپ نسبت به زمین یا چارچوب S ، برابر

$$u_S = \frac{u_{S'} + v}{1 + (vu_{S'})/c^2} \quad (2-208)$$

$$= \frac{c/3 + c/2}{1 + (c/3)(c/2)/c^2} = \frac{5c}{7}$$

است. همچنین، طول واگن نیز نسبت به چارچوب یا ناظر S ، از رابطه

$$L_S = \frac{L_0}{\gamma(c/2)} = \frac{L_0 \sqrt{3}}{2} \quad (2-209)$$

به دست می آید. حال، برای به دست آوردن زمان طی مسیر، نسبت به ناظر S ، می توان به

صورت زیر عمل نمود. در زمان T_S ، مکان قسمت جلوی واگن با رابطه $L_S + vT_S$ بیان

می شود. همین طور، مکان توپ نسبت به زمین از رابطه $u_S T_S$ به دست می آید. اکنون، با

توجه به اینکه این دو مقدار باید با هم برابر باشند، می توان نوشت:

$$L_s + vT_s = u_s T_s \quad (210-2)$$

یا

$$(u_s - v)T_s = L_s = \frac{L_o \sqrt{3}}{2} \quad (211-2)$$

در نتیجه، داریم:

$$T_s = \frac{(L_o \sqrt{3})/2}{(\frac{5c}{2}) - (c/2)} = \frac{v L_o \sqrt{3}}{3c} \quad (212-2)$$

همچنین، مسافت طی شده نسبت به ناظر S از رابطه زیر به دست می آید.

$$d_s = u_s T_s = (\frac{5c}{2}) \left(\frac{v L_o \sqrt{3}}{3c} \right) = \frac{5 L_o \sqrt{3}}{3} \quad (213-2)$$

۲- در چارچوب سکون واگن، می توان ابتدا و انتهای واگن را به ترتیب با x'_A و $x'_B = L_o$ و همین طور $t'_A = 0$ و $t'_B = 3L_o/c$ نشان داد. بنابراین، با استفاده از تبدیلات لورنتس می توان نوشت:

$$\begin{aligned} d_s = \Delta x &= \gamma(v)(\Delta x' + v\Delta t') \\ &= \frac{2}{\sqrt{3}} \left[L_o + \frac{c}{2} \left(\frac{3L_o}{c} \right) \right] \\ &= \frac{5L_o}{\sqrt{3}} = \frac{5L_o \sqrt{3}}{3} \end{aligned} \quad (214-2)$$

به همین ترتیب، داریم:

$$\begin{aligned} T_s = \Delta t &= \gamma(v) \left[\Delta t' + \frac{v}{c^2} \Delta x' \right] \\ &= \frac{2}{\sqrt{3}} \left[\frac{3L_o}{c} + \frac{c}{2} \frac{L_o}{c^2} \right] = \frac{v L_o \sqrt{3}}{3c} \end{aligned} \quad (215-2)$$

که با نتیجه به دست آمده در قسمت ۱ توافق دارد.

ج: از نظر ناظر S_b ، طول واگن برابر

$$L_b = \frac{L_o}{\gamma(c/3)} = \frac{L_o \sqrt{3}}{3} \quad (216-2)$$

می باشد. در این حالت، ناظر S_b ساکن بوده و واگن با سرعت $c/3$ مسافت L_b را طی می کند. در نتیجه، می توان نوشت:

$$T_b = \frac{(L_o \sqrt{8})/3}{c/3} = \frac{2L_o \sqrt{2}}{c} \quad (2-217)$$

بوده و فاصله طی شده نیز برابر $d_b = 0$ است.

د: سرعت نسبی چارچوبهای S_b و S برابر $5c/7$ می باشد. در این صورت،

$$\gamma(5c/7) = 7/(2\sqrt{6}) \quad \text{خواهد بود. و داریم:}$$

$$T_S = \gamma T_b \Leftrightarrow \frac{7L_o}{c\sqrt{3}} = \frac{7}{2\sqrt{6}} \left(\frac{2L_o \sqrt{2}}{c} \right) \quad (2-218)$$

که البته رابطه درستی است.

ح: در این حالت، سرعت نسبی چارچوبهای S_b و S' برابر $c/3$ می باشد.

بنابراین، $\gamma(c/3)$ برابر $3/(2\sqrt{2})$ بوده و می توان نوشت:

$$T_{S'} = \gamma T_b \Leftrightarrow \frac{3L_o}{c} = \frac{3}{2\sqrt{2}} \left(\frac{2L_o \sqrt{2}}{c} \right) \quad (2-219)$$

این رابطه نشان می دهد که رابطه اتساع زمان بین چارچوبهای S_b و S' نیز برقرار است.

و: سرعت نسبی چارچوبهای S و S' ، در این حالت برابر $c/2$ می باشد. بنابراین،

ضریب γ به ازای $c/2$ برابر $2/\sqrt{3}$ خواهد بود. در نتیجه

$$T_S = \gamma T_{S'} \Leftrightarrow \frac{7L_o \sqrt{3}}{3c} \neq \frac{2}{\sqrt{3}} \left(\frac{3L_o}{c} \right) \quad (2-220)$$

خواهد بود. در اینجا علت این نابرابری را می توان به این صورت توضیح داد که رابطه اتساع

زمان را هنگامی می توان بین دو چارچوب نوشت که دو رویداد در یک چارچوب، هم مکان

باشند. حال، با توجه به این نکته، در این مسأله رویداد پرتاب توپ از قسمت عقب واگن،

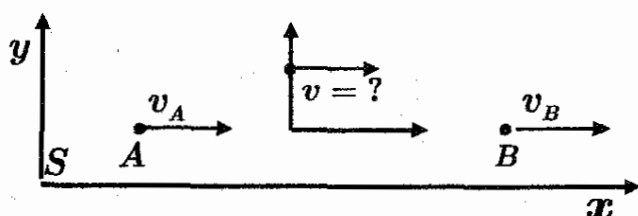
و رویداد برخورد آن به قسمت جلوی آن، نسبت به ناظر S_b هم مکان می باشند. بنابراین، در

قسمتهای (د) و (ح) رابطه اتساع زمان را می توان نوشت. در صورتی که این دو رویداد نسبت

به ناظرهای S و S' ، در یک مکان روی نمی دهند. در نتیجه، رابطه اتساع زمان را نمی توان

بین این دو چارچوب نوشت. بنابراین، $T_S \neq \gamma T_{S'}$ خواهد بود.

مثال ۲ - ۲۴: فرض می‌کنیم که ذرات A و B مطابق شکل (۲-۲۳)، در چارچوب



شکل (۲-۲۳): محاسبه سرعت ناظر S'

آزمایشگاه یا S ، به ترتیب با سرعت‌های $4c/5$ و $3c/5$ در یک راستا در حرکت باشند. ناظری مانند S' که در بین آنها قرار گرفته است، با چه سرعتی حرکت

کند تا از نظر آن، ذرات با سرعت یکسان به سمت یکدیگر حرکت کنند.

جواب: روش اول: فرض کنید که سرعت ناظر S' نسبت به ناظر ساکن S ، برابر v باشد. حال، اگر از نظر ناظر S' ، دو ذره A و B با سرعت یکسان و برابر u' ، به سمت یکدیگر در حرکت باشند، در این صورت، می‌توان سرعت ذرات را نسبت به چارچوب S' به دست آورد. بنابراین، سرعت ذره A نسبت به ناظر S' ، برابر

$$u'_A = \frac{u_A - v}{1 - vu_A/c^2} = \frac{4c/5 - v}{1 - v(4c/5)/c^2} \quad (2-221)$$

می‌باشد. همین‌طور، سرعت ذره B در این چارچوب از رابطه

$$u'_B = \frac{u_B - v}{1 - vu_B/c^2} = \frac{(3c/5) - v}{1 - v(3c/5)/c^2} \quad (2-222)$$

به دست می‌آید. از طرف دیگر، با توجه به اینکه سرعت ذرات در چارچوب S' ، با هم برابر و در خلاف جهت یکدیگر می‌باشند، بنابراین، $u'_A = -u'_B$ خواهد بود. در نتیجه، داریم:

$$\frac{4c/5 - v}{1 - v(4c/5)/c^2} = \frac{-(3c/5) + v}{1 - v(3c/5)/c^2} \quad (2-223)$$

یا

$$35v^2 - 74cv + 35c^2 = 0 \quad (2-224)$$

بنابراین، خواهیم داشت:

$$(\Delta v - 7c)(7v - \Delta c) = 0 \quad (2-225)$$

حال از حل معادله (۲-۲۲۵)، دو جواب به صورت $v = 5c/7$ و $v = 7c/5$ به دست می آید که از این دو جواب، سرعت $v = 7c/5$ ، به علت آنکه بزرگتر از c می باشد، کنار گذاشته می شود. در نتیجه، سرعت ناظر S' نسبت به چارچوب S ، برابر $v = 5c/7$ به دست می آید. اکنون، با در نظر گرفتن سرعت $5c/7$ برای ناظر S' ، می توان سرعت ذرات را با استفاده از روابط (۲-۲۲۱) و (۲-۲۲۲)، نسبت به چارچوب S' به دست آورد که با محاسبه این سرعتها به نتیجه $u'_A = u'_B = c/5$ خواهیم رسید.

روش دوم:

با توجه به صورت مسأله، سرعت ذرات A و B نسبت به ناظر یا چارچوب متصل به زمین، یعنی S ، به ترتیب برابر $u_A = 4c/5$ و $u_B = 3c/5$ می باشد. اکنون، می خواهیم چارچوبی را پیدا کنیم، به طوری که این چارچوب در بین ذرات قرار گرفته باشد و سرعت ذرات نسبت به این چارچوب برابر بوده و همچنین، این ذرات در این چارچوب به سمت یکدیگر حرکت نمایند. برای این منظور، می توان ابتدا سرعت چارچوب S' را نسبت به چارچوب S به دست آورد. بنابراین، با توجه به شکل (۲-۲۳)، می توان نوشت:

$$u_A = \frac{u'_A + v}{1 + vu'_A/c^2} \quad (2-226)$$

که با محاسبه سرعت v از رابطه فوق به دست می آوریم

$$v = \frac{u_A - u'_A}{[1 - u_A u'_A/c^2]} \quad (2-227)$$

همچنین، برای ذره B نیز، داریم

$$u_B = \frac{-u'_B + v}{1 - vu'_B/c^2} \quad (2-228)$$

در رابطه فوق علامت منفی در جلوی u'_B ، به خاطر آن است که سرعت ذره B در چارچوب S' در خلاف جهت محور x' بوده و در این چارچوب دو ذره به سمت یکدیگر حرکت می کنند. همچنین، از رابطه (۲-۲۲۸) نیز می توان سرعت v را به دست آورد. در این صورت، این سرعت برابر

$$v = \frac{u_B + u'_B}{1 + u_B u'_B / c^2} \quad (229-2)$$

خواهد بود. اکنون، می توان روابط (227-2) و (229-2) را مساوی هم قرار داد و به دست آورد

$$\frac{u_A - u'_A}{1 - u_A u'_A / c^2} = \frac{u_B + u'_B}{1 + u_B u'_B / c^2} \quad (230-2)$$

رابطه (230-2) بیان می کند که تفاضل نسبیتی سرعت u'_A از سرعت u_A باید برابر جمع نسبیتی سرعت u'_B با سرعت u_B باشد؛ زیرا هر دو نتیجه سرعت ناظر S' را نسبت به ناظر ساکن زمینی S ، به دست می دهند. اما با توجه به اینکه سرعت ذرات در چارچوب S' ، یعنی u'_B و u'_A باید برابر باشند، بنابراین، رابطه (230-2) را با توجه به مقادیر u_B و u_A می توان به صورت

$$\frac{4c/5 - u'}{[1 - (4c/5)u'/c^2]} = \frac{3c/5 + u'}{1 + (3c/5)u'/c^2} \quad (231-2)$$

نوشت. در رابطه فوق $u' = u'_A = u'_B$ می باشد. در این صورت، از (231-2) داریم

$$5u'^2 - 26cu' + 5c^2 = 0 \quad (232-2)$$

یا

$$(5u' - c)(u' - 5c) = 0 \quad (233-2)$$

اما می دانیم جواب $u' = 5c$ را باید کنار گذاشت. در نتیجه، $u' = c/5$ جواب فیزیکی معادله (233-2) خواهد بود. اکنون، با جایگذاری مقدار u' در رابطه (227-2) یا (229-2) می توان سرعت چارچوب S' را نسبت به چارچوب S به دست آورد. بنابراین، از رابطه (229-2)، داریم

$$v = \frac{3c/5 + c/5}{1 + (3c/5)(c/5)/c^2} = \frac{5c}{7} \quad (234-2)$$

روش سوم:

در این روش، ابتدا می توان سرعت ذره A را در چارچوب سکون ذره B به دست آورد.

بنابراین، می توان نوشت:

$$u_{AB} = \frac{u_A - v_B}{1 - v_B u_A / c^2} \quad (235-2)$$

در رابطه فوق v_B ، سرعت نسبی چارچوب سکون ذره B بوده و برابر u_B می باشد. در نتیجه، داریم

$$u_{AB} = \frac{4c/5 - 3c/5}{1 - (4c/5)(3c/5)/c^2} = \frac{5c}{13} \quad (2-236)$$

اما می دانیم که از نظر ناظر واقع در چارچوب S' ، دو ذره با سرعت یکسان u' به سمت یکدیگر حرکت می کنند. بنابراین، سرعت نسبی دو ذره در چارچوب S' ، برابر

$$u'_{AB} = \frac{u' - (-u')}{1 - (u')(-u')/c^2} = \frac{2u'}{1 + u'^2/c^2} \quad (2-237)$$

می باشد. از طرف دیگر، u'_{AB} برابر سرعت ذره A در چارچوب سکون ذره B ، یعنی u_{AB} می باشد. در نتیجه، خواهیم داشت:

$$\frac{2u'}{1 + u'^2/c^2} = \frac{5c}{13} \quad (2-238)$$

یا

$$5u'^2 - 26u'c + 5c^2 = 0 \quad (2-239)$$

که همان معادله (2-232) می باشد. بنابراین، ادامه راه حل مشابه روش دوم خواهد بود.

۲ - ۱۰ : شتاب ویژه

فرض کنید که ذره ای با سرعت v در راستای محور x چارچوب S حرکت می کند. شتاب ویژه^۱، طبق تعریف شتابی است که در چارچوب سکون لحظه ای^۲ ذره اندازه گیری می شود. بنابراین، اگر سرعت لحظه ای ذره در چارچوب S برابر $v(t)$ باشد، در این صورت، ذره در چارچوب سکونش، یعنی S' در سکون لحظه ای خواهد بود. در نتیجه، سرعت چارچوب S' نسبت به S برابر v می باشد. اکنون، می توان نشان داد که ارتباط بین شتاب لحظه ای ذره و شتاب ذره در چارچوب S ، با رابطه

$$a_x = \frac{dv}{dt} = \frac{\alpha}{\gamma^3(v)} \quad (2-240)$$

بیان می شود. برای به دست آوردن رابطه (2-240)، می توان از رابطه اول (2-۸۰) و رابطه

(۲-۱۳۲) استفاده نمود. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} cdt &= \gamma(v)(cdt' + \beta dx') \\ &= \gamma(v)cdt'(1 + \beta u'_x/c) \end{aligned} \quad (2-241)$$

همچنین، می توان نوشت:

$$du_x = \frac{du_x}{du'_x} du'_x = \frac{du'_x}{\gamma^2(v)[1 + \beta u'_x/c]^2} \quad (2-242)$$

در نتیجه، داریم:

$$a_x = \frac{du_x}{dt} = \frac{du'_x/dt'}{\gamma^3(v)[1 + \beta u'_x/c][1 + \beta u'_x/c]^2} \quad (2-243)$$

یا

$$a_x = \frac{a'_x}{\gamma^3(v)[1 + \beta u'_x/c]^3} \quad (2-244)$$

اکنون، با توجه به تعریف شتاب لحظه ای، اگر u'_x را برابر صفردر نظر بگیریم و همچنین، اگر شتاب لحظه ای a'_x برابر α باشد. در این صورت، از رابطه (۲-۲۴۴)، داریم

$$a_x = \frac{\alpha}{\gamma^3(v)} \quad (2-245)$$

زیرا در این حالت، سرعت ذره در چارچوب S برابر سرعت نسبی چارچوب سکون ذره یا S' می باشد. به عبارت دیگر، سرعت v برابر u_x خواهد بود. اکنون، فرض کنید که شتاب ویژه ذره ثابت بوده و برابر $a_0 = \alpha$ باشد. همچنین، اگر فرض کنیم که ذره در چارچوب S ، در لحظه $t = 0$ شروع به حرکت کند، در این صورت می توان سرعت ذره را در این چارچوب به دست آورد. برای این منظور، از رابطه (۲-۲۴۵)، داریم

$$a_x = \frac{du_x}{dt} = \frac{dv}{dt} = \frac{a_0}{\gamma^3(v)} \quad (2-246)$$

یا

$$\frac{dv}{dt} = a_0(1 - \beta^2)^{3/2} \quad (2-247)$$

در نتیجه، خواهیم داشت:

$$\frac{d\beta}{(1-\beta^2)^{3/2}} = \frac{a_0}{c} dt \quad (248-2)$$

حال، با انتگرال گیری از طرفین رابطه (۲۴۸-۲)، و با در نظر گرفتن اینکه سرعت ذره در لحظه $t = 0$ برابر صفر است، به دست می آوریم

$$\frac{\beta}{\sqrt{(1-\beta^2)}} = \frac{a_0}{c} t \quad (249-2)$$

بنابراین، سرعت ذره در چارچوب S ، برابر

$$\beta(t) = \frac{(a_0 t/c)}{\sqrt{1 + (a_0 t/c)^2}} \quad (250-2)$$

به دست می آید.

مثال ۲-۲۵: فرض کنید که شتاب ویژه ذره ای برابر g باشد. یعنی $a_0 = g$ باشد.

دراین صورت، بعد از گذشت چه مدت زمان، سرعت ذره برابر $\beta_1 = 0.99$ و $\beta_2 = 0.9999$ خواهد شد. این مدت زمان را نسبت به ناظر ساکن S ، و همین طور، نسبت به ناظر واقع در چارچوب سکون ذره محاسبه نمایید.

جواب: از رابطه (۲۴۹-۲)، می توان به دست آورد

$$t = \frac{c}{a_0} \frac{\beta}{\sqrt{(1-\beta^2)}} \quad (251-2)$$

درنتیجه، زمان لازم برای رسیدن سرعت ذره به $\beta_1 = 0.99$ ، از نظر ناظر واقع در چارچوب S ، برابر

$$\begin{aligned} t_1 &= \frac{c}{a_0} \frac{\beta_1}{\sqrt{(1-\beta_1^2)}} = \frac{3 \times 10^8 \text{ m/s}}{9.8 \text{ m/s}^2} \frac{0.99}{\sqrt{1-(0.99)^2}} \\ &= 2.15 \times 10^8 \text{ s} \simeq 6.81 \text{ years} \end{aligned} \quad (252-2)$$

می باشد. به همین ترتیب، مدت زمان لازم برای رسیدن سرعت ذره به β_2 ، برابر $t_2 = 68.16$ سال به دست می آید.

اکنون، برای به دست آوردن این زمانها نسبت به ناظر واقع در چارچوب سکون ذره،

یعنی S' می توان از رابطه اتساع زمان استفاده نمود. همان طور که می دانیم، ناظر واقع در چارچوب سکون ذره، زمان ویژه را اندازه می گیرد. بنابراین، داریم:

$$dt = \gamma(v) dt' = \gamma(v) d\tau \quad (2-253)$$

در نتیجه، با استفاده از رابطه (2-250)، می توان نوشت

$$\tau = \int_0^t dt \sqrt{1 - \beta^2(t)} = \int_0^t \frac{dt}{\sqrt{1 + (a_0 t/c)^2}} \quad (2-254)$$

یا

$$\tau = \frac{c}{a_0} \sinh^{-1} \left(\frac{a_0 t}{c} \right) \quad (2-255)$$

اکنون، می توان τ_1 و τ_2 را، یعنی مدت زمان لازم برای رسیدن ذره به سرعت β_1 و β_2 را از نظر ناظر S' به دست آورد.

$$\begin{aligned} \tau_1 &= \frac{c}{a_0} \sinh^{-1} \left(\frac{a_0 t_1}{c} \right) \\ &= \frac{3 \times 10^8 \text{ m/s}}{9/8 \text{ m/s}^2} \sinh^{-1} \left[\frac{(9/8 \text{ m/s}^2)}{(3 \times 10^8 \text{ m/s})} (2/15 \times 10^8 \text{ s}) \right] \quad (2-256) \\ &= 8/199 \times 10^7 \text{ s} \simeq 2/6 \text{ years} \end{aligned}$$

به همین ترتیب، $\tau_2 = 4/8$ سال به دست می آید.

حال، برای آنکه بتوانیم رابطه (2-255) را به شکل بهتری بنویسیم، کمیت $T = a_0 t/c$ را تعریف می کنیم. در این صورت، ارتباط بین زمان ویژه τ ، و زمانی که ناظر ساکن یا S ثبت می کند، به صورت

$$\tau = \frac{c}{a_0} \sinh^{-1}(T) \quad (2-257)$$

به دست می آید. اکنون، اگر a_0 را برابر $g = 10 \text{ m/s}^2$ در نظر بگیریم، در این حالت، c/a_0 برابر $3 \times 10^7 \text{ s}$ یا به طور تقریبی برابر یک سال خواهد بود. در نتیجه، با توجه به تعریفی که برای T در نظر گرفته شد، واحد آن بر حسب سال به دست می آید. بنابراین، رابطه (2-257) را می توان به صورت

$$\tau = \sinh^{-1}(T) \quad (2-258)$$

یا

$$T = \sinh \tau \quad (2-259)$$

نوشت. در روابط فوق T و همین طور τ بر حسب واحد سال به دست می آیند.

مثال ۲-۲۶: اکنون، در مثال قبل فرض کنید که به جای ذره، یک موشک نسبیتی در نظر گرفته شود. در این صورت، با استفاده از رابطه (۲-۲۵۰)، مسافت طی شده به وسیله موشک را در چارچوب S به دست آورید. و نشان دهید که اگر a_0 ، یعنی شتاب موشک در چارچوب سکون لحظه ای آن برابر 10 m/s^2 در نظر گرفته شود، می توان مسافت طی شده به وسیله موشک را از رابطه

$$X(T) = \sqrt{T^2 + 1} - 1 \quad (2-260)$$

به دست آورد که در آن X و T به ترتیب بر حسب سال نوری و سال بیان می شوند.

جواب: با توجه به رابطه $v(t) = dx/dt$ و با استفاده از رابطه (۲-۲۵۰)، داریم

$$dx = \frac{a_0 t}{\sqrt{1 + (a_0 t/c)^2}} dt \quad (2-261)$$

حال، با انتگرالگیری از طرفین رابطه (۲-۲۶۱)، می توان به دست آورد

$$x(t_2) - x(t_1) = \frac{c^2}{a_0} \left[\sqrt{1 + (a_0/c)^2 t_2^2} - \sqrt{1 + (a_0/c)^2 t_1^2} \right] \quad (2-262)$$

اکنون، اگر a_0 برابر 10 m/s^2 g در نظر گرفته شود، در این صورت با توجه به تعریفی که در مثال قبل برای T در نظر گرفته شد، یعنی $T = a_0 t/c$ و همین طور با

تعریف $X = xa_0/c^2$ ، می توان رابطه (۲-۲۶۲) را به صورت

$$X(T) = [\sqrt{1 + T^2} - 1] \quad (2-263)$$

نوشت. t_1 در رابطه (۲-۲۶۲) برابر صفر گرفته شده است. از طرف دیگر، با توجه به

تعریف $X = xa_0/c^2$ و با در نظر گرفتن $a_0 = 10 \text{ m/s}^2$ ، واحد X بر حسب واحد سال

نوری به دست می آید.

مثال ۲ - ۲۷: فرض کنید که موشک مثال قبل دارای شتاب $a_0 = 10 m/s^2$ باشد. همچنین، فرض کنید که موشک مسیر خود را در دو مرحله طی کند. به این ترتیب که در نیمه اول مسیر، شتاب مثبت و در نیمه دوم شتاب منفی باشد. در این صورت، زمان کل مسافرت را در حالت‌های زیر از نظر فضانورد داخل موشک به دست آورید و آن را با زمان به دست آمده از طریق کلاسیک مقایسه نمایید.

الف: مسافرت تا کره ماه که در فاصله ۳۸۲ هزار کیلومتر قرار گرفته است.

ب: مسافرت تا سیاره نپتون که در فاصله $4/5 \times 10^9$ کیلومتر قرار دارد.

ج: مسافرت تا ستاره آلفا قنطورس^۱ با فاصله $4/3$ سال نوری از زمین

جواب: الف: با توجه به رابطه (۲-۲۶۳) می توان نوشت:

$$d(t) = \frac{c^2}{a_0} [\sqrt{1 + (a_0/c)^2 t^2} - 1] \quad (2-264)$$

بنابراین، زمان t از رابطه (۲-۲۶۴) به صورت

$$t = \sqrt{d \left(\frac{d}{c^2} + \frac{2}{a_0} \right)} \quad (2-265)$$

به دست می آید. مدت زمانی که از رابطه (۲-۲۶۵) به دست می آید، زمان ثبت شده در چارچوب متصل به زمین یا S می باشد. اکنون، با توجه به رابطه (۲-۲۵۵) می توان زمان مسافرت را از نظر فضانورد همراه موشک به دست آورد. در نتیجه، داریم:

$$\tau = \frac{c}{a_0} \sinh^{-1} \left(\frac{a_0 t}{c} \right) \quad (2-266)$$

حال، با توجه به روابط (۲-۲۶۴)، (۲-۲۶۵) و (۲-۲۶۶)، برای قسمت الف، می توانیم بنویسیم:

$$\begin{aligned} d_1 &= \left(\frac{1}{4} \right) (3/82 \times 10^8) m \\ t_1 &\simeq 1/72 \text{ hrs} \\ \tau_1 &\simeq 1/72 \text{ hrs} \end{aligned} \quad (2-267)$$

بنابراین، زمان کل مسافرت از نظر فضاانورد، در مسافرت اول برابر $\tau_{tot} = 2\tau_1$ یا $\tau_{tot} \simeq 3/44$ ساعت خواهد بود. همچنین، از نظر ناظر روی زمین نیز زمان کل برابر $t_{tot} = 2t_1 \simeq 3/44$ ساعت می باشد. حال، با محاسبه زمان مسافرت، از نظر کلاسیک می توان به نتیجه

$$T_{1cl} = \sqrt{\frac{2d_1}{a_0}} \simeq 1/72 \text{ hrs} \quad (2-268)$$

رسید. در نتیجه، زمان کل مسافرت، برابر $T_{tot} = 2T_{1cl}$ یا $T_{tot} \simeq 3/44$ ساعت می باشد. این مدت زمان در همه چارچوبها، از جمله چارچوب سکون موشک یا فضاانورد و همین طور، چارچوب K یکسان است. در واقع، علت عدم اختلاف زمان کل از نظر فضاانورد و همین طور ناظر روی سطح زمین به دلیل سرعت کم موشک در مقایسه با سرعت نور می باشد. بنابراین، مشاهده می کنیم که در مسافتهای یا مسافرتهاى کوتاه، اختلافی بین نتایج کلاسیک و نسبیتی وجود ندارد.

ب: در این حالت نیز با توجه به روابط (2-264)، (2-265) و (2-266)، داریم:

$$\begin{aligned} d_p &= \left(\frac{1}{\gamma}\right)(4/5 \times 10^{12})m \\ t_p &\simeq 7/765 \text{ days} \\ \tau_p &\simeq 7/764 \text{ days} \end{aligned} \quad (2-269)$$

که در این حالت، زمان کل مسافرت از نظر فضاانورد، در مسافرت دوم برابر $\tau_{tot} = 2\tau_p$ یا $\tau_{tot} \simeq 15/5$ روز خواهد بود. همچنین، زمان مسافرت دوم از نظر ناظر روی زمین نیز برابر $t_{tot} = 2t_p \simeq 15/53$ روز می باشد. از طرف دیگر، با محاسبه کلاسیک نیز به نتیجه $T_{tot} = 2T_{pcl} \simeq 15/5$ روز می رسیم که زمان به دست آمده از نظر همه چارچوبها یکسان می باشد. مجدداً همان طور که ملاحظه می گردد، اختلافی بین نتایج کلاسیک و نسبیتی در این مسافرت نیز وجود ندارد.

ج: در مسافرت سوم، یعنی مسافرت تا ستاره آلفا قنطورس که در مقایسه با دو حالت

قبلی مسافرت نسبتاً طولانی تری می باشد. مجدداً با استفاده از روابط (2-264)، (2-265) و

(۲-۲۶۶)، می توان نتایج

$$d_3 = \left(\frac{1}{\gamma}\right) (4/3) \text{ lyrs}$$

$$t_3 \simeq 2/95 \text{ yrs} \quad (2-270)$$

$$\tau_3 \simeq 1/76 \text{ yrs}$$

را به دست آورد. در این حالت، زمان کل مسافرت از نظر فضانورد، در مسافرت سوم برابر $\tau_{tot} = 2\tau_3$ یا $\tau_{tot} \simeq 3/52$ سال خواهد بود. همچنین، مدت زمان کل این مسافرت از نظر ناظر روی سطح زمین، برابر $t_{tot} = 2t_3 \simeq 5/9$ سال می باشد. در اینجا اختلاف بین زمان کل ثبت شده به وسیله فضانورد و ناظر ساکن روی زمین، به دلیل افزایش سرعت موشک در نیمه اول مسیر در این مسافرت طولانی می باشد. حال، اگر سرعت موشک را در انتهای نیمه اول مسیر با استفاده از رابطه (۲-۲۵۰) به دست آوریم، به نتیجه $\beta = 0.95$ می رسیم. بنابراین، در مسافرت های طولانی اثرهای نسبیتی ظاهر می شوند.

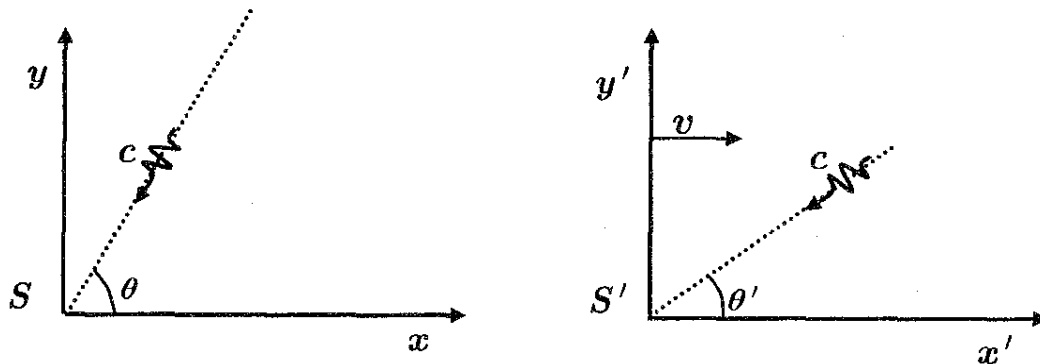
همچنین، با محاسبه کلاسیک نیز به نتیجه $T_{tot} = 2T_{3cl} \simeq 3/0.5$ سال می رسیم که زمان به دست آمده از نظر همه چارچوبها یکسان می باشد. اکنون، با توجه به نتایج به دست آمده، در این حالت محاسبات کلاسیک و نسبیتی کاملاً با یکدیگر اختلاف دارند. بنابراین، در مسافرت های طولانی نمی توان از روابط کلاسیک استفاده نمود.

۲ - ۱۱ : ابیراهی نور

پدیده تغییر امتداد انتشار پرتو نور، ضمن گذر از یک چارچوب مرجع لخت به چارچوب مرجع لخت دیگر، ابیراهی یا انحراف نور نامیده می شود. برای توضیح بیشتر، فرض کنید که در چارچوب آزمایشگاه یا S ، پرتو نور چشمه ای تحت زاویه θ نسبت به محور x این چارچوب دریافت شود. اکنون، اگر فرض کنیم که چارچوب S' با سرعت v در جهت مثبت محور x چارچوب S حرکت کند، در این صورت، باید تعیین نماییم که پرتو نور در این چارچوب تحت چه زاویه ای نسبت به محور x' دریافت می گردد؟

برای به دست آوردن زاویه θ' یا راستای دریافت پرتو نور نسبت به محور x' ، به وسیله ناظر S' می توان از تبدیلات لورنتس سرعت استفاده کرد. برای این منظور، ابتدا مؤلفه های

سرعت ذرات نور یا فوتونها را در چارچوب S به دست می آوریم. بنابراین، با توجه به شکل (۲-۲۴)، مؤلفه های x و y سرعت فوتونها، یعنی $u = c$ در چارچوب S برابر $u_x = -c \cos \theta$ و $u_y = -c \sin \theta$ می باشند.



شکل (۲-۲۴): ابیراهی نور

حال، با استفاده از تبدیلات سرعت، یعنی روابط (۲-۱۳۵) و (۲-۱۳۷)، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} u'_x &= \frac{-c \cos \theta - v}{1 - [v(-c \cos \theta)]/c^2} \\ &= \frac{-(c \cos \theta + v)}{1 + (v \cos \theta)/c} \end{aligned} \quad (2-271)$$

و مؤلفه y' سرعت، نیز برابر

$$\begin{aligned} u'_y &= \frac{-c \sin \theta}{\gamma(v) [1 - [v(-c \cos \theta)]/c^2]} \\ &= \frac{-c \sin \theta}{\gamma(v) [1 + (v \cos \theta)/c]} \end{aligned} \quad (2-272)$$

به دست می آید. در نتیجه، زاویه بین راستای انتشار یا دریافت پرتو نور و محور x' را می توان با استفاده از روابط (۲-۲۷۱) و (۲-۲۷۲)، به صورت

$$\tan \theta' = \frac{u'_y}{u'_x} = \frac{\sin \theta}{\gamma(v) [\cos \theta + \beta]} \quad (2-273)$$

به دست آورد. همچنین، می توان با در نظر گرفتن رابطه (۲-۲۷۱) و با توجه به

رابطه ابیراهی یا کجنامی نور را با رابطه $u'_x = -c \cos \theta'$

$$\cos \theta' = \frac{\cos \theta + \beta}{1 + \beta \cos \theta} \quad (2-274)$$

نیز بیان کرد. همچنین، با توجه به رابطه (۲-۲۷۲) و رابطه $u'_y = -c \sin \theta'$ می توان رابطه ابیراهی نور را به صورت

$$\sin \theta' = \frac{\sin \theta}{\gamma(v)[1 + \beta \cos \theta]} \quad (2-275)$$

نیز نوشت. از طرف دیگر، برای به دست آوردن روابط تبدیلی زاویه θ بر حسب θ' می توان جای کمیت های پریمدار و بدون پریم عوض نموده و همین طور، β را به $-\beta$ تبدیل کرد.

نکته: اکنون، اگر فرض کنیم که مطابق شکل (۲-۲۵)، پرتو نور در چارچوب S تحت

زاویه θ ، نسبت به محور x به جای دریافت، ارسال گردد. در این صورت، به جای روابط (۲-۲۷۳) و (۲-۲۷۴)، روابط

$$\tan \theta' = \frac{\sin \theta}{\gamma(v)[\cos \theta - \beta]} \quad (2-276)$$

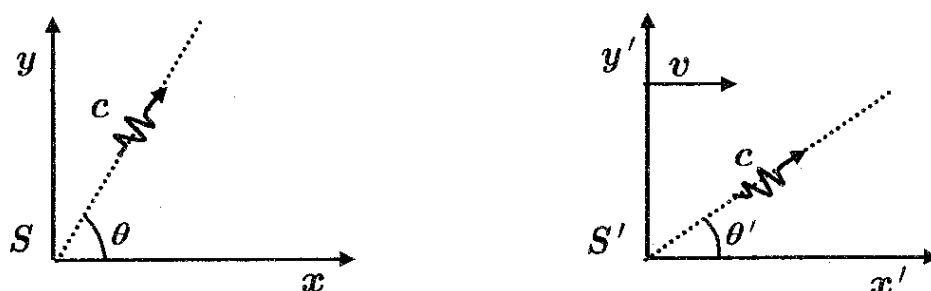
و

$$\cos \theta' = \frac{\cos \theta - \beta}{1 - \beta \cos \theta} \quad (2-277)$$

و

$$\sin \theta' = \frac{\sin \theta}{\gamma(v)[1 - \beta \cos \theta]} \quad (2-278)$$

را خواهیم داشت. پدیده ابیراهی نورستاره ای^۱ که ناشی از حرکت زمین در فضا می باشد، برای اولین بار به وسیله برادلی در سال ۱۷۲۵ گزارش شده است. و یکی از پدیده هایی است که با فرضیه کشش اتری در تناقض بود. همان طور که قبلاً اشاره شد، این فرضیه برای توجیه نتیجه منفی آزمایش مایکلسون و مورلی ارائه گردیده است.



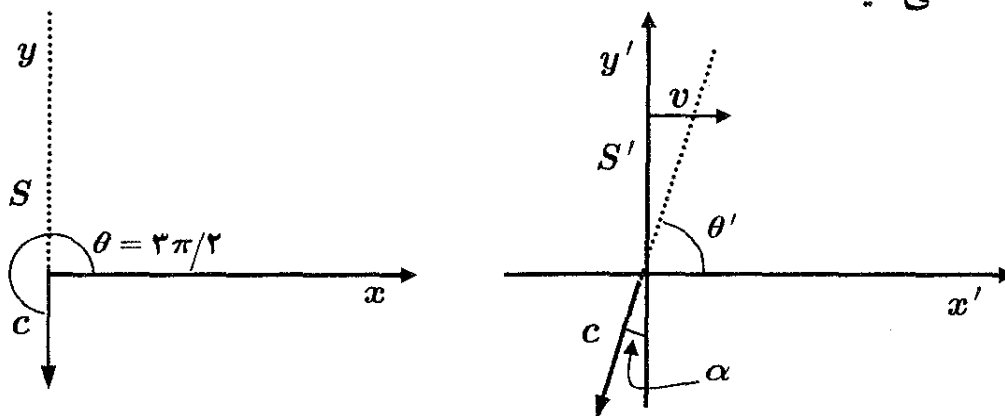
شکل (۲-۲۵): ابیراهی نورستاره ای

پدیده ابیراهی نور در هنگام رصد یک ستاره، به این صورت آشکار می گردد که اگر زمین در فضا حرکت نمی کرد، سمت گیری لوله تلسکوپ برای رصد یک ستاره معین، در طول سال تغییر نمی کرد. اما به دلیل حرکت زمین (که چارچوب مرجع متصل به آن را می توان به عنوان چارچوب S' در نظر گرفت)، زاویه دریافت پرتو نور یک ستاره معین در طول سال تغییر می کند. در نتیجه، لوله یا محور تلسکوپ برای رصد دائمی ستاره در مدت یک سال مخروطی را ایجاد می کند که آن را مخروط ابیراهی^۱ می نامند. زاویه رأس این مخروط را نیز می توان با استفاده از رابطه (۲-۲۷۳) یا (۲-۲۷۴) به دست آورد.

اکنون، می توان حالتی خاص را در نظر گرفت. برای این منظور، مطابق شکل (۲-۲۶) فرض کنید که در چارچوب S نور ستاره دقیقاً در راستای محور y دریافت گردد. در این صورت، $\theta = 3\pi/2$ خواهد بود. در نتیجه، در این حالت با توجه به رابطه (۲-۲۷۴)، داریم:

$$\cos\theta' = \frac{\cos(3\pi/2) + \beta}{1 + \beta\cos(3\pi/2)} = \beta \quad (2-279)$$

حال اگر v ، یعنی سرعت مداری زمین برابر $29/8 \text{ km/s}$ در نظر گرفته شود، در این صورت، β برابر $9/93 \times 10^{-6}$ خواهد بود. در نتیجه، $\theta' = \cos^{-1}(\beta) = 89/99431^\circ$ ، درجه به دست می آید.



شکل (۲-۲۶): سمت گیری محور تلسکوپ برای رصد یک ستاره

بنابراین، برای مشاهده یا رصد ستاره در این وضعیت، باید محور یا لوله تلسکوپ با نیمه مثبت محور y' زاویه ای برابر $\alpha = 90^\circ - \theta'$ یا $\alpha = 5/68947 \times 10^{-4}$ درجه یا $20/49$ ثانیه قوسی بسازد. در نتیجه، جهت حرکت پرتو نور ستاره نسبت به محور x' برابر $270^\circ - \alpha^\circ$

خواهد بود. در این صورت، قطرظاهری مخروط ابیراهی یا قطر مسیر دایره ای که انتهای لولهٔ تلسکوپ در طول یک سال طی می کند، برابر $2\alpha = 2(\pi - \theta')$ یا $2\alpha = 40/98$ ثانیه قوسی به دست می آید.

البته، باید توجه داشت که در اینجا حالتی را در نظر گرفتیم که در آن ستاره دقیقاً در بالای سر ناظر ساکن S قرار گرفته باشد. به عبارت دیگر، پرتوهای نوری که از ستاره به سمت زمین می آیند با صفحهٔ مدار زمین زاویهٔ $\theta = \pi/2$ می سازد. اما اگر زاویهٔ بین پرتوهای نور رسیده از ستاره و صفحهٔ مدار زمین، برابر $\pi/2$ نباشد، در این صورت، می توان نشان داد که زاویهٔ α در این حالت برای تقریب مرتبهٔ اول نسبت به β ، از رابطهٔ $\Delta\theta = (v/c)\sin\theta'$ به دست می آید. برای این منظور، از رابطهٔ $(2-276)$ می توان با تبدیل β به $-\beta$ و تعویض جای پریمها زاویهٔ θ را بر حسب زاویهٔ θ' به دست آورد:

$$\tan\theta = \frac{\sin\theta'}{\gamma(v)[\cos\theta' + \beta]} \quad (2-280)$$

حال، در این رابطه با در نظر گرفتن اینکه $v \ll c$ است، می توان رابطهٔ

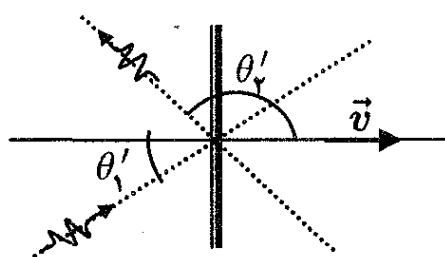
$$\tan\theta = \tan\theta'(1 - \frac{v}{c}\cos\theta') \quad (2-281)$$

را به دست آورد. حال، با تعریف $\Delta\theta = \theta' - \theta$ (زاویهٔ ابیراهی)، می توان نوشت:

$$\Delta\theta = \frac{v}{c}\sin\theta' \quad (2-282)$$

که همان فرمول مقدماتی برای ابیراهی نور می باشد.

مثال ۲ - ۲۸: آینهٔ تختی مطابق شکل (۲-۲۷)، با سرعت v در راستای عمود بر صفحهٔ



شکل (۲-۲۷): زاویهٔ تابش و باز

تابش در چارچوب ساکن S

خود، در چارچوب آزمایشگاه یا S حرکت می کند. در چارچوب سکون آینه یا S' ، یک پرتو نور تحت زاویهٔ θ' ، نسبت به امتداد عمود بر سطح آینه تابیده می شود و تحت زاویهٔ θ از آن باز می تابد. در این صورت، زوایای تابش و بازتابش را نسبت به ناظر ساکن S به دست آورید.

جواب: همان طور که می دانیم، در چارچوب سکون آینه یا S' ، زوایای تابش و

بازتابش با یکدیگر برابرند. یعنی $\theta'_1 = \theta'_2$. اما این زوایا نسبت به یک ناظر دیگر مانند S ، برابر نیستند. بنابراین، برای به دست آوردن زوایای تابش و بازتابش در چارچوب S ، می توان از رابطه (۲-۲۷۷) استفاده کرد. در این صورت، داریم:

$$\cos \theta_1 = \frac{\cos \theta'_1 + \beta}{1 + \beta \cos \theta'_1} \quad (2-283)$$

همچنین،

$$\cos \theta_2 = \frac{\cos \theta'_2 + \beta}{1 + \beta \cos \theta'_2} \quad (2-284)$$

به دست می آیند. از طرف دیگر، با توجه به شکل (۲-۲۷)، زاویه θ'_2 برابر $\theta'_1 - \pi$ می باشد. بنابراین، $\cos \theta'_2 = -\cos \theta'_1$ است. در نتیجه، با در نظر گرفتن (۲-۲۸۴) می توان نوشت:

$$\cos \theta_2 = \frac{\beta - \cos \theta'_1}{1 - \beta \cos \theta'_1} \quad (2-285)$$

حال، با توجه به رابطه (۲-۲۸۳)، می توان مقدار $\cos \theta'_1$ را با تبدیل β به $-\beta$ و تعویض جای پریمها به دست آورده و در رابطه فوق جایگذاری کرد. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\cos \theta_2 = \frac{2\beta - (1 + \beta^2) \cos \theta_1}{1 - 2\beta \cos \theta_1 + \beta^2} \quad (2-286)$$

رابطه (۲-۲۸۶)، ارتباط بین زوایای تابش و بازتابش را در چارچوب آزمایشگاه یا S نشان می دهد.

۲-۱۲: اثر دوپلر نسبیتی

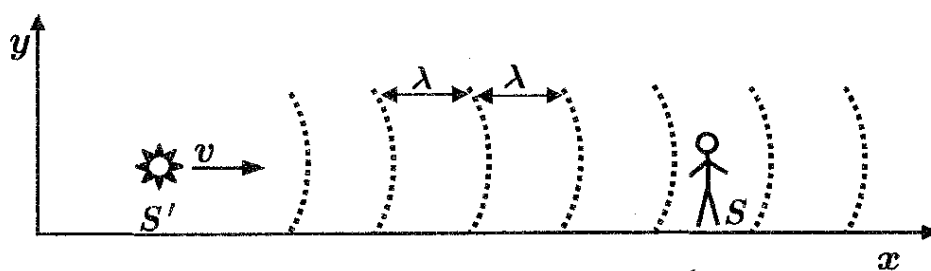
شخصی که در کنار جاده ای ایستاده باشد، بسامد بوق ممتد یک اتومبیل متحرک را هنگام نزدیک یا دور شدن از خود متفاوت احساس می کند. همچنین، اگر منبعی که بوق ممتد ایجاد می کند، ساکن باشد و شخصی با سرعت معینی به منبع، نزدیک یا از آن دور شود، در این حالت نیز بسامد صوت ایجاد شده به وسیله منبع، متفاوت خواهد بود. این تغییر بسامد را که بر اثر حرکت نسبی منبع موج صوتی یا ناظر ایجاد می شود، پدیده

یا اثر دوپلر^۱ می نامند. این اثر در سال ۱۸۴۲ به وسیله دوپلر^۲ (۱۸۵۳-۱۸۰۳)، ریاضیدان و فیزیکدان اتریشی کشف شده است. پدیده دوپلر، در مورد همه امواج، مانند امواج صوتی و الکترومغناطیسی مشاهده می گردد و این پدیده را که در مورد امواج الکترومغناطیسی یا امواج نورانی نیز روی می دهد، اثر دوپلر نسبیتی می نامند. در این بخش، پدیده دوپلر را در سه حالت زیر مورد بررسی قرار می دهیم.

۲- ۱۲- ۱: اثر دوپلر طولی

برای بررسی اثر دوپلر طولی، فرض کنید که یک چشمه موج الکترومغناطیسی، موجی با بسامد f_0 و طول موج λ_0 را نسبت به ناظر همراه چشمه یا چارچوب سکون آن، یعنی S' گسیل کند. کمیت‌های f_0 و λ_0 را می توان به ترتیب بسامد و طول موج ویژه^۳ نامید؛ زیرا این دو کمیت در چارچوب سکون چشمه یا S' اندازه گیری می شوند. λ_0 در واقع، فاصله بین سطوح موج ایجاد شده نسبت به ناظر S' می باشد. بنابراین، بازه زمانی بین ارسال یک سطح موج و سطح موج بعدی از نظر این ناظر، برابر $\Delta t_0 = 1/f_0$ خواهد بود.

اکنون، با توجه به شکل (۲-۲۸)، اگر چشمه با سرعت ثابت v در امتداد خطی مستقیم به ناظر ساکن S ، نزدیک و یا از آن دور شود و همچنین، اگر ناظر S با سرعت ثابت v در امتداد خطی مستقیم به چشمه ساکن، نزدیک یا از آن دور شود، در این حالت اثر دوپلر طولی^۴ خواهیم داشت. در چنین حالتی، بازه زمانی بین دو سطح موج نسبت به ناظر S با استفاده از رابطه اتساع زمان، برابر $\Delta t = \gamma \Delta t_0$ خواهد بود.



شکل (۲-۲۸): اثر دوپلر نسبیتی طولی

بنابراین، مسافتی که یک سطح موج در چارچوب S طی می کند، با توجه به این رابطه، برابر

1- Doppler effect

2- Doppler, Christian Andreas

3- Longitudinal Doppler effect

4- Proper Wavelength and frequency

$$c \Delta t = c \gamma \Delta t_0 \quad (2-287)$$

به دست می آید. در همین مدت زمان، یعنی Δt ، خود چشمه نیز به اندازه

$$v \Delta t = v \gamma \Delta t_0 \quad (2-288)$$

به ناظر S' نزدیک می شود. در نتیجه، در چارچوب S' ، فاصله بین سطح موج قبلی و سطح

موج بعدی، درست در لحظه گسیل از چشمه موج، برابر

$$\begin{aligned} \lambda &= c \Delta t - v \Delta t \\ &= (c - v) \Delta t \\ &= (c - v) \gamma \Delta t_0. \end{aligned} \quad (2-289)$$

خواهد بود. البته، این نتیجه برای همه سطوح موج گسیل شده از چشمه موج صادق است. λ فاصله بین سطوح موج در چارچوب S' یا در واقع، طول موج در این چارچوب می باشد. از طرف دیگر، در چارچوبهای S و S' ، می توان به ترتیب روابط $c = f \lambda$ و $c = f_0 \lambda_0$ را نیز نوشت. در این صورت، در چارچوب S داریم:

$$\begin{aligned} \Delta t &= \frac{1}{f} = \frac{\lambda}{c} \\ &= \frac{1}{c} (c - v) \gamma \Delta t_0. \end{aligned} \quad (2-290)$$

در نتیجه، می توان نوشت:

$$\begin{aligned} \Delta t &= \frac{1 - (v/c)}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \Delta t_0 \\ &= \frac{1 - \beta}{\sqrt{1 - \beta^2}} \Delta t_0. \end{aligned} \quad (2-291)$$

یا

$$\frac{1}{f} = \frac{1 - \beta}{\sqrt{1 - \beta^2}} \frac{1}{f_0} \quad (2-292)$$

بنابراین، با توجه به رابطه (2-292) به دست می آوریم:

$$f = f_0 \sqrt{\frac{1 + \beta}{1 - \beta}} = f_0 \sqrt{\frac{c + v}{c - v}} \quad (2-293)$$

اکنون، با توجه به رابطه (۲-۲۹۳)، اگر چشمه موج به ناظر ساکن نزدیک شود، یعنی اگر $\beta > 0$ باشد، در این حالت، $f > f_0$ خواهد بود و پدیده انتقال به آبی را خواهیم داشت. زیرا نور آبی در انتهای بالای طیف نور مرئی یا در ناحیه بسامدهای بالا قرار دارد. و اگر چشمه موج از ناظر ساکن دور شود، یعنی اگر $\beta < 0$ باشد در این صورت، خواهیم داشت:

$$f = f_0 \sqrt{\frac{1-\beta}{1+\beta}} = f_0 \sqrt{\frac{c-v}{c+v}} \quad (2-294)$$

در نتیجه، در این حالت $f < f_0$ می شود و پدیده انتقال به سرخ را داریم؛ زیرا نور قرمز در انتهای پایین طیف نور مرئی یا در قسمت بسامدهای پایین قرار دارد. همچنین، اگر چشمه موج، ساکن و ناظر S با سرعت ثابت v در امتداد خط مستقیم به چشمه، نزدیک و یا از آن دور شود، در این حالت نیز مجدداً روابط (۲-۲۹۳) و (۲-۲۹۴) به دست می آیند.

اثر دوپلر نسبیتی در اخترشناسی اهمیت زیادی دارد؛ زیرا با توجه به بسامد گسیل شده از یک ستاره، می توان دریافت که آن ستاره نسبت به زمین در حال دور شدن یا نزدیک شدن. مشاهدات و رصدهای صورت گرفته در اخترشناسی، حاکی از آن است که عالم در حال انبساط است. در واقع، این مشاهدات نشان می دهند که ستارگان دورتر با سرعت بیشتری از هم دور می شوند. یا به عبارت دیگر، انتقال به سرخ بیشتری دارند.

همان طور که می دانیم، در نظریه کلاسیک اثر دوپلر در مورد امواج صوتی، دو حالت:

۱- ناظر ساکن و چشمه متحرک و ۲- ناظر متحرک و چشمه ساکن

با یکدیگر متفاوت هستند. اما در اثر نسبیتی دوپلر، این دو حالت کاملاً با یکدیگر یکسان می باشند.

مثال ۲-۲۹: در طیف یک سحابی، خط هیدروژن H_γ با طول

موج $\lambda_0 = 4/34 \times 10^{-7} \text{ m}$ به اندازه $2 \times 10^{-9} \text{ m}$ به سمت قرمز جابه جا می شود. سرعت سحابی را نسبت به زمین به دست آورید.

جواب: با توجه به این که در اینجا انتقال به سرخ داریم، بنابراین، می توان از رابطه

(۲-۲۹۴) استفاده نمود. در این صورت، از این رابطه، داریم

$$v = c \frac{1 - \alpha^2}{1 + \alpha^2} \quad (2-295)$$

که در آن $\alpha = f/f_0$ می باشد. از طرف دیگر، $f\lambda = c$ است. در نتیجه:

$$v = c \frac{1 - \delta^2}{1 + \delta^2} \quad (2-296)$$

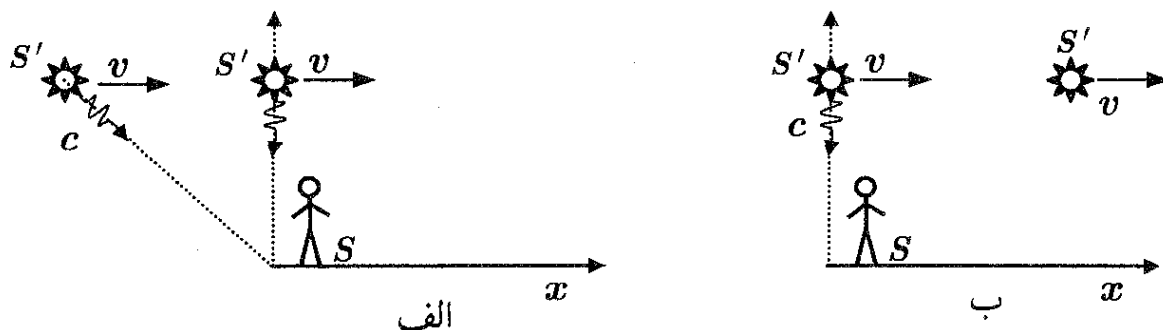
که در آن $\delta = \lambda_0/\lambda$ می باشد. حال، به ازای $\lambda_0 = 4/34 \times 10^{-7} \text{ m}$ و $\lambda = \lambda_0 + 2 \times 10^{-9} \text{ m}$ یا $\lambda = 3/34 \times 10^{-7} \text{ m}$ از رابطه (2-296)، سرعت دور شدن سحابی نسبت به زمین برابر $v = 0.0053c = 1590 \text{ km/s}$ به دست می آید.

۲ - ۱۲ - ۲: اثر دوپلر عرضی

در اثر دوپلر عرضی^۱ خط رؤیت یا راستای دریافت امواج الکترومغناطیسی به وسیله ناظر S ، در امتداد سرعت نسبی چشمه و ناظر S نمی باشد. در این حالت، فرض می کنیم که چشمه با سرعت v در جهت مثبت محور x چارچوب S و در امتداد خط مستقیمی که به موازات محور x می باشد، حرکت کند. بنابراین، اگر فاصله راستای حرکت چشمه از مبدأ چارچوب S برابر y باشد، در این صورت، می توان دو حالت جداگانه برای اثر دوپلر عرضی در نظر گرفت.

حالت ۱:

در این حالت، با توجه به شکل (۲-۲۹) الف، ناظر S موج یا سطوح موجی را دریافت می کند که چشمه قبل از رسیدن به محور y چارچوب S ، آن را گسیل کرده است.



شکل (۲-۲۹): اثر دوپلر عرضی عرضی

همچنین، در فاصله زمانی که موج الکترومغناطیسی به ناظر S می رسد، چشمه موج نیز با سرعت v ، محور y چارچوب S را قطع می کند. یعنی به بالای سر ناظر S می رسد. در این

حالت، امتداد مسیر حرکت موج گسیل شده از چشمه با محور y زاویه θ می سازد. اکنون، اگر بسامد موج گسیل شده در چارچوب سکون چشمه یا S' ، برابر f_0 باشد، در این صورت، بسامد اندازه گیری شده به وسیله ناظر S ، درست در لحظه ای که چشمه، محور y چارچوب S را قطع می کند، چقدر است؟

برای به دست آوردن بسامد موج در چارچوب S می توان به صورت زیر عمل نمود. برای اینکه بتوانیم از رابطه اتساع زمان در چارچوب S' استفاده نماییم، وضعیت را از دید ناظر S' بررسی می کنیم. بنابراین، ناظر S' مشاهده می کند که ناظر S با سرعت v در جهت منفی محور x' چارچوب خودش حرکت می کند. بنابراین، ناظر S هنگامی موج گسیل شده از چشمه را دریافت می کند که با قسمت منفی محور y' چارچوب S' تلاقی کند. از طرف دیگر، از نظر ناظر S' حوادث در چارچوب S با آهنگ کندتری روی می دهند. همچنین، در چارچوب سکون چشمه یا S' ، داریم $\Delta t_0 = 1/f_0$. بنابراین، با استفاده از رابطه اتساع زمان می توان نوشت:

$$\Delta t_0 = \gamma \Delta t \quad (2-297)$$

یا

$$\Delta t = \frac{\Delta t_0}{\gamma} \quad (2-298)$$

از طرف دیگر، داریم:

$$\Delta t = \frac{1}{f} = \frac{\Delta t_0}{\gamma} \quad (2-299)$$

اکنون، با جایگذاری مقدار Δt_0 در رابطه (2-299)، خواهیم داشت:

$$\frac{1}{f} = \frac{1}{\gamma f_0} \quad (2-300)$$

بنابراین، بسامد موج در چارچوب S ، درست در لحظه ای که چشمه موج از بالای سر ناظر S عبور می کند، از رابطه

$$f = \gamma f_0 = \frac{f_0}{\sqrt{1-\beta^2}} \quad (2-301)$$

به دست می آید. حال توجه، به رابطه (2-301)، بسامدی که در چارچوب S اندازه گیری

می شود، بزرگتر از بسامد ویژه می باشد. یعنی $f > f_0$ است.

اما نکته ای که در اینجا لازم است به آن اشاره شود، این است که علت اینکه وضعیت را از دید ناظر S' بررسی کردیم. به این دلیل است که اگر بررسی در چارچوب S انجام گیرد، به نتیجه ای نادرست خواهیم رسید. اکنون، این موضوع را مورد بررسی قرار می دهیم. از دید ناظر S آهنگ گسیل سطوح موج در چارچوب سکون چشمه یا S' کند می شود. یعنی می توان نوشت $\Delta t = \gamma \Delta t_0$ یا $1/f = \gamma(1/f_0)$ بنابراین،

$$f = \frac{f_0}{\gamma} = f_0 \sqrt{1 - \beta^2} \quad (302-2)$$

یعنی $f < f_0$ است. بنابراین، با این استدلال به نتیجه ای می رسیم که با رابطه (301-2) در تناقض است. اما واقعیت فیزیکی این است که چون چشمه به ناظر S نزدیک می شود، تعداد سطوح موجی که S دریافت می کند، باید افزایش یابد. یعنی باید $f > f_0$ باشد. علت نادرست بودن رابطه (302-2) را می توان به صورت زیر توضیح داد. رابطه اتساع زمان از دید ناظر S با رابطه $\Delta t = \gamma \Delta t_0$ بیان می شود. از طرف دیگر، با توجه به رابطه (63-2) و توضیحات بعد از آن، رابطه اتساع زمان را در چارچوب S ، یعنی رابطه $\Delta t = \gamma \Delta t_0$ را هنگامی می توان نوشت که شرط $\Delta x' = 0$ برقرار باشد. یعنی دو رویداد در چارچوب S' باید در یک مکان روی دهند. این دو رویداد را می توان ارسال دو سطح موج متوالی در چارچوب سکون چشمه، یعنی S' در نظر گرفت. بنابراین، چون چشمه موج در چارچوب S' به حال سکون است، این دو رویداد در S' هم مکان هستند. یعنی می توان گفت که شرط $\Delta x' = 0$ برای دو فوق رویداد برقرار است. اما دو رویداد دیگر را نیز باید در نظر بگیریم. این دو رویداد را می توان دریافت این دو سطح موج به وسیله ناظر S (که در چارچوب S' با سرعت v حرکت می کند) در نظر گرفت. در نتیجه، رابطه $\Delta t = \gamma \Delta t_0$ را نمی توان در اینجا به کار برد. بنابراین، رابطه مناسب به صورت $\Delta t_0 = \gamma \Delta t$ با شرط $\Delta x = 0$ می باشد؛ زیرا مسئله اصلی در اینجا بررسی بازه زمانی بین دو سطح موجی است که به وسیله ناظر S دریافت می گردد، نه بازه زمانی بین ارسال این سطوح موج به وسیله چشمه. به طور خلاصه می توان علت بروز این اشتباه را ناشی

از این مسأله دانست که زمان Δt ی مربوط به ایجاد دو سطح موج به وسیله چشمه (به عنوان دو رویداد) در S با زمان Δt ی مربوط به دریافت این دو سطح موج در S' (به عنوان دو رویداد دیگر) فرق می کنند و باید بین این دو زمان تمایز قائل شد.

حالت ۲ :

این وضعیت در شکل (۲-۲۹) ب، مشخص شده است. با توجه به شکل، چشمه موج در مسیر حرکت خود، محور y چارچوب S را قطع می کند و به مسیرش با سرعت v ادامه می دهد. اکنون، می خواهیم در چارچوب S' ، بسامد موجی را که درست در لحظه عبور چشمه موج از محور y گسیل می شود، به دست آوریم. در اینجا نیز چارچوب سکون چشمه را S' می نامیم. از طرف دیگر، دو سطح موج در فاصله یکسان از ناظر S' ، به وسیله چشمه گسیل می شود. بنابراین، از دید ناظر S' ، رویدادها در چارچوب S' با آهنگ کندتری روی می دهند. در نتیجه، داریم $\Delta t = \gamma \Delta t_0$. همچنین، با توجه به روابط $\Delta t = 1/f$ و $\Delta t_0 = 1/f_0$ می توان نوشت:

$$\frac{1}{f} = \gamma \frac{1}{f_0} \quad (2-303)$$

یا

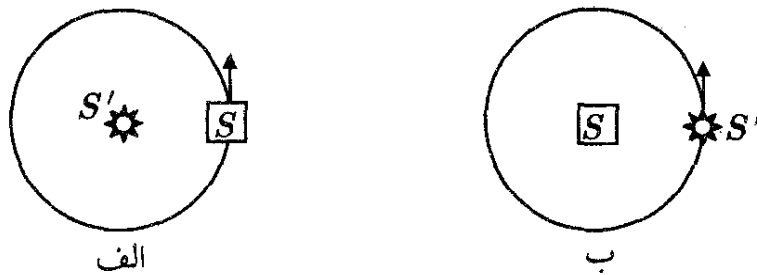
$$f = \frac{f_0}{\gamma} = f_0 \sqrt{1 - \beta^2} \quad (2-304)$$

در این حالت، مشاهده می گردد که $f < f_0$ می باشد.

معمولاً هنگامی که صحبت از پدیده دوپلر عرضی می شود، در بعضی از کتابها حالت اول و در بعضی دیگر، حالت دوم در نظر گرفته می شود. بنابراین، هنگام بررسی پدیده دوپلر عرضی باید مشخص شود که کدام حالت مورد نظر است.

در اینجا می توان این دو وضعیت را به شکل صوری به وسیله شکل های (۲-۳۰) الف و ب، نمایش داد. در شکل (۲-۳۰) الف، وضعیت اول نشان داده شده است. در این حالت ناظر S با سرعت v در یک مسیره ای حول چشمه موج دوران می کند. و شکل (۲-۳۰) ب، حالت دوم اثر دوپلر عرضی را نشان می دهد. به طوری که در این حالت، چشمه موج با

سرعت v حول ناظر S دوران می کند.



شکل (۲-۳۰): الف: چشمه S' ساکن و ناظر S متحرک.

ب: چشمه S ساکن و ناظر S' متحرک

اکنون، ممکن است در اینجا این سؤال مطرح شود که در شکل های (۲-۳۰) الف و ب، حرکت ناظر S و چشمه موج شتابدار است. در جواب این سؤال می توان گفت که این موضوع مشکلی را ایجاد نمی کند؛ زیرا در رابطه اتساع زمان، سرعت لحظه ای چشمه و ناظر S ، به کار برده می شود. بنابراین، شتاب آنها در این مورد خاص چندان مهم نیست. البته، بررسی دقیق پدیده های فیزیک نسبت به یک ناظر یا چارچوب مرجع شتابدار در نسبیت عام صورت می گیرد

۲-۱۲-۳: اثر دوپلر میانی

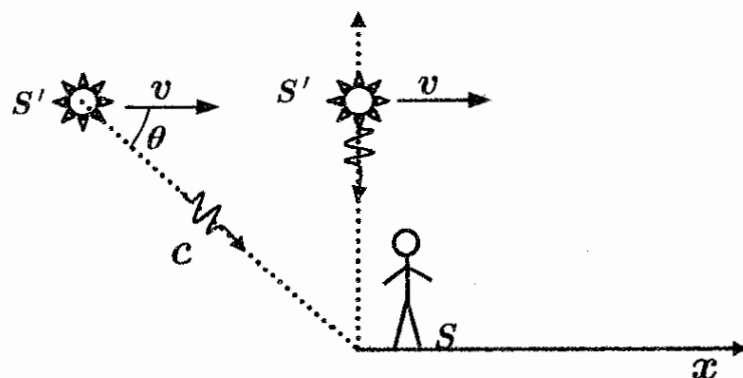
در پایان این بخش می توان اثر دوپلر نسبیتی را در حالت کلی تر به دست آورد. در این حالت مطابق شکل (۲-۳۱)، فرض می کنیم که زاویه بین راستای دریافت پرتو نور به وسیله ناظر ساکن S و جهت حرکت نسبی چشمه S' و ناظر S برابر θ باشد. در این حالت، اثر دوپلر میانی^۱ را خواهیم داشت. در چنین حالتی نیز بازه زمانی بین دو سطح موج نسبت به ناظر S با استفاده از رابطه اتساع زمان، برابر $\Delta t = \gamma \Delta t_0$ خواهد بود. بنابراین، مسافتی که یک سطح موج در این چارچوب طی می کند، برابر

$$c\Delta t = c\gamma \Delta t_0. \quad (۲-۳۰۵)$$

می باشد. در همین مدت زمان، یعنی Δt ، خود چشمه موج نیز به اندازه

$$d = (v \cos \theta) \Delta t = (v \cos \theta) \gamma \Delta t_0. \quad (۲-۳۰۶)$$

به ناظر S نزدیک می شود.



شکل (۳۱-۲): اثر دوپلر میانی

در نتیجه، در چارچوب S فاصله بین سطح موج قبلی و سطح موج بعدی، درست در لحظه گسیل از چشمه موج، از رابطه

$$\begin{aligned}\lambda &= c\Delta t - d \\ &= c\Delta t - (v\cos\theta)\Delta t \\ &= (c - v\cos\theta)\Delta t \\ &= (c - v\cos\theta)\gamma\Delta t_0\end{aligned}\quad (307-2)$$

به دست می آید. البته، همان طور که می دانیم، این نتیجه برای همه سطوح موج گسیل شده از چشمه موج صادق می باشد. طول موج λ در این حالت نیز فاصله بین سطوح موج در چارچوب S یا در واقع، طول موج در این چارچوب می باشد. از طرف دیگر، در چارچوبهای S و S' می توان به ترتیب روابط $c = f\lambda$ و $c = f_0\lambda_0$ را نوشت. بنابراین، در چارچوب S با در نظر گرفتن رابطه (۳۰۷-۲)، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned}\Delta t &= \frac{1}{f} = \frac{\lambda}{c} \\ &= \frac{1}{c}(c - v\cos\theta)\gamma\Delta t_0\end{aligned}\quad (308-2)$$

یا

$$\Delta t = \frac{1 - \beta\cos\theta}{\sqrt{1 - \beta^2}}\Delta t_0\quad (309-2)$$

در نتیجه، می توان نوشت:

$$\frac{1}{f} = \frac{1 - \beta\cos\theta}{\sqrt{1 - \beta^2}} \frac{1}{f_0}\quad (310-2)$$

$$f = f_0 \frac{\sqrt{1-\beta^2}}{(1-\beta \cos \theta)} \quad (۳۱۱-۲)$$

اکنون، می توان با استفاده از رابطه فوق، دو حالت اثر دوپلر طولی و عرضی را به ازای θ های خاص به دست آورد. در این صورت، به ازای $\theta = 0$ یا $\theta = \pi$ ، به ترتیب روابط (۲۹۳-۲) و (۲۹۴-۲) به دست می آیند. همچنین، به ازای $\theta = \pi/2$ به رابطه (۳۰۴-۲) می رسیم که در آن سرعت نسبی چشمه و ناظر در یک لحظه برابر صفر است.

لازم به یادآوری است که اثر نسبیتی دوپلر از مرتبه β^2 در سال ۱۹۳۸ به وسیله ایوز^۱ (۱۸۸۲-۱۹۵۳) و استیل ول^۲ دو دانشمند آمریکایی در بررسی طیف نوری حاصل از اتمهای هیدروژن که با سرعت زیاد حرکت می کردند، مورد تأیید قرار گرفته است. در آزمایش ایوز و استیل ول، پروتونهای در یک اختلاف پتانسیل ۲۰ کیلوولتی شتاب داده می شوند. و از برخورد این پروتونها با مولکولهای ساکن هیدروژن، اتمهای برانگیخته و سریع H^* تولید می شود. ایوز و استیل ول با بررسی جابه جاییهای دوپلر مربوط به خط طیف H_β با طول موج $\lambda_0 = 4860 \text{ \AA}$ که در دوسوی مخالف از اتمهای سریع H^* منتشر می شدند، درستی رابطه دوپلر نسبیتی را تا مرتبه β^2 نشان دادند.

مثال ۲ - ۳۰ : در مثال ۲-۲۸، بسامد پرتو نورتاییده شده به آینه و باز تاییده شده از

آن، در چارچوب سکون آینه یا S' برابر می باشد. یعنی $f_{01} = f_{02}$ یا $f'_1 = f'_2$ است. بسامد پرتو نورتاییده و باز تاییده شده را در چارچوب ساکن S به دست آورید.

جواب : برای به دست آوردن بسامد پرتو نور تاییده شده به آینه می توان از رابطه

(۳۱۱-۲) استفاده کرد. در این صورت، داریم:

$$f_1 = f'_1 \frac{\sqrt{1-\beta^2}}{(1-\beta \cos \theta_1)} \quad (۳۱۲-۲)$$

همچنین، برای بسامد پرتو نور باز تاییده شده نیز می توان نوشت:

$$f_2 = f'_2 \frac{\sqrt{1-\beta^2}}{(1-\beta \cos \theta_2)} \quad (313-2)$$

اکنون، با تقسیم رابطه (۳۱۳-۲) بر (۳۱۲-۲) و با در نظر گرفتن اینکه $f'_1 = f'_2$ می باشد. خواهیم داشت:

$$f_2 = f_1 \frac{(1-\beta \cos \theta_1)}{(1-\beta \cos \theta_2)} \quad (314-2)$$

که در آن زوایای θ_1 و θ_2 در مثال ۲-۲۸، به دست آمده اند. همچنین، می توان با استفاده از رابطه (۲-۲۸۶)، مقدار $\cos \theta_2$ را در رابطه فوق جایگذاری کرد و نتیجه

$$f_2 = f_1 \frac{(1-2\beta \cos \theta_1 + \beta^2)}{(1-\beta^2)} \quad (315-2)$$

را برای بسامد f_2 به دست آورد. رابطه (۳۱۵-۲)، برای حالتی است که آینه، مطابق شکل (۲-۲۷) در جهت مثبت محور x از چشمه پرتو نور دور شود. اما اگر آینه در جهت منفی محور x حرکت کند، یا به عبارت دیگر، آینه به چشمه پرتو نور نزدیک شود، در این صورت، به جای رابطه (۳۱۵-۲)، با تبدیل β به $-\beta$ ، می توان رابطه

$$f_2 = f_1 \frac{(1+2\beta \cos \theta_1 + \beta^2)}{(1-\beta^2)} \quad (316-2)$$

به دست آورد. حال، در اینجا می توان یک حالت خاص را مورد بررسی قرار داد. یعنی حالتی را در نظر می گیریم که در آن پرتو نور به طور عمود بر سطح آینه تابیده شود. به عبارت دیگر، فرض می کنیم که زاویه تابش در چارچوب S' ، یعنی $\theta'_1 = 0$ باشد. در این صورت، می توان دو حالت را در نظر گرفت. در حالت اول، فرض می کنیم که آینه از چشمه پرتو نور دور شود که در نتیجه در این حالت، با توجه به رابطه (۳۱۵-۲) و با فرض اینکه $\theta'_1 = 0$ است، زاویه θ_1 نیز برابر صفر می شود. بنابراین، خواهیم داشت:

$$f_2 = f_1 \frac{1-\beta}{1+\beta} \quad (317-2)$$

همچنین، در حالتی که آینه به چشمه پرتو نور نزدیک شود، در این حالت می توان در (۳۱۶-۲)، زاویه θ_1 را برابر صفر قرار داد. در این صورت، داریم:

$$f_2 = f_1 \frac{1 + \beta}{1 - \beta} \quad (318-2)$$

لازم به تذکر است که از روابط (۳۱۷-۲) و (۳۱۸-۲)، می توان در ابزارهای ردیابی، مثلاً برای کنترل سرعت اتومبیلها از آنها استفاده کرد. به عنوان مثال، اگر سرعت اتومبیلی برابر 108 km/h باشد، و به چشمه پرتو نور نزدیک شود، در این صورت تغییر بسامد بر اثر بازتابش سیگنال موج الکترومغناطیسی از اتومبیل برابر 2×10^{-7} $(f_2 - f_1)/f_1 = \Delta f/f_1$ خواهد بود. که ردیاب به راحتی می تواند چنین تغییر بسامدی را آشکار و ثبت کند.

تمرین

۱- طول عمر میانگین یک نوترون به عنوان یک ذره آزاد در حال سکون برابر ۱۵ دقیقه است. نوترون خود بخود متلاشی شده و از آن یک الکترون، یک پروتون و یک نوترینو به دست می آید. نوترون حداقل باید با چه سرعت میانگینی خورشید را ترک کند تا قبل از واپاشی به زمین برسد. فاصله زمین تا خورشید برابر ۱۵۰ میلیون کیلومتر می باشد.

۲- یک سفینه فضایی که به سمت ماه در حرکت است، با سرعت $v = 0.8c$ از کنار زمین می گذرد.

الف: از نظر یک ناظر زمینی، مسافت از زمین تا ماه چقدر طول می کشد.

ب: فاصله زمین تا ماه از نظر مسافری که در داخل است، سفینه فضایی چقدر است.

ج: این مسافت از نظر یک مسافر داخل سفینه فضایی چقدر طول می کشد.

فاصله زمین تا ماه برابر ۳۸۴ هزار کیلومتر می باشد.

۳- یک ذره کیهانی با سرعت $0.8c$ در امتداد محور زمین به طرف قطب شمال و ذره دیگری با سرعت $0.6c$ به طرف قطب جنوب حرکت می کنند. سرعت یکی از ذرات را نسبت به دیگری پیدا کنید.

۴- فرض کنید که الکترونی با سرعت $0.9c$ نسبت به چارچوب آزمایشگاه یا S به طرف راست حرکت می کند. در همین هنگام یک پروتون نیز با سرعت $0.7c$ نسبت به الکترون به سمت راست در حرکت است. سرعت پروتون را نسبت به چارچوب آزمایشگاه به دست آورید.

۵- فرض کنید که رویدادی در چارچوب S در $x = 6 \times 10^8 \text{ m}$ و در S' در $x' = 6 \times 10^8 \text{ m}$ و $t' = 4 \text{ s}$ روی دهد. سرعت نسبی چارچوبها را به دست آورید.

۶- یک هسته رادیو اکتیو با سرعت $v = 0.1c$ نسبت به چارچوب مرجع آزمایشگاه یا S حرکت می کند. این هسته، الکترونی با سرعت $0.8c$ نسبت به خودش گسیل می کند. در این صورت، سرعت الکترون را نسبت به چارچوب آزمایشگاه، در حالتهای زیر به دست آورید.

الف: الکترون در چارچوب سکون هسته، در جهت حرکت هسته گسیل شود.

ب: الکترون در چارچوب سکون هسته، در خلاف جهت حرکت هسته گسیل شود.

ج: الکترون در چارچوب سکون هسته، در امتداد عمود بر حرکت هسته منتشر شود.

۷- فرض کنید، موشکی که طول سکون آن برابر ۶۰ متر است در امتداد یک خط

راست از زمین دور می شود. همچنین، فرض می کنیم که در دو انتهای موشک آینه ای تعبیه شده باشد. حال، اگر یک علامت نوری به سمت موشک ارسال گردد، به وسیله هر دو آینه منعکس و به زمین برگشت داده می شود. به طوری که علامت اولی در پایان ۲۰۰ ثانیه و علامت دوم ۱/۷۴ ثانیه بعد از آن، دریافت می گردد. فاصله موشک از زمین و سرعت آن را نسبت به زمین به دست آورید.

۸- در چارچوب ساکن S ، دو سفینه فضایی از نقطه A ، در یک لحظه ($t=0$) با

سرعت v و $3v$ در خلاف جهت یکدیگر شروع به حرکت می کنند. بعد از گذشت زمان Δt ، نسبت به چارچوب S ، جرقه ای در سفینه دوم زده می شود. فضانورد واقع در سفینه اول بعد از گذشت چه مدت زمان (در چارچوب سکون سفینه اول) نور جرقه را مشاهده می کند.

۹- فرض کنید که چارچوب S با سرعت \vec{v} نسبت به چارچوب S' در جهتی دلخواه

حرکت نماید. در این صورت، نشان دهید که ماتریس تبدیل لورنتس در این حالت به صورت زیر می باشد

$$\Lambda = \begin{pmatrix} \gamma & -\gamma\beta_x & -\gamma\beta_y & -\gamma\beta_z \\ -\gamma\beta_x & 1 + \frac{(\gamma-1)\beta_x^2}{\beta^2} & \frac{(\gamma-1)\beta_x\beta_y}{\beta^2} & \frac{(\gamma-1)\beta_x\beta_z}{\beta^2} \\ -\gamma\beta_y & \frac{(\gamma-1)\beta_x\beta_y}{\beta^2} & 1 + \frac{(\gamma-1)\beta_y^2}{\beta^2} & \frac{(\gamma-1)\beta_y\beta_z}{\beta^2} \\ -\gamma\beta_z & \frac{(\gamma-1)\beta_x\beta_z}{\beta^2} & \frac{(\gamma-1)\beta_y\beta_z}{\beta^2} & 1 + \frac{(\gamma-1)\beta_z^2}{\beta^2} \end{pmatrix}$$

که در آن $\beta^2 = \beta_x^2 + \beta_y^2 + \beta_z^2$ ، $\beta_z = v_z/c$ ، $\beta_y = v_y/c$ ، $\beta_x = v_x/c$ و

$$\gamma = 1/\sqrt{1-\beta^2/c^2} \text{ می باشد}$$

۱۰ - دو ذره A و B در چارچوب آزمایشگاه، در یک جهت در حرکتند. اگر سرعت ذرات در این چارچوب به ترتیب برابر $c/5$ و $c/8$ باشند، در این صورت سرعت ذره A در چارچوب سکون ذره B چقدر است؟

۱۱ - فرض کنید که یک میله شیشه ای به طول سکون L_0 ، با سرعت v نسبت به چارچوب آزمایشگاه یا S در حرکت باشد. حال، اگر جهت حرکت میله در امتداد میله باشد، و دو پرتو نوری، یکی در جهت حرکت میله و دیگری در خلاف جهت حرکت میله شیشه ای باشد، در این صورت، اختلاف زمان انتشار دو پرتو نور را نسبت به چارچوب S به دست آورید و نشان دهید که این اختلاف زمان از رابطه

$$\Delta T = \frac{2L_0 v}{c^2 \sqrt{1 - \beta^2}}$$

به دست می آید. ضریب شکست شیشه را برابر n در نظر بگیرید.

۱۲ - فرض کنید که یک میله شیشه ای به طول سکون L_0 ، با سرعت v نسبت به چارچوب آزمایشگاه یا S در حرکت باشد. همچنین، فرض کنید که جهت حرکت میله در امتداد میله باشد. حال، اگر یک پرتو نوری، یک حرکت رفت و برگشت در امتداد میله انجام دهد. در این صورت، زمان این حرکت رفت و برگشت را در دو چارچوب S و S' (چارچوب سکون میله) به دست آورده و نشان دهید که نسبت زمان به دست آمده در چارچوب S' ، به زمان به دست آمده در چارچوب S برابر $\gamma(v)$ می باشد. ضریب شکست شیشه را n در نظر بگیرید.

۱۳ - اگر ضریب شکست یک محیط مادی مانند شیشه را نسبت به چارچوب سکون شیشه، یعنی S ، برابر n در نظر بگیریم، در این صورت نشان دهید که ضریب شکست شیشه نسبت به یک ناظر دیگر مانند S' ، از رابطه

$$n' = \frac{n + \beta}{1 + n\beta}$$

به دست می آید. در واقع، این رابطه نشان می دهد که ضریب شکست یک محیط یک کمیت ناورد نیست. برای اثبات رابطه فوق از این نکته استفاده نمایید که سرعت نور در

محیطی با ضریب شکست n برابر c/n می باشد.

۱۴- در مثال ۲-۱۵، فرض کنید که آب در لوله ای به طول L_0 با سرعت v جریان داشته باشد. و در ابتدا و انتهای لوله یک چشمه نوری و یک آینه کوچک تعبیه شده باشد. همچنین، فرض کنید که سطح آینه بر بردار سرعت جریان آب عمود باشد. در این صورت، نشان دهید که زمان انتشار پرتو نور حاصل از چشمه، در یک مسیر رفت و برگشت بین چشمه و آینه در چارچوب آزمایشگاه یا S (چارچوب متصل به لوله) از رابطه زیر به دست می آید.

$$T = \frac{2L_0 n(1 - \beta^2)}{c(1 - n^2 \beta^2)}$$

۱۵- فرض کنید که یک میله شیشه ای به طول سکون L_0 ، با سرعت v نسبت به چارچوب آزمایشگاه یا S در حرکت باشد. حال، اگر سرعت میله عمود بر امتداد آن باشد و یک پرتو نور از یک سمت میله وارد و از انتهای دیگر آن خارج گردد، سرعت پرتو نور را نسبت به چارچوب آزمایشگاه به دست آورید. ضریب شکست شیشه را برابر n در نظر بگیرید.

$$u = \sqrt{v^2 + \frac{c^2}{n^2} \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)} \quad \text{جواب:}$$

۱۶- در چارچوب آزمایشگاه یا S ، دو ذره با سرعت یکسان، به هم نزدیک می شوند. اکنون، اگر سرعت نسبی آنها برابر $0.7c$ باشد، سرعت هر کدام از ذرات را نسبت به چارچوب آزمایشگاه و همین طور نسبت به چارچوب سکون ذرات به دست آورید.

۱۷- فرض کنید که در چارچوب آزمایشگاه یا S ، دو فوتون به فاصله d از یکدیگر در امتداد محور x و در جهت مثبت این محور حرکت می کنند. ثابت کنید که فاصله اندازه گیری شده بین این دو فوتون در چارچوب S' ، از رابطه زیر به دست می آید.

$$d' = d \sqrt{\frac{c+v}{c-v}}$$

۱۸- نشان دهید که ارتباط بین سرعت یک ذره در دو چارچوب S و S' ، به وسیله رابطه

$$c^2 - u^2 = \frac{c^2 (c^2 - u'^2)(c^2 - v^2)}{(c^2 + u'_x v)^2}$$

بیان می شود. که در آن u و u' ، به ترتیب سرعت ذره در چارچوب S و S' می باشد. همچنین، نشان دهید که ضریب $\gamma(u)$ به صورت رابطه زیر بیان می شود.

$$\gamma(u) = \gamma(u')\gamma(v)\left[1 + \frac{u'_x v}{c^2}\right]$$

۱۹- نشان دهید که می توان تبدیلات لورنتس سرعت را به صورت برداری زیر نوشت

$$\vec{u}' = \frac{1}{\gamma(v)(1 - \vec{u} \cdot \vec{v}/c^2)} \left[\vec{u} + [\gamma(v) - 1] \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{v^2} \vec{v} - \gamma(v) \vec{v} \right]$$

۲۰- فرض کنید که چارچوب S' با سرعت \vec{v} نسبت به چارچوب S حرکت کند.

حال، اگر شتاب ذره در چارچوب S برابر \vec{a} باشد. در این صورت، نشان دهید که مؤلفه های شتاب، در چارچوب S' با روابط زیر بیان می شوند.

$$a'_x = (1 - \beta^2)^{3/2} \frac{a_x}{\left(1 - (vu_x/c^2)\right)^3} \quad \text{الف:}$$

و

$$a'_y = (1 - \beta^2) \frac{a_y}{\left(1 - (vu_x/c^2)\right)^2} + (1 - \beta^2) \frac{vu_y}{\left(1 - (vu_x/c^2)\right)^3} a_x$$

$$a'_z = (1 - \beta^2) \frac{a_z}{\left(1 - (vu_x/c^2)\right)^2} + (1 - \beta^2) \frac{vu_z}{\left(1 - (vu_x/c^2)\right)^3} a_x$$

ب: نشان دهید که روابط تبدیل شتاب را می توان به صورت برداری زیر نوشت.

$$\vec{a}' = \frac{1}{\gamma^3(v)[1 - (\vec{u} \cdot \vec{v}/c^2)]^3} \left[\vec{a} + \left(\frac{1}{\gamma(v)} - 1\right) \frac{\vec{a} \cdot \vec{v}}{v^2} \vec{v} - \frac{1}{c^2} [\vec{v} \times (\vec{a} \times \vec{u})] \right]$$

ج: نشان دهید که مؤلفه های شتاب در راستای موازی و عمود بر سرعت نسبی \vec{v}

از روابط زیر به دست می آیند.

$$\vec{a}_{\parallel} = \frac{(1 - \beta^2)^{3/2}}{\left(1 + (\vec{v} \cdot \vec{u}')/c^2\right)^3} \vec{a}'_{\parallel}$$

$$\vec{a}_{\perp} = \frac{1 - \beta^2}{\left(1 + (\vec{v} \cdot \vec{u}')/c^2\right)^3} \left[\vec{a}'_{\perp} + \frac{1}{c^2} \vec{v} \times (\vec{a}' \times \vec{u}') \right]$$

۲۱- ذره ای در چارچوب آزمایشگاه یا S به گونه ای حرکت می کند که مکان آن در لحظه t با روابط $x = vt$ و $y = at^2/2$ به دست می آید. و مسیر آن یک سهمی است. حال، حرکت ذره را نسبت به ناظر متحرک S' بررسی نمایید. به ویژه مسیر و شتاب آن را در این چارچوب به دست آورید.

۲۲- یکی از درخشان ترین خطوط طیف هیدروژن، خط H_{α} می باشد که خط سرخ روشنی با طول موج $m \times 10^{-9} \times 656/1$ است.

الف: طول موج پیش بینی شده خط H_{α} ی ستاره ای که با سرعت 3000 km/s از زمین دور می شود، چقدر است؟

ب: طول موج H_{α} ی اندازه گرفته شده در روی زمین در دو نقطه مقابل هم، در استوای خورشید، به اندازه $m \times 10^{-12} \times 9$ با یکدیگر فرق دارند. حال، با فرض اینکه این اختلاف به خاطر دوران خورشید باشد، در این صورت، زمان تناوب خورشید، حول محورش چقدر است؟ قطر خورشید را برابر $km \times 10^6 \times 1/4$ در نظر بگیرید.

۲۳- فرض کنید که $f_r = 4/5 \times 10^{14} \text{ Hz}$ بسامد ویژه چراغ قرمز و $f_g = 6 \times 10^{14} \text{ Hz}$ بسامد ویژه چراغ سبزراهنمایی باشد. حال، اگر راننده ای که به خطا از چراغ قرمز گذشته است، برای دفاع از خود مدعی باشد که به علت اثر دوپلر، نور چراغ راهنمایی را سبز دیده است. در مورد سرعت اتومبیل و ادعای این راننده اظهار نظر کنید.

۲۴- یک سفینه فضایی با سرعت ثابت v به سمت زمین بر می گردد. برای تعیین سرعت v ی سفینه فضایی، خلبان یک موج الکترومغناطیسی با بسامد ویژه $f_0 = 6 \times 10^8 \text{ Hz}$ را به زمین ارسال می کند. اگر بسامد علامت برگشتی که به وسیله خلبان دریافت می شود به اندازه 400 kHz نسبت به بسامد منتشره، تغییر کرده باشد، در این صورت، سرعت سفینه فضایی نسبت به زمین چقدر خواهد بود.

فضا - زمان نسبیتی

مقدمه:

ناظرهای واقع در چارچوبهای مرجع مختلف، هنگامی که حتی رویداد های یکسان را مشاهده کنند، از نظر آنها این رویدادها متفاوت به نظر خواهند رسید. به عنوان مثال، وقتی دو رویداد از نظر یک ناظر همزمان باشند، ممکن است از نظر ناظری دیگر همزمان نباشند. اگرچه طبق اصول نسبیت، همه قوانین فیزیک باید از نظر همه ناظرها یکسان باشند. همچنین، این اصول ایجاب می کنند که مشاهدات و اندازه گیری ناظرها در چارچوبهای مرجع مختلف، باید تابعی از سرعت آنها باشند.

در این فصل می خواهیم ارتباط بین مشاهدات ناظرهای مختلف را با استفاده از نمودارهای فضا- زمان یا مینکوفسکی^۱ به دست می آوریم. این نمودارها در واقع، نمود هندسی تبدیلات لورنتس بوده و ارتباط بین جهانخط ها و رویدادها را به صورت هندسی بیان

می کنند. از طرف دیگر، با استفاده از این نمودارها، بسیاری از مسائل مشکل نسبیت خاص را می توان به سادگی حل نمود.

۳ - ۱ : ناظرهای لخت در نسبیت

نظریه نسبیت خاص را درحقیقت می توان نظریه فضا - زمان دانست. همان طور که قبلاً اشاره شد، این نظریه به مطالعه و بررسی پدیده های فیزیک در چارچوبهای مرجع لخت می پردازد. از طرف دیگر، هنگامی که درمورد یک پدیده فیزیکی معین صحبت می کنیم یا می خواهیم نظریه جدیدی را برای توضیح آن فرمولبندی کنیم، اولین گامی که باید برداشته شود، در واقع، تعیین ناظر یا ناظرهایی است که پدیده ها را مشاهده و مختصات زمان و مکان وقوع آنها را با دقت، تعیین و یا اندازه گیری نمایند. همان طور که می دانیم، هر نظریه جدید را نیز در نهایت باید برحسب مشاهدات و اندازه گیری های این ناظرها پایه ریزی و فرمولبندی نمود. علاوه بر این، برای آزمون درستی و یا نادرستی نظریه و یا بررسی صحت نتایج حاصل از پیشگویی های آن، باید از مشاهدات و اندازه گیری های ناظرهای مختلف استفاده نمود. بر این اساس، مفهوم ناظر یا چارچوب مرجع و همچنین، اندازه گیری بازه های فضایی و زمانی وابسته به هر پدیده یا رویداد فیزیکی، در واقع، از ابتدایی ترین مفاهیم در فیزیک تلقی می شوند.

همان طور که در فصل اول اشاره شد، یک ناظر به همراه وسایل اندازه گیری فضا و زمان، درحقیقت همان چارچوب مرجع است که تعیین آن برای شروع بررسی یک رویداد یا پدیده فیزیکی ضروری است. بنابراین، یک ناظر را می توان شخص یا دستگاهی در نظر گرفت که مجهز به وسایل اندازه گیری فضا و زمان می باشد.

هنگامی که یک رویداد از ناظر ناظرهای واقع در چارچوبهای مرجع مختلف مورد بررسی قرار می گیرد. نتیجه مشاهدات به دست آمده به وسیله آنها در حالت کلی با یکدیگر اختلاف خواهند داشت. بنابراین، هر ناظر به کمک مفاهیم فضا و زمان، یا بازه های فضا و زمان، می تواند مدلی از طبیعت و رویدادهای مربوط به آن را برای خود ایجاد کند. از طرف دیگر، این ناظرها با توجه به اصول نسبیت، می توانند ارتباط بین مشاهدات یا مدلهای ساخته شده به وسیله ناظرهای مختلف را به دست آورند. در فصل دوم، این کار، یعنی برقراری ارتباط بین

اندازه گیری های صورت گرفته به وسیله ناظرها، با استفاده از تبدیلات لورنتس صورت گرفت. اکنون، در این فصل می توان به نمود هندسی این تبدیلات پرداخت.

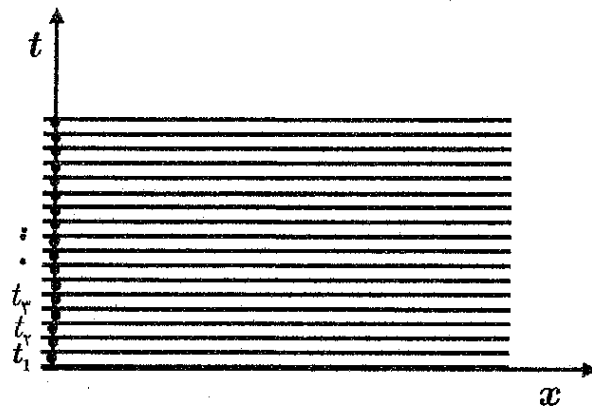
همان طور که قبلاً اشاره شد، یک ناظر می تواند مبدأ زمان و یا مکان خود را به دلخواه انتخاب نماید؛ زیرا قوانین فیزیک به انتخاب مبدأ برای زمان و مکان بستگی ندارند که این موضوع را می توان ناشی از همگنی فضا و زمان دانست که در واقع، از تقارنهای مهم فضا و زمان محسوب می شوند. همچنین، یک ناظر لخت می تواند جهت محورهای فضایی چارچوب مرجع خود را به گونه ای دلخواه اختیار نماید که این مسأله نیز ناشی از همسانگردی فضا است. بنابراین، با در نظر گرفتن این تقارنها برای فضا و زمان، و همچنین با در نظر گرفتن ناظرهای لخت، می توان مدلی از فضا و زمان ایجاد نمود که بتوان با آن قوانین فیزیک را به طور مستقل از ناظر یا چارچوب مرجع بیان کرد.

اکنون، در اینجا برای درک و تصور صحیح از یک ناظر در نسبیت، چگونگی ساختن فضا - زمان به وسیله یک ناظر، به طور ساده توضیح داده می شود. برای این منظور، فرض کنید که یک ناظر برای مشاهده و ثبت مختصات مربوط به فضا و زمان رویدادها، در نقطه ای از فضا قرار گیرد. حال، برای نمایش هندسی این ناظر می توان از یک خط راست جهت دار استفاده کرد. در واقع، این خط راست را می توان تاریخچه این ناظر در نظر گرفت. حال، برای توضیح بیشتر این مطلب می توان به صورت زیر عمل نمود.

فرض کنید که ناظر K در نقطه ای از فضا به حالت سکون قرار گرفته باشد. اکنون، اگر در ارتفاعی معین قرار گیریم، به طوری که بتوانیم از او از بالای سر، در فواصل زمانی معینی به طور پیوسته عکس بگیریم، در این صورت بعد از تهیه تعداد معینی تصویر، می توان در هر کدام از تصاویر تهیه شده از ناظر، مکان او را با نقطه ای مشخص کنیم.

اکنون، می توان مجموعه تصاویر به دست آمده از ناظر K را مطابق شکل (۳-۱)، به ترتیب زمانی، از اولین تا آخرین آنها روی یکدیگر قرار داد. در این صورت، می توان مانند شکل (۳-۱)، به مجموعه عکسهایی که روی هم چیده شده اند، از بالا به پایین به گونه ای برش داد که نقاط مشخص کننده مکان ناظر K در عکسهای متوالی در محل برش قابل مشاهده باشد. اکنون، اگر مانند شکل نقاط به دست آمده یا مکان ناظر را در مجموعه عکسها

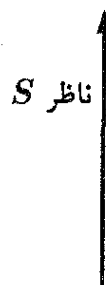
به یکدیگر متصل نماییم، جهانخط^۱ ناظر S به دست خواهد آمد.



شکل (۱-۳): مکان ناظر S در عکسهای متوالی

در شکل (۱-۳)، ترتیب زمانی یا توالی عکسها، در واقع، سپری شدن زمان را برای ناظر S نشان می دهند. بنابراین، برای نشان دادن یک ناظر به صورت هندسی، می توان نموداری را به مانند شکل (۲-۳) رسم نموده و آن را به عنوان ناظر S در نظر گرفت. این ناظر نسبت به خودش ساکن است. یعنی بعد فضایی آن نسبت به خودش تغییر نمی کند. و امتداد خط نیز در واقع، سپری شدن زمان را برای او نشان میدهد و می توان گفت که این خط موقعیت ناظر S را در هر لحظه از زمان معین می کند. در نتیجه، می توان آن را به عنوان جهانخط ناظر S در نظر گرفت. جهانخط یک ناظر یا به طور کلی هر ذره، تاریخچه ناظر یا ذره را بیان می کند.

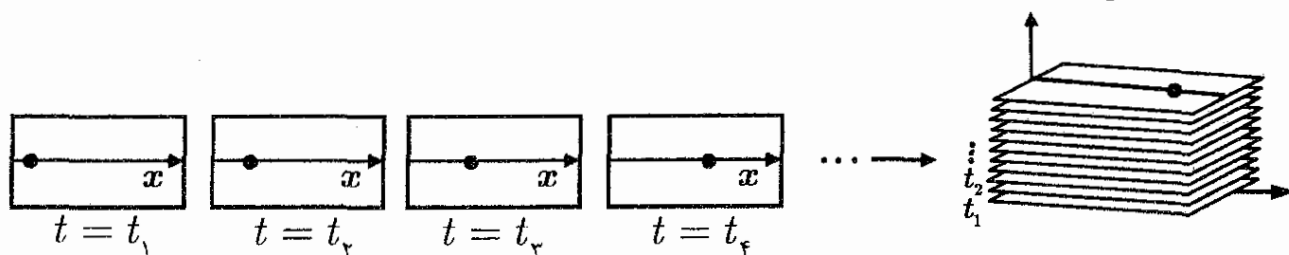
همان طور که اشاره شد، روی جهانخط ناظر یا ذره، تغییرات فضایی یا مکانی صفر می باشد و تنها بعد زمان در روی آن تغییر می کند. در حقیقت، ساعت همراه ناظر یا ذره، سپری شدن زمان را برای آنها نشان می دهد.



شکل (۲-۳): ناظر S

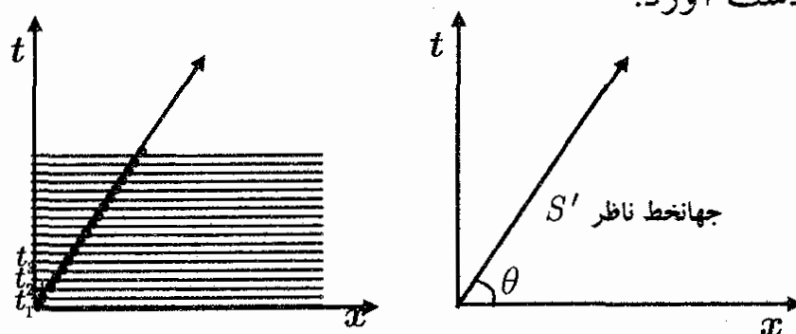
حال، با توجه به این توضیحات، می توان جهانخط ناظر را به عنوان محور زمان یا محور t ی چارچوبی در نظر گرفت که ناظر مورد نظر برای بررسی پدیده ها آن را اختیار می کند.

اکنون، در اینجا می توان وضعیت دیگری را برای ناظر در نظر گرفت. برای این منظور، فرض کنید که ناظر دیگری مانند S' ، روی محور x ها با سرعت ثابت به سمت راست در حرکت باشد. در این حالت نیز می توان مانند قبل در لحظه های معین t_1, t_2, t_3, \dots تصاویری را از ارتفاعی معین از ناظر متحرک S' تهیه نموده و سپس آنها را مطابق شکل (۳-۳)، روی یکدیگر قرارداد. در اینجا نیز مانند حالت قبل، می توان برشی از بالا به پایین به مجموعه تصاویر داده و سپس نقاط مربوط به مکان ناظر را در لحظه های مختلف به یکدیگر وصل کرد.



شکل (۳-۳): تصاویر تهیه شده از ناظر متحرک S'

در صورتی که تصویر برداری از ناظر متحرک به طور پیوسته صورت گیرد، در این حالت مطابق شکل (۳-۴)، جهانخط ناظر S' در فضا-زمانی که ناظر ساکن، مثلاً S ایجاد نموده به صورت خط راستی به دست می آید که ناظر ساکن S می تواند از روی شیب آن سرعت ناظر S' را به دست آورد.



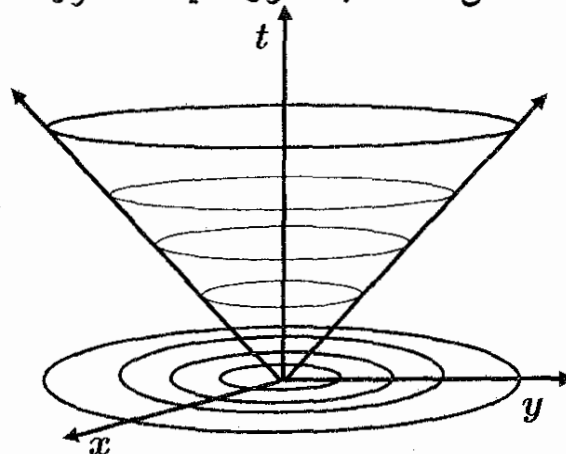
شکل (۳-۴): جهانخط ناظر متحرک S'

در اینجا نیز هنگامی که تصاویر به ترتیب زمانی، از اولین تا آخرین آنها روی یکدیگر قرار داده می شوند، در واقع با این کار گذشت زمان از نظر ناظر S نشان داده می شود. بنابراین در این حالت نیز محور عمودی را می توان به عنوان محور زمان برای ناظر S در نظر گرفت. واضح است که اگر سرعت ناظر ثابت نباشد، جهانخط آن به صورت یک خط راست نخواهد بود.

اکنون، به عنوان مثال دیگر، جهانخط امواج ایجاد شده روی سطح آب یک استخر را

در نظری می گیریم. برای رسم جهانخط این امواج، مجدداً می توان به همان روش قبل عمل کرد. در اینجا فرض کنید که امواج ایجاد شده بر روی سطح آب استخر، ناشی از افتادن تکه سنگی در وسط آب استخر باشد. بنابراین، موج روی سطح آب، در لحظه برخورد سنگ به سطح آب، در ابتدا به صورت یک نقطه بوده و سپس جبهه موج به شکل دایره‌ای خواهد بود که شعاع آنها به تدریج بزرگ و بزرگتر شده و در نهایت با کناره های استخر برخورد می کنند. حال اگر از ارتفاع معینی از موج پیش رونده روی سطح آب، به طور متوالی تصویر برداری شود، در اولین عکس، نقطه ای در وسط آن مشاهده خواهد شد. و در هر کدام از تصاویر بعدی نیز دایره‌ای را خواهیم داشت که شعاع آنها به تدریج افزایش می یابند.

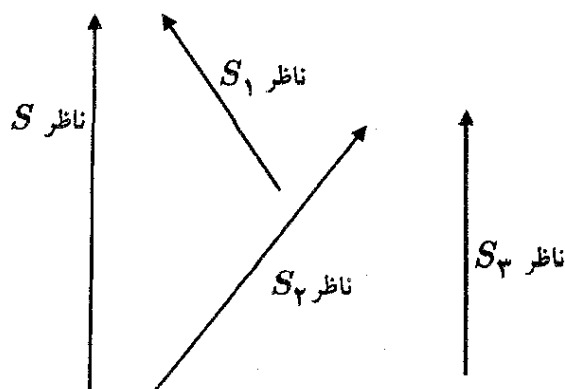
حال، اگر تصاویر به دست آمده، از اولین تا آخرین آنها روی یکدیگر قرار داده شوند و سپس محیط دایره های مربوط به هر تصویر به یکدیگر وصل گردند، جهانخط موج ایجاد شده روی سطح آب مانند شکل (۳-۵)، به صورت یک مخروط خواهد بود.



(۳-۵) : جهانخط موج ایجاد شده روی سطح آب

اما نکته ای که در اینجا باید به آن دقت نمود، این است که اینگونه نمودارها را در فضا-زمان، حداکثر می توان ۳ یا (۲+۱) بعدی رسم نمود، یعنی یک بعد برای زمان و دو بعد برای فضا می توان در نظر گرفت.

اکنون، بعد از آشنایی با جهانخط یک ناظر یا یک ذره، می توان وضعیت جهانخط ذرات یا ناظرهای مختلف را نسبت به یکدیگر مورد بررسی قرار داد. بنابراین، اگر شکل (۳-۶) را در نظر بگیریم، می توان گفت که ناظر K_2 قبلاً با K_1 ملاقات داشته و با سرعت ثابت به سمت ناظر K_3 در حرکت است و در آینده به K_3 خواهد رسید.



شکل (۳-۶): وضعیت ناظر های مختلف نسبت به یکدیگر

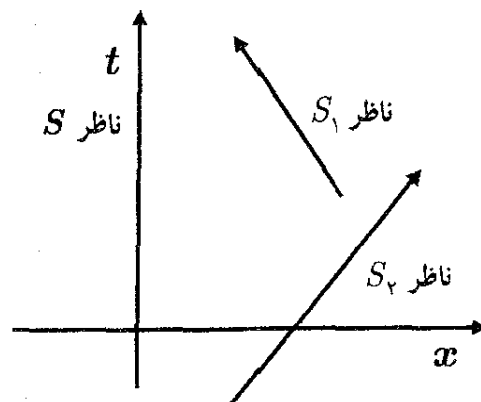
همچنین، ناظر S_1 نیز قبلاً با S_3 ملاقات داشته و پس از ترک آن در مسیر خود با S_3 نیز در حین حرکت ملاقات می کند و سپس به مسیرش به سمت S ادامه می دهد. همین طور، می توان گفت که ناظر S_3 نسبت به ناظر S ساکن است.

همان طور که ملاحظه می گردد، تاکنون برای آنکه بتوانیم این ناظرها را آسانتر رسم نماییم، برای آنها تنها یک بعد زمان، یعنی t ، و همین طور یک بعد فضا یا x را در نظر گرفته ایم. و در مورد بعد زمان یا محور زمان یک ناظر توضیح داده شد. اکنون، می توان بعد فضا را برای یک ناظر با دقت بیشتری بررسی کرد.

برای به دست آوردن بعد فضایی یک ناظر ساکن، می توان به صورت زیر استدلال نمود. همان طور که در بالا بررسی شد، اگر فقط بعد زمانی ناظر تغییر کند، جهانخط ناظر به صورت نمودار (۲-۳) خواهد بود. یعنی ناظر با قرار گرفتن در یک نقطه از فضا، می تواند همه لحظه های مربوط به رویدادهای مختلفی را که در آن نقطه روی می دهند، نسبت به خودش ثبت نماید. بنابراین، با توجه به این موضوع، اکنون می توان حالت عکس را نیز در نظر گرفت و فرض کرد که فقط بعد فضایی ناظر تغییر کند و بعد زمانی آن ثابت، مثلاً صفر باشد. در نتیجه در این حالت، اگر فرض کنیم که فقط یک بعد فضایی، یعنی مختصه x ناظر تغییر کند در این صورت، ناظر باید بتواند در یک لحظه، مثلاً $t = 0$ همه نقاط روی محور x (یک بعد فضا) را مشاهده نماید. که البته، برای چنین منظوری سرعت این ناظر باید نامتناهی باشد. به عبارت دیگر، محور x را می توان جهانخط ناظری در نظر گرفت که سرعت آن نسبت به ناظر ساکن در مبدأ، بی نهایت می باشد. بنابراین، با این استدلال

می توان بعد یا محور فضایی یک ناظر ساکن را مانند شکل (۷-۳)، عمود بر جهانخط خودش رسم نمود.

حال، بعد از تعیین محورهای فضایی و زمانی برای ناظری، مانند S یا به عبارت دیگر، بعد از معین شدن مدل فضا و زمان از نظر ناظر S اکنون، می توان فاصله ناظرها و همین طور، سرعت نسبی آنها را نیز در هر لحظه به دست آورد. به عنوان مثال در شکل (۷-۳)، به آسانی می توان فاصله بین ناظرهای S_1 و S_2 را در لحظه $t = 0$ یا در هر لحظه دیگر به دست آورد. همچنین، می توان سرعت ناظرهای S_1 و S_2 را نیز نسبت به ناظر S با تعیین شیب جهانخط این ناظرها در فضا-زمانی که ناظر S ایجاد کرده است، به دست آورد. همین طور، می توان سرعت آنها را نیز نسبت به یکدیگر محاسبه کرد. که البته، برای این منظور هر کدام از ناظرهای S_1 یا S_2 باید از محورهای فضایی و زمانی مربوط به خودش استفاده نمایند.



شکل (۷-۳): سرعت نسبی ناظرهای S_1 و S_2 نسبت به ناظر S

به این ترتیب، با توجه به شکل (۷-۳)، ناظر ساکن S مشاهده می کند که ناظر S_1 و S_2 با سرعتهای ثابت و متفاوت، به ترتیب به او نزدیک و یا از او دور می شوند. همچنین، ناظر S با توجه به مدلی که از فضا-زمان برای خود ایجاد کرده است، به جای بررسی حرکت دو ناظر S_1 و S_2 می تواند حرکت ذرات و همین طور، برهمکنش آنها یا هر فرایند فیزیکی دیگر را مورد بررسی و تجزیه و تحلیل قرار دهد.

براین اساس، می توان محورهای x و t ی انتخاب شده به وسیله ناظر ساکن S را فضای رویدادها یا مدلی در نظر گرفت که S از فضا-زمان برای خودش ایجاد می کند. حال، بعد از آنکه ناظر S محورهای x و t ی خود را با روشی معین درجه بندی یا مقیاس بندی نمود، در این صورت، می تواند هر نقطه از این فضا را با دو مختصه x و t نمایش دهد. البته، در این

صورت نقاط این فضا را که شامل دو مختصه x و t می باشند، رویداد^۱ می نامند.

همان طور که می دانیم، در فیزیک نیوتنی معمولاً از منحنی مسیر حرکت ذره در فضا صحبت می شود. این منحنی در حالت کلی شامل متغیرهای وابسته به زمان $x(t)$ ، $y(t)$ و $z(t)$ می باشد. از طرف دیگر، منحنی مسیر ذره را می توان از اتصال نقاطی از فضا که ذره از آنها عبور می کند به دست آورد. به این ترتیب، می توان گفت که منحنی مسیر حرکت یک ذره در واقع، تاریخچه کاملی از چگونگی حرکت ذره در فضا را در اختیار ما قرار می دهد.

اما در فضای رویدادها وضعیت به شکل دیگری بیان می گردد. در فضای رویدادها، به جای نقطه در فضا از اصطلاح رویداد در فضا-زمان استفاده می شود. یک رویداد در حالت کلی با چهار مختصه (x, y, z, t) معین می شود. همچنین، از به هم پیوستن رویدادها یا از توالی رویدادهای مربوط به یک ذره در فضا-زمان، جهانخط ذره به دست می آید که در حقیقت، یک منحنی یا خط در فضا-زمان چهار بعدی است. در نتیجه جهانخط یک ذره یا ناظر نیز تاریخچه ذره یا ناظر را در فضا-زمان چهار بعدی یا فضای رویدادها مشخص می کند.

اکنون، در اینجا ممکن است این سؤال مطرح شود که از دید ناظرهای S_1 و S_2 ، فضا و زمان چگونه خواهد بود؟ به عبارت دیگر، آنها برای تعیین فضا و زمان رویدادها محورهای خود را چگونه انتخاب می کنند؟ برای اینکه بتوانیم به این پرسشها پاسخ دهیم، باید شناخت بیشتری نسبت به ناظرها به دست آوریم. در ادامه این فصل به این پرسشها پاسخ داده می شود.

۳-۲: فضا - زمان مینکوفسکی

همان طور که می دانیم، در فضای سه بعدی اقلیدسی فاصله دو نقطه با مختصات (x_1, y_1, z_1) و (x_2, y_2, z_2) را می توان از رابطه

$$L = [(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2]^{1/2} \quad (1-3)$$

به دست آورد. حال، اگر این فاصله را بی نهایت کوچک در نظر بگیریم، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned}
 dl^2 &= dx^2 + dy^2 + dz^2 \\
 &= \delta_{ij} dx^i dx^j \quad i, j = 1, 2, 3
 \end{aligned}
 \tag{۲-۳}$$

در رابطه فوق به dl^2 ، همراه با δ_{ij} اصطلاحاً متریک فضای اقلیدسی^۱ گفته می شود. این متریک یا فاصله، مثبت و معین می باشد. در فضای سه بعدی اقلیدسی، مکان یک ذره ساکن یک نقطه و مسیر یک ذره متحرک با یک منحنی مشخص می شود. این منحنی از اتصال پیوسته نقاطی به دست می آید که ذره متحرک از آنها عبور کرده است. منحنی مسیر یک ذره در حالت کلی، شامل مختصات وابسته به زمان $x(t)$ ، $y(t)$ و $z(t)$ می باشد. درواقع، با داشتن منحنی مسیر یک ذره می توان مکان ذره را در هر لحظه از زمان تعیین نمود. به عبارت دیگر، با داشتن منحنی مسیر برای یک ذره می توان چگونگی حرکت ذره در فضا را به طور کامل مشخص کرد. در این فضا همان طور که در فصل اول اشاره شد، جایی برای نمایش زمان وجود ندارد. با این حال می توان در هر نقطه آن ساعتی را تصور نمود که همگی آنها با روشی معین همزمان شده اند و با آهنگ یکسانی کار می کنند.

اکنون، می توان فضای رویدادها را که ساختار هندسی کاملاً متفاوتی با فضای اقلیدسی^۲ دارد، در نظر گرفت. همان طور که می دانیم، هر نقطه در این فضا به عنوان یک رویداد محسوب می شود. در نتیجه، می توان گفت که جهانخط یک ذره از اتصال پیوسته رویدادهای مرتبط با آن ذره به دست می آید. به عبارت دیگر، جهانخط ذرات در واقع، منحنی مسیر ذرات در این فضا می باشند.

برای شناخت و بررسی دقیق تر این فضا، می توان فاصله یا بازه^۳ بین دو رویداد را در آن تعریف کرد. در فضای اقلیدسی فاصله بین دو نقطه ناورداست. یعنی مستقل از دستگاه مختصات بوده و با دوران یا انتقال دستگاه مختصات بدون تغییر باقی می ماند. به طور کلی می توان گفت که فاصله بین دو نقطه تحت تبدیل از یک دستگاه به دستگاه مختصات دیگر تغییر نمی کند. بنابراین، وجه مشخصه هر فاصله را می توان ناوردا بودن آن در نظر گرفت.

اکنون، در اینجا این سؤال مطرح می شود که آیا می توان در فضای رویدادها

1- Euclidean distance , Euclidean metric

2 - Euclidean Space 3 - Interval

نیز کمیتی مشابه فاصله ناوردای بین دو نقطه تعریف کرد یا به دست آورد. برای پاسخ به این سؤال باید به این نکته توجه نماییم که تبدیل مختصات در فضای رویدادها به معنای تبدیل لورنتس می باشد. در نتیجه، با استفاده از این تبدیلات می توان بازه فضایی یا همین طور بازه زمانی میان دو رویداد را از یک چارچوب به چارچوب دیگر تبدیل نمود. به عبارت دیگر، می توان با استفاده از این تبدیلات بازه فضایی یا زمانی میان دو رویداد را از دید ناظرهای مختلف بررسی کرد. برای این منظور، دو رویداد دلخواه، مانند $E_1(ct_1, x_1)$ و $E_2(ct_2, x_2)$ را در نظر بگیرید. اکنون، می توان با استفاده از تبدیلات مختصات لورنتس رابطه بین مجذور بازه زمانی و مکانی را در دو چارچوب S و S' به دست آورد. بنابراین، داریم

$$\begin{aligned} c^2 \Delta t'^2 &= [\gamma(c\Delta t - \beta\Delta x)]^2 \\ &= \gamma^2 [c^2 \Delta t^2 + \beta^2 \Delta x^2 - 2(c\Delta t)(\beta\Delta x)] \end{aligned} \quad (3-3)$$

و

$$\begin{aligned} \Delta x'^2 &= [\gamma(\Delta x - \beta c\Delta t)]^2 \\ &= \gamma^2 [(\Delta x)^2 + \beta^2 (c\Delta t)^2 - 2(\beta c\Delta t)(\Delta x)] \end{aligned} \quad (4-3)$$

در روابط فوق، $\Delta x = x_2 - x_1$ و $\Delta t = t_2 - t_1$ می باشند. بنابراین، با توجه به روابط (۳-۳) و (۴-۳)، اگر بازه های فضایی و زمانی را به طور جداگانه در نظر بگیریم، این بازه ها ناوردا نخواهند بود. به عبارت دیگر، $\Delta x \neq \Delta x'$ و همین طور $c\Delta t \neq c\Delta t'$ می باشند. اما اگر ترکیبی از این بازه ها در نظر گرفته شوند، در این صورت، این ترکیب که به آن بازه فضا-زمان^۱ گفته می شود، ناوردا خواهد بود. ناوردایی این بازه را می توان به شکل

$$c^2 \Delta t'^2 - \Delta x'^2 = c^2 \Delta t^2 - \Delta x^2 \quad (5-3)$$

نوشت. برای اثبات رابطه (۵-۳) کافی است که رابطه (۴-۳) را از رابطه (۳-۳) کم کنیم. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned}
c^2 \Delta t'^2 - \Delta x'^2 &= \gamma^2 [c^2 \Delta t^2 + \beta^2 \Delta x^2 - 2(c\Delta t)(\beta\Delta x)] \\
&\quad - \gamma^2 [(\Delta x)^2 + \beta^2 (c\Delta t)^2 - 2(\beta c\Delta t)(\Delta x)] \\
&= \gamma^2 [c^2 \Delta t^2 (1 - \beta^2) - \Delta x^2 (1 - \beta^2)] \quad (6-3) \\
&= \gamma^2 [(1 - \beta^2)(c^2 \Delta t^2 - \Delta x^2)] \\
&= c^2 \Delta t^2 - \Delta x^2
\end{aligned}$$

در نتیجه، بازه بین دو رویداد را می توان را به صورت

$$\Delta s^2 = c^2 \Delta t^2 - \Delta x^2 \quad (7-3)$$

تعریف نمود. همچنین، برای رویدادهایی که از نظر فضایی و زمانی بی نهایت به یکدیگر نزدیک هستند، بازه بین اینگونه رویدادها را در فضای رویدادها یا فضا-زمان مینکوفسکی، می توان به صورت

$$\begin{aligned}
ds^2 &= c^2 dt^2 - (dx^2 + dy^2 + dz^2) \\
&= c^2 dt^2 - d\vec{r} \cdot d\vec{r} \quad (8-3) \\
&= c^2 dt^2 - dr^2
\end{aligned}$$

نوشت. رابطه (۸-۳)، مشابه مورد فضای اقلیدسی، یعنی رابطه (۲-۳)، می باشد. در اینجا نیز متریک ds^2 ، بازه ناوردای فضا-زمان میان دو رویداد می باشد. این بازه، مانند فاصله بین دو نقطه در فضای اقلیدسی ناورداست. به عبارت دیگر، هرانتهال فضایی یا زمانی و همچنین، هر دوران فضایی این بازه را بدون تغییر یا ناوردانگه می دارد.

از طرف دیگر، همان طور که در فضای سه بعدی اقلیدسی، مکان یک ذره یا یک نقطه به صورت x^i نشان داده می شود، در فضای رویدادها نیز می توان مختصات چهارمولفه ای یک رویداد یا چاربردار مکان آن را به صورت

$$\begin{aligned}
x^\mu &= (t, x, y, z) \\
&= (x^0, x^1, x^2, x^3) \quad (\mu = 0, 1, 2, 3) \quad (9-3)
\end{aligned}$$

نمایش داد. در اینجا نیز می توانیم، اختلاف مختصات دو رویداد بی نهایت نزدیک به هم را (مشابه با فضای اقلیدسی) با dx^μ نشان دهیم. در نتیجه، بازه ناوردای فضا-زمان، یعنی رابطه (۸-۳) را برای دو رویداد در چارچوب S به صورت

$$ds^2 = g_{\mu\nu} dx^\mu dx^\nu \quad (۱۰-۳)$$

نوشت. در رابطه (۱۰-۳)، $g_{\mu\nu}$ تانسور متریک برای فضا-زمان تخت بوده و به شکل

$$g_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (۱۱-۳)$$

تعریف می گردد. حال، اگر dx'^μ بازه مختصاتی همان دو رویداد در چارچوب دیگری مانند S' باشد، در این صورت بازه ناوردای فضا - زمان در این چارچوب به صورت

$$ds'^2 = g_{\mu\nu} dx'^\mu dx'^\nu \quad (۱۲-۳)$$

بیان می شود. این رابطه، ناوردایی بازه فضا-زمان بین دو رویداد را نشان می دهد. در اینجا نیز مانند مورد فضای اقلیدسی، به ds^2 همراه با $g_{\mu\nu}$ ، متریک مینکوفسکی^۱ گفته می شود. باید توجه داشت که بین متریک اقلیدسی (۲-۳) و متریک (۱۰-۳) یا (۱۲-۳) تفاوت اساسی وجود دارد؛ زیرا همان طور که قبلاً اشاره شد، متریک اقلیدسی مثبت و معین است، درحالیکه متریک مینکوفسکی معین نبوده و ds^2 در رابطه (۱۰-۳)، ممکن است مثبت، منفی یا صفر باشد.

همچنین، فضای رویدادها، همراه با متریک (۱۰-۳)، فضای مینکوفسکی^۲ نامیده می شود. هرمان مینکوفسکی فیزیکدان روسی- آلمانی برای اولین بار در سال ۱۹۰۷، یعنی دو سال بعد از ارائه نظریه نسبیت خاص، این فضا را با استفاده از تبدیلات لورنتس تعریف نمود. فضای مینکوفسکی را می توان، یک فضای تخت شبه اقلیدسی در نظر گرفت. از طرف دیگر، نقاط این فضا بیانگر رویدادها می باشند. لازم است اشاره شود که در این فضا می توان بردارها و تانسورها را مانند مورد اقلیدسی تعریف نمود. در بخش های بعدی این فصل به نمود تصویری خواص دیگر تبدیل لورنتس می پردازیم.

مثال ۳ - ۱: نشان دهید که بازه فضا-زمان نسبت به سه ناظر مطرح شده در مثال ۲-۲۳،

ناوردا می باشد.

جواب: با توجه به مقادیر به دست آمده در مثال ۲-۲۳ می توان نوشت:

$$\Delta t_{s'}^2 - \Delta x_{s'}^2 = c^2 (3L_0/c)^2 - L_0^2 = 8L_0^2 \quad (13-3)$$

و به همین ترتیب، داریم:

$$\begin{aligned} c^2 t_s^2 - \Delta x_s^2 &= c^2 (7L_0/c\sqrt{3})^2 - (5L_0/\sqrt{3})^2 = 8L_0^2 \\ c^2 t_b^2 - \Delta x_b^2 &= c^2 (2L_0\sqrt{2}/c)^2 - 0^2 = 8L_0^2 \end{aligned} \quad (14-3)$$

۳-۳: تغییر چارچوب مرجع

یک روش بسیار مفید برای نمایش هندسی تبدیلات لورنتس، رسم محورهای فضا و زمان دو چارچوب ساکن و متحرک در یک نمودار فضا-زمان می باشد. در چنین نمودارهایی دو نکته مهم را می توان در نظر گرفت.

اول اینکه محور فضایی یک چارچوب معادل خط همزمانی آن چارچوب می باشد که از رویداد مبدأ، یعنی $(0,0) = (ct, x)$ می گذرد.

و نکته دوم اینکه محور زمان یک چارچوب نیز معادل خط هم مکانی آن چارچوب است که از رویداد مبدأ، یعنی $(0,0) = (ct, x)$ می گذرد. به عبارت دیگر، محور زمان یک چارچوب معادل جهانخط ناظر واقع در مبدأ آن چارچوب می باشد.

بنابراین اگر رویداد مبدأ در هر دو چارچوب، مثلاً S و S' مشترک باشند، در این صورت، می توان با استفاده از تبدیلات لورنتس، محورهای فضایی و زمانی هر کدام از چارچوبها را نسبت به محورهای چارچوب دیگر رسم کرد.

حال، برای رسم محورهای چارچوب S' ، نسبت به محورهای چارچوب S ، می توان به صورت زیر عمل کرد. همان طور که می دانیم، محور زمان ct در چارچوب S ، معادل $x=0$ در این چارچوب است. یا برعکس محور فضایی x ، معادل $ct=0$ می باشد. از طرف دیگر، در چارچوب S' نیز محور زمان ct' معادل $x'=0$ بوده و همین طور، محور فضایی x' در این چارچوب نیز معادل $ct'=0$ می باشد. بنابراین، می توان از این نکته استفاده نمود و معادله محورهای چارچوب S' را نسبت به محورهای چارچوب S رسم کرد. اکنون، برای به

دست آوردن معادله محور x' ، نسبت به محوره‌های چارچوب S ، می‌توان از تبدیل لورنتس

$$ct' = \gamma(v)(ct - \beta x) \quad (۱۵-۳)$$

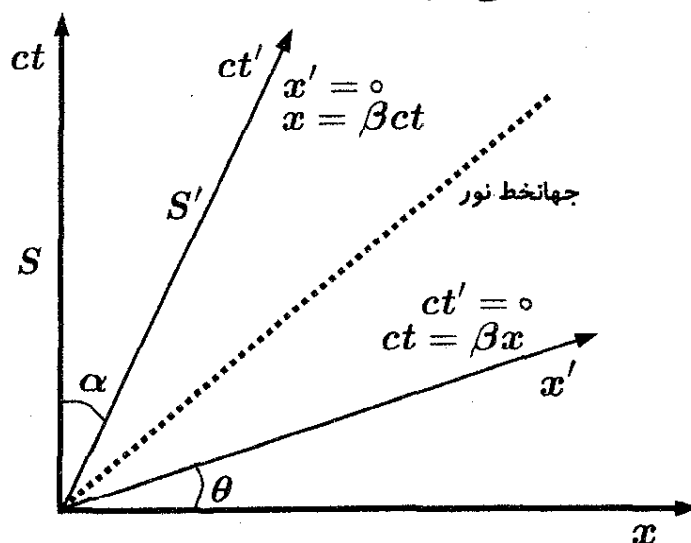
استفاده کرد. حال، اگر در رابطه (۱۵-۳)، ct' را برابر صفر قرار دهیم، معادله $ct = \beta x$ به دست می‌آید که درواقع، معادله محور x' نسبت به محوره‌های چارچوب S می‌باشد. همین‌طور، برای به دست آوردن معادله محور زمان ct' ، باید در تبدیل لورنتس

$$x' = \gamma(v)(x - \beta ct) \quad (۱۶-۳)$$

x' برابر صفر قرار داده شود. در این صورت، معادله $x = \beta ct$ به دست می‌آید. این معادله نیز معادله محور زمان ct' نسبت به محوره‌های چارچوب S خواهد بود. اکنون، با داشتن معادلات محوره‌های فضا و زمان چارچوب S' ، می‌توان محوره‌های این چارچوب را نسبت به محوره‌های چارچوب S ، مانند شکل (۸-۳) رسم کرد.

از طرف دیگر، برای یکسان سازی مقیاسهای انتخاب شده برای محوره‌های فضایی و زمانی چارچوبها، می‌توان محور زمان را در c ضرب کرد. درواقع، با این کار می‌توان فاصله را بر حسب واحد زمان و یا برعکس، زمان را بر حسب واحد طول بیان کرد.

حال، با توجه به شکل (۸-۳)، می‌توان شیب محور x' یا شیب خط $ct = \beta x$ را در چارچوب S نیز به دست آورد. در این صورت، شیب این محور با رابطه $\tan \theta = \beta = v/c$ بیان می‌شود.



شکل (۸-۳): رسم محوره‌های فضایی و زمانی چارچوب S' نسبت

به محوره‌های چارچوب ساکن S

همچنین، با توجه به شکل (۸-۳)، $\tan \alpha = x/ct$ یا $\tan \alpha = \beta$ می‌باشد. بنابراین،

زوایای α و θ نیز برابر می باشند. همین طور، با توجه به معادله محور ct' ، یعنی $x = \beta ct$ ، شیب محور ct' برابر $1/\beta$ خواهد بود که در این صورت، خطوط همزمانی در چارچوب S' یا به عبارت دیگر، خطوط موازی محور x' ، نسبت به محورهای چارچوب S ، دارای شیب β خواهند بود. همچنین، خطوط هم مکانی در چارچوب S' ، یا خطوط موازی محور ct' ، نسبت به محورهای چارچوب S ، دارای شیب $1/\beta$ می باشند. به علاوه با توجه به رابطه $\tan\theta = \beta = v/c$ ، اگر $v \rightarrow 0$ میل کند آنگاه $\theta \rightarrow 0$ میل می کند که در این حالت، محورهای دو چارچوب بر یکدیگر منطبق می شوند. همین طور، اگر $v \rightarrow c$ میل کند در این صورت، $\theta \rightarrow \pi/4$ میل خواهد کرد. در نتیجه، در این حالت محورهای فضایی و زمانی چارچوب S' به سمت یکدیگر میل می کنند. و اگر فرض کنیم که $v = c$ باشد در این صورت، به نتیجه $ct' = x'$ می رسم که در واقع، معادله جهانخط پرتو نور، نسبت به چارچوب S می باشد.

اکنون، می توان وضعیت محورهای چارچوب S را نیز نسبت به محورهای چارچوب S' مورد بررسی قرار داد. همان طور که می دانیم، ناظر S' نیز مانند ناظر S ، محورهای فضا و زمان چارچوب خود را عمود بر هم رسم می کند؛ زیرا این ناظر نسبت به خودش ساکن است. در این حالت، ناظر S' مشاهده می کند که ناظر S ، با سرعت v در جهت منفی محور x' چارچوب خودش در حرکت است.

بنابراین، ناظر S' نیز برای به دست آوردن شیب محورهای ct و x نسبت به محورهای چارچوب S' ، می تواند از تبدیلات وارون لورنتس، یعنی

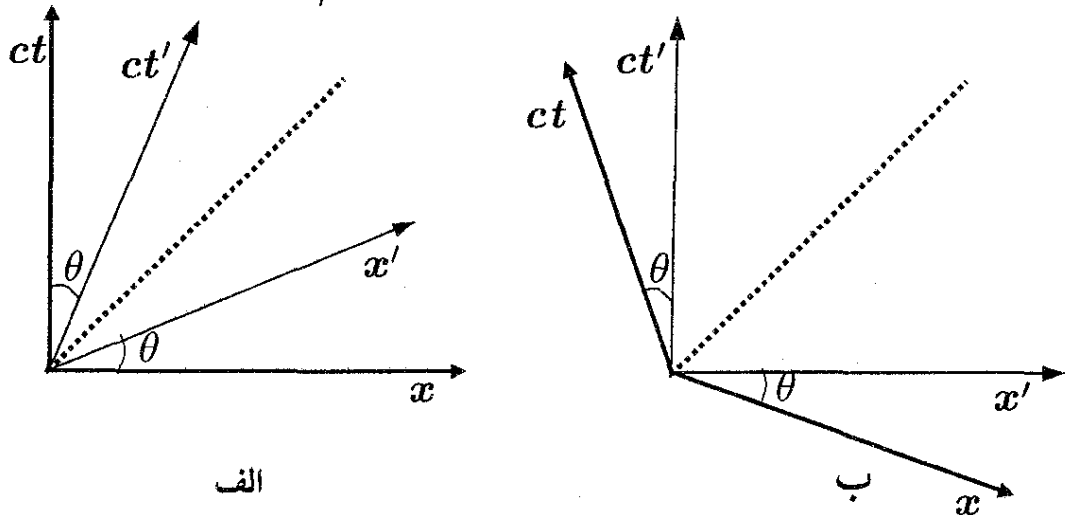
$$ct = \gamma(v)(ct' + \beta x') \quad (17-3)$$

و

$$x = \gamma(v)(x' + \beta ct') \quad (18-3)$$

استفاده کند. بنابراین، با توجه به شکل (۳-۹) ب، محور ct یا $x = 0$ ، معادل خط $ct' = -\beta x'$ و همچنین، محور x یا $ct = 0$ ، معادل خط $ct' = \beta x'$ می باشند. در نتیجه، خطوط همزمانی در چارچوب S ، یا خطوط موازی محور x ، در چارچوب S' دارای شیب $-\beta$ می باشند. همین طور، خطوط هم مکانی در چارچوب S ، یا

خطوط موازی محور ct ، در چارچوب S' دارای شیب $1/\beta$ - خواهند بود.



شکل (۳-۹): تغییر چارچوب مرجع: الف: محوره‌های چارچوب S'

نسبت به ناظر S ب: محوره‌های چارچوب S نسبت به ناظر S'

اما نکته ای که باید در اینجا به آن اشاره نماییم، این است که اگر فضا-زمان را دو بعدی در نظر بگیریم، در این صورت، در چارچوبهای مختلف می توانیم خطوط همزمانی یا هم مکانی را تعریف کنیم. اما اگر فضا-زمان سه بعدی، یعنی دو بعد فضا و یک بعد زمان در نظر گرفته شود، در این حالت، سطوح همزمانی و همین طور سطوح هم مکانی خواهیم داشت. و در نهایت، اگر فضا-زمان چهاربعدی فرض شود، در این صورت، می توان فضای همزمانی و فضای هم مکانی برای چارچوبهای مختلف تعریف کرد.

مثال ۳-۲: نشان دهید که تبدیلات لورنتس (۲-۷۹) را می توان به صورت

$$x' = x \cosh \alpha - ct \sinh \alpha$$

$$y' = y, \quad z' = z \quad (۳-۱۹)$$

$$ct' = ct \cosh \alpha - x \sinh \alpha$$

نشان داد. که در آن α با رابطه $\tanh \alpha = \beta = v/c$ تعریف می گردد.

جواب: با توجه به تعریف α ، می توان ضریب تبدیل $\gamma(v)$ را بر حسب α به دست

آورد. بنابراین، داریم:

$$\begin{aligned} \gamma(v) &= \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{1}{\sqrt{1-\tanh^2 \alpha}} \\ &= \cosh \alpha \end{aligned} \quad (۳-۲۰)$$

همچنین،

$$\beta\gamma(v) = \frac{\beta}{\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{\tanh\alpha}{\sqrt{1-\tanh^2\alpha}} \quad (21-3)$$

$$= \sinh\alpha$$

حال، با جایگذاری $\beta\gamma(v)$ و $\gamma(v)$ بر حسب α ، در تبدیل لورنتس (۲-۷۹)، می توان رابطه (۳-۱۹) را به دست آورد. همچنین، می توان با استفاده از نمادگذاری ماتریسی، رابطه (۳-۱۹) را به شکل ماتریسی

$$\begin{pmatrix} ct' \\ x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cosh\alpha & -\sinh\alpha & 0 & 0 \\ -\sinh\alpha & \cosh\alpha & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} ct \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix} \quad (22-3)$$

نیز نوشت. این رابطه، در حالت دو بعدی به صورت ساده

$$\begin{pmatrix} ct' \\ x' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cosh\alpha & -\sinh\alpha \\ -\sinh\alpha & \cosh\alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} ct \\ x \end{pmatrix} \quad (23-3)$$

نوشته می شود که درواقع، مشابه تبدیل معمولی

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos\theta & \sin\theta \\ -\sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad (24-3)$$

می باشد که حاصل آن، دوران محورها در صفحه xy حول محور z است. بنابراین، نتیجه تبدیلات مختصات لورنتس را در حالت کلی، می توان دوران محورهای چارچوب S در فضا-زمان چهار بعدی و تبدیل آنها به محورهای چارچوب S' در نظر گرفت. در این صورت، زاویه بین محورهای S و S' ، در حالت خاص، با رابطه زیر بیان می شود.

$$\tan\theta = \beta = \tanh\alpha \quad (25-3)$$

۳-۴: مقیاس بندی محورهای چارچوب مرجع

بعد از تعیین وضعیّت محورهای دو چارچوب S و S' نسبت به یکدیگر، اکنون می توان با انتخاب واحدهای طول و زمان مناسب، این محورها را مقیاس بندی کرد. بنابراین، برای به

دست آوردن واحدهای طول و زمان در هر کدام از این چارچوبها، یا مقیاس بندی این محورها آنها، می توان از بازه ناوردای فضا- زمان که با رابطه (۷-۳) تعریف شده است، استفاده کرد. برای این منظور، می توان دو رویداد تعریف کرد، به طوری که یکی از این رویدادها در مبدأ و دیگری در جایی دیگر از فضا- زمان روی دهد. در این صورت، بازه بین این دو رویداد را با توجه به رابطه (۷-۳) می توان به شکل

$$c^2 t^2 - x^2 = s^2 \quad (۲۶-۳)$$

نوشت. اکنون، اگر فرض کنیم که $s^2 = 1$ باشد، در این صورت، خواهیم داشت:

$$c^2 t^2 - x^2 = 1 \quad (۲۷-۳)$$

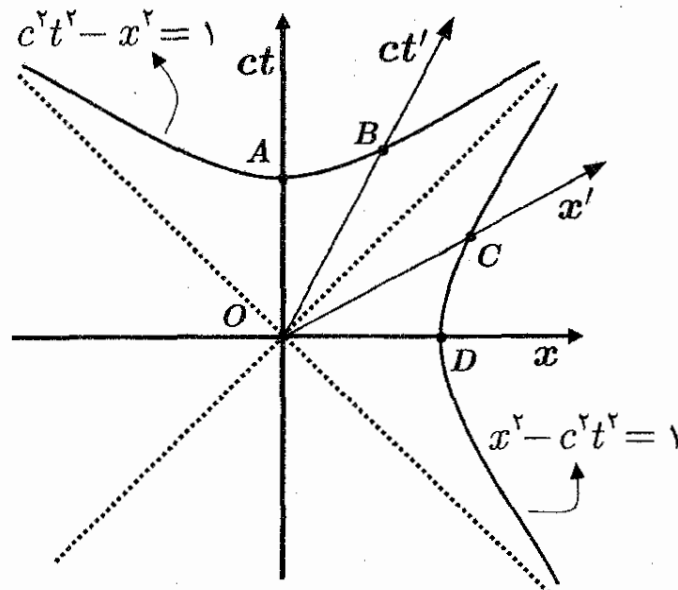
رابطه (۲۷-۳)، همان طور که می دانیم، معادله یک هذلولی است که معمولاً آن را هذلولی واحد^۱ می نامند. حال با یادآوری این نکته که در فضای اقلیدسی، معادله $x^2 + y^2 = 1$ ، معادله مکان هندسی نقاطی از صفحه xy است که فاصله آنها از مبدأ مختصات برابر واحد است. حال به طور مشابه، رابطه (۲۷-۳) را می توان مکان هندسی رویدادهایی در فضا- زمان مینکوفسکی (ct, x) دانست که بازه بین آنها و رویداد واقع در مبدأ برابر واحد می باشد. حال، با توجه به رابطه (۲۷-۳) می توان دو حالت را در نظر گرفت و در نتیجه، دو نوع هذلولی به دست آورد.

در حالت اول، فرض می کنیم که $ct > x$ باشد. در این صورت، هذلولی رابطه (۲۷-۳)

را خواهیم داشت. و در حالت دوم، اگر فرض کنیم، $ct < x$ باشد. در این حالت، هذلولی

$$x^2 - c^2 t^2 = 1 \quad (۲۸-۳)$$

به دست می آید. اکنون، می توان با رسم این هذلولیها، مانند شکل (۱۰-۳) محوره های دو چارچوب S و S' را مقیاس بندی کرد. با توجه به شکل (۱۰-۳)، نقطه A محل تلاقی محور ct یا $x = 0$ با هذلولی واحد $c^2 t^2 - x^2 = 1$ می باشد. در این صورت، $ct_A = 1$ خواهد بود. و نقطه D نیز محل تلاقی محور x یا $ct = 0$ ، با هذلولی واحد $x^2 - c^2 t^2 = 1$ می باشد. در نتیجه، $x_D = 1$ به دست می آید. بنابراین، ct_A و x_D به ترتیب واحد زمان و طول در چارچوب S خواهند بود.



شکل (۳-۱۰): مقیاس بندی محورهای دو چارچوب S و S'

به همین ترتیب، می توان واحد زمان و طول را در چارچوب S' نیز به دست آورد. برای این منظور، مجدداً با توجه به شکل (۳-۱۰)، نقطه B محل تلاقی هذلولی $ct^2 - x^2 = 1$ با محور زمان ct' یا $x = \beta ct$ می باشد. در نتیجه، می توان نوشت:

$$ct_B^2 - (\beta ct_B)^2 = 1 \quad (۳-۲۹)$$

یا

$$ct_B = \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} = \gamma \quad (۳-۳۰)$$

همچنین، نقطه C ، محل تلاقی محور x' یا $ct = \beta x$ با هذلولی واحد $x^2 - ct^2 = 1$ است. در این صورت، داریم:

$$x_C^2 - (\beta x_C)^2 = 1 \quad (۳-۳۱)$$

یا

$$x_C = \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} = \gamma \quad (۳-۳۲)$$

اکنون، باید نشان دهیم که OB و OC ، به ترتیب واحد زمان و طول در چارچوب S' می باشند. برای این منظور، می توان از تبدیلات لورنتس استفاده کرد. بنابراین، برای اینکه نشان دهیم OB واحد زمان در چارچوب S' است، باید مختصات رویداد B را نسبت به محورهای چارچوب S به دست آوریم. که با توجه به رابطه (۳-۳۰)، مختصه زمانی

رویداد B برابر $ct_B = \gamma$ می باشد. در نتیجه، مختصه فضایی این رویداد نیز برابر $x_B = \beta ct_B$ یا $x_B = \beta \gamma$ خواهد بود. اکنون، با استفاده از تبدیلات لورنتس، داریم

$$\begin{aligned} ct'_B &= \gamma(ct_B - \beta x_B) \\ &= \gamma[\gamma - \beta(\beta\gamma)] \\ &= \gamma^2(1 - \beta^2) = 1 \end{aligned} \quad (33-3)$$

بنابراین، OB را می توان واحد زمان در چارچوب S' در نظر گرفت. حال، نشان می دهیم که OC نیز واحد طول یا فضا در چارچوب S' می باشد. برای این منظور، با توجه به رابطه (۳۲-۳)، مختصه فضایی رویداد C در چارچوب S برابر $x_C = \gamma$ است. در این صورت، مختصه زمانی آن نیز برابر $ct_C = \beta x_C$ یا $ct_C = \beta \gamma$ خواهد بود. اکنون، مانند قبل، با استفاده از تبدیل لورنتس، می توان نوشت:

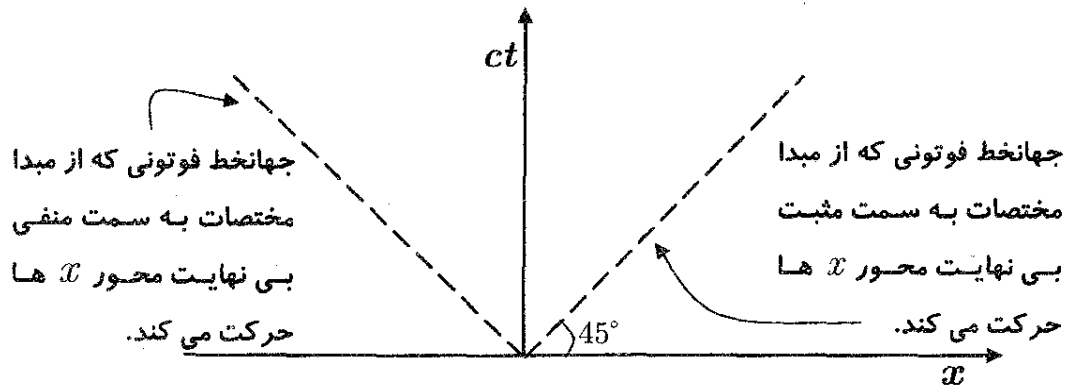
$$\begin{aligned} x'_C &= \gamma(x_C - \beta ct_C) \\ &= \gamma[\gamma - \beta(\beta\gamma)] \\ &= \gamma^2(1 - \beta^2) = 1 \end{aligned} \quad (34-3)$$

در نتیجه، با توجه به روابط (۳۳-۳) و (۳۴-۳)، ct'_B و x'_C ، به ترتیب واحد زمان و فضا در چارچوب S' خواهند بود. از طرف دیگر، با توجه به شکل (۱۰-۳)، می توان دریافت که از نظر ناظر واقع در چارچوب S ، واحدهای زمان و طول در چارچوب S' بزرگتر از واحدهای مشابه در چارچوب S می باشند.

۳-۵: مخروط نور

همان طور که در فصل گذشته اشاره شد، ذرات با جرم سکون مخالف صفر، نسبت به هر ناظر یا چارچوبی مانند S ، با سرعتی کمتر از سرعت نور حرکت می کنند. از طرف دیگر، می دانیم که سرعت نسبی چارچوبها نیز باید کوچکتر از سرعت نور باشد. البته، این موضوع، به عنوان یک فرض در نسبیت پذیرفته می شود. اکنون، می توان جهانخط فوتونها یا ذرات نور را نسبت به یک چارچوب ساکن مورد بررسی قرار داد. برای این منظور، فرض کنید که فوتونی که دارای سرعت $u = c$ می باشد، از مبدأ چارچوب S در جهت مثبت محور x این

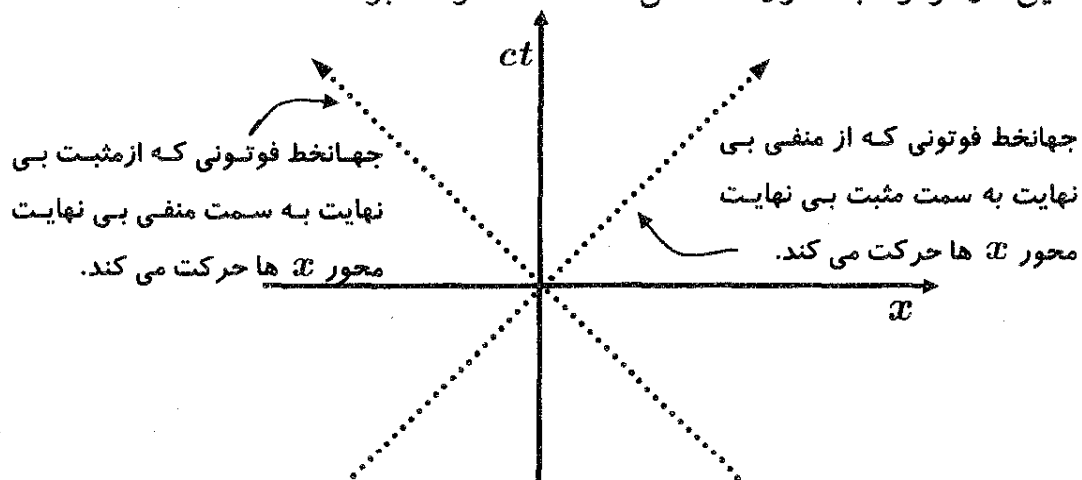
چارچوب شروع به حرکت کند. در این صورت، با توجه به رابطه $\tan \theta = u/c$ و شکل (۸-۳)، زاویه θ برابر $\pi/4$ به دست می آید. به عبارت دیگر، جهانخط فوتونها مطابق شکل (۱۱-۳)، با محور x چارچوب S زاویه $\pi/4$ می سازد.



شکل (۱۱-۳): جهانخط فوتون در دو بعد

البته، باید توجه کرد که نمودار (۱۱-۳)، تنها یک بعد فضا را نشان می دهد. یعنی فوتونهای نور از مبدأ مختصات شروع به حرکت کرده و در روی محور x ها در دو راستای مثبت و منفی این محور حرکت می کنند. حال، با توجه به توضیحاتی که در بخش ۱-۳ داده شد، جهانخط این ذرات به صورت نیمسازهای ربع اول و دوم خواهند بود.

اکنون، می توان وضعیت دیگری را در نظر گرفت. برای این منظور، دو فوتون را در نظر می گیریم، به طوری که یکی از آنها از منفی بی نهایت به سمت مثبت بی نهایت محور x ، و دیگری از مثبت بی نهایت به سمت منفی بی نهایت این محور حرکت کنند. در این حالت، جهانخط این دو فوتون به صورت شکل (۱۲-۳)، خواهد بود.

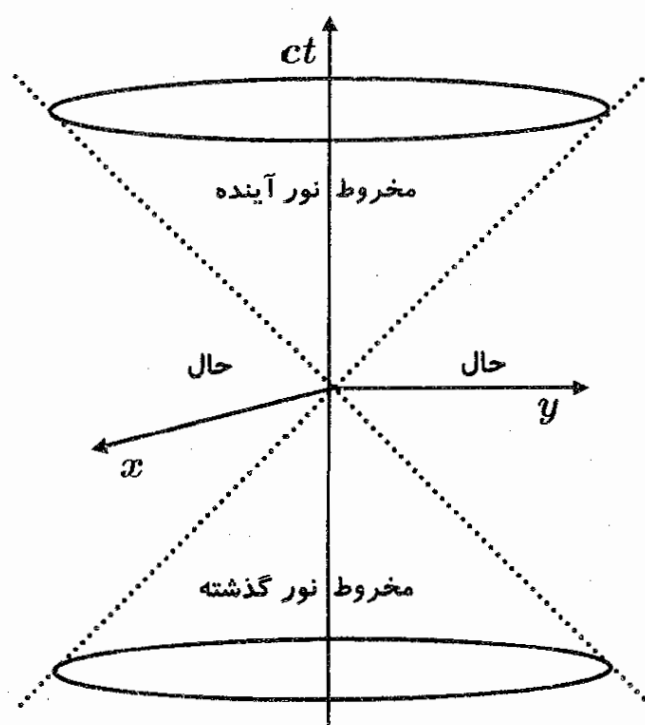


شکل (۱۲-۳): جهانخط دو فوتون که هر کدام در روی

محور x ها در دو سوی مخالف هم حرکت می کنند.

همان طور که قبلاً اشاره شد، نمودارهای فضا-زمان را می توان حداکثر (۲+۱) بعدی

رسم نمود. یعنی، یک بعد برای زمان و دو بعد برای فضا در نظر گرفت. بنابراین، اگر اکنون دو بعد فضا، یعنی x و y را در نظر بگیریم، در این صورت می توان تصور کرد که فوتونهایی به صورت کاملاً متقارن، از نقاط واقع در فواصل بسیار دور روی صفحه xy ، از جهات مختلف به سمت مبدأ مختصات چارچوبی ساکن، مانند K حرکت کنند. بنابراین، در این حالت، جهانخط چنین فوتونهایی که در جهت مبدأ همگرا می شوند، به صورت مخروط پایینی شکل (۳-۱۳) خواهد بود که رأس آن در مبدأ چارچوب K واقع است. به عبارت دیگر، می توان گفت که فوتونهایی که به صورت متقارن، از بی نهایت در صفحه xy به سمت مبدأ چارچوب K در حرکتند، یک موج نوری دو بعدی را تشکیل می دهند که جبهه آن به صورت دایره می باشد. در نتیجه، با حرکت موج نور دو بعدی، به سمت مبدأ، شعاع جبهه دایره ای موج که در ابتدا ممکن است یک مقدار بسیار بزرگ باشد، به تدریج کوچک و کوچکتر شده و در نهایت هنگامی که فوتونها به مبدأ می رسند، شعاع جبهه موج نیز صفر می گردد. در حقیقت، می توان گفت که رسیدن فوتونها به مبدأ، به معنای رؤیت رویداد ارسال فوتون از چشمه آن می باشد که این چشمه ممکن است یک ستاره یا هر چشمه دلخواه دیگر باشد.



شکل (۳-۱۳): مخروط نور

اکنون، می توان فرض کرد که جرقه ای در مبدأ چارچوب K زده شود و موج نورانی یا فوتونهای حاصل از این جرقه روی صفحه xy ، در همه جهات به سمت بی نهایت حرکت

کنند. در نتیجه در این مرحله، یعنی مرحله دور شدن فوتونها از مبدأ، شعاع جبهه موج در مبدأ صفر بوده و به تدریج بزرگ و بزرگتر شده و در نهایت به سمت بی نهایت میل می کند. بنابراین، اگر جهان خط چنین فوتونهایی را رسم نماییم، مخروط بالایی شکل (۳-۱۳) به دست خواهد آمد. این حالت، یعنی هنگامی که فوتونها در همه جهات به صورت متقارن، از مبدأ دور می شوند، مشابه حالت موجی است که در روی سطح آب یک استخر، بر اثر پرتاب تکه سنگی ایجاد می گردد.

همان طور که در شکل (۳-۱۳)، ملاحظه می گردد، مخروط نور^۱، فضا-زمان را به سه ناحیه تقسیم می کند. به این ترتیب که همه رویدادهای مربوط به گذشته یا رویدادهایی که با دریافت فوتون از آنها مشاهده شده اند، در داخل مخروط نور گذشته^۲، قرار می گیرند. همین طور، همه رویدادهایی که مربوط به آینده اند، یا رویدادهایی که هنوز رؤیت نشده اند، یا به بیان دیگر، فوتون گسیل شده از آنها به وسیله ناظر واقع در مبدأ دریافت نشده است، در داخل مخروط نور آینده^۳ واقع می شوند. همچنین، رویدادهایی که در خارج مخروط نور قرار دارند، با رویداد واقع در مبدأ، همزمان می باشند. بنابراین، ناحیه خارج مخروط نور را می توان ناحیه حال یا ناحیه جای دیگر^۴ نامید. در حقیقت، رویدادهای واقع در ناحیه حال هنگامی که رؤیت گردند در ناحیه مخروط نور گذشته قرار می گیرند.

در اینجا برای اینکه درک روشن تری از مفاهیم گذشته، حال و آینده به دست آوریم، لازم است توضیح بیشتری در این مورد داده شود. همان طور که قبلاً اشاره شد، برای اینکه بتوانیم محورهای فضا و زمان را بر حسب واحدی یکسان بیان نماییم، محور زمان را می توان با ct نشان داد. در واقع، با ضرب محور زمان t در c ، می توان فواصل فضایی را بر حسب واحد زمان، و همین طور، فاصله های زمانی را بر حسب واحد فضا یا طول بیان کرد. معمولاً در نجوم، رسم بر این است که فاصله ها یا بازه های فضایی را بر حسب واحد زمان بیان می کنند. همچنین، می دانیم که برای دریافت یا ارسال پیام با محدودیت سرعت مواجه هستیم که در حقیقت، این محدودیت را اصل دوم نسبیت ایجاد می کند. حال، اگر فاصله های

کیهانی در نظر گرفته شوند، در این صورت، تأثیر این اصل به طور بارزتری آشکار می گردد. به عنوان مثال، هرگاه در علم ستاره شناسی بیان شود که نزدیک ترین ستاره، $4/3$ سال نوری با ما فاصله دارد، این گفته به این معنی است که برای رسیدن نور آن ستاره به زمین، $4/3$ سال زمان لازم است. این فاصله تقریباً معادل 4×10^{13} کیلومتر می باشد. یا بیان می شود که قطر خورشید برابر $4/6$ ثانیه نوری یا $4/6$ ثانیه است. یا قطر بزرگترین ستاره کهکشان ما ۲۰ دقیقه است. همچنین، فاصله قدری بزرگتر مانند فاصله ستاره نسر واقع^۱ که ۲۲ سال از ما فاصله دارد.

امروزه، ابزارها و وسایل نجومی این امکان را به بشر می دهند تا بتواند کهکشانها و اختروشهای بسیار دور دست، حتی تا فاصله ۱۲ میلیارد سال یا بیشتر را رصد نماید. این گفته به این معنی است که برای رسیدن نور این کهکشانها و اختروشها به زمین، زمانی معادل ۱۲ میلیارد سال لازم می باشد. بنابراین، از بیان این فواصل می توان نتیجه گرفت که هنگامی که ستاره ای رصد می شود در واقع، وضعیت گذشته آن مشاهده می شود. یعنی هنگامی که گفته می شود، مثلاً ستاره ای ۵ یا ۱۰ میلیون سال با ما فاصله دارد. معنی این گفته این است که ما وضعیت مربوط به ۵ یا ۱۰ میلیون سال قبل ستاره را مشاهده می کنیم. یا هنگامی که خورشید رصد می گردد، در حقیقت وضعیت خورشید را که مربوط به ۸ دقیقه و ۳۰ ثانیه قبل آن است، مشاهده می شود.

بنابراین، باید به این نکته توجه نماییم که هنگامی که ستارگان یا کهکشانها را رصد می کنیم یا آنها را مشاهده می کنیم، گذشته آنها را می بینیم. بنابراین، به طور کلی می توان گفت که هر آنچه را که مشاهده می کنیم، چه در فاصله بسیار دور واقع شده باشند، چه در فاصله بسیار نزدیک، در ناحیه مخروط نور گذشته ما قرار می گیرند؛ زیرا برای رؤیت آنها باید فوتونهای نور از آنها به چشم ما برسند که البته، در این صورت، مدت زمانی سپری می شود تا اینکه فوتونهای نور گسیل شده از آنها به چشم ما برسند. به تعبیر دیگر، می توان گفت که ما در رأس قله زمان قرار داریم و هر چیزی را که مشاهده می کنیم مربوط به گذشته آنهاست. این قله یا مخروط زمان^۲ را در نسبیت، اصطلاحاً مخروط نور می نامند.

همچنین مخروط نور یک ناظر یا یک ذره را می توان مجموعه تمام رویدادهایی در نظر گرفت که بازه بین آنها و ناظر یا ذره صفر است که این مطلب در بخش بعد توضیح داده می شود.

حال با این توضیحات، می توان نتیجه گرفت که به علت ثابت و محدود بودن سرعت نور یا اصل دوم نسبیت، امکان اینکه بتوانیم وضعیت عالم را همزمان مشاهده کنیم، یا از وضعیت آن به طور همزمان اطلاع کسب کنیم، وجود ندارد. این در حالی است که در فیزیک نیوتنی به دلیل نداشتن محدودیت سرعت، و اینکه سیگنالها می توانند با سرعت بی نهایت منتقل شوند، وضعیت به گونه دیگری است. یعنی، در فیزیک نیوتنی تصور برای این است که در یک آن می توان وضعیت حال همه عالم را مشاهده نمود. بنابراین، مفاهیم گذشته، حال و آینده در فیزیک نیوتنی با تصویر نسبیتی این مفاهیم کاملاً اختلاف دارند.

اما نکته مهمی که در اینجا می توان به آن اشاره نمود، این است که اگر فوتونها در فضای دو بعدی در نظر گرفته شوند، جهانخط آنها به صورت مخروطی در فضا-زمان سه بعدی خواهد بود. بنابراین، در این حالت، اگر محور زمان را با صفحاتی موازی صفحه xy یا صفحات همزمانی قطع دهیم، سطح مقطع حاصل، دایری خواهند بود که شعاع این دایر فاصله فوتونها یا فاصله جبهه موج نور دو بعدی را از مبدأ نشان می دهند. اما حقیقت این است که موج نور یا فوتونها در فضای سه بعدی منتشر می شوند. و جبهه موج نور، هنگامی که محیط انتشار سه بعدی است، به صورت کره خواهد بود. بنابراین، جهانخط نور در این حالت، یعنی در فضا-زمان چهار بعدی باید به شکل دیگری باشد. به عبارت دیگر، جهانخط نور را در فضا-زمان چهار بعدی باید به گونه ای در نظر گرفت شود که سطح مقطع آن با صفحات همزمانی به صورت کره باشد.

۳ - ۶: بازه های فضا-زمان و مخروط نور

بعد از آشنایی با مخروط نور، اکنون، می توان در مورد بازه های فضا-زمان صحبت کرد. با توجه به رابطه (۷-۳) می توان بازه ناوردای فضا-زمان را در سه حالت مورد بررسی قرار داد. در این بخش، این حالتها را بررسی می کنیم.

حالت اول :

اگر در رابطه (۷-۳)، Δs^2 را مثبت در نظر بگیریم، یا اینکه بازه بین دو رویداد حقیقی باشد، در این حالت می‌گوییم که جدایی بین دو رویداد یا بازه فضا-زمان بین آنها زمانگونه^۱ است. بنابراین، در این حالت می‌توان نوشت:

$$\Delta s^2 = c^2 \Delta t^2 - \Delta x^2 > 0 \quad (۳۵-۳)$$

یا $c^2 \Delta t^2 > \Delta x^2$. در نتیجه، در این حالت $|\Delta x / \Delta t| < c$ خواهد بود. اکنون می‌توان $v = |\Delta x / \Delta t| < c$ را سرعت چارچوبی مانند S' در نظر گرفت که نسبت به چارچوب S در راستای محور x حرکت می‌کند. حال، اگر سرعت نسبی چارچوب S' ، یعنی v را در تبدیل مختصات لورنتس قرار دهیم، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} \Delta x' &= \gamma(v) [\Delta x - v \Delta t] \\ &= \gamma(v) \left[\Delta x - \frac{\Delta x}{\Delta t} \Delta t \right] \\ &= 0 \end{aligned} \quad (۳۶-۳)$$

چون در این حالت، $v < c$ است، بنابراین می‌توان چارچوبی را تعیین کرد، به طوری که در آن چارچوب، بازه فضایی بین دو رویداد، یعنی $\Delta x'$ ، برابر صفر باشد. به عبارت دیگر، در آن چارچوب دو رویداد در یک مکان، اما در زمانهای مختلف رخ دهند. بنابراین، با توجه به شکل (۳-۱۴)، دو رویداد $E'_1(ct', 0)$ و رویداد واقع در مبدأ، یعنی O در یک مکان، یعنی در مبدأ چارچوب S' روی می‌دهند، اما در زمانهای مختلف. حال، برای به دست آوردن بازه زمانی بین دو رویداد، می‌توان از ویژگی ناوردا بودن بازه فضا-زمان، یعنی Δs^2 استفاده کرد. در این صورت، داریم:

$$\begin{aligned} \Delta s^2 &= c^2 \Delta t'^2 - \Delta x'^2 \\ &= c^2 \Delta t'^2 - 0 \\ &= c^2 \Delta t'^2 \end{aligned} \quad (۳۷-۳)$$

در نتیجه، خواهیم داشت:

$$\Delta t' = \frac{\Delta s}{c} \quad (38-3)$$

در واقع، $\Delta t'$ بازه زمانی بین دو رویداد، در چارچوب S' می باشد. این زمان را زمان ویژه در چارچوب S' می نامند. همچنین، می توان بازه فضا-زمان بین دو رویداد، یعنی Δs را نیز با استفاده از تبدیل زمان لورنتس به دست آورد

$$\begin{aligned} c\Delta t' &= \gamma(v)[c\Delta t - \beta\Delta x] \\ &= \gamma(v)[c\Delta t - \beta v\Delta t] \end{aligned} \quad (39-3)$$

در رابطه (39-3) از $v = |\Delta x / \Delta t|$ ، یا سرعت نسبی دو چارچوب استفاده شده است. از این رابطه می توان نتیجه گرفت:

$$c\Delta t' = c\Delta t\sqrt{1-\beta^2} \quad (40-3)$$

حال، با در نظر گرفتن رابطه (38-3)، داریم

$$\begin{aligned} c\Delta t' &= c\Delta t\sqrt{1-\beta^2} \\ &= \Delta s \end{aligned} \quad (41-3)$$

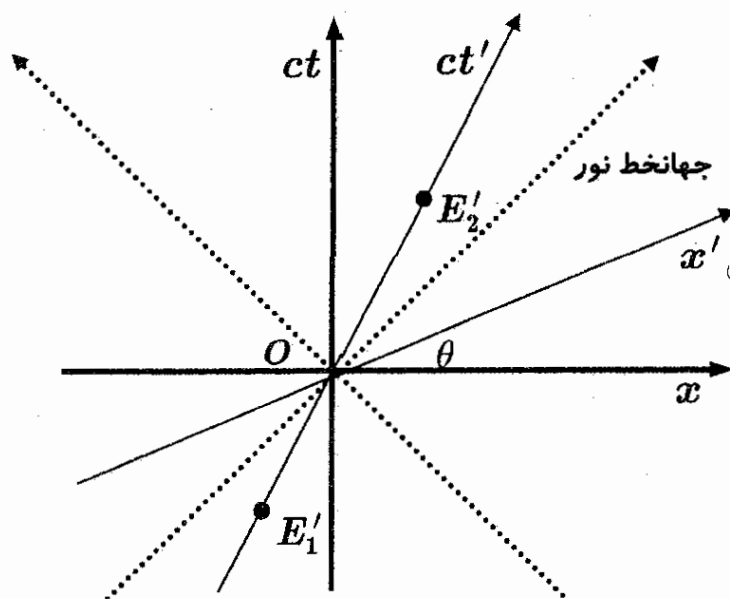
یا

$$\Delta t = \frac{\Delta s}{c\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{\Delta t'}{\sqrt{1-\beta^2}} \quad (42-3)$$

که در واقع، همان رابطه اتساع زمان با شرط $\Delta x' = 0$ می باشد.

از طرف دیگر، اگر بازه فضا-زمان بین دو رویداد، در یک چارچوب زمانگونه باشد، با توجه به ناورد بودن بازه فضا-زمان، این بازه در همه چارچوبهای دیگر نیز زمانگونه خواهد بود. همچنین، رویدادهایی که بازه بین آنها زمانگونه است، در داخل مخروط نور واقع می شوند. در نتیجه، بین اینگونه رویدادها می توان ترتیب زمانی معینی را در نظر گرفت. به عنوان مثال، با توجه به شکل (3-14)، از نظر ناظر واقع در چارچوب S' ، سه رویداد O ، E'_1 و E'_2 در یک مکان، یعنی $x' = 0$ روی می دهند. و از نظر ترتیب زمانی، ابتدا رویداد E'_1 ، بعد از آن رویداد O و در نهایت، رویداد E'_2 رخ خواهد داد. به طور کلی، با توجه به ترتیب زمانی معینی که بین رویدادهای واقع در داخل مخروط نور وجود دارد، رویدادهایی که قبل از رویداد O اتفاق افتاده اند در داخل مخروط نور پایینی یا در ناحیه گذشته مطلق، نسبت به O

قرار می گیرند. همچنین، رویدادهایی که بعد از رویداد O روی خواهند داد، در داخل مخروط نور بالایی یا از نظر زمانی در ناحیه آینده مطلق، نسبت به O واقع می شوند.



شکل (۳-۱۴): بازه فضا - زمان بین رویداد مبدأ و رویدادهای واقع در داخل مخروط نور

در اینجا نکته دیگری که می توان به آن اشاره کرد، این است که رویدادهایی که در داخل مخروط نور قرار می گیرند، می توانند روی یکدیگر اثر بگذارند. بنابراین، در این صورت، اصل علیت را می توان در مورد این گونه از رویدادها به کار برد. همان طور که در فصل اول اشاره شد، این اصل بیان می کند که رویداد علت قبل از رویداد معلول روی می دهد. در نتیجه، برای همه رویدادهایی که در ناحیه داخل مخروط نور قرار می گیرند، ترتیب زمانی معینی وجود دارد و این ترتیب زمانی در همه چارچوبهای دیگر نیز حفظ می شود. بر این اساس، ناحیه داخل مخروط نور پایینی را گذشته مطلق^۱ و ناحیه داخل مخروط نور بالایی را آینده مطلق^۲ می نامند.

حالت دوم:

حال، اگر فرض کنیم که در رابطه (۳-۷)، Δs^2 منفی باشد. یا به عبارت دیگر، بازه بین دو رویداد موهومی در نظر گرفته شود، در این حالت، می گوییم که جدایی بین دو رویداد یا

بازه فضا- زمان بین آنها فضاگونه^۱ است. در این حالت، می توان نشان داد که دو رویداد ممکن است در یک زمان، اما در مکانهای مختلف روی دهند. بنابراین، اگر بازه بین دو رویداد فضاگونه باشد، باید چارچوبی وجود داشته باشد، به طوری که دو رویداد در یک زمان، اما در مکانهای مختلف در آن روی دهند. حال، با در نظر گرفتن بازه ناوردای فضا- زمان، داریم:

$$\Delta s^2 = c^2 \Delta t^2 - \Delta x^2 < 0 \quad (43-3)$$

در نتیجه، برای رویدادهای فضاگونه $c > |\Delta x / \Delta t|$ یا $v > c$ به دست می آید. به عبارت دیگر، برای برقراری ارتباط بین چنین رویدادهایی به سرعتی بیش از سرعت نور نیاز داریم. برای یافتن چارچوبی مانند S' ، که در آن دو رویداد همزمان، اما در مکانهای مختلف روی دهند، می توان از تبدیل زمان لورنتس استفاده کرد. بنابراین، خواهیم داشت:

$$c \Delta t' = \gamma [c \Delta t - \beta \Delta x] = 0 \quad (44-3)$$

حال، با توجه به رابطه (۴۴-۳)، سرعت چارچوب مورد نظر باید برابر $\beta = c \Delta t / \Delta x$ یا $v = c^2 / (\Delta x / \Delta t)$ باشد. از طرف دیگر، می توان با استفاده از بازه ناوردای فضا- زمان، بازه فضایی بین دو رویداد را نیز به دست آورد:

$$\begin{aligned} \Delta s^2 &= c^2 \Delta t'^2 - \Delta x'^2 \\ &= 0 - \Delta x'^2 \\ &= -\Delta x'^2 \end{aligned} \quad (45-3)$$

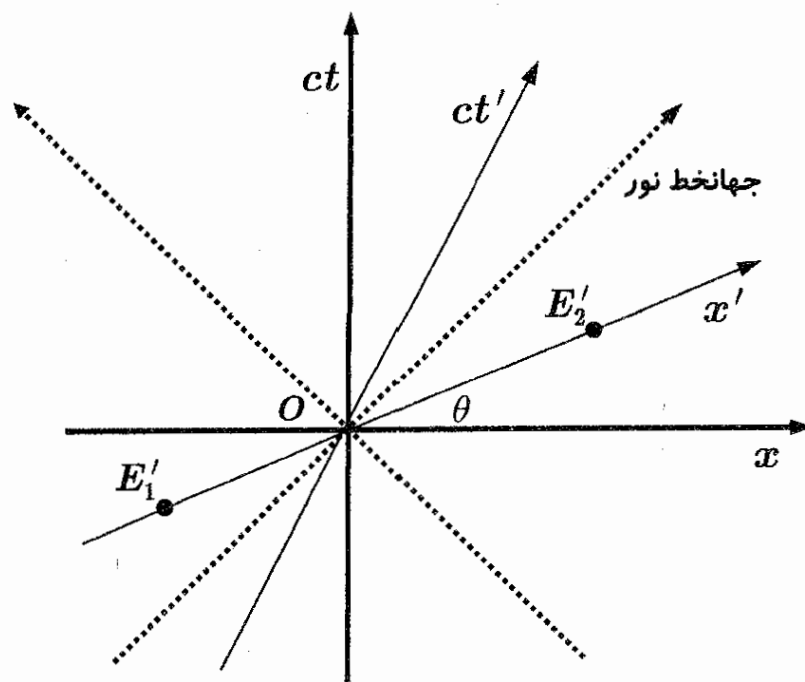
بنابراین، $|\Delta s| = |\Delta x'|$ خواهد بود. در این صورت، $|\Delta s|$ را می توان جدایی یا فاصله ویژه^۲ بین دو رویداد فضاگونه در نظر گرفت. برای به دست آوردن این فاصله، مجدداً می توان از تبدیلات لورنتس استفاده کرد. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} \Delta x' &= \gamma [\Delta x - \beta c \Delta t] \\ &= \gamma \Delta x \left[1 - \beta \frac{c \Delta t}{\Delta x} \right] \\ &= \gamma \Delta x [1 - \beta^2] \\ &= \Delta x \sqrt{1 - \beta^2} \end{aligned} \quad (46-3)$$

که در رابطه (۳-۴۶)، از $\beta = c \Delta t / \Delta x$ ، یا $v = c^2 \Delta t / \Delta x$ استفاده شده است. در نتیجه، برای بازه های فضاگونه، فاصله ویژه بین دو رویداد برابر

$$\begin{aligned} \Delta x' = \Delta s &= \Delta x \sqrt{1 - \beta^2} \\ &= \Delta x \sqrt{1 - (c \Delta t / \Delta x)^2} \end{aligned} \quad (3-47)$$

خواهد بود. اکنون، با توجه به شکل (۳-۱۵)، برای رویدادهای فضاگونه یا رویدادهایی که در ناحیه حال قرار دارند، همواره می توان چارچوبی معین کرد، به طوری که محور فضایی آن چارچوب، از آن رویداد و رویداد واقع در مبدأ عبور نماید. مانند رویدادهای E'_1 و E'_2 که در چارچوب S' همزمان با رویداد واقع در مبدأ، یعنی O رخ می دهند.



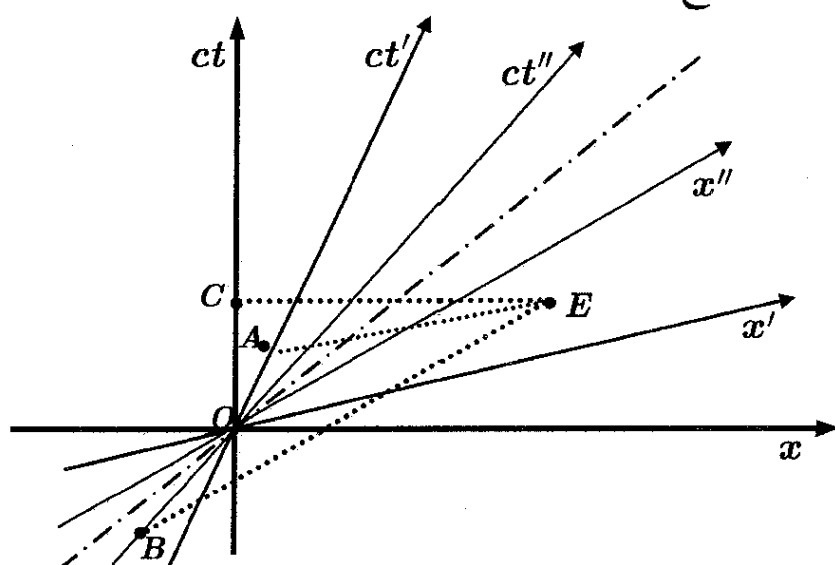
شکل (۳-۱۵): بازه فضا - زمان بین رویداد مبدأ و رویدادهای واقع در خارج مخروط نور

در این حالت، یعنی برای رویدادهای فضاگونه به دلیل محدودیت سرعت نور، یا اصل دوم نسبیت، ترتیب زمانی معینی بین آنها وجود ندارد. برای نشان دادن این موضوع، می توان از نمودار فضا - زمان استفاده نمود.

با توجه به شکل (۳-۱۶)، اگر رویداد E را که در خارج مخروط نور است، در نظر بگیریم. این رویداد در چارچوبهای S' و S بعد از رویداد O اتفاق می افتد. اما همین رویداد در چارچوب S'' قبل از رویداد O رخ می دهد؛ زیرا اگر خطهایی موازی محورهای x

، x'' و x' مربوط به این چارچوبها رسم نماییم، محورهای زمان ct ، ct' و ct'' این چارچوبها را به ترتیب در نقاط C ، A و B قطع می کنند.

همچنین، می توان چارچوب دیگری در نظر گرفت که محور فضایی آن از E بگذرد. در این صورت، رویداد E همزمان با O خواهد بود. بنابراین، در این ناحیه مانند ناحیه داخل مخروط نور ترتیب زمانی معینی بین رویدادها وجود ندارد. اما این موضوع، اصل علیت را نقض نمی کند؛ زیرا اساساً اصل علیت را به دلایل زیر نمی توان در مورد رویدادهای فضاگونه یا رویدادهای واقع در ناحیه حال به کار برد.



شکل (۳-۱۶): عدم وجود ترتیب زمانی معین بین رویدادهای واقع در خارج مخروط نور. رویداد E در چارچوبهای S و S' ، بعد از رویداد O و در چارچوب S'' قبل از رویداد O اتفاق می افتد.

اولاً: اصل علیت را در مورد رویدادهایی می توان به کار برد که در یک مکان از یک چارچوب رخ دهند. در حالی که در ناحیه خارج از مخروط نور امکان یافتن چارچوبی که دو رویداد فضاگونه در یک مکان، نسبت به آن چارچوب روی دهند، وجود ندارد.

ثانیاً: اگر دو رویداد در یک مکان روی ندهند، همچنین، اگر فرض کنیم که یکی از رویدادها نتیجه رویداد دیگری باشد، در این صورت، بازه زمانی بین آنها کوچکتر از زمان لازم برای رفتن نور از محل یک رویداد تا محل رویداد دیگر خواهد بود؛ زیرا رویدادهایی که در ناحیه فضاگونه قرار دارند، آنقدر سریع رخ می دهند که برای برقراری ارتباط علی بین آنها باید از علامتی با سرعتی بیش از سرعت نور استفاده نماییم. از طرف دیگر، در این ناحیه ممکن

است دو رویداد به طور همزمان و در دو مکان مختلف اتفاق بیافتند که در این صورت، برای برقراری ارتباط بین آنها باید از علامت یا سیگنالی با سرعت بی نهایت استفاده شود.

برای توضیح بیشتر این موضوع می توان از تبدیلات لورنتس زمان استفاده کرد. برای این منظور، با در نظر گرفتن این تبدیلات می توان نوشت:

$$t'_2 - t'_1 = \gamma(v) \left[(t_2 - t_1) - \frac{v}{c^2} (x_2 - x_1) \right] \quad (48-3)$$

حال، با توجه به رابطه فوق، می دانیم که اگر دو رویداد در چارچوب S هم مکان باشند، در این صورت، به رابطه اتساع زمان، یعنی رابطه $\Delta t' = \gamma(v) \Delta t$ با شرط $\Delta x = 0$ ، می رسیم. همچنین، اگر دو رویداد در چارچوب S ، علاوه بر هم مکان بودن، همزمان نیز باشند، یعنی اگر Δt هم برابر صفر باشد، در این حالت، از رابطه (48-3) می توان نتیجه گرفت که در چارچوب S' نیز دو رویداد همزمان رخ می دهند، یعنی $\Delta t'$ نیز برابر صفر است. بر این اساس، دو ناظر در صورتی برهمزمان بودن دو رویداد توافق خواهند داشت که این دو رویداد در یکی از دو چارچوب، در یک مکان و به طور همزمان رخ دهند.

اکنون، می خواهیم در مورد رویدادهایی بحث کنیم که هم مکان نیستند. برای این منظور، می توان از رابطه (48-3) استفاده کرد. با توجه به این رابطه، مشاهده می شود که اگر مقدار داخل کروشه برابر صفر باشد، در این صورت، دو رویداد در چارچوب S' همزمان روی می دهند. و اگر مقدار داخل کروشه، مقداری مثبت باشد، دو رویداد به همان ترتیبی که در چارچوب S رخ داده اند، در چارچوب S' نیز به همان ترتیب روی خواهند داد، یعنی $t'_2 > t'_1$ است. اما اگر در رابطه (48-3)، مقدار داخل کروشه منفی باشد، در این حالت ترتیب زمانی رخ دادن رویدادها در چارچوب S' عوض می شود، یعنی $t'_2 < t'_1$ به دست می آید. حال، برای به دست آوردن شرط ریاضی برای این حالت، می توان (48-3) را به شکل

$$t'_2 - t'_1 = \gamma(v) (t_2 - t_1) \left[1 - \frac{v}{c} \frac{x_2 - x_1}{c(t_2 - t_1)} \right] \quad (49-3)$$

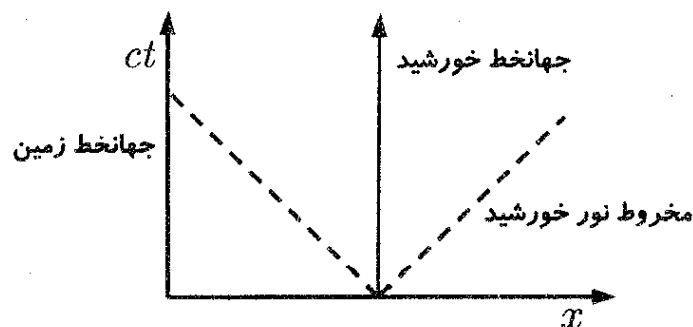
نوشت. رابطه (49-3)، نشان می دهد که در صورتی مقدار داخل کروشه منفی می شود که شرط

$$\frac{x_2 - x_1}{c(t_2 - t_1)} > \frac{c}{v} \quad (50-3)$$

$$\frac{\Delta x}{c \Delta t} > \frac{c}{v} \quad (۵۱-۳)$$

برقرار باشد. از طرف دیگر، رابطه (۵۱-۳)، تنها هنگامی می تواند برقرار باشد که فاصله بین مکان وقوع رویدادها، یعنی Δx ، بزرگتر از مسافتی باشد که نور در فاصله زمانی Δt طی می کند. حال، اگر بازه مکانی دو رویداد به این بزرگی باشد، در آن صورت، هنگامی که علامت نوری از مکان رویداد ۱ به مکان رویداد ۲ فرستاده می شود، نمی تواند به موقع به مکان رویداد ۲ برسد تا باعث ایجاد آن گردد. در نتیجه، اگر دو رویداد نسبت به دو ناظر، دارای ترتیب زمانی یکسان نباشند، در این صورت یکی از رویدادها نمی تواند علت وقوع رویداد دیگری باشد. در نهایت اینکه دو رویداد علت و معلول هیچ وقت نمی توانند به ترتیب مخالف یکدیگر، نسبت به دو ناظر رخ دهند. به عبارت دیگر اصل علیت با نسبیت سازگار است.

حال، بعد از بررسی اصل علیت در نسبیت، در اینجا ممکن است این سؤال مطرح شود که ناظر واقع در چارچوب S ، رویدادهای واقع در ناحیه حال را چگونه مشاهده می کند. همان طور که در بخش مربوط به مخروط نور توضیح داده شد، هنگامی می توان رویدادهای فضاگونه را مشاهده نمود که فوتونهای گسیل شده از آنها را دریافت نماییم. این موضوع را می توان به راحتی به وسیله نمودار فضا-زمان توضیح داد. برای این منظور فرض کنید که خورشید که در فاصله تقریباً $8/5$ دقیقه نوری از زمین قرار دارد، همزمان با رویداد واقع در مبدأ چارچوب S ، دچار تاریکی شود. از طرف دیگر، می دانیم که برای هر ناظر یا ذره ای می توان یک مخروط نور در نظر گرفت.



شکل (۱۷-۳): رؤیت تاریک شدن خورشید در زمین، پس از قرار گرفتن زمین

در مخروط نور خورشید.

بنابراین، با توجه به شکل (۱۷-۳)، ساکنان زمین بلافاصله تاریک شدن خورشید را

متوجه نخواهند شد؛ زیرا زمین در داخل مخروط نور خورشید قرار ندارد. بنابراین، ساکنان زمین هنگامی متوجه می شوند، خورشید تاریک شده است که جهانخط زمین مخروط نور خورشید را قطع کند. به عبارت دیگر، ساکنان زمین پس از $8/5$ دقیقه متوجه تاریک شدن خورشید می گردند. که البته، در این حالت، خورشید در ناحیه گذشته مطلق مخروط نوری مربوط به زمین قرار می گیرد.

حالت سوم:

اکنون، اگر فرض کنیم که کمیت Δs^2 در رابطه (۷-۳) برابر صفر باشد، به عبارت دیگر، اگر بازه بین دو رویداد را برابر صفر در نظر بگیریم. در این حالت، گفته می شود که جدایی بین دو رویداد یا بازه فضا - زمان بین آنها نورگونه^۱ است.

همان طور که می دانیم، بازه بین دو رویداد در فضا - زمان با فاصله بین دو نقطه در فضای اقلیدسی تفاوت دارد. یعنی اگر فاصله بین دو نقطه در فضای اقلیدسی صفر باشد، آن دو نقطه برهم منطبق بوده و در واقع، یک نقطه می باشند. در صورتی که در فضای رویدادها اگر بازه بین دو رویداد برابر صفر باشد، وضعیت به گونه ای دیگر تعبیر می شود؛ زیرا با توجه به رابطه (۷-۳)، اگر Δs^2 برابر صفر باشد، در این صورت، خواهیم داشت:

$$\Delta s^2 = c^2 \Delta t^2 - \Delta x^2 = 0 \quad (52-3)$$

بنابراین، از رابطه (۵۲-۳) می توان نتیجه گرفت که $c \Delta t = \Delta x$ یا $v = \Delta x / \Delta t = c$ می باشد. به بیان دیگر، در این حالت بازه یا فاصله فضایی بین دو رویداد با بازه زمانی بین آنها برابر است. همچنین، می توان گفت که اگر ناظری بخواهد از مکان یک رویداد به مکان رویداد دیگر برود، او باید طوری بازه بین دو رویداد را طی کند که بازه فضایی بین دو رویداد، با بازه زمانی بین آنها برابر باشد. و این در صورتی امکان دارد که سرعت ناظر برابر c باشد. به عنوان مثال، فرض کنید که انفجاری یک ثانیه قبل، در فاصله ۳۰۰ هزار کیلو متری ناظر S روی داده باشد. حال، اگر این ناظر دقیقاً یک ثانیه بعد از انفجار، پرتو نور حاصل از انفجار را دریافت کند، این وضعیت نشان می دهد که بازه بین رویداد انفجار و

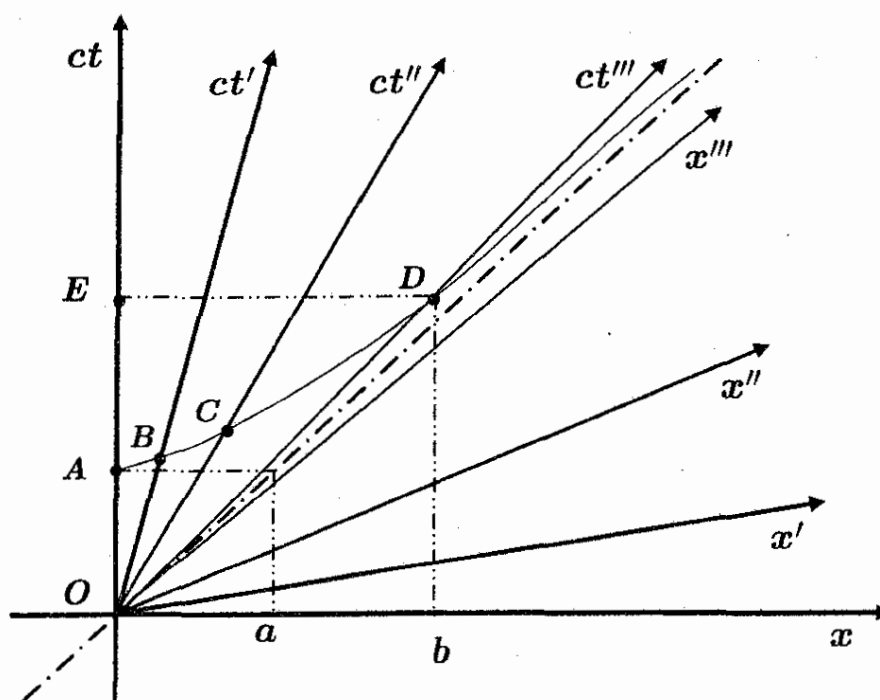
رویداد دریافت پرتو نور به وسیله ناظر S ، برابر صفر است.

نکته ای که باید در اینجا به آن اشاره نمود، این است که برای صفر شدن بازه بین دو رویداد، لازم نیست که عملاً پرتو نوری از یک رویداد به رویداد دیگر ارسال شود، بلکه تنها کافی است که این امرامکان پذیر باشد. یا اینکه بازه بین دو رویداد، باید طوری باشد که شرط $c\Delta t = \Delta x$ ، برقرار گردد. بنابراین، با توجه به این توضیحات می توان گفت که اگر بازه بین دو رویداد برابر صفر باشد، نمی توان چارچوبی را یافت که دو رویداد نسبت به آن چارچوب، در یک مکان یا در یک زمان روی دهند. در نتیجه، اینگونه رویدادها، نمی توانند در داخل مخروط نور یا در خارج آن واقع شوند. در نتیجه، چنین رویدادهایی باید روی مخروط نور واقع شوند. درحقیقت ویژگی اساسی این رویدادها به گونه ای است که مختصه فضایی و زمانی آنها با یکدیگر برابرند. و این مطلب به این معنی است که ناظر S برای رسیدن به رویدادهای روی مخروط نور آینده، باید با سرعت نور حرکت نماید. دقیقاً به همان صورتی که این ناظر با رویدادهای روی مخروط نور گذشته خود، با سرعت نور ارتباط برقرار کرده است. به طور خلاصه می توان گفت که ناظر S تنها در صورتی می تواند با رویدادهای روی مخروط نور آینده خود ارتباط برقرار نماید که این ارتباط با سرعت نور صورت گیرد.

مثال ۳-۳: با استفاده از نمودار فضا-زمان یا مینکوفسکی، نشان دهید که چگونه ممکن است یک ناظر با سرعتی نزدیک به سرعت نور، مسافت ۶۰۰ هزار کیلومتر را در یک ثانیه طی نماید.

جواب: با توجه به نمودار فضا-زمان (۳-۱۸)، یک ناظر می تواند به هر نقطه از فضا-زمان سفر کند. به عنوان مثال، فرض کنید که ناظر ما می خواهد به ستاره ای مسافرت کند که فاصله آن از زمین یا چارچوب S ، برابر ۶۰۰ هزار کیلومتر می باشد. و او قصد دارد این مسافرت را در مدت یک ثانیه انجام دهد. در ابتدا ممکن است، چنین به نظر برسد که این مسافرت در این مدت زمان امکان پذیر نباشد؛ زیرا پرتو نور در یک ثانیه حداکثر می تواند ۳۰۰ هزار کیلومتر را طی کند. بنابراین، چطور ممکن است، این ناظر با سرعتی کمتر از

سرعت نور مسافت ۶۰۰ هزار کیلومتر یا یا بیشتر را در مدت یک ثانیه طی نماید. اما با توجه به نمودار (۳-۱۸)، اگر این ناظر به ترتیب چارچوبهای S' ، S'' ، S''' و ... را برای مسافت خود در نظر بگیرد، در این صورت، با توجه به مطالبی که در بخش ۳-۴، درباره مقیاس بندی محورهای چارچوبهای مرجع بیان شد، واحد زمان برای چارچوبهای مرجع انتخابی او به ترتیب OB ، OC ، OD و ... خواهد بود. درواقع، B ، C ، D و ... محل تلاقی محور زمان چارچوبهای S' ، S'' ، S''' و ... با هذلولی واحد $x^2 - c^2 t^2 = 1$ می باشند.



شکل (۳-۱۸): مقایسه واحد زمان در چارچوبهای مرجع مختلف

بنابراین، اگر این ناظر در امتداد OD مسافت خود را آغاز نماید، در این صورت، OD محور زمان یا به عبارت دیگر، جهانخط او خواهد بود و از نظر او OD برابر واحد زمان یا برابر یک ثانیه می باشد. اما می دانیم زمان متناظر در چارچوب ساکن S ، یعنی OE ، بزرگتر از یک ثانیه می باشد. همچنین، اگر oa و ob را به ترتیب ۳۰۰ هزار و ۶۰۰ هزار کیلومتر در نظر بگیریم، در این صورت، این ناظر می تواند در مدت یک ثانیه ۶۰۰ هزار کیلومتر را طی کند.

اکنون، می توان سرعت این ناظر را نیز به دست آورد. از نظر ناظر ساکن S ، ناظر ما دو واحد فضایی، یعنی $x_b = 2(300000) \text{ km}$ را طی می کند. بنابراین، سرعت این ناظر نسبت به چارچوب S برابر $u = x_b / t$ خواهد بود. در این صورت، با داشتن t می توان سرعت ناظر را به دست آورد. برای به دست آوردن t ، می توان از هذلولی واحد $x^2 - c^2 t^2 = 1$ استفاده

کرد. بنابراین، از این رابطه داریم: $t = \sqrt{1 + x^2/c^2}$. در نتیجه، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} t_b &= \sqrt{1 + x_b^2/c^2} \\ &= \sqrt{1 + \frac{[2(3 \times 10^8 \text{ m})]^2}{(3 \times 10^8 \text{ m})^2}} \\ &= \sqrt{5} \text{ s} \end{aligned} \quad (53-3)$$

که در این صورت، سرعت ناظر $u = 2c/\sqrt{5}$ یا تقریباً برابر $0.9c$ به دست می آید. همچنین، با توجه به شکل (۳-۱۸) مشاهده می گردد که با افزایش سرعت چارچوبها نسبت به چارچوب S ، شیب محور زمان یا به عبارت دیگر، جهانخط ناظر واقع در این چارچوبها کاهش یافته و بالعکس شیب محور فضایی یا خط همزمانی این چارچوبها افزایش می یابد. از طرف دیگر، با کاهش شیب محور زمان این چارچوبها نسبت به محورهای چارچوب S ، اندازه واحد زمان یا فاصله مبدأ تا محل تلاقی محور زمان این چارچوبها با هذلولی واحد $1 = c^2 t^2 - x^2$ افزایش می یابد. در نتیجه، با افزایش سرعت یک چارچوب نسبت به چارچوب ساکن S ، محورهای فضایی و زمانی آن به سمت یکدیگر میل می کنند. و در حد، یعنی اگر فرض نماییم که سرعت چارچوب برابر c باشد، در این حالت محورهای فضا و زمان چارچوب منطبق بر جهانخط نور می شوند. بنابراین، می توان گفت که اندازه واحد زمان در چارچوبی که با سرعت نور حرکت می کند، از نظر ناظر واقع در چارچوب ساکن S ، بی نهایت می گردد. در صورتی که این واحد زمان، از نظر ناظری که با سرعت نور حرکت می کند، همان یک ثانیه است.

همان طور که می دانیم فوتونها ذراتی با جرم سکون صفر می باشند. همچنین، ذرات دیگری مانند نوترینوها که در پرتوهای خورشیدی یافت می شوند، ذراتی با جرم سکون تقریباً صفر هستند. شیب جهانخط اینگونه ذرات، نسبت به محورهای چارچوب ساکن S ، برابر ۴۵ درجه می باشد. بنابراین، می توان گفت که محورهای فضایی و زمانی این ذرات برهم منطبقند. این مطلب به آن معنی است که جهانخط چنین ذراتی منطبق بر خط همزمانی آنها است. یعنی اگر فرض نماییم که (البته، می دانیم فرض نادرستی است)، ناظری بتواند با سرعت نور حرکت کند، در این صورت، چنین ناظری می تواند همه رویدادهایی را که بازه

فضا- زمان آنها برابر صفر است، به طور همزمان و در یک مکان مشاهده کند؛ زیرا برای چنین ناظری، خطوط همزمانی و هم مکانی بر یکدیگر منطبق می شوند.

از این توضیحات می توان چنین برداشت کرد که اگر فوتونی بخواهد، مثلاً فاصله فضایی به اندازه قطر کهکشان راه شیری را طی نماید، از نظر ناظر ساکن K ، مدت زمان طی این مسافت برابر ۱۰۰ هزار سال می باشد، در صورتی که از نظر ناظر همراه فوتون، این مسافت تنها در مدت یک واحد زمان یا به عبارت دیگر، در مدت یک ثانیه پیموده می شود.

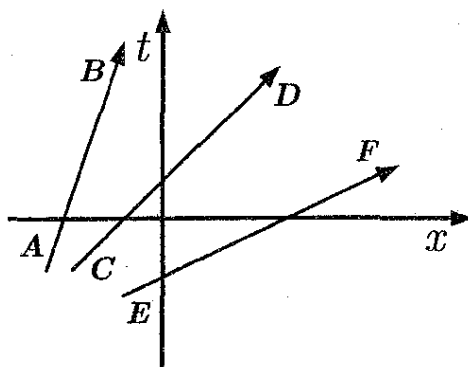
اما نکته ای که در پایان می توان به آن اشاره نمود، این است که با توجه به این که هیچ ذره ای با جرم سکون مخالف صفر، نمی تواند سرعتی برابر سرعت نور یا بزرگتر از آن داشته باشد، در نتیجه شیب جهانخط چنین ذراتی، در هیچ نقطه ای از فضا- زمان، نمی تواند کمتر از ۴۵ درجه شود. به بیان دیگر، جهانخط این گونه ذرات، در هر نقطه از فضا- زمان باید در درون مخروط نور ذره در آن نقطه قرار گیرد.

مثال ۳-۴: با توجه به شکل (۳-۱۹)، توضیح دهید که مسافت در امتداد کدام یک

از جهانخط های نشان داده شده، برای یک ناظر یا ذره امکان پذیری باشد.

جواب: با توجه شکل (۳-۱۹)، اگر جهانخط AB را در نظر بگیریم، ذره یا ناظری که

در امتداد آن حرکت می کند، در واقع، باید مسافتی کوتاه را در مدت زمانی طولانی طی کند. البته، او می تواند این مسافت را با سرعتی کوچکتر از سرعت نور انجام دهد.



شکل (۳-۱۹): مسافت در امتداد جهانخطهای AB ، CD و EF .

حال، اگر جهانخط CD در نظر گرفته شود، با توجه به اینکه شیب این جهانخط برابر ۴۵

درجه است، در این صورت، این ناظر یا ذره باید دقیقاً یک واحد فضایی را در مدت یک

واحد زمانی طی نماید. و این کار در صورتی امکان دارد که سرعت ناظر یا ذره برابر سرعت نور باشد. بنابراین، اگر ذره یا ناظر ما بدون جرم سکون باشد، مسافرت در امتداد مسیر CD برایش امکان پذیر می باشد؛ زیرا تنها ذراتی می توانند با سرعت c حرکت کنند که جرم سکون آنها برابر صفر باشد. این مطلب در فصل بعد بررسی می گردد.

اکنون، اگر جهانط EF را در نظر بگیریم، یا اگر امتداد EF بخواهد جهانخط یک ذره یا ناظری باشد، در این صورت، این ذره یا ناظر باید مسافتی طولانی را در مدت زمان کوتاهی طی نماید. در این حالت، شیب جهانخط ذره یا ناظر کوچکتر از 45° درجه بوده و سرعت ذره یا ناظر نیز باید بزرگتر از سرعت نور باشد. بنابراین، مسافرت در امتداد EF امکان پذیر نخواهد بود.

۳-۷: زمان ویژه

به طور خلاصه، زمان ویژه^۱ را می توان زمانی در نظر گرفت که در چارچوب سکون یک ساعت اندازه گرفته می شود. به عبارت دیگر، بازه زمانی بین دو رویداد را که بر روی جهانخط یک ناظر رخ می دهند، می توان به عنوان زمان ویژه برای آن ناظر در نظر گرفت. بنابراین، برای هر ناظر متحرک می توان زمان ویژه ای را تعریف کرد. حال، با مراجعه به شکل (۳-۱۸)، بازه های زمانی OA ، OB ، OC و ... را می توان به ترتیب زمان ویژه در چارچوبهای مرجع S ، S' ، S'' و ... در نظر گرفت؛ زیرا این بازه ها به وسیله ساعتی ثبت می شوند که در مبدأ این چارچوبها واقع شده اند. در حقیقت، نقاط A ، B ، C و ... محل تلاقی محور زمان این چارچوبها، یا به عبارت دیگر، جهانخط این ناظرها با هذلولی واحد $x^2 - c^2 t^2 = 1$ می باشند. در نتیجه، در چارچوب S ، محور زمان چارچوبهای فوق، این هذلولی را در x های مختلف قطع می کنند. در واقع، بازه زمانی بین محل تلاقی محور زمان این چارچوبها با هذلولی فوق، از مبدأ مشترک چارچوبها، برابر زمان ویژه در هر کدام از این چارچوبها می باشد. بر این اساس، زمان ویژه در چارچوب S ، از تلاقی محور زمان ($x = 0$) این چارچوب با هذلولی $x^2 - c^2 t^2 = 1$ به دست می آید. یعنی

$$c^2 t^2 - x^2 = 1 \Rightarrow c^2 t_A^2 - (0)^2 = 1 \quad (۵۴-۳)$$

که در این صورت، $c^2 t_A^2 = 1$ یا $ct_A = OA = 1$ می باشد. این بازه زمانی، معمولاً با CT_A که مقداری ثابت در S است، نشان داده می شود. همچنین، می توان زمان ویژه مربوط به ناظرهای دیگر را نیز با توجه به سرعت آنها نسبت به چارچوب S به دست آورد. برای این منظور، می توان از بازه ناوردای فضا-زمان استفاده نمود. بنابراین، داریم:

$$ds^2 = c^2 dt^2 - dx^2 - dy^2 - dz^2 \quad (۵۵-۳)$$

حال، با توجه به تعریف زمان ویژه در چارچوبهای مختلف، رابطه (۵۵-۳) را می توان به صورت

$$ds^2 = c^2 dt^2 = c^2 d\tau^2 \quad (۵۶-۳)$$

نوشت؛ زیرا همان طور که قبلاً بیان شد، زمان ویژه را می توان بازه زمانی بین دو رویداد معین در نظر گرفت که در امتداد جهانخط ناظر واقع در چارچوبهای مختلف رخ می دهند. در این صورت، بازه فضایی بین این دو رویداد برابر صفر خواهد بود. اکنون، می توان از روابط (۵۵-۳) و (۵۶-۳)، نتیجه گرفت:

$$\begin{aligned} d\tau^2 &= dt^2 - \frac{1}{c^2} (dx^2 + dy^2 + dz^2) \\ &= dt^2 \left[1 - \frac{1}{c^2} \left(\frac{dx^2 + dy^2 + dz^2}{dt^2} \right) \right] \\ &= dt^2 \left(1 - \frac{1}{c^2} \left[\left(\frac{dx}{dt} \right)^2 + \left(\frac{dy}{dt} \right)^2 + \left(\frac{dz}{dt} \right)^2 \right] \right) \end{aligned} \quad (۵۷-۳)$$

بنابراین، می توان نوشت:

$$d\tau^2 = dt^2 [1 - (v^2/c^2)] \quad (۵۸-۳)$$

در (۵۸-۳)، v سرعت ناظر نسبت به چارچوب ساکن S می باشد. بنابراین، از رابطه فوق داریم

$$d\tau = dt \sqrt{1 - \beta^2} \quad (۵۹-۳)$$

یا

$$dt = \frac{d\tau}{\sqrt{1 - \beta^2}} \quad (۶۰-۳)$$

رابطه (۶۰-۳)، در حقیقت، ارتباط بین زمان ویژه $d\tau$ و زمان dt را نشان می دهد. حال با توجه به شکل (۱۸-۳)، بازه زمانی $OC = \tau_c$ که در چارچوب S'' زمان ویژه است، از نظر

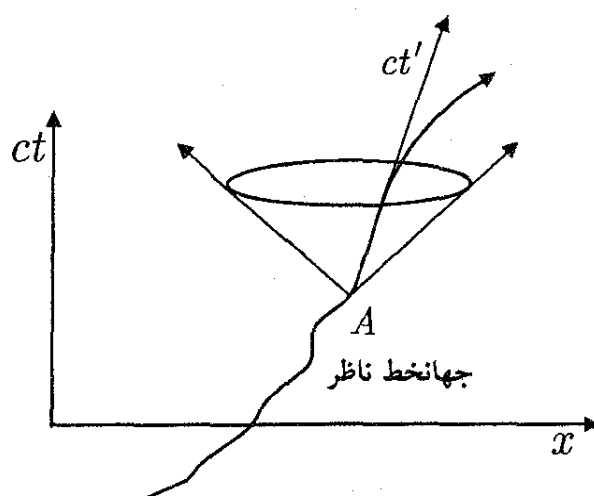
ناظر واقع در چارچوب ساکن S ، با رابطه

$$t_c = \frac{T_c}{\sqrt{1-\beta^2}} \quad (۶۱-۳)$$

داده می شود که همان رابطه اتساع زمان می باشد.

۳-۸: آهنگ کار ساعت ناظرهای شتابدار

همان طور که قبلاً اشاره گردید، جهانخط یک ناظر یا یک ذره در هر نقطه یا رویداد از جهانخط ناظر یا ذره، باید در داخل مخروط نور مربوط به آن رویداد قرار داشته باشد. در نتیجه، در هر لحظه روی جهانخط ناظر یا ذره، می توان چارچوب لمختی تعیین کرد که ناظر یا ذره شتابدار، نسبت به آن ساکن باشد. این چارچوب را اصطلاحاً، چارچوب سکون آنی^۱ یا لحظه ای ناظر یا ذره می نامند. بنابراین، مطابق شکل (۳-۲۰)، محور زمان این چارچوب، در هر لحظه معین از جهانخط ناظر، مماس بر جهانخط ناظر خواهد بود.



شکل (۳-۲۰): ناظر شتابدار و چارچوب لحظه ای آن و مخروط نور در

رویداد A در امتداد جهانخط ناظر S'

در نتیجه، در این حالت با فرض عدم تأثیر شتاب روی آهنگ کار ساعت همراه ناظر، می توان زمان t' را، یعنی زمانی را که به وسیله ساعت همراه ناظر S' ثبت می شود، با زمان ناظر شتابدار یکسان در نظر گرفت. حال، اگر فرض کنیم که S' ، چارچوب سکون آنی ناظر یا ذره باشد، در این صورت، می توان نوشت:

$$\begin{aligned} ds^2 &= c^2 dt'^2 - dx'^2 \\ &= c^2 dt'^2 - 0 \\ &= c^2 dt'^2 \end{aligned} \quad (۶۲-۳)$$

یا

$$ds = c dt' = c d\tau' \quad (۶۳-۳)$$

رابطه (۶۳-۳)، بیان می کند که متریک ds ، برابر بازه زمانی است که به وسیله ساعت همراه ناظر شتابدار ثبت می شود. از این رو می توان آن را به عنوان زمان ویژه ناظر شتابدار در نظر گرفت. در نتیجه، در این حالت رابطه (۶۰-۳) را می توان به صورت

$$dt = \frac{d\tau}{\sqrt{1 - \beta^2(t)}} \quad (۶۴-۳)$$

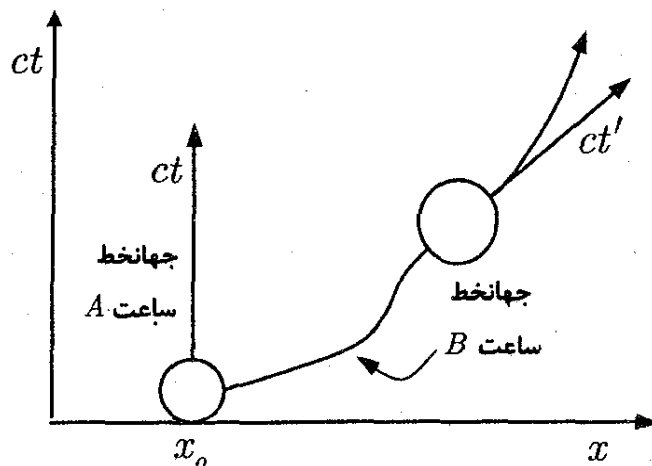
نوشت. که در آن $\beta^2(t)$ سرعت لحظه ای ناظر یا ذره شتابدار، نسبت به چارچوب ساکن S می باشد. از طرف دیگر، می دانیم که زمان ویژه کمیتی ناورد است. بنابراین، در این حالت می توان از آن به عنوان یک پارامتر روی جهانخط ناظر یا ذره استفاده کرد. در نسبیت، ناوردا بودن زمان ویژه اهمیت زیادی دارد. به عنوان مثال، هنگام بحث در مورد دینامیک یک ذره نسبیتی، برای به دست آوردن سرعت آن، از چار بردار مکان ذره باید نسبت به پارامتر ناوردای S یا τ مشتق گرفت. بنابراین، به طور خلاصه می توان گفت که شتاب تأثیری روی آهنگ کار ساعت ندارد و تجربه نیز این مطلب را تأیید می کند.

۳ - ۹: بستگی زمان ویژه به مسیر

در دو بخش قبل، زمان ویژه برای یک ناظر یا ذره ای که دارای حرکت یکنواخت یا شتابدار باشد، تعریف گردید. با توجه به توضیحاتی که قبلاً داده شد، به طور خلاصه می توان گفت که هر ناظر یا ذره ای با توجه جهانخطی که در فضا-زمان طی می کند، زمان را از روی ساعتی که به همراه خود دارد، اندازه می گیرد. و بازه زمانی را که در چارچوب سکون ساعت ثبت می شود، زمان ویژه می نامند. اکنون، می توان نشان داد که زمان ویژه بستگی به مسیر حرکت ساعت متحرک دارد؛ زیرا با توجه به اینکه هر ناظر یا ذره ای در امتداد جهانخط های معینی

حرکت می کنند. در نتیجه، انتظار داریم که هر کدام از این ناظرها، زمان ویژه ای را برای خود تعریف نمایند. برای توضیح بیشتر، دو رویداد مانند A و B را در نظر می گیریم. همچنین، می دانیم که این دو رویداد را می توان به وسیله جهانخط های مختلفی به یکدیگر وصل نمود. در این صورت، به ازای هر کدام از این جهانخط ها، می توان زمان ویژه ای را در نظر گرفت.

در شکل (۳-۲۱)، جهانخط دو ساعت رسم شده است. به طوری که یکی از آنها در چارچوب S ساکن است و دیگری در امتداد محور x ، با سرعت غیر یکنواخت حرکت می کند. حال زمانی که به وسیله این دو ساعت ثبت می شود، در مقایسه با یکدیگر تفاوت خواهند داشت؛ زیرا با توجه به مطالبی که بیان گردید، هر کدام از این ساعتها که در امتداد جهانخطی حرکت می کنند، دارای زمان ویژه معینی خواهند بود. بنابراین، می توان ادعا نمود که آهنگ کار ساعت بستگی به مسیری دارد که می پیماید.



شکل (۳-۲۱): بستگی آهنگ کار ساعت به مسیر

حال، با این توضیحات می توان نتیجه گرفت که اگر جهانخط معلومی در نظر گرفته شود، در این صورت، هر ناظر یا ذره ای که این جهانخط را طی کند، زمانی که ساعت همراه آنها ثبت می کند، یکسان خواهد بود. در واقع، زمان ویژه برای هر ساعتی دلخواه (اتمی، مکانیکی یا هر نوع دیگر) در طی یک جهانخط معین یکسان خواهد بود.

اکنون، با توجه به شکل (۳-۲۱) و رابطه (۳-۶۴)، می توان بازه زمانی که به وسیله این ساعتها در امتداد جهانخط مربوط به آنها ثبت می شود، با یکدیگر مقایسه کرد. برای این منظور، فرض کنید که از نظر ناظر S ، یکی از ساعتها به مدت Δt در امتداد محور x ، با شتاب حرکت کند و ساعت دیگر به مدت Δt در نقطه x_0 ساکن بماند. در این صورت،

برای ساعت ساکن می توان نوشت:

$$\begin{aligned}\Delta\tau &= \int d\tau = \int_{t_1}^{t_2} dt \sqrt{1-\beta^2} \\ &= \int_{t_1}^{t_2} dt \sqrt{1-0^2} \\ &= \int_{t_1}^{t_2} dt = \Delta t\end{aligned}\quad (3-65)$$

بنابراین، در این حالت $\Delta\tau = \Delta t$ می باشد. Δt بازه زمانی است که در چارچوب S اندازه گیری می شود. برای ساعت متحرک نیز خواهیم داشت:

$$\Delta\tau' = \int_{t_1}^{t_2} dt \sqrt{1-\beta^2(t)} \quad (3-66)$$

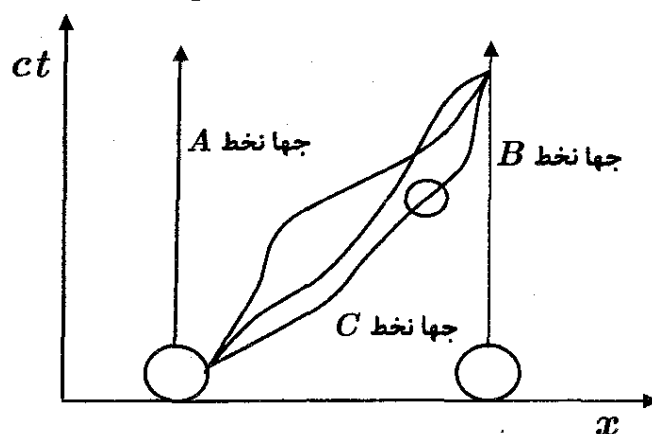
$\beta(t)$ در رابطه (3-66)، سرعت ناظر شتابدار می باشد. اکنون، با مقایسه روابط (3-65) و (3-66) با یکدیگر، می توان نتیجه گرفت که $\Delta\tau' < \Delta\tau$ می باشد؛ زیرا $\beta^2(t)$ در رابطه (3-66)، مثبت بوده و انتگرالده در این رابطه همیشه کوچکتر از یک است. بنابراین، به طور کلی می توان گفت که ساعت متحرک با آهنگ کندتری نسبت به ساعت ساکن کار می کند. همچنین، رابطه (3-66) نشان می دهد که به ازای هر سرعت $\beta(t)$ یا به عبارت دیگر، به ازای هرجهانخط، یک زمان ویژه مانند $\Delta\tau'$ ، مربوط به آن خواهیم داشت. در بخش ۳-۱۶ در مورد ساعت های متحرک یا باطلنمای دوقلوها مجدداً بحث می شود.

۳-۱۰: همزمان کردن ساعتها

همان طور که در فصل اول اشاره گردید، در فیزیک کلاسیک می توان به دو روش ساعت های دور از هم را همزمان کرد. یکی از این روشها استفاده از سیگنال یا علامت با سرعت بی نهایت می باشد که در این روش می توان همه ساعت های واقع در نقاط مختلف فضا را در یک آن همزمان کرد. در نتیجه، این کار منجر به مطلق یا ناورد بودن زمان و ایجاد یک زمان عام واحد برای همه چارچوبها می گردد. روش دیگری که می توان در فیزیک کلاسیک، برای همزمان کردن ساعت های دور از هم از آن استفاده نمود، انتقال ساعت می باشد. البته، استفاده از این روش در صورتی امکان دارد که فرض نماییم که انتقال ساعت از یک نقطه به

نقطه دیگر، تأثیری در طرز کار آن نداشته باشد. اما با توجه به مطالبی که در بخش قبل بیان شد، استفاده از روش انتقال ساعت در نسبیت امکان پذیر نمی باشد، زیرا بازه زمانی که ساعت‌های متحرک ثبت می کنند، بستگی به مسیر دارد.

برای توضیح بیشتر، فرض کنید که دو ناظر A و B که در فاصله دوری از یکدیگر قرار دارند، می خواهند ساعت‌های همراه خودشان را با یکدیگر همزمان نمایند. برای این منظور، با توجه به شکل (۲۲-۳)، اگر آنها از ساعت دیگری مانند ساعت C استفاده کنند. در این صورت، ابتدا باید ساعت C با قرار گرفتن در مجاورت ساعت A ، با A همزمان شده و سپس برای همزمان کردن ساعت، B به محل ساعت B منتقل شود.



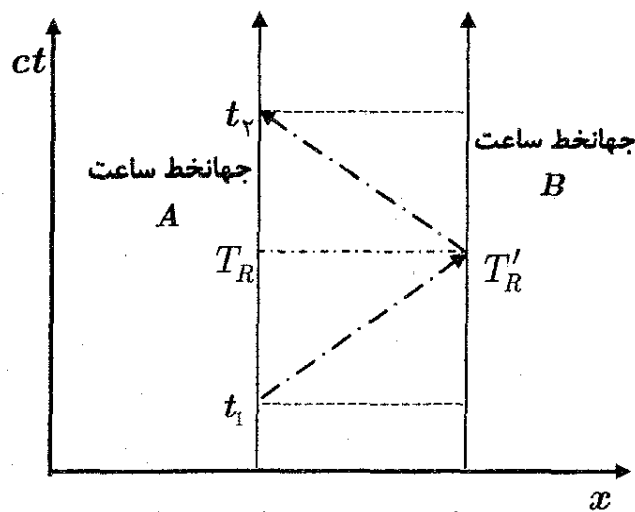
شکل (۲۲-۳): بستگی زمان ویژه به مسیر

حال، با توجه به شکل (۲۲-۳)، برای انتقال ساعت C از مکان ساعت A تا مکان ساعت B می توان جهانخط های مختلفی را انتخاب کرد. در نتیجه، ساعت C بعد از طی هر کدام از این جهانخط ها در هنگام رسیدن به B ، زمانهای مختلفی را نشان خواهد داد. بنابراین، برای همزمان کردن ساعت‌هایی که در فاصله دوری از یکدیگر قرار دارند، استفاده از این روش امکان پذیر نمی باشد. براین اساس، در این گونه موارد می توان از علائم الکترومغناطیسی استفاده کرد. اکنون، در اینجا این روش را مورد بررسی قرار می دهیم.

در این روش هر کدام از ناظرهای همراه ساعت‌ها، باید وضعیت یا اطلاعات مربوط به ساعت‌های A و B خود را با ارسال سیگنال یا علامت به ناظر مقابل اطلاع دهد.

حال، با توجه به شکل (۲۳-۳)، فرض کنید که ناظر همراه ساعت A ، در لحظه t_1 ، یک سیگنال الکترومغناطیسی برای ناظر B ارسال کند. و ناظر B نیز پس از دریافت سیگنال و ثبت زمان دریافت آن، بلافاصله آن را منعکس کند. در هنگام برگشت سیگنال و دریافت

آن به وسیله ناظر A ، ساعت A زمان t_p را ثبت می کند.



شکل (۳-۲۳): همزمان کردن ساعت‌های A و B که در فاصله دوری از یکدیگر قرار دارند.

از طرف دیگر، چون سرعت نور در هنگام رفت و برگشت ثابت است، بنابراین، ناظر A نتیجه می گیرد که نیمی از زمان سیر نور، صرف رفتن و نیم دیگر صرف برگشتن آن می شود. به این ترتیب، او می تواند براحتی نتیجه بگیرد که رویداد بازتاب، یعنی T'_R به وسیله B ، باید همزمان با زمان T_R در روی جهانخط A ی خودش باشد. در نتیجه، رویداد T_R دقیقاً در وسط راه زمان بین ارسال سیگنال و زمان دریافت آن به وسیله A قرار دارد. بنابراین، ناظر A می تواند زمان T_R را از رابطه

$$T_R = t_1 + \frac{1}{2}(t_p - t_1) = \frac{1}{2}(t_1 + t_p) \quad (۳-۶۷)$$

به دست آورد. اکنون، با توجه به این توضیحات، دو ناظر A و B برای همزمان کردن ساعت‌هایشان می توانند به صورت زیر عمل کنند. ابتدا ناظر A در زمان t_1 ، یک سیگنال به سمت ناظر B ارسال می کند. ناظر B نیز پس از دریافت سیگنال، زمان مربوط به دریافت سیگنال، یعنی T'_R را بلافاصله به ناظر A اطلاع می دهد. ناظر A نیز پیام ارسال شده از جانب ناظر B را در زمان t_p دریافت و آن را ثبت می کند. اکنون، ناظر A با ثبت زمان‌های t_1 و t_p می تواند زمان T_R را با استفاده از رابطه (۳-۶۷) به دست آورد. در نتیجه این ناظر با

داشتن T_R و همچنین T'_R ، می تواند ساعت خود را زوی زمان t که از رابطه

$$t = (T'_R - T_R) + t_p \quad (۳-۶۸)$$

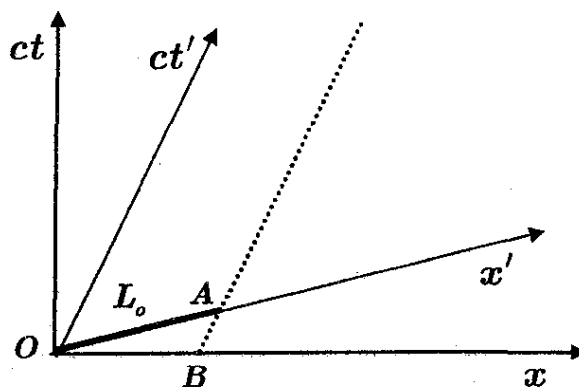
به دست می آید، میزان کند.

این روش را در واقع می توان یک روش عملی برای همزمان کردن ساعتهایی دانست که در فاصله دوری از یکدیگر قرار دارند. بنابراین، ناظرهای مختلف با استفاده از این روش می توانند تعریف درستی از همزمانی در فضا-زمان به دست آورند. البته، باید توجه داشت که در اینجا حالتی در نظر گرفته شد که در آن، ناظرها نسبت به یکدیگر ساکن بودند. اما اگر آنها نسبت به هم ساکن نباشند، در این صورت، همان طور که می دانیم، در مورد همزمانی توافق نخواهند داشت. البته، این موضوع نیز مشکلی ایجاد نمی کند؛ زیرا هر ناظری تواند برای خود یک تعریف بدون ابهام از همزمانی به دست می آورد.

۳-۱۱: انقباض طول

فرض کنید که در چارچوب S' ، میله ای به طول ویژه L_0 در امتداد محور x' این چارچوب قرار گرفته باشد. اکنون، می خواهیم با استفاده از نمودار مینکوفسکی، طول میله را از دید ناظر S به دست آوریم. همان طور که می دانیم، برای اندازه گیری طول میله متحرک، باید ابتدا و انتهای آن به طور همزمان اندازه گرفته شود.

حال، با توجه به شکل (۳-۲۴)، در چارچوب S' ، طول OA برابر L_0 است. این طول به وسیله ناظر ساکن در S' اندازه گرفته می شود و آن را طول ویژه می نامند؛ زیرا در چارچوب سکون میله اندازه گیری می شود. اکنون، برای به دست آوردن طول میله در چارچوب S ، با استفاده از نمودار فضا-زمان می توان به صورت زیر عمل کرد.



شکل (۳-۲۴): انقباض طول

ابتدا معادله جهانخط انتهای میله را از نظر ناظر واقع در چارچوب S به دست می آوریم. برای این منظور، می توان مؤلفه های فضایی و زمانی مربوط به انتهای میله را با

استفاده از تبدیلات لورنتس به دست آورد. در این صورت، با توجه به اینکه $x'_0 = 0$ و $x'_A = L_0$ هستند و چون $ct'_A = 0$ می باشد، بنابراین می توان نوشت:

$$x_A = \gamma(x'_A + \beta ct'_A) = \gamma L_0 \quad (۶۹-۳)$$

$$ct_A = \gamma(ct'_A + \beta x'_A) = \gamma \beta L_0$$

حال، با داشتن مختصات مربوط به رویداد اندازه گیری انتهای میله در چارچوب S ، می توان معادله خطی را که از A می گذرد و موازی محور ct' است، به دست آورد. در نتیجه، داریم:

$$ct - ct_A = \frac{1}{\beta}(x - x_A) \quad (۷۰-۳)$$

اکنون، با در نظر گرفتن رابطه (۶۹-۳)، می توان نوشت:

$$ct - \gamma \beta L_0 = \frac{1}{\beta}(x - \gamma L_0) \quad (۷۱-۳)$$

در نتیجه، با توجه به شکل (۲۴-۳)، محل تلاقی جهانخط انتهای میله را با محور x یا $ct = 0$ به دست می آوریم. با این کار در واقع، ابتدا و انتهای میله در چارچوب S به طور همزمان اندازه گرفته می شود. بنابراین،

$$0 - \gamma \beta L_0 = \frac{1}{\beta}(x_B - \gamma L_0) \quad (۷۲-۳)$$

می باشد. در این صورت، از رابطه (۷۲-۳)، خواهیم داشت:

$$x_B = \frac{L_0}{\gamma} = L_0 \sqrt{1 - \beta^2} \quad (۷۳-۳)$$

بنابراین، طول میله در چارچوب S ، از رابطه

$$L = x_B - x_0 = L_0 \sqrt{1 - \beta^2} \quad (۷۴-۳)$$

به دست می آید. اگرچه انقباض طول واقعیت دارد، اما مشاهده آن مشکل است. اگر بخواهیم از یک جسم متحرک عکس بگیریم، بعلاوه تأخیر زمانی در رسیدن نور از قسمتهای مختلف جسم به دوربین، عکس گرفته شده دارای اعوجاج خواهد بود. بدین معنی که نور از قسمتهایی از جسم که دورتر از دوربین هستند، باید از نور مربوط به قسمتهای نزدیکتر به دوربین، زودتر گسیل شود. در نتیجه تصویر گرفته شده از یک جسم که با سرعت نسبیتی حرکت می کند، همیشه دارای اعوجاج خواهد بود. یعنی اینکه جسم علاوه بر انقباض در راستای حرکت، دوران نیز می کند.

مثال ۳-۵: الف: فرض کنید که دو ناظر H و J ، به ترتیب در سیاره های A و B

زندگی می کنند. فاصله بین دو سیاره برابر L بوده و هر دو سیاره در امتداد محور x واقع شده اند. حال، ناظر H تصمیم می گیرد که برای دوستش J ، دو پیام رادیویی به فاصله زمانی τ ارسال نماید. نمودار فضا-زمان مربوط به این دو ناظر و همین طور رویدادهای ارسال و دریافت پیام رادیویی به وسیله آنها را رسم نمایید.

ب: اکنون، فرض کنید که ناظر S' با سرعت u بین دو سیاره A و B ، از A به سمت

سیاره B در حرکت باشد. در این صورت، نمودار فضا-زمان را از دید S' نیز رسم نمایید.

جواب: الف: فرض کنید که P_1 و P_2 ، رویدادهای ارسال پیام رادیویی به وسیله ناظر H

باشند. همچنین، فرض کنید که ناظر J این پیامها را به ترتیب در R_1 و R_2 دریافت نماید.

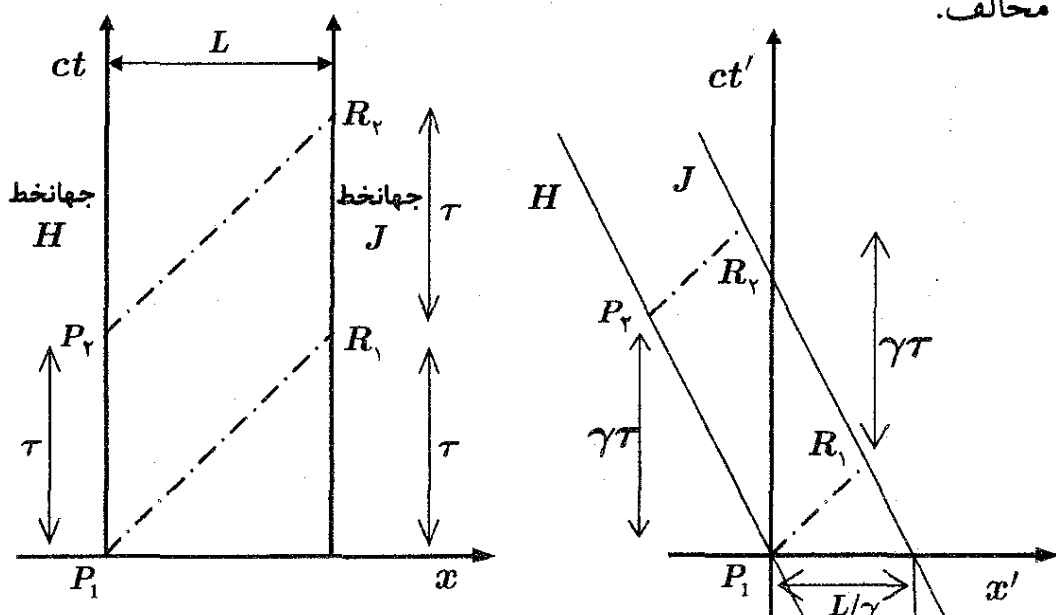
در این صورت، نمودار فضا-زمان رویدادها و همین طور جهانخط ها به صورت شکل (۳-۲۵)

الف خواهد بود. این نمودار نسبت به چارچوب سکون H رسم شده است.

ب: در چارچوب S' ، ناظرهای H و J با سرعت u - حرکت می کنند. در نتیجه،

جهانخط های H و J در چارچوب S' ، دقیقاً برابر جهانخط S' در چارچوب H بوده، اما با

شیبی مخالف.



شکل (۳-۲۵): الف: چارچوب سکون H ب: چارچوب سکون S'

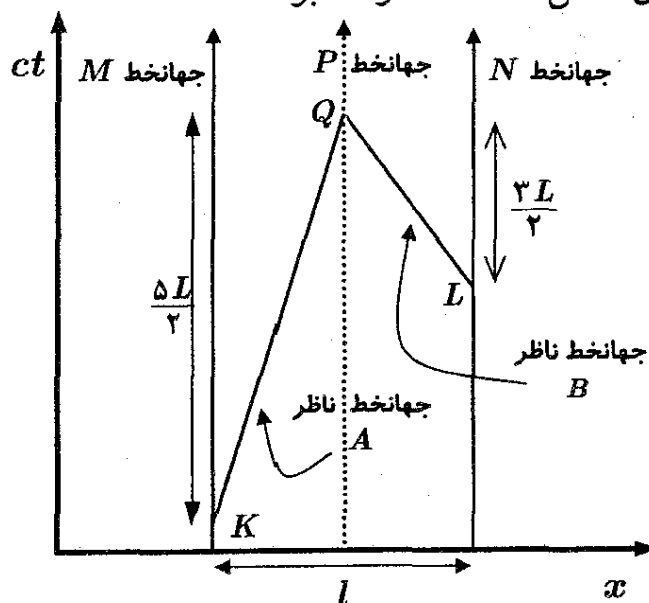
از طرف دیگر، با توجه به اثراتساع زمان، در چارچوب S' بازه زمانی بین دو

رویداد P_1 و P_2 دیگر برابر τ نمی باشد، بلکه برابر $\Delta t' = \gamma(u)\tau$ خواهد بود. این مطلب در مورد بازه زمانی بین رویدادهای R_1 و R_2 نیز صادق است. همچنین، با توجه به پدیده انقباض طول، از دید S' بازه فضایی بین H و J برابر L نیست، بلکه برابر $\Delta x' = L/\gamma(u)$ می باشد. اما نکته مهم دیگر اینکه با توجه به اصل دوم نسبیت، سرعت نور در همه چارچوبها یکسان می باشد. بنابراین شیب جهانخط نور یا شیب مربوط به پیامهای را دیویی در هر دو چارچوب S' و H یکسان بوده و برابر $\pi/4$ می باشد. در نتیجه با توجه به این توضیحات، نمودار فضا- زمان در چارچوب S' به صورت شکل (۳-۲۵) ب، خواهد بود.

مثال ۳-۶: فرض کنید که دو ناظر A و B در سیاره های M و N زندگی می کنند. و فاصله بین دو سیاره را برابر l در نظر بگیرید. همچنین، فرض کنید که دقیقاً در وسط خط واصل دو سیاره M و N ، سیاره دیگری به نام P قرار گرفته باشد. حال، دو ناظر A و B تصمیم می گیرند که در زمان معینی در سیاره P ، با یکدیگر ملاقات نمایند. همچنین، سرعت ناظرهای A و B را به ترتیب برابر $c/5$ و $c/3$ در نظر بگیرید. در این صورت، نمودار فضا- زمان دو ناظر را رسم نمایید.

جواب: اگر جهت محور x را از سیاره M به سمت سیاره N رسم نماییم، در این صورت،

جهانخط دو ناظر مطابق شکل (۳-۲۶)، خواهد بود.



شکل (۳-۲۶): رسیدن همزمان ناظرهای A و B به سیاره P

در شکل (۳-۲۶)، K و L ، به ترتیب رویدادهای مربوط به ترک دو ناظر A و B از سیاره های

محل زندگی خود می باشند. همچنین، محور زمان t در c ضرب شده است تا ct بر حسب فاصله بیان شود. از طرف دیگر، چون محور زمان در c ضرب شده است، در نتیجه عکس شیب، یعنی $\Delta x / c \Delta t$ برابر سرعت ذره بر حسب واحد c خواهد بود. به عبارت دیگر، $\beta = v/c$ می باشد. بنابراین، چون هیچ ناظری نمی تواند با سرعتی بیش از سرعت نور حرکت کند، در نتیجه، شیب مماس بر جهانخط هر ناظر در هیچ نقطه ای واقع بر جهانخط آنها، نمی تواند کوچکتر از 45° درجه باشد

اما سؤالی که در اینجا مطرح است، این است که ناظر A و B در چه زمانهایی باید

سیاره های خود را ترک کنند، تا بتوانند به طور همزمان به سیاره مقصد، یعنی P برسند؟

برای پاسخ به این سؤال می توان از نمودار فضا - زمان (۳-۲۷) استفاده کرد. با توجه به

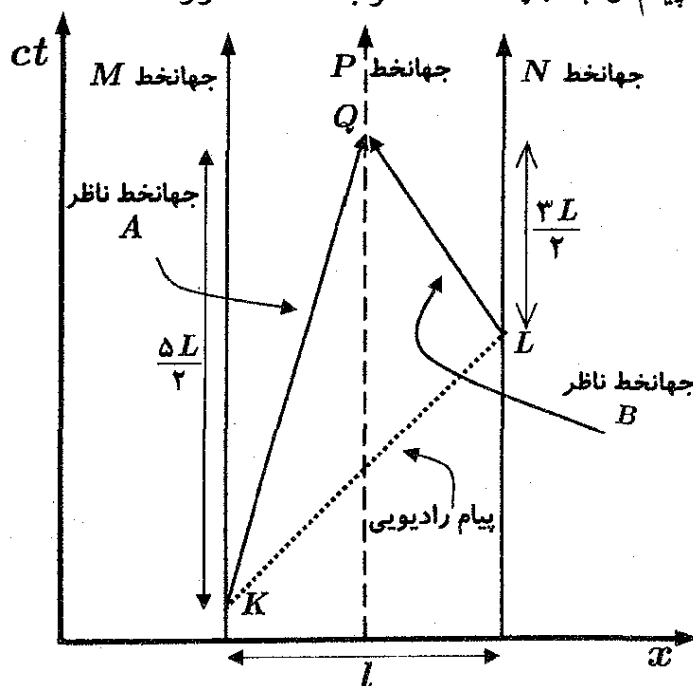
نمودار (۳-۲۷)، آنها می توانند با یک پیام رادیویی به یکدیگر اطلاع دهند که در چه

لحظه ای باید سیاره های محل سکونت خودشان را ترک کنند تا بتوانند به طور همزمان به

سیاره P برسند. در شکل (۳-۲۷)، اگر از L ، یعنی رویداد ترک ناظر B از سیاره N ، یک

پیام رادیویی در خلاف جهت جریان زمان به سمت سیاره M رسم نماییم، با این کار می توان

رویداد محل تلاقی پیام را با جهانخط ناظر به دست آورد.



شکل (۳-۲۷): ترک همزمان ناظرهای A و B از سیاره های M و N

حال، با توجه به شکل این رویداد، دقیقاً منطبق بر رویداد K ، یعنی رویداد ترک

ناظر A از سیاره M می شود. بنابراین، می توان به این نتیجه رسید که برای اینکه دو ناظر A

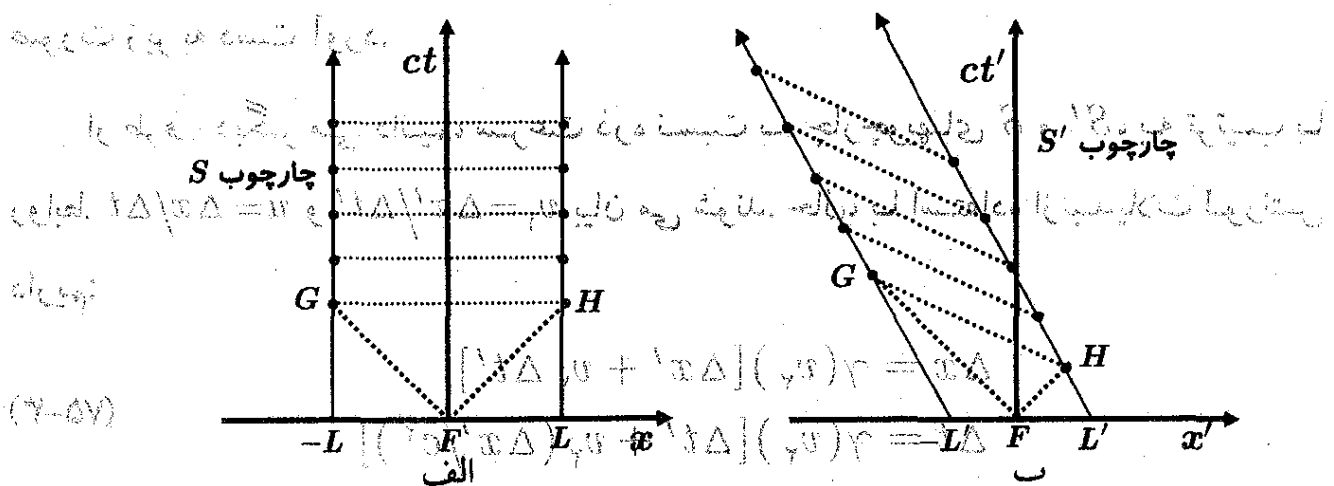
و B بتوانند به طور همزمان به سیاره P برسند، ناظر A باید دقیقاً در لحظه ای که سیاره اش را ترک می کند، با یک پیام راه یویی به ناظر B اطلاع دهد که به راه افتاده است. همچنین، ناظر B نیز همزمان با دریافت این پیام، باید سیاره اش را به سمت سیاره P ترک کند. محاسبات مربوط به مدت زمانی که هر کدام از این ناظرها در راه بوده اند در شکل (۳-۲۷)

مشخص شده است. به سادگی می توان گفت که در این مسئله، زمان سپری شده برای ناظر A و B برابر است و برابر با 57 است.

۳-۱۲: نسبیت همزمانی

در این بخش، با استفاده از نمودار فضا-زمان، نسبیت بودن همزمانی را نشان می دهیم. برای این منظور، فرض کنید که می خواهیم دو ساعت را که در فاصله L از یکدیگر قرار دارند، همزمان کنیم. ساده ترین روش برای همزمان کردن این دو ساعت این است که دقیقاً در وسط فاصله بین دو ساعت جرقه ای زده شود. و ساعتها که در ابتدا روی عدد صفر میزان شده اند، به محض دریافت نور حاصل از جرقه، شروع به کار نمایند.

در شکل (۳-۲۸) الف، نمودار فضا-زمان در چارچوب ساکن S برای همزمان کردن آنها رسم شده است. در این نمودار، ساعتها در مکان $x = \pm L$ قرار گرفته اند و جرقه در مبدأ مختصات چارچوب S زده می شود. به سادگی می توان گفت که



شکل (۳-۲۸): نسبیت بودن همزمانی

رویداد زدن جرقه با F و رویدادهای دریافت پرتو نور حاصل از جرقه، به وسیله ساعتها با G و H نشان داده شده اند. بعد از همزمان شدن ساعتها، آهنگ تیک تاک حاصل از کار آنها به صورت رویدادهایی روی جهانخط ساعتها مشخص شده اند. با اتصال رویدادهای متناظر در

دو ساعت به یکدیگر، می توان خطوط همزمانی را نیز به دست آورد.

اکنون، فرض کنید که چارچوب S' نسبت به چارچوب S با سرعت v در جهت مثبت محور x این چارچوب در حرکت باشد. در این صورت، در چارچوب S' جهانخط ساعتها به صورت قائم نخواهند بود؛ زیرا آنها با سرعت $-v$ نسبت به چارچوب S' حرکت می کنند. از طرف دیگر، با توجه به اصل دوم نسبیت، جهانخط نور در هر دو چارچوب باید دارای شیب 45° درجه باشد. بنابراین، نمودار فضا-زمان و جهانخط ساعتها در چارچوب جدید، به صورت نمودار $(3-28)$ ب، خواهد بود. با توجه به نمودار $(3-28)$ ب، خطوط همزمانی در چارچوب S' ، دیگر به صورت افقی نیست. در نتیجه، اگر دو رویداد، در یک چارچوب همزمان باشند، در چارچوبهای دیگر در حالت کلی همزمان نخواهند بود.

۳-۱۳: جمع نسبیتی سرعتها با استفاده نمودار مینکوفسکی

برای به دست آوردن جمع نسبیتی سرعتها، ابتدا حالت زیر را در نظر می گیریم. فرض کنید که چارچوب S' با سرعت v_2 نسبت به چارچوب S ، حرکت می کند. همچنین فرض کنید که ذره ای با سرعت v_1 نسبت به چارچوب S' ، در همان راستا در حرکت باشد. یعنی $\vec{v}_1 \parallel \vec{v}_2$ باشد. در این صورت، می توان سرعت ذره را نسبت به چارچوب S ، به صورت زیر به دست آورد.

از طرف دیگر می دانیم، سرعت ذره نسبت به چارچوبهای S و S' ، به ترتیب با روابط $u = \Delta x / \Delta t$ و $v_1 = \Delta x' / \Delta t'$ بیان می شوند. حال، با استفاده از تبدیلات لورنتس داریم:

$$\begin{aligned}\Delta x &= \gamma(v_2) [\Delta x' + v_2 \Delta t'] \\ \Delta t &= \gamma(v_2) [\Delta t' + v_2 (\Delta x' / c^2)]\end{aligned}\quad (75-3)$$

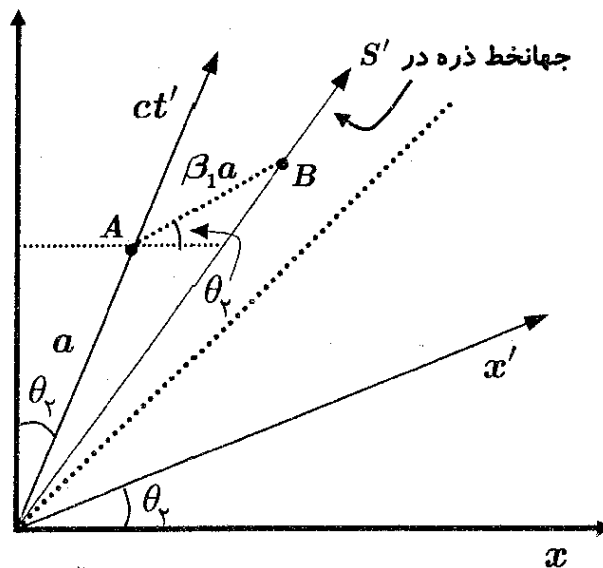
در نتیجه، می توان نوشت:

$$u = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{\gamma(v_2) [\Delta x' + v_2 \Delta t']}{\gamma(v_2) [\Delta t' + v_2 (\Delta x' / c^2)]} \quad (76-3)$$

اکنون، با تقسیم صورت و مخرج رابطه $(76-3)$ بر $\Delta t'$ ، جمع نسبیتی سرعتها به صورت

$$u = \frac{v_1 + v_2}{1 + (v_1 v_2 / c^2)} \quad (۷۷-۳)$$

به دست می آید. حال، می خواهیم با استفاده از نمودار فضا-زمان، رابطه (۷۷-۳) را به دست آوریم. برای این منظور، می دانیم که چارچوب S' با سرعت v_2 نسبت به چارچوب S و در راستای مثبت محور x حرکت می کند. همچنین ذره نیز با سرعت v_1 نسبت به چارچوب S' ، در همان راستا حرکت می کند.



شکل (۳۰-۳): جمع نسبیتی سرعتها با استفاده از نمودار فضا - زمان

بنابراین، با توجه شکل (۳۰-۳)، می توان نقطه ای مانند B را روی جهانخط ذره مشخص کرد. حال، فرض می کنیم که مختصات این نقطه در S به صورت (x, ct) باشد. در نتیجه، هدف ما در اینجا به دست آوردن $u = x/t$ یا $\beta_u = x/ct$ می باشد. از طرف دیگر می دانیم که مختصات نقطه B در چارچوب S' برابر (x', ct') می باشد. اکنون، اگر ct' را برابر a در نظر بگیریم. در این صورت، با توجه به فرض مسأله، می توان نوشت: $x' = v_1 t' = \beta_1 a$ ؛ زیرا سرعت ذره نسبت به چارچوب S' ، برابر v_1 می باشد. حال می توان مختصات (x, ct) نقطه B را بر حسب a به دست آورد. اما می دانیم که مختصات نقطه A در S ، به شکل

$$(x_A, ct_A) = (a \sin \theta_2, a \cos \theta_2) \quad (۷۸-۳)$$

می باشد. همچنین، با توجه به شکل (۳۰-۳)، مختصات نقطه B نیز نسبت به A به صورت

$$(x, ct)_{BA} = (\beta_1 a \cos \theta_2, \beta_1 a \sin \theta_2) \quad (۷۹-۳)$$

بیان می شود. به این ترتیب، مختصات نقطه B ، در چارچوب S را می توان با رابطه

$$(x_B, ct_B) = (a \sin \theta_r + \beta_1 a \cos \theta_r, a \cos \theta_r + \beta_1 a \sin \theta_r) \quad (۸۰-۳)$$

بیان کرد. اکنون، می توان نسبت x به ct را در نقطه B به صورت

$$\beta_u = \frac{x_B}{ct_B} = \frac{\sin \theta_r + \beta_1 \cos \theta_r}{\cos \theta_r + \beta_1 \sin \theta_r} \quad (۸۱-۳)$$

به دست آورد. که با تقسیم صورت و منخرج کسر رابطه (۸۱-۳)، بر $\cos \theta_r$ به رابطه (۸۲-۳)

$$\beta_u = \frac{\tan \theta_r + \beta_1}{1 + \beta_1 \tan \theta_r} = \frac{\beta_r + \beta_1}{1 + \beta_1 \beta_r} \quad (۸۲-۳)$$

$$u = \frac{[v_1 + v_r]}{[1 + (v_1 v_r / c^2)]} \quad (۸۳-۳)$$

می رسمیم؛ زیرا سرعت نسبی چارچوب S' نسبت به S برابر v_r می باشد. در نتیجه، $\tan \theta_r = \beta_r$ خواهد بود.

۳ - ۱۴: باطنمای انبار و نردبان

دو کشاورز A و B انباری به طول L و نردبانی به طول $2L$ دارند و می خواهند نردبان را در انبار جای دهند. اما طول نردبان خیلی بزرگتر از طول انبار است. کشاورز B که قدری با نسبیت آشناست، پیشنهاد می کند که کشاورز A ، نردبان را بردارد و با سرعت $u = c\sqrt{3}/2$ در امتداد طول انبار به طرف انبار بدود. دلیل او این است که اگر او با این سرعت بدود، ضریب تبدیل $\gamma(u)$ برابر ۲ می شود. در نتیجه، طول نردبان به اندازه کافی کوتاه می شود تا بتواند در داخل انبار قرار گیرد. اما کشاورز A با این پیشنهاد مخالفت می کند و استدلال می کند که اگر او با این سرعت به سمت انبار بدود، طول انبار را برابر $L/2$ می بیند. در حالی که طول نردبان، همچنان برابر $2L$ است. بنابراین پیشنهاد طرح دویدن برای حل مشکل، آنها را به نتیجه نمی رساند. و نتیجه اینکه هیچکدام از آنها نمی تواند طرف مقابل را متقاعد کند. از طرف دیگر، هر کدام از آنها، مصرانه روی نظر خود پافشاری می کند. حال، به نظر شما کدام یک از آن دو راست می گویند، کشاورز A یا B ؟

برای رسیدن به جواب درست، فرض کنید که A همراه نردبان با سرعت

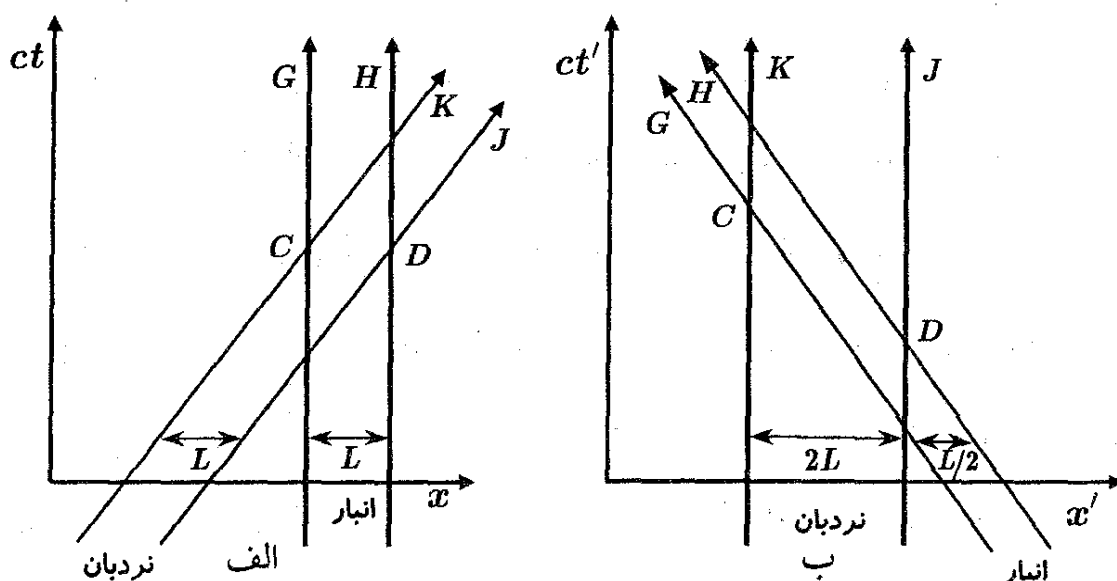
$u = c\sqrt{3}/2$ ، از در جلویی وارد انبار شده و از در انتهای انبار، از آن خارج شود. همچنین، فرض کنید که درهای قسمت جلوی و انتهای انبار به سیستمی مجهز باشند که به محض اینکه انتهای نردبان وارد انبار شد، در جلویی آن بسته شود. و همین طور در قسمت انتهای انبار به محض رسیدن ابتدای نردبان به آن باز شود. بنابراین، برای بررسی دقیق این مسأله می توان دو رویداد به صورت زیر تعریف کرد: ۱- رویداد C : این رویداد را می توان بسته شدن در ورودی انبار، همزمان با ورود انتهای نردبان به داخل انبار در نظر گرفت. بنابراین، اگر انتهای نردبان را با K ، و همین طور، در ورودی انبار را با G نمایش دهیم، در این صورت، از نظر ناظر ساکن در کنار انبار، رویداد C در حقیقت محل تلاقی جهانخط ابتدای انبار، یعنی G ، با جهانخط انتهای نردبان، یعنی K خواهد بود. به طور خلاصه رویداد C را می توان بسته شدن در ورودی انبار در نظر گرفت.

۲ - رویداد D : رویداد D نیز به صورت زیر تعریف می شود. فرض کنید که دقیقاً در لحظه ای که ابتدای نردبان به در انتهای انبار می رسد، در انتهای انبار بلافاصله باز شود. بنابراین، اگر در انتهای انبار را با H و ابتدای نردبان را با J نشان دهیم، در این صورت، از نظر ناظر ساکن در کنار انبار، رویداد D ، در واقع، محل تلاقی جهانخط در انتهای انبار، یعنی H ، با جهانخط ابتدای نردبان، یعنی J می باشد. به طور خلاصه، رویداد D را می توان باز شدن در انتهای انبار در نظر گرفت.

اکنون، سؤالی که مطرح می شود این است که آیا می توان زمان یا لحظه ای را یافت که در آن رویدادهای C و D ، به طور همزمان رخ دهند. بنابراین، اگر چنین زمانی وجود داشته باشد، می توان گفت که نردبان در انبار جای می گیرد. در غیر این صورت، این امکان وجود ندارد. حال، می توان با رسم نمودار فضا-زمان یا مینکوفسکی نردبان و انبار، قضاوت کرد که کدام یک از دو کشاورز راست می گوید.

برای رسم نمودار فضا-زمان، اگر در ورودی و انتهای انبار را به ترتیب با G و H نشان دهیم. همین طور، اگر قسمت ابتدا و انتهای نردبان را نیز به ترتیب با J و K نمایش دهیم، در این صورت، نمودار فضا-زمان نردبان و انبار را می توان به صورت شکل (۳-۳۱) رسم نمود.

اکنون، با توجه به شکل (۳-۳۱) الف، در چارچوب سکون انبار یا S ، یا از نظر کشاورز B ، رویدادهای C و D همزمان اتفاق می افتند. به عبارت دیگر، در چارچوب S ، نردبان می تواند در انبار جای می گیرد. در حالی که در چارچوب سکون نردبان یا S' ، این دو رویداد همزمان نبوده و در واقع، رویداد D ، مدتها قبل از رویداد C اتفاق می افتد. در نتیجه، می توان گفت که در چارچوب S' ، نردبان در انبار نمی تواند جای گیرد. بنابراین، در این چارچوب نمی توان لحظه ای را یافت که در آن، دو رویداد C و D به طور همزمان روی دهند.



شکل (۳-۳۱): نمودار فضا-زمان انبار و نردبان: الف: نسبت به چارچوب سکون انبار یا S ، که در این چارچوب نردبان در انبار جای می گیرد. ب: نسبت به چارچوب سکون نردبان یا S' ، که در این چارچوب نردبان در انبار جای نمی گیرد.

حال با توجه به این نتایج، می توان گفت که هر دوی آنها راست می گویند. به بیان دقیق تر، قرار گرفتن نردبان در انبار بستگی به همزمانی دو رویداد دارد که همزمانی نیز، همان طور که می دانیم یک اثر نسبی است. خلاصه اینکه قرار گرفتن نردبان در انبار بستگی به چارچوب مرجع دارد.

محاسبات:

اکنون، فرض کنید که ابتدا و انتهای انبار در چارچوب سکون آن یا S ، به ترتیب در $x = 0$ و $x = L$ ، قرار گرفته باشد. بنابراین، در مرحله اول، در ورودی انبار باز است و در انتهای آن بسته می باشد. کشاورز A ، نردبان را در حالی که موازی محور x نگه داشته

است با سرعت u ، نسبت به چارچوب S ، به سمت انبار می دود. کشاورز A در چارچوب S' ساکن است. و طول نردبان در چارچوب سکونش، یعنی S' برابر $2L_0$ می باشد. همچنین، فرض کنید که در لحظه $t = t' = 0$ ، ابتدای نردبان متحرک بر ابتدای انبار منطبق شود. اکنون، می توان زمان و مکان وقوع رویدادهای C و D را در چارچوب سکون انبار یا S ، معین نمود.

در چارچوب سکون انبار، ابتدای انبار در همه لحظه ها در $x_G = 0$ واقع است. بنابراین، طبق فرض، ابتدای نردبان در لحظه $t = 0$ ، بر ابتدای انبار منطبق می شود. و در لحظه $t = 0$ ، ابتدای نردبان در $x_G = x_C = 0$ قرار دارد و انتهای آن با سرعت $u = c\sqrt{3}/2$ به سمت انتهای انبار به حرکتش ادامه می دهد. در نتیجه، انتهای نردبان در لحظه

$$t_C = \frac{L_0}{u} = \frac{2L_0}{c\sqrt{3}} \quad (۸۴-۳)$$

به ابتدای انبار، یعنی $x_G = 0$ می رسد. حال با توجه به تعریف رویداد C ، که انطباق انتهای نردبان، یعنی K بر ابتدای انبار، یعنی H می باشد. مختصه فضایی رویداد C ، در چارچوب سکون انبار برابر $x_G = x_C = 0$ بوده و مختصه زمانی آن نیز با رابطه (۸۴-۳) داده می شود.

همچنین، رویداد D طبق تعریف، انطباق ابتدای نردبان، یعنی J ، بر انتهای انبار، یعنی H ، می باشد. از طرف دیگر، انتهای انبار در چارچوب S در همه لحظه ها در $x_H = L_0$ قرار دارد. بنابراین، $x_D = L_0$ خواهد بود. ابتدای نردبان نیز از نقطه $x_G = 0$ و در لحظه $t = 0$ شروع به حرکت می کند و در لحظه

$$t_D = \frac{L_0}{u} = \frac{2L_0}{c\sqrt{3}} \quad (۸۵-۳)$$

به انتهای انبار می رسد. بنابراین، در چارچوب S ، با توجه به روابط (۸۴-۳) و (۸۵-۳)، $t_C = t_D$ می باشد.

اکنون، می توان این دو رویداد را در چارچوب سکون نردبان یا S' ، مورد بررسی قرارداد. برای این منظور، می توان نشان داد که در انتهای انبار قبل از بسته شدن در ابتدایی آن، باز می شود. به عبارت دیگر، در چارچوب سکون نردبان رویداد D قبل از رویداد C رخ می دهد. در نتیجه، از نظر ناظر همراه نردبان یا کشاورز A ، نردبان در انبار نمی تواند جای

گیرد. حال، برای به دست آوردن مختصه زمان و مکانی رویدادهای C و D ، دو چارچوب سکون نردبان یا S' می‌توان از تبدیلات لورنتس استفاده کرد. دو این صورت، بنا بر نظر گرفتن این تبدیلات، رویداد C در S' دارای مختصه زمانی است t'_C و مختصه مکانی x'_C .

$$|t_c| \leq \gamma(a\sqrt{r}/c) [t_c + \frac{1}{c} \beta x_c] \quad 0 \leq a \leq \frac{1}{\beta} \quad (16-3)$$

(۸۶-۳)
$$= 2 \left[\frac{2L_0}{c\sqrt{1-\beta^2}} - \frac{1}{c} \beta(0) \right]$$

(۱۷-۳) $t' = \frac{4L}{c\sqrt{3}}$ $t' = \frac{4 \times 10^{-6}}{3 \times 10^8 \times \sqrt{3}} = 7.7 \times 10^{-12} \text{ s}$

می باشد. همچنین، مختصه مکانی این رویداد نیز در S ، برابر S خواهد بود.

$$(4-7A) \quad x'_c = \gamma(u) \left[\frac{x_c}{\beta} - \beta c t_c \right]$$

$$Z_{\text{total}} = Z_0 + \beta \left[\frac{Z_L}{c \sqrt{3}} \right] \quad (3-11)$$

$$= 2 \left[-\frac{\sqrt{3}}{2} c \frac{L_0}{\sqrt{3}} \right]$$

عدهٔ ریه ها: (7-6A) تغییراتی در این \sqrt{L} باعث اختلال می شود و به $x = x_0 = 0$ یا به عبارت دیگر
در اینجا از لحاظ ریاضی در دو رابطه با هم اشتراک داشته اند و به عبارت دیگر $L = -2L_0$

خواهد بود. از طرف دیگر، مختصه زمانی رویداد D نیز در چارچوب S' به صورت

$$t'_D \equiv \gamma(v) \left[t_D - \frac{1}{c} \beta x_D \right] \quad (19-3)$$

$$L_0 = \frac{L}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = \frac{L}{\sqrt{1 - \frac{1}{4}}} = \frac{L}{\sqrt{\frac{3}{4}}} = \frac{2L}{\sqrt{3}} \quad (19-3)$$

$$D = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}}$$

$$t'_D = \frac{L_0}{c\sqrt{3}} \quad (9.13)$$

به دست می آید. مختصه مکانی این رویداد نیز، برابر

$$x'_D = \gamma(v)[x_D - \beta ct_D]$$

(۳-۹) در این صورت که $\frac{L}{\sqrt{3}} \ll c$ و $\frac{\sqrt{3} L}{c} \ll \frac{r_0}{c}$ داریم:

$\frac{1}{2} \times \frac{1}{2} = \frac{1}{4}$

خواهد بود. اکنون، با مقایسه روابط (۳-۸۷) و (۳-۹۰) می توان نتیجه گرفت که $t'_C = 4t'_D$ می باشد. بنابراین، در چارچوب سکون نردبان یا S' ، می توان گفت که رویداد D ، خیلی زودتر از رویداد C رخ می دهد. به عبارت دیگر، از نظر ناظر همراه نردبان یا کشاورز A ، نردبان در انبار نمی تواند جای گیرد. این اتفاق به دلیل اختلاف زمان است. در همان طور که ملاحظه می شود، در اینجا با تعریف دو رویداد C و D جای گرفتن این نگرش نردبان در انبار، بستگی به چارچوب مرجع پیدا می کند. یعنی در یک چارچوب این دو رویداد همزمان بوده و در چارچوب دیگر همزمان نمی باشند. ادو بخش بعدی، این مسأله مجدداً مورد بررسی قرار می گیرد. **۳-۱۵: بررسی مجدد باطلنمای انبار و نردبان**

در بخش قبل، برای بررسی باطلنمای انبار و نردبان از اثر نسبیت همزمانی استفاده گردید. و نشان داده شد که از نظر ناظر واقع در چارچوب سکون انبار، یعنی S ، دو رویداد C و D همزمان بوده و در نتیجه نردبان از نظر این ناظر در انبار جای می گیرد. اما از نظر ناظر واقع در چارچوب سکون نردبان، رویداد D قبل از رویداد C رخ می دهد. بنابراین، از نظر این ناظر، نردبان نمی تواند در انبار جای گیرد.

اکنون، می توان به جای دو رویداد C و D ، تنها رویداد C را در نظر گرفت. برای این منظور، فرض کنید که در انتهای انبار با یک دیوار جایگزین شود. در این صورت، هنگامی که نردبان وارد انبار می شود، در در انتهای انبار وجود ندارد تا از آن خارج شود. در نتیجه، به جای اینکه پرسیده شود که آیا رویداد C قبل از D یا بعد از آن اتفاق می افتد، می توان این سؤال را مطرح نمود که آیا رویداد C در همه چارچوبها رخ می دهد یا نه؟

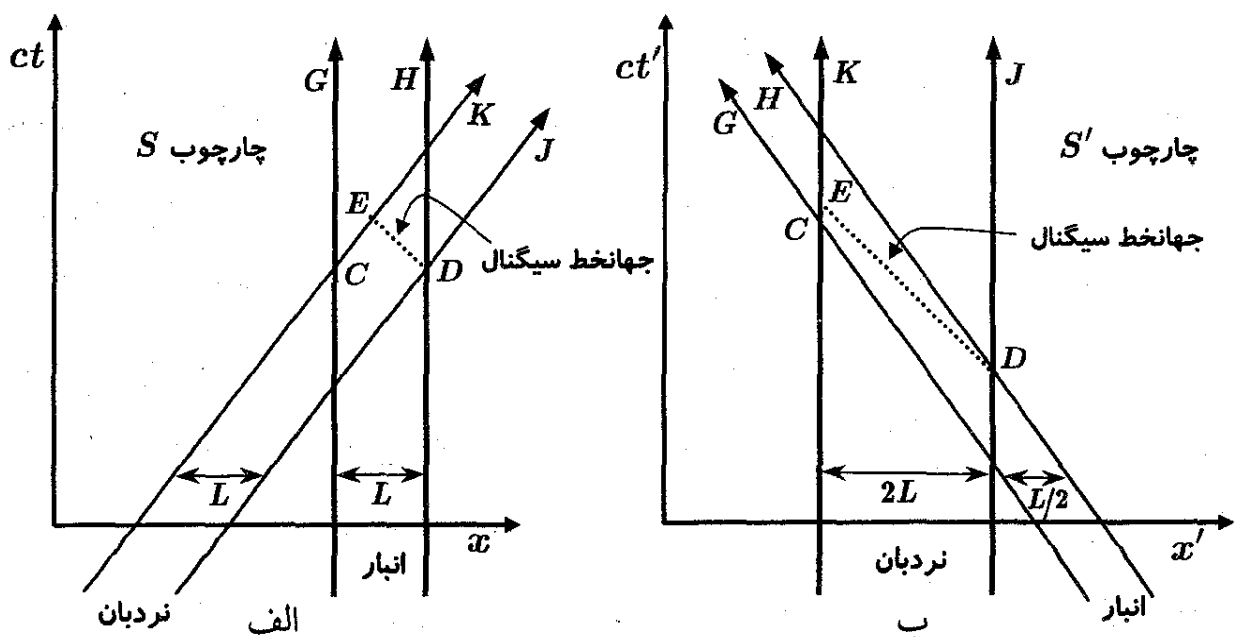
همان طور که قبلاً بررسی شد، می دانیم بررسی دو رویداد وابسته به چارچوب مرجع است. در صورتی که بررسی یک رویداد مانند C ، مستقل از چارچوب مرجع می باشد. یعنی اگر این رویداد در یک چارچوب رخ دهد، در همه چارچوبهای دیگر نیز روی می دهد.

در چارچوب سکون انبار یا S ، رویداد C اتفاق می افتد؛ زیرا همان طور که قبلاً بررسی شد، در چارچوب S ، رویداد D ، یعنی باز شدن در انتهای انبار، هنگام رسیدن ابتدای نردبان

به آن) و رویداد C ، یعنی بسته شدن در ورودی انبار (دقیقاً بعد از عبور انتهای نردبان از آن) همزمان می باشد. بنابراین، پس از آنکه انتهای نردبان وارد انبار می شود، بلافاصله در ورودی انبار بسته می شود. در نتیجه، در این حالت نیز اگرچه یک دیوار جایگزین در انتهای انبار شده است، اما باز هم رویداد C اتفاق می افتد. اکنون، باید نشان دهیم که این رویداد در همه چارچوبها، از جمله چارچوب سکون نردبان یا S' نیز رخ می دهد. یعنی از نظر ناظر واقع در چارچوب S' نیز نردبان در انبار جای می گیرد.

در چارچوب S' ، همان طور که قبلاً بررسی شد، ابتدای نردبان قبل از آنکه انتهای آن وارد انبار شود، با دیوار انتهای انبار برخورد می کند. اما این موضوع به آن معنی نیست که انتهای نردبان متوقف شود و وارد انبار نشود یا اینکه رویداد C اتفاق نیافتد. به عبارت دیگر، هنگامی که ابتدای نردبان به دیوار انتهای انبار برخورد می کند، قسمت انتهای نردبان از این برخورد بلافاصله آگاه نمی شود. بنابراین، انتهای آن تا زمانی که از برخورد مطلع نشود، به حرکت خود با سرعت $u = c\sqrt{3}/2$ ادامه می دهد. اما سؤالی که در اینجا ممکن است مطرح شود، این است که بعد از چه مدت، انتهای نردبان از برخورد مطلع می شود؟

برای پاسخ به این سؤال می توان از نمودار فضا-زمان استفاده کرد. شکل (۳-۳۲)، نمودار فضا-زمان را در چارچوبهای S و S' نشان می دهد.



شکل (۳-۳۲): نمودار فضا-زمان انبار و نردبان : الف: نسبت به

چارچوب سکون انبار یا S : ب: نسبت به چارچوب سکون نردبان یا S'

با توجه به نمودار، رویداد برخورد را با D نشان داده ایم. بنابراین، برای اینکه رویداد برخورد، یعنی D ، به انتهای نردبان اطلاع داده شود، می توان از یک سیگنال که دارای سرعت c است، استفاده کرد. حال، اگر رویداد ارسال سیگنال را که همزمان با رویداد برخورد است با D نشان دهیم و همچنین اگر رویداد دریافت سیگنال، در انتهای نردبان با E نشان داده شود. در این صورت، رویداد های D و E به وسیله جهانخط فوتون از یکدیگر جدا می شوند. حال، با این توضیحات می توان نتیجه گرفت که انتهای نردبان قبل از آنکه از برخورد مطلع شود، وارد انبار شده و در ورودی انبار بسته می شود؛ زیرا در چارچوب S' ، مدت زمانی که طول می کشد تا سیگنال از رویداد برخورد D یا ابتدای نردبان، به انتهای آن برسد، برابر $2L_0/c$ می باشد. در نتیجه، مسافتی که انتهای نردبان، قبل از اطلاع از برخورد، طی می کند تا متوقف گردد، برابر $(c\sqrt{3}/2)(2L_0/c)$ یا $L_0\sqrt{3}$ می باشد. بنابراین، در چارچوب S' ، فاصله بین ابتدا و انتهای نردبان، در واقع، برابر $L_0\sqrt{3} - 2L_0$ یا $-L_0/2\sqrt{3}$ می باشد. این مقدار کوچکتر از $L/2$ ، یعنی طول انبار در چارچوب S' است. به طور خلاصه اینکه رویداد C در هر دو چارچوب S و S' روی می دهد. در نتیجه، در هر دو چارچوب، نردبان می تواند در انبار جای می گیرد.

۳- ۱۶: باطلنمای دوقلوها

یکی دیگر از پارادوکسها یا باطلنماهایی که معمولاً در مبحث سینماتیک نسبیتی مطرح می شود، باطلنمای دوقلوها^۱ است. همان طور که قبلاً اشاره گردید، اثرهای نسبیتی انقباض طول، اتساع زمان و همچنین پدیده دوپلر تنها به سرعت نسبی چارچوبهای مرجع بستگی دارند. به عبارت دیگر، این اثرهای نسبیتی معین نمی کنند که کدام چارچوب مرجع ساکن و کدام یک متحرک است. در واقع، این مطلب، همان اصل موضوع نسبیت است که بیان می کند، همه چارچوبهای مرجع لخت هم ارز بوده و نمی توان تمایزی بین چارچوبهای مرجع لخت قائل شد. اما این موضوع در مورد چارچوبهای نالخت یا شتابدار صدق نمی کند

و به راحتی می توان یک چارچوب نالخت را از یک چارچوب لخت، با استفاده از یک دستگاه شتاب سنج متناظر ساخت. در حقیقت، می توان گفت که باطلنمای دو قلوها ناشی از نادیده گرفتن اختلاف بین چارچوبهای لخت و نالخت می باشد. در اینجا ابتدا این باطلنما را مطرح کرده و سپس با استفاده از نمودار فضا-زمان، آن را مورد بحث و بررسی قرار می دهیم.

بنابراین، فرض می کنیم M و N دو فرد دو قلو همسان باشند. یکی از این دو قلوها، مثلاً M تصمیم می گیرد که یک سفر فضایی به سیاره ای دور دست انجام دهد و برگردد. او برای این کار از یک سفینه فضایی که می تواند با سرعتی قابل مقایسه با سرعت نور حرکت کند، استفاده می کند. اما همزاد او، یعنی N در زمین می ماند. N که در خانه مانده است و مسافرت همزادش را بررسی می کند، ادعا می کند که به دلیل اثر نسبیتی اتساع زمان، ساعت همراه M با آهنگ کندتری کار می کند. از طرف دیگر، او می داند که علاوه بر آهنگ کار ساعت، همه فرایندهایی که به نوعی تابع زمان می باشند نیز دستخوش این اثر نسبیتی می شوند. بنابراین، او نتیجه می گیرد که M بعد از بازگشت به خانه، باید جوان تر از خودش باشد. اما M نیز که تا اندازه ای با نسبیت آشناست، ادعای مشابهی را مطرح می کند. او نیز بیان می کند که N در این مدت ساکن نبوده است و می گوید، من در سفینه ام مشاهده می کردم که N ، ابتدا از من دور می شود و سپس به سمت من بر می گردد. بنابراین، او نیز با استدلالی مشابه استدلال N ، ادعا می کند که اگر بعد از پایان سفر در کنار N قرار گیرد، N باید جوان تر از او باشد.

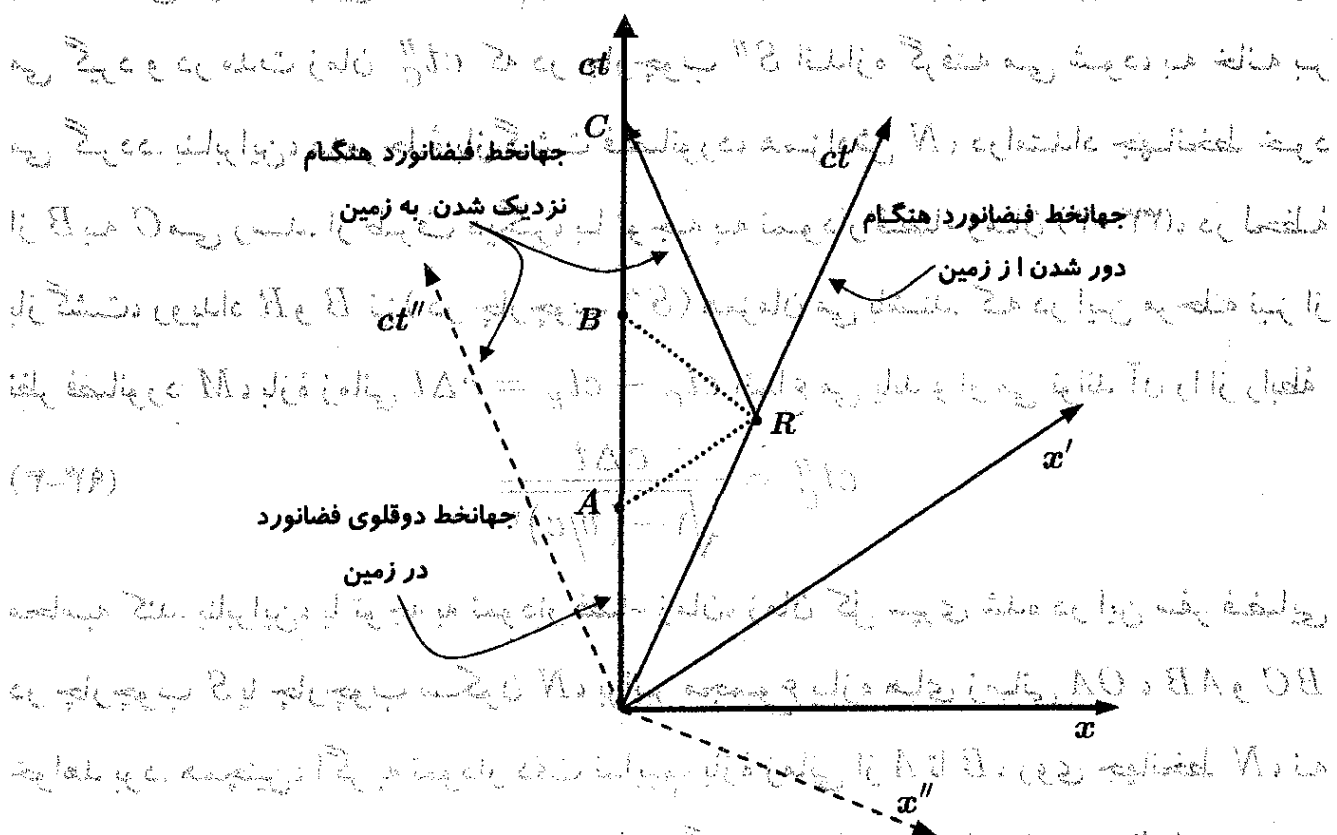
حال، با توجه اظهارات و مشاهدات M و N ، به نظر شما استدلال کدامیک درست است؟ M یا N ؟ به عبارت دیگر، M جوان تر است یا N ؟

برای توضیح این مسأله باید از این واقعیت استفاده نمود که چارچوبهای مرجعی که دو قلوها در آنها قرار دارند هم ارز نمی باشند یعنی اینکه، یکی از این چارچوبها در طول مسافرت لخت است. در صورتی که دیگری نالخت. اما در اینکه فضانوود M در چارچوب شتابدار یا نالخت بوده است تردیدی وجود ندارد؛ زیرا اگر هر کدام از آنها همراه خود یک دستگاه شتاب سنج داشته باشند، بدیهی است که شتاب سنج همراه M در هنگام بازگشت سفینه فضایی به سمت خانه انحراف بزرگی را نشان می دهد. در واقع، او در هنگام بازگشت، شتابهای منفی و مثبت بزرگی را تحمل می کند. بنابراین، حرکتش یکنواخت نمی باشد. به

عبارت دیگر، در هنگام دور زدن فضا پیمایان، نیروهایی به فضا نورد وارد می شود. در صورتی که به N چنین نیروهایی وارد نمی گردد. و شتاب اسنچ همراه N ، همواره شتاب صفر را نشان می دهد. بنابراین، می توان گفت که مسافرت آنها متقارن نیست. نکته دیگر اینکه، چون M در یک چارچوب ناآلخت قرار داشته است، در نتیجه پیشگویی ها و استدلالهای او باید مبتنی بر نظریه نسبیت عام باشد، نه نسبیت خاص.

همان طور که اشاره گردید، برای به دست آوردن مختصات رویدادها در چارچوبهای ناآلخت، نمی توان از نظریه نسبیت خاص استفاده کرد. در نتیجه، برای رسیدن به جواب دقیق و کامل این مسأله، باید از نظریه نسبیت عام استفاده کرد. با این حال، می توان با استفاده از پدیده انتقال دوپلر، به صورت تقریبی بررسی نمود که فضا نورد M ، در حین دور زدن برای بازگشت، پدیده ها را چگونه مشاهده می کند. در واقع، این یکی از روشهایی است که در آن محاسبات، مبتنی بر پدیده انتقال دوپلر می باشد که می توان این محاسبات را در بیشتر کتابهای مربوط به نسبیت خاص یافت. اما در اینجا می خواهیم، این باطلنما را با استفاده از نمودار فضا - زمان مورد

بررسی قرار دهیم. در شکل (۳-۳۳)، نمودار فضا - زمان این باطلنما رسم شده است.



شکل (۳-۳۳): نمودار فضا - زمان دوقلوها. S چارچوب سکون N می باشد. S'' نیز چارچوب فضا نورد در هنگام بازگشت به خانه است.

با توجه به نمودار فضا-زمان (۳-۳۳)، فرض می‌کنیم که چارچوب سکون فضانورد، در هنگام رفتن به سمت سیاره دور دست، S' باشد. در نتیجه، این چارچوب با سرعت v در امتداد محور x چارچوب S ، یا چارچوب سکون N حرکت می‌کند. همچنین، فرض می‌کنیم که S'' نیز چارچوب سکون فضانورد، در هنگام بازگشت او به خانه باشد. این چارچوب نیز در امتداد همین محور با سرعت $-v$ حرکت می‌کند. این مسافرت از O شروع می‌شود و دوقلوی فضانورد با توجه به ساعت همراه خودش، در مدت زمان ct'_R به سیاره می‌رسد. در مرحله اول مسافرت، یعنی مرحله رفت، همزادش N ، در امتداد جهانخط خودش از O به A می‌رسد. به عبارت دیگر، می‌توان گفت که در این مرحله، زمان سپری شده برای N ، برابر ct_A می‌باشد؛ زیرا رویداد R و A در چارچوب S' همزمان می‌باشند. بنابراین، از نظر دوقلوی فضانورد، این مدت زمان اتساع یافته و از رابطه

$$ct'_R = \frac{ct_A}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \quad (۹۲-۳)$$

به دست می‌آید. همچنین، در هنگام بازگشت، فضانورد در چارچوب دیگری مانند S'' قرار می‌گیرد و در مدت زمان ct''_C که در چارچوب S'' اندازه گرفته می‌شود، به خانه بر می‌گردد. بنابراین، در مرحله بازگشت فضانورد، همزادش N ، در امتداد جهانخط خود از B به C می‌رسد. از طرف دیگر، با توجه به نمودار فضا-زمان (۳-۳۳)، در لحظه بازگشت، رویداد R و B نیز (در چارچوب S'') همزمان می‌باشند. که در این مرحله نیز از نظر فضانورد M ، بازه زمانی $ct_C - ct_B = c\Delta t$ اتساع می‌یابد و او می‌تواند آن را از رابطه

$$ct''_C = \frac{c\Delta t}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \quad (۹۳-۳)$$

محاسبه کند. بنابراین، با توجه به نمودار فضا-زمان، زمان کل سپری شده در این سفر فضایی در چارچوب S یا چارچوب سکون N ، برابر مجموع بازه‌های زمانی OA ، AB و BC خواهد بود. همچنین، اگر به نمودار دقت نماییم، بازه زمانی از A تا B ، روی جهانخط N ، نه به مرحله رفت مربوط می‌شود و نه به مرحله بازگشت فضانورد. اما با این حال این مدت زمان، برای N سپری شده است. این بازه زمانی در واقع، متناظر با یک لحظه می‌باشد که در

آن فضا‌نورد از یک چارچوب، یعنی S' ، به چارچوب دیگر، یعنی S'' منتقل می‌گردد. در نتیجه، فضا‌نورد در آن لحظه مشاهده می‌کند که زمان روی جهانخط همزادش N ، به طور ناگهانی از ct_A به ct_B جهش می‌کند. اما دلیل این مسأله را می‌توان به این صورت توضیح داد که فضا‌نورد M به طور آنی و در یک لحظه جهت سرعتش را تغییر می‌دهد. یا به عبارت دیگر در یک لحظه، چارچوب S' خودش را به S'' تبدیل می‌کند. درواقع، این مسأله باعث می‌گردد که فضا‌نورد M در هنگام بازگشت، یعنی در رویداد R ، مشاهده کند که ساعت همزادش N ، به طور ناگهانی از زمان ct_A به زمان ct_B پرش کرده و از نظر او در امتداد جهانخط N ، این ناپیوستگی به وجود آید.

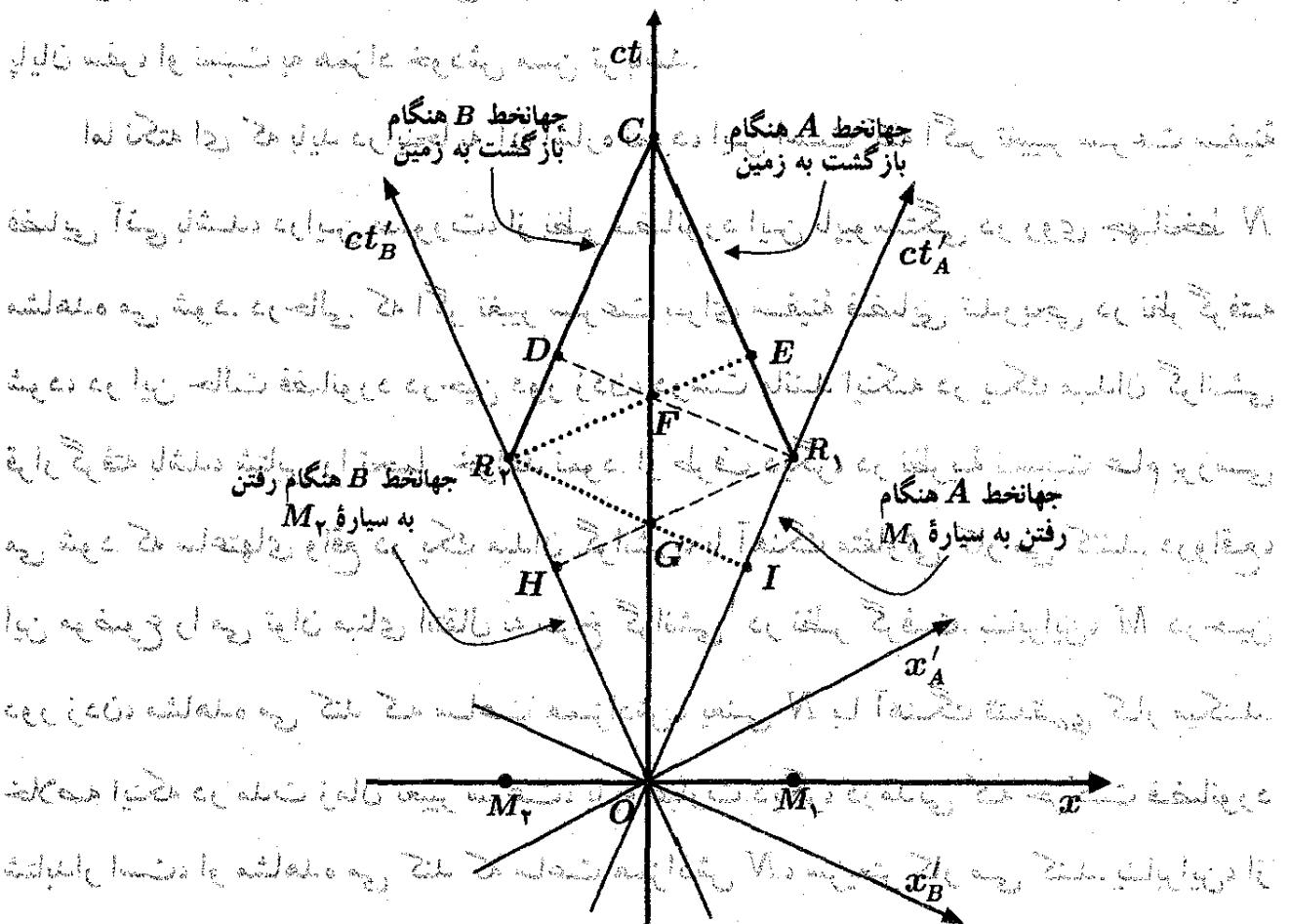
رویداد R را در واقع، می‌توان انتقال فضا‌نورد از چارچوب S' به چارچوب S'' در نظر گرفت. به عبارت دیگر، ساعت N ، در هنگام وقوع رویداد R به اندازه $ct_B - ct_A$ جلو می‌پرد و این پدیده باعث می‌شود که زمان برای N سریعتر بگذرد و در نهایت پس از پایان سفر، او نسبت به همزاد خودش مسن‌تر باشد.

اما نکته‌ای که باید در اینجا به آن اشاره نمود، این است که اگر تغییر سرعت سفینه فضایی آنی باشد، در این صورت، از نظر فضا‌نورد این ناپیوستگی در روی جهانخط N مشاهده می‌شود. درحالی که اگر تغییر سرعت برای سفینه فضایی تدریجی در نظر گرفته شود، در این حالت فضا‌نورد در حین دور زدن، درست مانند اینکه در یک میدان گرانشی قرار گرفته باشد، شتابی را تحمل خواهد نمود. از طرف دیگر، در نظریه نسبیت عام بررسی می‌شود که ساعتهای واقع در یک میدان گرانشی، با آهنگ متفاوتی کار می‌کنند. درواقع، این موضوع را می‌توان مبنای انتقال به سرخ گرانشی^۱ در نظر گرفت. بنابراین، M در حین دور زدن، مشاهده می‌کند که ساعت همزادش، یعنی N با آهنگ کندتری کار میکند. خلاصه اینکه در مدت زمان تغییر سرعت، یا به عبارت دیگر، در مدتی که حرکت فضا‌نورد شتابدار است، او مشاهده می‌کند که ساعت همزادش N ، سریعتر کار می‌کند. بنابراین، از این نظر نیز، N ساکن در زمین، مسن‌تر از همزادش M ، خواهد بود.

مثال ۳-۷: فرض کنید که دو قلو A و B تصمیم می گیرند که هر دو به یک مسافرت فضایی بروند. آنها از یک نقطه از زمین که محل زندگیشان می باشد، مسافرت خود را آغاز می کنند. A و B سیاره های M_1 و M_2 را برای سفر به آنها انتخاب نموده اند. این دو سیاره در دو سوی مخالف زمین و در فاصله یکسان از زمین واقع شده اند، یعنی یکی در سمت راست و دیگری در سمت چپ زمین قرار دارد. دو قلو A و B به طور همزمان و با سرعت یکسان مسافرت خودشان را آغاز می کنند و پس از رسیدن به سیاره ها، بلافاصله با همان سرعت به سمت زمین بازمی گردند. حال، اگر فرض کنیم که آنها به طور همزمان به نقطه شروع مسافرت باز گردند، با رسم نمودار فضا-زمان برای این مسافرت، مشاهدات هر کدام از آنها را توضیح دهید.

جواب: با توجه به تقارنی که در مسافرت دو قلوها وجود دارد، نمودار فضا-زمان آنها

به صورت نمودار (۳-۳۴) خواهد بود.



شکل (۳-۳۴): مسافرت متقارن دو قلوها

در این نمودار، S چارچوب سکون زمین بوده و S'_A و S'_B ، به ترتیب چارچوب سکون

دو قلو A و B ، در هنگام رفتن به سیاره های مقصد، یعنی M_1 و M_2 می باشند. چارچوب S'_A با سرعت v در جهت مثبت محور x ، و چارچوب S'_B نیز در امتداد همین محور با سرعت $-v$ ، از مبدأ چارچوب S ، حرکت خودشان را آغاز می کنند.

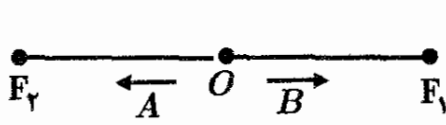
در اینجا ابتدا مشاهدات A را هنگامی که در امتداد جهانخط خودش حرکت می کند، بررسی می کنیم. با توجه به نمودار (۳-۳۴)، A در امتداد جهانخط خود هنگامی که به رویداد I می رسد، مشاهده می کند که همزادش B به سیاره M_2 رسیده است. همچنین، او پس از گذشت زمان ct'_{R_1} ، که در چارچوب S'_A اندازه گرفته می شود، به سیاره M_1 می رسد. این زمان، یعنی ct'_{R_1} متناظر با زمانهای ct_G و ct''_H ، در چارچوبهای S و S'_B می باشند. به عبارت دیگر، هنگامی که ساعتهای واقع در چارچوبهای S و S'_B ، زمان ct_G و ct''_H را نشان می دهند، A به سیاره M_1 می رسد.

لازم به تذکر است که ساعتهایی که همراه دو قلوها می باشند و ساعت واقع در چارچوب S یا زمین، در هنگام شروع مسافرت همزمان شده اند. همچنین، A در مسیر بازگشت به زمین، هنگامی که به رویداد E در امتداد جهانخط خود در مرحله بازگشت می رسد، مشاهده می کند که B از سیاره M_2 می خواهد، باز گردد.

نکته مهم دیگر، اینکه A در رویداد R_1 ، در لحظه انتقال از چارچوب S'_A به چارچوب S''_A ، برای بازگشت، مشاهده می کند که زمان در چارچوب S ، از ct_G به ct_F پرش می کند. به عبارت دیگر، A در رویداد R_1 ، مشاهده می کند که عقربه ساعت واقع در چارچوب S ، به اندازه $ct_F - ct_G$ جلو می افتد. همچنین، A در لحظه انتقال از چارچوب S'_A به چارچوب S''_A ، مشاهده می کند که زمان در چارچوب S'_B نیز از ct''_H به ct''_D ، در چارچوب S''_B پرش می کند. (چارچوبهای S''_A و S''_B ، چارچوبهای سکون A و B ، در هنگام بازگشت آنها به زمین می باشند که برای پرهیز از شلوغی نمودار رسم نشده اند.) در نهایت A ، در رویداد C به زمین برمی گردد.

اکنون، با توجه تقارنی که در این دو مسافرت وجود دارد، دو قلو B نیز مشاهدات مشابهی را در حین مسافرت خود خواهد داشت. بنابراین، پس از پایان مسافرت و بازگشت آنها به خانه، همسن خواهند بود؛ زیرا هر کدام از آنها جهانخط های یکسانی را طی می کنند

مثال ۳-۸: دو دوندۀ A و B تصمیم می گیرند که با یکدیگر مسابقه دو دهند. مطابق

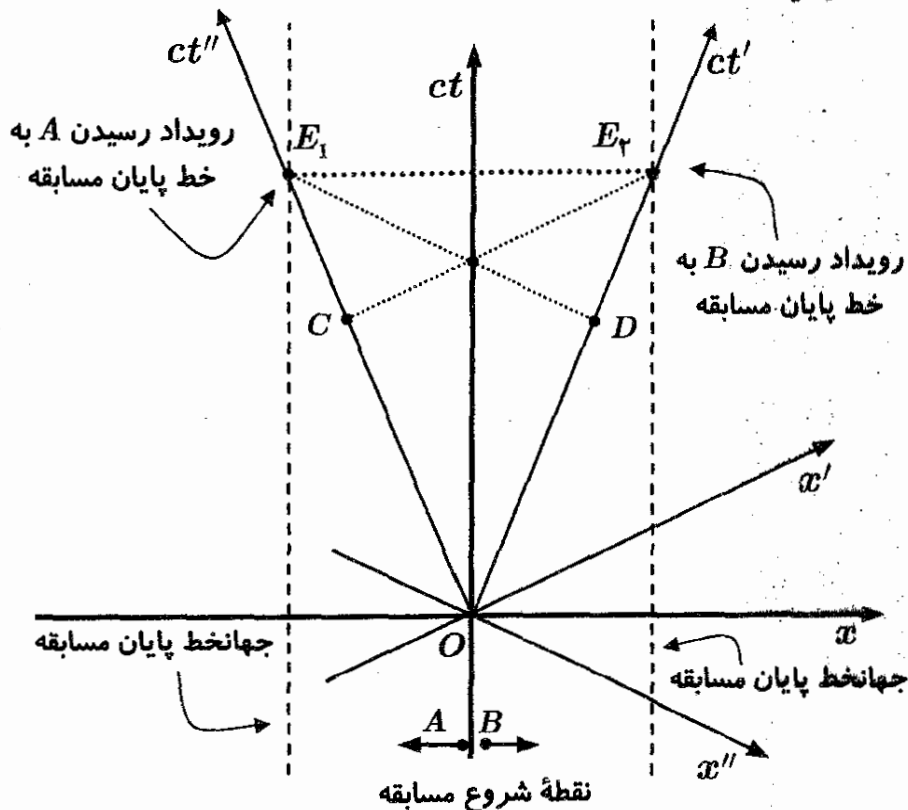


شکل (۳-۳۵)، آنها برخلاف معمول، تصمیم می گیرند که از یک نقطه، مسابقه را شروع

کرده و در دو جهت مخالف هم، مسافت شکل (۳-۳۵): مسابقۀ A و B در جهت های مخالف یکسانی را طی کنند. حال، اگر فرض کنیم که آنها مسیر مسابقه را با سرعت ثابت و برابر طی کنند، روشن است که از نظر داور مسابقه که نسبت به زمین ساکن است، A و B به طور همزمان به خط پایان مسابقه می رسند. اکنون، نتیجه مسابقه را از نظر A یا B ، با رسم نمودار فضا-زمان بررسی نماییم.

جواب: نمودار فضا-زمان A و B در شکل (۳-۳۶) رسم شده است. با توجه به

نمودار، A و B هر دو از نظر خودشان برنده مسابقه می باشند. همچنین از نظر B ، هنگامی که او به خط پایان مسابقه رسیده است، A در امتداد جهانخط خودش، هنوز در C قرار دارد. از طرف دیگر، از نظر A نیز هنگامی که او به خط پایان مسابقه رسیده است، B در امتداد جهانخط خودش، هنوز به D رسیده است.



شکل (۳-۳۶): A و B ، هر دو در چارچوب سکون

خودشان برنده مسابقه می باشند.

مثال ۳-۹: در مثال قبل فرض کنید که دو دوندۀ A و B ، مسابقه را به جای آن که از نقطه O شروع کنند، از نقاط پایان خط مسابقه، یعنی از نقاط F_1 و F_2 شروع کرده و در خلاف جهت هم، مسیر یکسان مسابقه را به سمت نقطه پایان، یعنی O با سرعت برابر طی کنند. در این صورت، واضح است که از نظر داور مسابقه که نسبت به زمین ساکن است، هر دو دونده به طور همزمان به نقطه پایان مسابقه، یعنی O می رسند و نتیجه مسابقه برابر می باشد. حال، با رسم نمودار فضا-زمان مسابقه دو دونده نسبت به چارچوب زمین یا داور مسابقه:

الف: رویداد تلاقی جهانخط B را با جهانخط نقطه شروع خودش، یعنی F_2 را معین کنید.

ب: در چارچوب سکون دونده B ، هنگامی که جهانخط دونده B با جهانخط نقطه شروع خود، یعنی جهانخط F_2 تلاقی می کند، دونده A در چه نقطه ای از جهانخط خودش قرار دارد.
ج: از نظر دونده A ، رویداد شروع دونده B را معین نمایید.

د: از نظر داور مسابقه، هر دو دونده به طور همزمان مسابقه را شروع می کنند. اکنون، بررسی نمایید که آیا در چارچوب سکون دونده ها نیز مسابقه به طور همزمان شروع می شود یا خیر؟ اگر جواب منفی است، در این صورت، ترتیب زمانی شروع مسابقه در چارچوب سکون دونده ها چگونه خواهد بود؟

ه: از نظر داور مسابقه، هر دو دونده به طور همزمان به خط پایان مسابقه می رسند. حال، با توجه به نمودار فضا-زمان، معین نمایید که آیا دو دونده نیز در این مورد با یکدیگر توافق دارند یا خیر؟

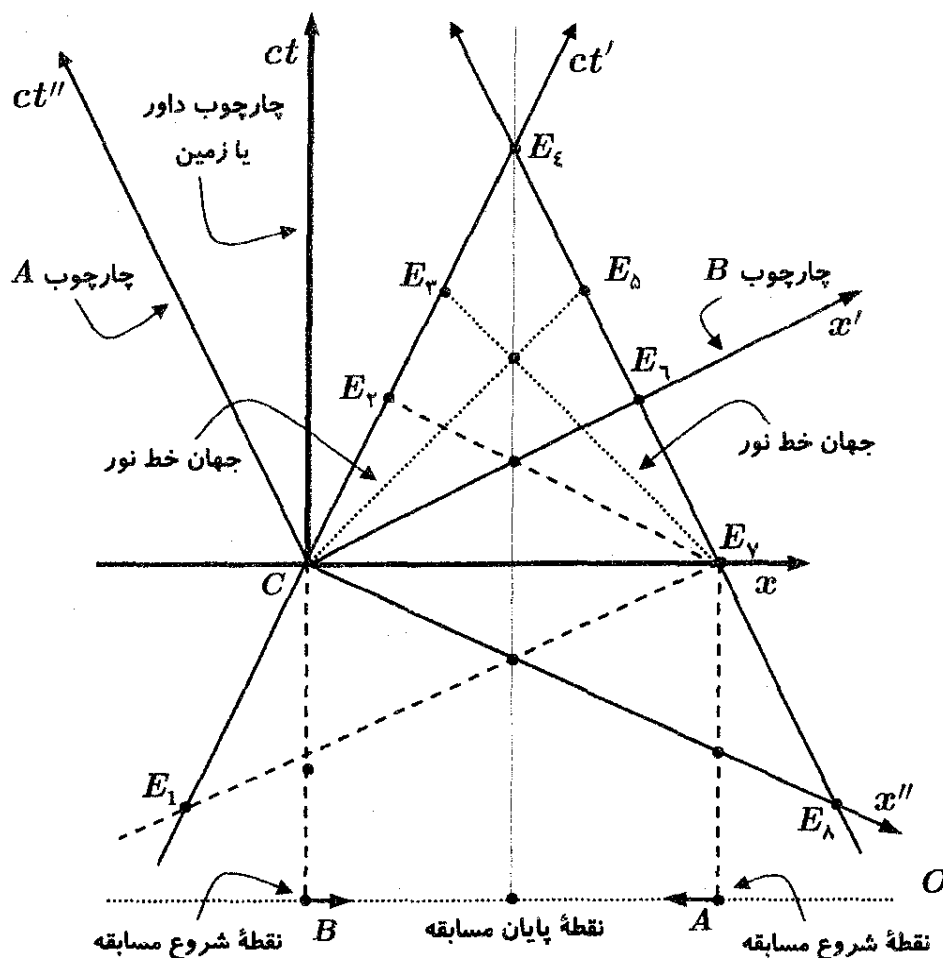
جواب: نمودار فضا-زمان مسابقه دو دونده در شکل (۳-۳۷) رسم شده است. حال، با توجه به نمودار، جواب سؤالات مطرح شده به صورت زیر خواهد بود.

الف: رویداد تلاقی جهانخط B با جهانخط نقطه شروع خودش، رویداد C می باشد.

ب: در چارچوب سکون دونده B ، هنگامی که جهانخط دونده B با جهانخط نقطه شروع خود، تلاقی می کند، دونده A در رویداد E_1 قرار دارد.

ج: از نظر دونده A ، رویداد شروع دونده B ، متناظر با رویداد E_5 می باشد.

د: خیر. در چارچوب سکون دونده ها، شروع مسابقه همزمان نمی باشد؛ زیرا دونده B مسابقه را از نقطه C شروع می کند. در حالی که دونده A از نقطه E_V شروع می کند. از طرف دیگر، در چارچوب سکون دونده B ، رویداد C همزمان با رویداد E_E می باشد که از نظر ترتیب زمانی بعد از رویداد E_V است. همچنین، در چارچوب سکون دونده A ، رویداد E_V همزمان با رویداد C می باشد که از نظر ترتیب زمانی بعد از C است. بنابراین، در هر کدام از چارچوب سکون دونده ها، دونده دیگر زودتر مسابقه را شروع می کند. در واقع، دونده B هنگامی می تواند شروع مسابقه دونده A را مشاهده کند که در موقعیت رویداد E_P از جهانخط خودش قرار گیرد. همچنین، دونده A هنگامی می تواند شروع مسابقه دونده B را مشاهده کند که در موقعیت رویداد E_E از جهانخط خودش قرار گیرد.



شکل (۳-۳۷): هر کدام از دونده ها مشاهده می کند که دونده دیگر مسابقه را زودتر شروع می کند.

ه: با توجه به نمودار فضا-زمان (۳-۳۷)، هر دو دونده در مورد رسیدن هم زمان به خط

پایان مسابقه توافق دارند؛ زیرا هر دو در رویداد E_P به خط پایان مسابقه می رسند.

تمرین

۱- با توجه به شکل (۳-۲۵) ب، فرض کنید که S' در خلاف جهت حالت قبل با سرعت u از B به سمت A حرکت کند. اکنون، رویدادها و جهانخط‌ها را نسبت به S' رسم نمایید.

۲- فرض کنید که یک سفینه فضایی با طول ویژه L_0 با سرعت v در جهت مثبت محور x چارچوب S حرکت می‌کند و قسمت جلوی سفینه در لحظه $t=0$ از نقطه $x=0$ می‌گذرد. همزمان با این رویداد یک سیگنال نوری از قسمت جلوی سفینه به سمت قسمت انتهایی آن ارسال می‌شود. در این صورت:

الف: در نمودار فضا-زمان، جهانخطهای ابتدا و انتهای سفینه فضایی و همچنین، سیگنال نوری یا فوتون را نسبت به چارچوب S رسم نمایید.

ب: از نظر چارچوب S چه مدت طول می‌کشد تا سیگنال به انتهای سفینه فضایی برسد.

ج: همچنین، از نظر چارچوب S ، چه مدت طول می‌کشد تا انتهای سفینه فضایی از نقطه $x=0$ بگذرد.

۳- فرض کنید که واگنی با سرعت نسبیتی از تونلی عبور می‌کند. حال، نمودار فضا-زمان واگن و تونل را در چارچوب سکون تونل رسم نموده و با توجه به نمودار رسم شده:

الف: رویداد تلاقی جهانخط ابتدای واگن را با جهانخط انتهای تونل را معین کنید.

ب: رویداد تلاقی جهانخط انتهای واگن را با جهانخط ابتدای تونل مشخص نمایید.

ج: در چارچوب سکون واگن، هنگامی که ابتدای واگن از تونل خارج می‌شود، انتهای واگن در چه نقطه‌ای قرار دارد؟

د: در چارچوب سکون تونل، هنگامی که انتهای واگن داخل تونل می‌شود، ابتدای واگن در چه نقطه‌ای قرار دارد؟

ه: در چارچوب سکون تونل بررسی نمایید که آیا امکان دارد واگن در تونل جای گیرد. به عبارت دیگر، طول واگن و تونل در یک لحظه برابر باشند. همچنین، مسأله را در چارچوب سکون واگن بررسی نموده و نتیجه حاصل را با نتیجه به دست آمده در چارچوب سکون تونل مقایسه نمایید. آیا می‌توان گفت که در اینجا تناقضی وجود دارد؟

۴- در یک مسابقه دو، دوندۀ A و B شرکت کرده‌اند. فرض کنید که دوندۀ A

سریعتر از B باشد و هر دو دونده تا انتهای مسابقه با سرعت ثابت بدوند. همچنین، فرض کنید که مسابقه در امتداد یک خط راست بوده و طول مسیر مسابقه دونده A دو برابر طول مسیر مسابقه دونده B باشد. اکنون، اگر از نظر داور مسابقه که نسبت به زمین ساکن است، هر دو دونده به طور همزمان به خط پایان مسابقه برسند، در این صورت، نمودار فضا-زمان مسابقه را نسبت به چارچوب سکون زمین رسم نمایید. همچنین، با توجه به نمودار فضا-زمان رسم شده:

الف: رویداد تلاقی جهانخط دونده A را با جهانخط نقطه پایان دونده A ، به دست آورید.

ب: رویداد تلاقی جهانخط دونده B را با جهانخط نقطه پایان دونده B ، معین کنید.

ج: در چارچوب سکون دونده A ، هنگامی که دونده A به خط پایان مسابقه می رسد، دونده B در چه نقطه ای از مسیر مسابقه قرار دارد.

د: در چارچوب سکون دونده B ، هنگامی که دونده B به خط پایان مسابقه می رسد، دونده A در چه نقطه ای از مسیر مسابقه قرار دارد.

ه: نتیجه مسابقه را نسبت به چارچوب سکون دونده های A و B معین نمایید.

۵ - فرض کنید که در یک خیابان، ۵ چراغ به فاصله یکسان در امتداد یک خط مستقیم نصب شده باشند. همچنین، چراغها به ترتیب در زمانهای t_1, t_2, t_3, t_4, t_5 نسبت به چارچوب زمین به صورت زیر روشن می شوند. ابتدا چراغهای اول و سوم به طور هم زمان روشن شوند، یعنی $t_1 = t_3$ باشد. سپس چراغ آخر در زمان t_5 و بعد از آن چراغ چهارم در زمان t_4 روشن می گردد. و در نهایت، چراغ دوم در زمان t_2 روشن می شود. بنابراین، $t_1 = t_3 < t_5 < t_4 < t_2$ خواهد بود. حال، اگر فرض کنیم که بازه زمانی روشن شدن چراغها برابر باشند، در این صورت، نمودار فضا-زمان مسأله را نسبت به چارچوب سکون چراغها یا زمین رسم نموده و به سؤالات زیر پاسخ دهید.

الف: ترتیب زمانی دریافت نور چراغها، توسط ناظر واقع در مبدأ چارچوب زمین چگونه است

ب: اگر ناظری با سرعت ثابت در امتداد خیابان حرکت کند، در این صورت، ترتیب زمانی روش شدن چراغها و همچنین، ترتیب زمانی دریافت نور حاصل از روشن شدن آنها را در چارچوب سکون ناظر به دست آورید.

ج: هنگامی که ناظر متحرک نور چراغ چهارم را دریافت می کند، در کجا قرار دارد؟

دینامیک نسبیتی

مقدمه:

در مبحث سینماتیک نسبیتی حرکت ذرات را در فضا-زمان، بدون در نظر گرفتن عامل یا علت حرکت و همین طور بدون در نظر گرفتن برهم کنش بین آنها با یکدیگر، مورد بررسی قرار دادیم. همچنین، با استفاده از اصول نسبیت، روابطی به دست آمد که در محدوده سرعت‌های معمولی با روابط فیزیک کلاسیک توافق کامل دارند. اما در سرعت‌های بالا، این روابط به طور بارز و آشکار با روابط نیوتنی مشابه آنها متفاوت هستند.

در مبحث دینامیک نسبیتی نیز به روابطی برمی‌خوریم که با روابط مشابه نیوتنی آنها اختلاف دارند. در حقیقت، می‌توان گفت که مکانیک نیوتنی با نظریه نسبیت خاص سازگار نیست. به عبارت دیگر، قوانین آن تحت تبدیلات گالیله ناوردا می‌باشند نه تبدیلات لورنتس. برای این اساس، قوانین نیوتن یا به طور کلی قوانین فیزیک را نمی‌توان بدون تغییر و اصلاح آنها وارد نسبیت کرد. در نتیجه، در مبحث دینامیک نسبیتی نیز قوانین فیزیک را باید به

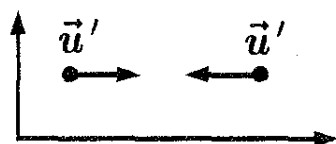
صورتی اصلاح نمود و یا تعمیم داد که با دو اصل نسبیت سازگار باشند. به بیان دیگر، این قوانین باید طوری تعمیم داده شوند تا بر اساس اصل تناظر یا همخوانی^۱، در حیطه سرعت‌های معمولی به همان روابط آشنای فیزیک کلاسیک تبدیل شوند. با توجه به این موضوع، قوانین فیزیک در شکل کلاسیک آن را می‌توان حالت خاصی از این قوانین، در حالت نسبیتی به شمار آورد. حال، برای اصلاح یا تعمیم این قوانین، می‌توان به دو روش عمل نمود. در روش اول، می‌توان از مفاهیم چاربردارها و ناوردایی نسبیتی استفاده کرد. و روش دوم که ساده و قابل درکتر می‌باشد، این است که از همان مفاهیم آشنای مکانیک نیوتنی شروع کرده و با تعمیم یا اصلاح آنها به مفاهیم مشابه نسبیتی آنها برسیم.

در این فصل ابتدا با استفاده از روش دوم، مفاهیم اساسی دینامیک، یعنی جرم، نیرو، تکانه و انرژی را اصلاح نموده و سپس حرکت ذرات، یا برهمکنش آنها با یکدیگر، با بهره‌گیری از مفاهیم جدید، با جزئیات بیشتر و دقیق‌تر مورد بررسی قرار می‌گیرد.

۴-۱: جرم نسبیتی یک ذره

برای بررسی حرکت یک ذره در مبحث دینامیک نسبیتی، مانند مکانیک کلاسیک، می‌بایستی از قانون دوم نیوتن استفاده نماییم. برای این منظور، قبل از بیان و تعمیم این قانون به شکل نسبیتی آن، جرم نسبیتی را برای یک ذره تعریف می‌کنیم.

حال، با توجه به شکل (۴-۱) فرض کنید که در چارچوب S' ، دو ذره با سرعت یکسان \vec{u}' و جرم سکون m_0 ، به سمت یکدیگر حرکت می‌کنند. همچنین، فرض کنید که



در این چارچوب دو ذره پس از برخورد، به یکدیگر چسبیده و تشکیل یک جسم مرکب را می‌دهند.

در نتیجه، برای برقراری قانون پایستگی تکانه شکل (۴-۱): برخورد دو ذره در S' در چارچوب S' ، ذره مرکب پس از برخورد باید به حال سکون در آید. اکنون، می‌توان برخورد ذرات را در چارچوب دیگری مانند S نیز بررسی نمود.

برای این منظور، فرض کنید که چارچوب S ، با سرعت نسبی v ، در جهت منفی محور x' چارچوب S' حرکت کند. در این صورت، در این چارچوب دو ذره دارای سرعت u_1 و u_2 خواهند بود. این ذرات پس از برخورد با یکدیگر، تشکیل یک جسم مرکب داده و جسم مرکب ایجاد شده با سرعت v ، یعنی سرعت نسبی دو چارچوب، در جهت مثبت محور x چارچوب S حرکت می کند. حال، اگر از همان روابط مشابه مکانیک کلاسیک در اینجا استفاده شود، قانون پایستگی تکانه خطی را می توان در چارچوب S ، به صورت

$$m_1 u_1 + m_2 u_2 = (m_1 + m_2) v \quad (1-4)$$

نوشت. از طرف دیگر، واضح است که اگر بخواهیم قانون پایستگی تکانه خطی در این چارچوب نیز برقرار باشد، جرم ذرات را در رابطه (۱-۴)، نمی توان مقداری ثابت در نظر گرفت؛ زیرا اگر جرم ذرات در گذر از یک چارچوب به چارچوب دیگر، بدون تغییر باقی بماند، در این صورت رابطه (۱-۴) در چارچوب S ، نمی تواند برقرار باشد. برای نشان دادن این موضوع کافی است که سرعت ذرات را در چارچوب S ، با استفاده از تبدیلات لورنتس به دست آورده و سپس در رابطه (۱-۴) جایگذاری نماییم. بنابراین، برای اینکه رابطه (۱-۴) یا به عبارت دیگر، قانون پایستگی تکانه در چارچوب S برقرار باشد، می توان حدس زد که شاید جرم ذرات نیز مانند دو کمیت طول و زمان در انتقال از یک چارچوب به چارچوبی دیگر، ناوردا یا مطلق نباشند. در نتیجه، جرم ذرات را در چارچوب S ، می توان برابر m_1 و m_2 در نظر گرفت. اکنون، می بایستی شرطی را روی جرم ذرات اعمال کرد تا اینکه رابطه (۱-۴) در چارچوب S نیز برقرار باشد. برای این منظور، با استفاده از تبدیلات لورنتس، سرعت ذرات را در چارچوب S به دست می آوریم. در این صورت، خواهیم داشت:

$$u_1 = \frac{u' + v}{1 + u'v/c^2} \quad (2-4)$$

و

$$u_2 = \frac{-u' + v}{1 - u'v/c^2} \quad (3-4)$$

حال، می توان سرعت های v و u' را از روابط (۱-۴)، (۲-۴) و (۳-۴) حذف کرد. برای این منظور، می توان روابط (۲-۴) و (۳-۴) را به ترتیب به صورت

$$u_1 - v = u' [1 - vu_1/c^2] \quad (۴-۴)$$

و

$$u_2 - v = u' [vu_2/c^2 - 1] \quad (۵-۴)$$

نوشت. حال، با تقسیم رابطه (۴-۴) بر رابطه (۵-۴)، خواهیم داشت:

$$\frac{u_1 - v}{u_2 - v} = \frac{c^2 - vu_1}{vu_2 - c^2} \quad (۶-۴)$$

درنهایت، اگر سرعت v را از رابطه (۴-۴) به دست آورده و در رابطه (۶-۴) جایگذاری نماییم در این صورت، می توان به دست آورد:

$$\frac{m_1}{m_2} = \frac{\sqrt{1 - (u_2/c)^2}}{\sqrt{1 - (u_1/c)^2}} \quad (۷-۴)$$

در نتیجه، اگر بخواهیم قانون پایستگی تکانه در چارچوب S نیز برقرار باشد، در این صورت، جرم ذرات باید در رابطه (۷-۴) صدق کنند. از طرف دیگر، این رابطه بیان می کند که جرم ذرات در چارچوب S ، متناسب با ضریب تبدیل $\gamma(u)$ می باشد. که در آن u سرعت ذره نسبت به ناظر یا چارچوب S می باشد. همچنین، می توان ثابت تناسب را در رابطه (۷-۴)، برابر m_0 در نظر گرفت؛ زیرا هنگامی که ذرات نسبت به ناظر یا چارچوب S ساکن باشند، جرم آنها باید برابر m_0 باشد. در این صورت، می توان نوشت:

$$m(u) = \frac{m_0}{\sqrt{1 - u^2/c^2}} \quad (۸-۴)$$

در رابطه فوق m_0 ، جرم سکون^۱ یا جرم ویژه^۲ ذره نامیده می شود. درواقع، می توان آن را جرم ذره، نسبت به چارچوبی دانست که ذره در آن ساکن است. همچنین، می توان m_0 را جرم ذره، در چارچوب سکون آن در نظر گرفت. $m(u)$ را که تابعی از سرعت ذره می باشد، جرم نسبیتی^۳ ذره می نامند. رابطه (۸-۴)، نشان می دهد که جرم ذره، با افزایش سرعت آن، افزایش می یابد. حال، اگر بخواهیم از جنبه تاریخی به مسأله افزایش جرم، برحسب سرعت آن اشاره نماییم، باید به این مطلب توجه کنیم که یکی از نکات قابل استنتاج از نظریه

الکترونی لورنتس، افزایش جرم الکترون، با افزایش سرعت آن بود. که صحت این پیش بینی نظری وی نیز بعداً در کلیه آزمایشهایی که در باره الکترونها پرتو رادیواکتیو بتا به عمل آمد، مورد تأیید قرار گرفت. به این ترتیب، یک بار دیگر معلوم گردید که نتیجه دیگری از نظریه نسبیت، مدتها قبل از ارائه این نظریه، به وسیله لورنتس پیش بینی شده بود.

درواقع، آنچه برای این آزمون رابطه (۴-۸)، لازم می باشد، اندازه گیری جرم جسم متحرکی است که با سرعت زیاد نسبت به یک ناظر ساکن حرکت می کند. شاید بتوان گفت که تامسون^۱ (۱۸۵۶-۱۹۴۰)، اولین شخصی است که روشی برای آزمون معادله تبدیل جرم (۴-۸) را فراهم آورده است؛ زیرا در آزمایش تامسون، اگر بارالکترون ثابت در نظر گرفته شود، اندازه گیری کمیت e/m_e می تواند، روشی برای برآورد جرم الکترون متحرک، یعنی m_e در نظر گرفته شود. با این حال، اولین آزمون و تأیید تجربی در این مورد را بوچرر^۲ (۱۸۶۳-۱۹۲۷)، مطرح کرده است. وی در سال ۱۹۰۸، توانست با استفاده از یک چشمه رادیواکتیو بتا، معادله تبدیل جرم، یعنی رابطه (۴-۸) را تأیید کند. از آن پس این معادله به کرات، به وسیله آزمایشهای گوناگون مورد تأیید قرار گرفته است. در حال حاضر این معادله برای تبدیل جرم، برای فیزیک اتمی، هسته ای و ذرات، معادله ای اساسی به شمار می رود.

اکنون، می توان جرم یک ذره متحرک را از نظر ناظرهای لخت بررسی نمود. برای این منظور، فرض کنید که چارچوب یا ناظری مانند S' ، با سرعت u نسبت به چارچوب S حرکت کند. در این صورت، اگر ذره در چارچوب S' ساکن باشد، جرم آن در S' برابر m_0 خواهد بود. از طرف دیگر، ناظر واقع در چارچوب S ، جرم $m(u)$ را به ذره نسبت می دهد که مقدار آن را می تواند از رابطه (۴-۸) به دست آورد.

حال، می توان مسأله را به شکل دیگری مطرح کرد. برای این منظور، فرض کنید که

۱- Thomson, Sir Joseph John فیزیکدان انگلیسی که در زمینه پرتو کاتودی آزمایشهایی انجام داده است
وی همچنین به خاطر اختراع دستگاه اسپکترومتری جرمی و کشف ایزوتوپها و الکترونها شهرت دارد. وی برنده
جایزه نوبل در سال ۱۹۰۴ به خاطر کشف الکترون می باشد

۲- Bucherer, Alfred Heinrich فیزیکدان آلمانی که به خاطر کارهایش در زمینه اندازه گیری جرم نسبیتی
شناخته می شود.

ذره در چارچوب S' ساکن نباشد، و دارای سرعت \vec{u}' باشد. در این صورت، جرم ذره از نظر ناظر واقع در چارچوب S ، چقدر خواهد بود؟

برای محاسبه جرم ذره نسبت به ناظر S ، می توان به صورت زیر عمل کرد. چون ذره نسبت به چارچوب S' ، با سرعت \vec{u}' حرکت می کند. بنابراین، جرم آن در این چارچوب، با توجه به رابطه (۴-۸)، برابر m' بوده و از رابطه

$$m' = \frac{m_0}{\sqrt{1 - (u'/c)^2}} \quad (۹-۴)$$

به دست می آید. همچنین، اگر سرعت ذره را نسبت به ناظر S ، برابر u در نظر بگیریم، در این حالت، جرم آن در این چارچوب برابر m خواهد بود که مقدار آن را می توان از رابطه

$$m = \frac{m_0}{\sqrt{1 - (u/c)^2}} \quad (۱۰-۴)$$

به دست آورد. اکنون، با تقسیم رابطه (۱۰-۴) بر رابطه (۹-۴)، خواهیم داشت:

$$\frac{m}{m'} = \frac{\sqrt{1 - (u'/c)^2}}{\sqrt{1 - (u/c)^2}} \quad (۱۱-۴)$$

که در آن u و u' ، به ترتیب اندازه سرعت ذره نسبت به چارچوبهای S و S' می باشند. حال، اگر فرض کنیم که ذره در صفحه xy یا $x'y'$ حرکت کند، در این صورت $u^2 = u_x^2 + u_y^2$ و $u'^2 = u_x'^2 + u_y'^2$ خواهد بود. بنابراین، می توان از تبدیلات لورنتس سرعت استفاده نموده و به جای u_x و u_y ، مقادیرشان را برحسب u'_x و u'_y در رابطه (۱۱-۴)، جایگذاری کرد. همین طور، می توان به جای u'_y ، معادل آن، یعنی $u_y' = u'^2 - u_x'^2$ را قرار داد. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\frac{m}{m'} = \gamma(v) \left[1 + \frac{vu'_x}{c^2} \right] \quad (۱۲-۴)$$

یا

$$m = \gamma(v) m' \left[1 + \frac{vu'_x}{c^2} \right] \quad (۱۳-۴)$$

رابطه (۱۳-۴) را در واقع، می توان تبدیل لورنتس جرم، بین دو چارچوب S و S' در نظر

گرفت. این رابطه نشان می دهد که این تبدیل تنها به مؤلفه x' سرعت ذره در چارچوب S' بستگی دارد. از طرف دیگر، اگر سرعت ذره در چارچوب S' دارای مؤلفه z نیز باشد، در این حالت نیز به راحتی می توان نشان داد که رابطه (۴-۱۳) باز هم برقرار خواهد بود. همچنین، می توان با تعویض جای پریمها و تبدیل v به $-v$ ، تبدیل وارون جرم را به صورت

$$m' = \gamma(v)m \left[1 - \frac{vu_x}{c^2} \right] \quad (4-14)$$

به دست آورد.

۴ - ۲: تکانه خطی یک ذره

اکنون، بعد از تعریف جرم نسبیتی برای یک ذره، می توان تکانه خطی آن را به شکل نسبیتی آن تعمیم داد؛ زیرا اگر از شکل کلاسیک تکانه خطی یک ذره در نسبیت استفاده شود، در این صورت:

اولاً: شکل نیوتنی یا کلاسیک تکانه خطی یک ذره تحت تبدیلات لورنتس هموردا نخواهد بود.

ثانیاً: قانون پایستگی تکانه خطی ممکن است در یک چارچوب برقرار باشد، اما در چارچوب دیگر نباشد. به عبارت دیگر، در این حالت این قانون در نسبیت نمی تواند یک قانون ناوردا باشد. که درواقع، این موضوع با اصل اول نسبیت تناقض دارد.

همان طور که اشاره شد، اگر از شکل نیوتنی تکانه در نسبیت استفاده شود، قانون پایستگی تکانه در نسبیت ناوردا نمی ماند. برای نشان دادن این موضوع می توان برخورد دو ذره را در دو چارچوب S و S' بررسی نمود. برای این منظور، فرض کنید که در چارچوب S ، دو ذره A و B به جرم m_{1i} و m_{2i} با یکدیگر برخورد کنند. حال، اگر سرعت ذرات قبل از برخورد، برابر \vec{u}_{1i} و \vec{u}_{2i} و همین طور سرعت آنها پس از برخورد، برابر \vec{u}_{1f} و \vec{u}_{2f} باشد. در این صورت، با استفاده از پایستگی تکانه در این چارچوب، می توان نوشت:

$$m_1 \vec{u}_{1i} + m_2 \vec{u}_{2i} = m_1 \vec{u}_{1f} + m_2 \vec{u}_{2f} \quad (4-15)$$

اکنون، اگر بخواهیم قانون پایستگی تکانه را در چارچوب S' بنویسیم، باید سرعت ذرات را

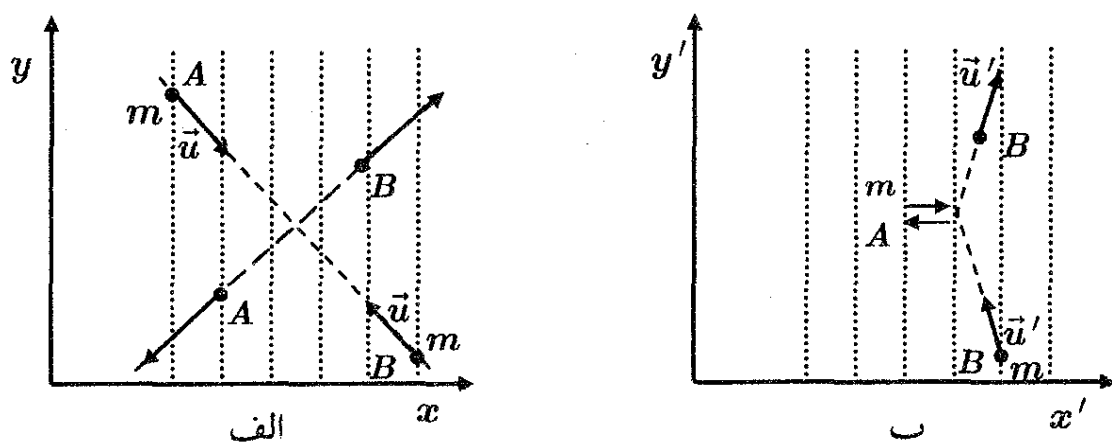
با استفاده از تبدیلات لورنتس، قبل و بعد از برخورد به دست آوریم. اگر این محاسبات را انجام داده و مقادیر به دست آمده را در رابطه (۴-۱۵) جایگذاری نماییم، این رابطه در چارچوب S' برقرار نخواهد بود. به عبارت دیگر، این قانون در این چارچوب نمی تواند پایسته باشد. در نتیجه، برای اینکه قانون پایستگی تکانه در همه چارچوبها ناوردا باشد، باید تعریف کلاسیک تکانه را کنار گذاشته و تعریف جدیدی را برای تکانه یک ذره در نسبیت در نظر بگیریم. این رابطه جدید برای تکانه یک ذره، باید طوری نوشته شود که دو شرط اساسی زیر را برآورده نماید.

• قانون پایستگی تکانه در همه چارچوبها پایسته بماند.

• بر اساس اصل تناظر، تکانه نسبیتی یک ذره، در حد سرعتهای

معمولی به رابطه نیوتنی تکانه تبدیل شود.

اکنون، می توان با یک استدلال ساده و نه چندان دقیقی، تکانه یک ذره را در نسبیت به دست آورد. برای این منظور، می توان برخورد دو ذره یکسان را از نظر دو ناظر یا چارچوب S و S' بررسی کرد. بنابراین، فرض کنید که دو ذره یکسان A و B با سرعت یکسان \vec{u} ، در صفحه xy چارچوب S ، مطابق شکل (۴-۲) الف، به سمت یکدیگر حرکت می کنند.



شکل (۴-۲): تعریف تکانه خطی

در اینجا سرعت ذرات را می توان طوری در نظر گرفت که مولفه y سرعت ذرات، نسبت به مولفه x سرعت آنها بسیار بزرگ باشد. می دانیم، پس از برخورد ذرات با یکدیگر، مولفه x سرعت آنها وارون می شود و مولفه y سرعت ذرات نیز بدون تغییر باقی می ماند. برای

توضیح دقیقتر و مقایسه اندازه مؤلفه های سرعت ذرات، می توان تعدادی خطوط موازی محور y ، با فاصله های یکسان در چارچوب S رسم کرد. از طرف دیگر، فرض می کنیم که هر کدام از ذرات همراه خود ساعتی حمل می کنند، به طوری که این ساعتها از قبل همزمان شده و با آهنگ یکسانی کار کنند. اکنون، می توان بازه یا واحد زمانی را برای هر کدام از ساعتها همراه ذرات به صورت زیر تعریف کرد. مدت زمان لازم، برای رسیدن هر کدام از ذرات، از یک خط عمودی به خط عمودی بعدی را برابر بازه یا واحد زمان برای هر کدام از ساعتها در نظر می گیریم. این بازه یا واحد زمان را می توانیم با Δt یا T_S نشان دهیم. به علت تقارن موجود در برخورد دو ذره در چارچوب S ، آهنگ کار یا صدای تیک تاک ساعتها همراه ذرات در این چارچوب کاملاً مشابه خواهد بود.

حال، فرض کنید که چارچوب S' در جهت مثبت محور y چارچوب S ، با سرعت نسبی، برابر مؤلفه y سرعت ذره A ، یعنی با سرعت $v = u_{yA}$ حرکت کند. در این صورت، در این چارچوب، وضعیت برخورد دو ذره، مانند شکل (۴-۲) ب خواهد بود. در این چارچوب، مؤلفه y ذره A ، یعنی u'_{yA} برابر صفر می باشد. و برخورد ذرات در این چارچوب باعث می شود که علامت مؤلفه x' سرعت ذرات قبل و بعد از برخورد تغییر کرده و جهت این مؤلفه ها معکوس شوند. بنابراین، اگر چه مؤلفه x' سرعت ذرات، در این چارچوب قبل و بعد از برخورد برابر نیستند، اما مؤلفه x' تکانه خطی ذرات قبل و بعد از برخورد با هم برابر و در خلاف جهت هم می باشند. همچنین، در این چارچوب می توان ذره A را تقریباً ساکن در نظر گرفت. اما اندازه سرعت ذره B ، یعنی u'_B بزرگ است. بنابراین، می توان نتیجه گرفت که در چارچوب S' ، ساعت همراه ذره B ، نسبت به ساعت همراه ذره A ، با آهنگ کندتری کار می کند. بر این اساس، می توان رابطه اتساع زمان را بین ساعتها همراه ذرات به صورت

$$T'_{SA} = \frac{T'_{SB}}{\sqrt{1 - (u'_B/c)^2}} = \gamma(u'_B) T'_{SB} \quad (۴-۱۶)$$

نوشت. در واقع، رابطه (۴-۱۶) نشان می دهد که در چارچوب S' ، بازه زمانی بین دو تلاقی متوالی خطوط موازی برای ذره B ، طولانی تر از همین مدت زمان برای ذره A می باشد.

بنابراین، می توان نتیجه گرفت که مؤلفه x' سرعت ذره B با ضریب $1/\gamma(u'_B)$ کاهش می یابد. و نتیجه اینکه، تکانه ذره B در راستای محور x' با ضریب $1/\gamma(u'_B)$ از تکانه ذره A کوچکتر خواهد بود. بنابراین، در اینجا رابطه نیوتنی $p'_{xB} = m_0 u'_{xB}$ ، برای تکانه یک ذره نمی تواند درست باشد. در نتیجه، می توان نوشت:

$$p'_{xB} = \frac{m_0 u'_{xB}}{\sqrt{1 - (u'_B/c)^2}} \quad (17-4)$$

$$= m_0 \gamma(u'_B) u'_{xB}$$

در این صورت، می توان گفت که تکانه ذرات در راستای محور x' ، برابر بوده اما در خلاف جهت هم می باشند؛ زیرا اگرچه مؤلفه x' سرعت ذرات A و B برابر نیستند ($u'_{xB} < u'_{xA}$) اما ضرایب γ نیز برای دو ذره یکسان نمی باشد. این ضریب برای ذره A ، تقریباً برابر یک بوده و برای ذره B برابر $1/\sqrt{1 - (u'_{xB}/c)^2}$ می باشد. در نتیجه، این ضرایب برای سرعت ذرات در راستای محور x' ، باعث حذف اثر اختلاف سرعت آنها در این راستا می شود. اکنون، برای به دست آوردن تکانه نسبیتی در سه بعد، می توان از این نکته استفاده کرد که تکانه ذره در جهت سرعت ذره می باشد. بنابراین، تکانه ذره B ، در سه بعد با رابطه

$$\vec{p}'_B = \frac{m_0 \vec{u}'_B}{\sqrt{1 - (u'_B/c)^2}} \quad (18-4)$$

$$= m_0 \gamma(u'_B) \vec{u}'_B$$

داده می شود. در نتیجه، تکانه ذره ای که با سرعت \vec{u} حرکت می کند، به طور کلی با رابطه

$$\vec{p} = m(u) \vec{u} = m_0 \gamma(u) \vec{u} \quad (19-4)$$

بیان می شود. در واقع، همان تعریف تکانه در فیزیک کلاسیک می باشد، اما با جرم نسبیتی. لازم به تذکر است که در اینجا تکانه نسبیتی، برای یک ذره اثبات نگردید، بلکه تنها از تعداد بیشمار برخوردهایی که ممکن است در طبیعت روی دهند، تنها یک مورد خاص مورد بررسی قرار گرفت. و رابطه ای برای تکانه یک ذره به دست آمد که ممکن است در برخورد ذرات یا برهمکنش آنها با یکدیگر پایسته بماند. در بخش ۴-۸، تکانه و انرژی نسبیتی را

برای یک ذره به دست می آوریم.

بیان تکانه یک ذره با رابطه (۴-۱۹) باعث می شود که:

اولاً: هموردایی این رابطه تحت تبدیلات لورنتس تضمین شود.

ثانیاً: قانون پایستگی تکانه در نسبیت نیز حفظ شود.

ثالثاً: نتایج تجربی به دست آمده از برهمکنش ذرات، در موارد گوناگون با رابطه

(۴-۱۹) سازگار می باشند. و نکته دیگر اینکه این رابطه برای تکانه، در حد سرعت های معمولی به رابطه مشابه آن در فیزیک کلاسیک تبدیل می گردد.

۴ - ۳: قوانین نیوتن و نسبیت

همان طور که می دانیم، در مکانیک کلاسیک برای بررسی حرکت یک ذره یا سیستمی از ذرات قبل از هر چیز باید چارچوب مرجع مناسب انتخاب گردد. بعد از تعیین چارچوب مرجع مناسب، نیرو یا نیروهایی را که به ذره یا سیستم ذرات وارد می شود، به طور دقیق مشخص نموده و سپس با استفاده از قانون دوم نیوتن، معادلات حرکت ذره یا سیستم ذرات به دست می آید. همین طور با استفاده از قوانین دوم و سوم نیوتن درغیاب نیروهای خارجی، قانون پایستگی تکانه خطی به دست می آید.

در فصل های گذشته، پدیده های فیزیک از نظر ناظرها یا چارچوب های مختلف، بدون در نظر گرفتن نیروها یا برهمکنش بین ذرات با یکدیگر، مورد بررسی قرار گرفت. در اینجا ابتدا قوانین نیوتن را در نسبیت بررسی نموده و سپس در صورت لزوم، اصلاح یا تعمیم لازم را در مورد این قوانین انجام می دهیم. بعد از آن نیز نیرو را در نسبیت تعریف می کنیم.

۴ - ۳ - ۱: قانون اول نیوتن

در فیزیک کلاسیک، براساس این قانون، اگر جسمی در حال سکون یا در حرکت یکنواخت باشد، به حالت سکون یا حرکت یکنواخت خود ادامه می دهد، مگر آنکه نیرویی بر آن وارد شود. به بیان دیگر، بر طبق این قانون، جسم در مقابل تغییر حالت، یعنی سکون یا حرکت

یکنواخت از خود مقاومت نشان می دهد که این مقاومت جسم، به لختی یا اینرسی جسم تعبیر می گردد. همان طور که در فصل اول اشاره شد، از قانون اول نیوتن یا قانون لختی، می توان برای دسته بندی چارچوبهای مرجع استفاده کرد. به این صورت که اگر قانون اول نیوتن در یک چارچوب معتبر باشد، آن چارچوب را لخت می نامند، در غیر این صورت، نالخت یا شتابدار خواهد بود.

از این قانون بدون تغییر یا اصلاح آن، می توان در نسبیت استفاده کرد. برای نشان دادن این موضوع فرض کنید که ذره ای در چارچوب S ، در نقطه x_0 در حال سکون باشد. در این صورت، جهانخط این ذره را می توان با مختصات (ct, x_0) نشان داد. حال، مختصات مکانی و زمانی ذره را در چارچوبی دیگر، مانند S' که با سرعت v در جهت مثبت محور x چارچوب S حرکت می کند، به دست می آوریم. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} ct' &= \gamma(v)[ct - \beta x_0] \\ x' &= \gamma(v)[x_0 - \beta ct] \end{aligned} \quad (20-4)$$

اکنون، مقدار ct را از رابطه اول (۲۰-۴) به دست می آوریم، بنابراین داریم

$$ct = \left[\frac{ct'}{\gamma(v)} + \beta x_0 \right] \quad (21-4)$$

حال، اگر مقدار ct را از رابطه (۲۱-۴)، در رابطه دوم (۲۰-۴) قرار می دهیم. خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} x' &= \gamma(v) \left[x_0 - \beta \left(\frac{ct'}{\gamma(v)} + \beta x_0 \right) \right] \\ &= \left[\frac{x_0}{\gamma(v)} - \beta ct' \right] \end{aligned} \quad (22-4)$$

یا

$$ct' = -\frac{1}{\beta} x' + \frac{x_0}{\beta \gamma(v)} \quad (23-4)$$

رابطه (۲۳-۴)، در واقع، معادله جهانخط ذره در چارچوب S' می باشد. این رابطه بیان می کند که ذره در چارچوب S' دارای حرکت یکنواخت می باشد. بنابراین، اگر ذره ای در یک چارچوب در حال سکون باشد، در چارچوب دیگر دارای حرکت یکنواخت خواهد بود. از طرف دیگر، می توان نشان داد که اگر ذره ای در یک چارچوب دارای حرکت

یکنواخت باشد، در چارچوب دیگر نیز ممکن است در حالت سکون یا حرکت یکنواخت باشد. این مطلب در حقیقت، بیان قانون اول نیوتن می باشد. بنابراین، قانون اول نیوتن را می توانیم بدون تغییر یا تجدید نظر در آن، به همان شکل نیوتنی آن، در نسبیت آن را بپذیریم؛ زیرا می دانیم، دو مفهوم سکون و حرکت یکنواخت، مفاهیم هم ارزند. اما در مورد قوانین دوم و سوم نیوتن، وضعیت متفاوت است.

۴ - ۳ - ۲: قانون دوم نیوتن

در اینجا قبل از بیان شکل صحیح قانون دوم نیوتن در نسبیت، به چند مورد از ناسازگاریها و تناقض هایی که ممکن است در به کار بردن شکل کلاسیکی این قانون در نسبیت به وجود آید، اشاره می کنیم. اگر از این قانون، یعنی $\vec{F} = m\vec{a}$ به همین صورت در نسبیت استفاده شود، ناسازگاریهایی مانند، موارد زیر به وجود می آید.

اولاً: براساس این قانون می توان با یک نیروی ثابت، به یک جسم شتاب داد و سرعت آن را تا یک مقدار نامتناهی افزایش داد. یعنی می توان با یک نیروی ثابت به سرعتی بیش از سرعت c دست یافت.

ثانیاً: اگر به سرعتی فراتر از سرعت نور دست یابیم، ضریب γ در تبدیلات لورنتس به یک مقدار موهومی تبدیل می شود. در این صورت، تبدیلات مختصات لورنتس، فضا-زمان حقیقی، در یک چارچوب لخت را به فضا-زمان موهومی در چارچوب لخت دیگر تبدیل می کند که این نتیجه با اصل اول نسبیت تناقض دارد؛ زیرا براساس این اصل، در نسبیت همه چارچوبهای لخت هم ارز می باشند.

ثالثاً: قانون دوم نیوتن به شکل کلاسیکی آن، یعنی $\vec{F} = m\vec{a}$ ، تحت تبدیلات لورنتس هموردا نیست. بلکه این قانون، به شکل کلاسیکی آن تحت تبدیلات گالیله همورداست. یعنی این قانون با رابطه $\vec{F} = m\vec{a}$ ، تحت تبدیلات گالیله به رابطه $\vec{F}' = m\vec{a}'$ در چارچوب دیگر تبدیل می شود.

به طور کلی هموردایی یک رابطه، به این معنی است که شکل ظاهری آن در گذر از

یک چارچوب مرجع به چارچوب مرجع دیگر تغییر نکند. بنابراین، این قانون و به طور کلی قوانین دیگر فیزیک را باید به طریقی اصلاح نماییم یا تعمیم دهیم که اولاً، تحت تبدیلات لورنتس هموردا باشند. ثانیاً، بر اساس اصل تناظر، این قوانین در حد سرعت‌های معمولی، به قوانین مشابه آنها در فیزیک کلاسیک تبدیل شوند.

اکنون، با به دست آوردن این معیارها برای تعمیم قوانین فیزیک به شکل نسبیتی آنها، می‌توان قانون دوم نیوتن را به صورت زیر اصلاح نمود. برای این منظور، می‌توان از قضیه کار-انرژی در فیزیک کلاسیک استفاده کرد. شکل کلاسیکی این قضیه به صورت

$$\begin{aligned} w_{ab} &= \int_a^b \vec{F} \cdot d\vec{l} = m \int_a^b \vec{a} \cdot d\vec{l} \\ &= m \int \frac{d\vec{v}}{dt} \cdot d\vec{l} \\ &= m \int d\vec{v} \cdot \frac{d\vec{l}}{dt} \\ &= m \int_{\vec{v}_a}^{\vec{v}_b} \vec{v} \cdot d\vec{v} \end{aligned} \quad (۲۴-۴)$$

می‌باشد. بنابراین، می‌توان نوشت:

$$\begin{aligned} w_{ab} &= \frac{1}{2} m v_b^2 - \frac{1}{2} m v_a^2 \\ &= K_b - K_a \\ &= \Delta K \end{aligned} \quad (۲۵-۴)$$

رابطه (۲۵-۴)، بیان می‌کند که مقدار کار انجام شده روی یک ذره، در جابه جایی آن از نقطه a تا b ، برابر تغییر انرژی جنبشی ذره بین دو نقطه a و b می‌باشد. چون کار انجام شده روی ذره، باعث افزایش یا کاهش انرژی جنبشی آن می‌گردد، در نتیجه، می‌توان کار انجام شده روی ذره را برابر مقدار انرژی جنبشی کسب شده به وسیله ذره در نظر گرفت. در این صورت، توان انجام کار یا تغییر انرژی جنبشی جسم به وسیله نیرو برابر

$$P = \frac{dw}{dt} = \frac{dk}{dt} \quad (۲۶-۴)$$

خواهد بود. اکنون، برای تعمیم این قضیه به شکل نسبیتی آن، فرض می‌کنیم که سمت

راست رابطه (۲۵-۴)، برابر تغییر انرژی نسبیتی ذره باشد. در این صورت، داریم:

$$w_{ab} = \int_a^b \vec{F} \cdot d\vec{l} = \Delta E \quad (۲۷-۴)$$

در نتیجه، در این حالت توان نیرو نیز، برابر

$$P = \frac{dE}{dt} \quad (۲۸-۴)$$

خواهد بود. حال، اگر فرض کنیم که نیرو با رابطه

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} \quad (۲۹-۴)$$

تعریف شود، در این صورت، رابطه (۲۷-۴) را می توان به شکل

$$\begin{aligned} w_{ab} &= \int_a^b \frac{d\vec{p}}{dt} \cdot d\vec{l} \\ &= \int_a^b \left(\frac{d\vec{p}}{dt} \cdot \vec{u} \right) dt = \Delta E \end{aligned} \quad (۳۰-۴)$$

نوشت. بنابراین، اگر رابطه $\vec{F} = m\vec{a}$ ، به شکل رابطه (۲۹-۴) تعمیم داده شود، در این حالت رابطه (۳۰-۴) را می توان تعمیم قضیه کار-انرژی، به شکل نسبیتی آن در نظر گرفت. اما این تعمیم در صورتی امکان دارد که مقدار انتگرالده در رابطه (۳۰-۴)، برابر dE/dt باشد. برای این منظور، باید نشان دهیم که

$$\frac{d\vec{p}}{dt} \cdot \vec{u} = \frac{dE}{dt} \quad (۳۱-۴)$$

است. درواقع، طرفین رابطه (۳۱-۴) برابر توان نیروی اعمال شده به ذره می باشد. در اینجا باید نشان دهیم که اگر توان نیروی اعمال شده به ذره، به دو روش محاسبه گردد، درنهایت هردو روش به یک نتیجه یکسان منجر می شوند. به عبارت دیگر، برقرار بودن رابطه (۳۱-۴)، به این معنی است که می توانیم نیرو را با رابطه (۲۹-۴)، تعریف نماییم.

برای نشان دادن درستی رابطه (۳۱-۴)، می توان طرفین این رابطه را به طور جداگانه محاسبه کرده و نتایج حاصل را با یکدیگر مقایسه نمود. برای این منظور، می توان از رابطه (۱۹-۴) استفاده کرد. بنابراین، داریم:

$$\begin{aligned}
 \frac{d\vec{p}}{dt} &= \frac{m_0}{\sqrt{1-\beta^2}} \frac{d\vec{u}}{dt} + \frac{1}{c^2} \frac{m_0 \vec{u}}{(1-\beta^2)^{3/2}} \frac{d}{dt} \frac{u^2}{c^2} \\
 &= \frac{m_0}{\sqrt{1-\beta^2}} \frac{d\vec{u}}{dt} + \frac{1}{c^2} \frac{m_0 \vec{u}}{(1-\beta^2)^{3/2}} \left(u \frac{du}{dt} \right) \quad (32-4) \\
 &= \frac{m_0}{(1-\beta^2)^{3/2}} \left[(1-\beta^2) \frac{d\vec{u}}{dt} + \vec{u} \left(u \frac{du}{dt} \right) \frac{1}{c^2} \right]
 \end{aligned}$$

یا

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{m_0}{(1-\beta^2)^{3/2}} \frac{d\vec{u}}{dt} + \frac{m_0}{c^2 (1-\beta^2)^{3/2}} \left[\vec{u} \left(\vec{u} \cdot \frac{d\vec{u}}{dt} \right) - u^2 \frac{d\vec{u}}{dt} \right] \quad (33-4)$$

اما از طرف دیگر، می توان نوشت:

$$\frac{du}{dt} = \frac{1}{u} \vec{u} \cdot \frac{d\vec{u}}{dt} \quad (34-4)$$

در نتیجه، مقدار داخل کروشه را در رابطه (۳۳-۴)، می توان به صورت

$$\begin{aligned}
 \left[\vec{u} \left(u \frac{du}{dt} \right) - u^2 \frac{d\vec{u}}{dt} \right] &= \vec{u} \left(\vec{u} \cdot \frac{d\vec{u}}{dt} \right) - u^2 \frac{d\vec{u}}{dt} \\
 &= \vec{u} \times \left(\vec{u} \times \frac{d\vec{u}}{dt} \right) \quad (35-4)
 \end{aligned}$$

نوشت. در این صورت، رابطه (۳۳-۴) را می توان به شکل

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{m_0}{(1-\beta^2)^{3/2}} \left(\frac{d\vec{u}}{dt} + \frac{1}{c^2} \left[\vec{u} \times \left(\vec{u} \times \frac{d\vec{u}}{dt} \right) \right] \right) \quad (36-4)$$

نوشت. حال، اگر طرفین (۳۶-۴) را در بردار سرعت \vec{u} ضرب داخلی نماییم، خواهیم داشت:

$$\frac{d\vec{p}}{dt} \cdot \vec{u} = \frac{m_0}{(1-\beta^2)^{3/2}} \left(\frac{d\vec{u}}{dt} \cdot \vec{u} \right) \quad (37-4)$$

اکنون، می توان مقدار سمت راست رابطه (۳۱-۴)؛ یعنی dE/dt را محاسبه کرد. اگرانرژی کل نسبیتی^۱ یک ذره با رابطه

$$\begin{aligned}
 E(u) &= \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1-u^2/c^2}} = m(u) c^2 \\
 &= m_0 \gamma(u) c^2 \quad (38-4)
 \end{aligned}$$

تعریف شود، در این صورت، با مشتق گیری از آن نسبت به زمان می توان به دست آورد

$$\frac{dE}{dt} = \frac{m_0 c^2}{2} \frac{1}{(1 - \beta^2)^{3/2}} \frac{d}{dt} \left(\frac{u^2}{c^2} \right) \quad (39-4)$$

$$= \left[\frac{m_0}{(1 - \beta^2)^{3/2}} \right] u \frac{du}{dt}$$

رابطه فوق نیز در نهایت، با توجه به رابطه (۳۴-۴) به صورت

$$\frac{dE}{dt} = \left[\frac{m_0}{(1 - \beta^2)^{3/2}} \right] \frac{d\vec{u}}{dt} \cdot \vec{u} \quad (40-4)$$

نوشته می شود. اکنون، با با مقایسه روابط (۳۷-۴) و (۴۰-۴) می توان نوشت:

$$\frac{d\vec{p}}{dt} \cdot \vec{u} = \frac{dE}{dt} \quad (41-4)$$

در نتیجه قانون دوم نیوتن را می توان با رابطه جدید یا تعمیم یافته (۲۹-۴) بیان کرد.

همچنین، به صورت دیگر نیز می توان نشان داد که اگر قانون دوم نیوتن به شکل رابطه

(۲۹-۴) بیان گردد، این تعمیم با نسبیت خاص سازگار است. برای این منظور، اگر فرض

کنیم که نیروی ثابت $F = F_0$ بر ذره ای به جرم سکون m_0 وارد شود، در این صورت از

رابطه تعمیم یافته قانون دوم نیوتن، یعنی $F = dp/dt$ می توان نتیجه گرفت: $dp = F dt$

در این صورت، داریم:

$$dp = d(F_0 t) \quad (42-4)$$

یا

$$d(p - F_0 t) = 0 \quad (43-4)$$

بنابراین، کمیت $p - F_0 t$ را می توان برابر مقدار ثابتی مانند A قرار داد. حال، اگر در

لحظه $t = 0$ داشته باشیم: $p = 0$ ، در این صورت، مقدار ثابت A برابر صفر خواهد شد. و

در نتیجه، $p = F_0 t$ به دست می آید. در این حالت، داریم:

$$\gamma(u) m_0 u = F_0 t \quad (44-4)$$

از طرف دیگر، می دانیم در لحظات اولیه حرکت، رابطه کلاسیک $F_0 = m_0 a_0$ برقرار

است؛ زیرا در این حالت $u \ll c$ بوده و داریم: $p = m_0 u$ و $a_0 = F_0 / m_0$. که

شتاب ذره در لحظات اولیه حرکت، تحت تأثیر نیروی ثابت F_0 می باشد.

$\gamma(u)m_0 u = m_0 a_0 t$ خواهد. حال، با محاسبه سرعت ذره از این رابطه، خواهیم داشت:

$$u = \frac{a_0 t}{\sqrt{1 + (a_0 t/c)^2}} \quad (۴-۴۵)$$

از رابطه (۴-۴۵)، می توان نتیجه گرفت که اگر $t \rightarrow \infty$ کند، در این صورت $u \rightarrow c$ میل می کند. در غیر این صورت، سرعت ذره هرگز به سرعت حدی c نمی رسد. بنابراین، می توان گفت که بیان قانون دوم نیوتن به شکل رابطه (۴-۲۹) با نسبیت خاص سازگار می باشد.

به این ترتیب، اگر از شکل تعمیم یافته قانون دوم نیوتن استفاده شود، ناسازگاریها یا تناقض هایی که در هنگام استفاده از شکل نیوتنی این قانون به وجود می آید، برطرف می گردد. به عبارت دیگر، استفاده از شکل تعمیم یافته این قانون باعث می شود که:

اولاً: براساس رابطه جدید، برای قانون دوم نیوتن، نمی توان برای ذرات با جرم سکون مخالف صفر به سرعتی بیش سرعت نور دست یافت. در نتیجه، ضریب γ در تبدیلات لورنتس یک مقدار حقیقی باقی می ماند.

ثانیاً: قانون دوم نیوتن به شکل جدید آن تحت تبدیلات لورنتس هموردا می باشد.

ثالثاً: پایستگی تکانه در نسبیت خاص تضمین می گردد. همچنین، در حد سرعت های معمولی، این رابطه به شکل کلاسیکی آن تبدیل می گردد. از طرف دیگر، تجربه معادلات حرکتی را که بر اساس رابطه (۴-۲۹)، برای ذرات استخراج می شوند، تأیید می کند.

۴ - ۳ - ۳: قانون سوم نیوتن

همان طور که می دانیم، قانون سوم نیوتن در فیزیک نیوتنی به دلیل آنکه بر هم کنش بین ذرات در همه چارچوبها آنی است، دارای اعتبار می باشد. بنابراین، در نسبیت به استثنای موارد خاص، نمی توان از این قانون استفاده کرد. به عنوان مثال، اگر برهم کنش دو بار نقطه ای q_1 و q_2 را که در فاصله دوری از یکدیگر قرار دارند، در نظر بگیریم و همچنین، اگر فرض کنیم که این برهم کنش در یک چارچوب همزمان صورت گیرد، در چارچوب لخت دیگر به دلیل نسبی بودن همزمانی در نسبیت، همزمان نخواهند بود. بنابراین، در صورتی

می توان از این قانون در نسبیت استفاده کرد که برهمکنش بین ذرات یا رویدادهای کنش و واکنش در یک مکان از یک چارچوب روی دهند. در غیر این صورت، مجاز به استفاده از این قانون، در نسبیت نیستیم. اما موردی که در آن می توان از قانون سوم استفاده کرد، می تواند برخورد دو ذره ای باشد که بر اثر تماس آنها با یکدیگر صورت می گیرد. در این حالت، نیروهای کنش و واکنش به طور همزمان و در یک مکان ظاهر می شوند. در نتیجه، در چارچوبهای دیگر نیز همزمانی رویدادهای کنش و واکنش تضمین می گردد. بنابراین، با توجه به این نکات، می بایستی نیروهای کنش از دور را با مفهوم کلاسیک آن کنار گذاشته و از مفاهیم میدان و کنش میدانها روی ذرات استفاده کرد.

۴ - ۴: انرژی جنبشی نسبیتی

بعد از تعریف نیرو در نسبیت، اکنون می توان انرژی جنبشی نسبیتی^۱ یک ذره را به دست آورد. برای این منظور، مقدار کار انجام شده به وسیله نیروی \vec{F} را در جابه جایی یک ذره به اندازه $d\vec{r}$ به دست می آوریم.

$$dw = \vec{F} \cdot d\vec{r} \quad (46-4)$$

که در آن نیرو با رابطه (۲۹-۴) تعریف می شود، یعنی

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{d}{dt}[m(u)\vec{u}] \quad (47-4)$$

می باشد. توان این نیرو نیز با استفاده از رابطه (۴۶-۴)، برابر

$$P = \frac{dw}{dt} = \frac{\vec{F} \cdot d\vec{r}}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{u} \quad (48-4)$$

خواهد بود. از طرف دیگر، مقدار کار انجام شده dw ، به وسیله این نیرو باعث افزایش انرژی جنبشی ذره به اندازه dk میگردد. بنابراین، داریم:

$$\begin{aligned} P &= \frac{dk}{dt} = \vec{u} \cdot \vec{F} = \vec{u} \cdot \frac{d\vec{p}}{dt} \\ &= \vec{u} \cdot \frac{d}{dt}[m_0 \gamma(u) \vec{u}] \end{aligned} \quad (49-4)$$

یا

$$P = \vec{u} \cdot [m_0 \gamma(u) \frac{d\vec{u}}{dt} + m_0 \vec{u} \frac{\gamma(u)}{dt}] \quad (۵۰-۴)$$

در نتیجه می توان به دست آورد:

$$P = m_0 [\gamma(u) \vec{u} \cdot \frac{d\vec{u}}{dt}] + m_0 \gamma^3(u) [\frac{u^2}{c^2} u \frac{du}{dt}] \quad (۵۱-۴)$$

اکنون، با فرض موازی بودن \vec{u} و $d\vec{u}/dt$ داریم: $\vec{u} \cdot d\vec{u}/dt = u du/dt$ که در این

صورت، رابطه (۵۱-۴) به صورت

$$\frac{dk}{dt} = m_0 [\gamma(u) + \frac{u^2}{c^2} \gamma^3(u)] u \frac{du}{dt} \quad (۵۲-۴)$$

یا

$$\frac{dk}{dt} = [m_0 \gamma^3(u)] u \frac{du}{dt} \quad (۵۳-۴)$$

نوشته می شود. در نتیجه، خواهیم داشت:

$$\frac{dk}{dt} = \frac{d}{dt} [m_0 \gamma(u) c^2] \quad (۵۴-۴)$$

حال، با انتگرال گیری از طرفین رابطه (۵۴-۴)، داریم:

$$k = m_0 \gamma(u) c^2 + const \quad (۵۵-۴)$$

برای به دست آوردن ثابت انتگرال گیری در رابطه فوق باید از شرط اولیه استفاده نمود. اگر

سرعت اولیه را برابر صفر در نظر بگیریم، در این صورت، $k_0 = 0$ خواهد بود. در نتیجه ثابت

انتگرال گیری برابر $-m_0 c^2$ ، به دست می آید. اکنون، با جایگذاری مقدار ثابت انتگرال

گیری در رابطه (۵۵-۴)، داریم:

$$k = m_0 \gamma(u) c^2 - m_0 c^2 \quad (۵۶-۴)$$

یا

$$k = m_0 c^2 [\gamma(u) - 1] \quad (۵۷-۴)$$

حال، با تعریف

$$E = m(u) c^2 = m_0 \gamma(u) c^2 \quad (۵۸-۴)$$

به عنوان انرژی نسبیتی کل و $E_0 = m_0 c^2$ ، به عنوان انرژی سکون ذره، می توانیم

رابطه (۴-۵۷) را به صورت

$$k = E - E_0 \quad (۴-۵۹)$$

بنویسیم. در نتیجه، انرژی کل ذره از رابطه

$$E = k + E_0 \quad (۴-۶۰)$$

به دست می آید. در این رابطه، جمله اول ناشی از کار انجام شده روی ذره است. جمله دوم نیز از جرم ذره ناشی می شود. حال، با تعریف انرژی کل یک ذره با رابطه (۴-۵۸)، می توان گفت که قانون پایستگی انرژی کل در همه چاقوبها نیز برقرار خواهد بود. همچنین، هر ضربی از $m_0 \gamma(u) c^2$ ، مثلاً $5 m_0 \gamma(u) c^2$ ، قانون پایستگی انرژی را برآورده می کند. اما باید به این نکته توجه کرد که رابطه ای را که برای انرژی کل یک ذره در نظر می گیریم، بر اساس اصل همخوانی، باید در حد سرعت های معمولی به رابطه کلاسیکی انرژی جنبشی تبدیل گردد. یعنی

$$\begin{aligned} E = m_0 \gamma(u) c^2 &= \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - (u/c)^2}} \\ &= m_0 c^2 \left(1 + \frac{u^2}{2c^2} + \frac{3u^4}{8c^4} + \dots \right) \quad (۴-۶۱) \\ &= m_0 c^2 + \frac{1}{2} m_0 u^2 + \dots \end{aligned}$$

که در رابطه فوق چون $u \ll c$ است، می توان از جملات بالاتر صرف نظر نمود.

می دانیم، در فیزیک کلاسیک، در یک برخورد کشان، انرژی گرمایی تولید نمی شود. بنابراین، جرم ذرات در هنگام برخورد، بدون تغییر باقی می ماند. در رابطه (۴-۶۱) جمله $m_0 c^2$ کمیتی ثابت است. بنابراین، کمیت $m_0 \gamma(u) c^2$ ، برای انرژی کل یک ذره در حد سرعت های معمولی باید به رابطه آشنای $m_0 u^2 / 2$ ، تبدیل شود.

همچنین، رابطه (۴-۵۷)، برای انرژی جنبشی یک ذره نیز باید در حد سرعت های معمولی به رابطه مشابه کلاسیکی آن تبدیل گردد. بنابراین، داریم:

$$\begin{aligned} k &= m_0 c^2 [\gamma(u) - 1] \\ &= m_0 c^2 \left[\left(1 + \frac{u^2}{2c^2} + \frac{3u^4}{8c^4} + \dots \right) - 1 \right] \quad (۴-۶۲) \\ &\simeq \frac{1}{2} m_0 u^2 \end{aligned}$$

مثال ۴-۱: فرض کنید که در یک شتابدهنده، ذره ای با دادن انرژی به آن، تا سرعتی برابر $u = c\sqrt{3}/2$ شتاب داده شود. در این صورت، اگر انرژی جنبشی ذره به شکل کلاسیک محاسبه گردد، میزان اشتباه در محاسبه چقدر خواهد بود؟

جواب: با توجه به رابطه (۴-۵۷) و همچنین، رابطه $k = m_0 u^2/2$ برای انرژی جنبشی ذره در حالت کلاسیک می توان نوشت:

$$A = \frac{k_{rel} - k_{cla}}{k_{rel}} = 1 - \frac{1}{\gamma} \beta^2 [\gamma(u) - 1]^{-1} \quad (۴-۶۳)$$

که مقدار خطا به ازای $\beta^2 = 3/4$ ، برابر $A = 3/8$ یا $A = 37.5\%$ به دست می آید. اکنون، این بخش را با به دست آوردن چند رابطه مفید به پایان می بریم. همان طور که می دانیم، در فیزیک کلاسیک، معمولاً انرژی جنبشی یک ذره برحسب تکانه ذره، یعنی به صورت $k = p^2/2m_0$ نوشته می شود. در نسبیت نیز می توان رابطه مشابهی را برای یک ذره به دست آورد. برای این منظور، می دانیم، تکانه یک ذره به صورت $p = m_0 \gamma(u)u$ ، تعریف می شود. حال، با مجذور طرفین این رابطه داریم:

$$\begin{aligned} p^2 &= [m_0 \gamma(u)u]^2 = m_0^2 \gamma^2(u) c^2 \left[\frac{u^2}{c^2} \right] \\ &= m_0^2 \gamma^2(u) c^2 \beta^2 \\ &= \gamma^2(u) m_0 [m_0 c^2] \beta^2 \end{aligned} \quad (۴-۶۴)$$

که با جایگذاری مقدار $m_0 c^2$ از رابطه (۴-۵۷)، در رابطه فوق به دست می آوریم:

$$\begin{aligned} p^2 &= \gamma^2(u) m_0 [m_0 c^2] \beta^2 \\ &= \gamma^2(u) m_0 \left[\frac{k}{\gamma(u) - 1} \right] \beta^2 \end{aligned} \quad (۴-۶۵)$$

از طرف دیگر، با محاسبه β برحسب $\gamma(u)$ ، خواهیم داشت:

$$\beta = \frac{1}{\gamma(u)} \sqrt{\gamma^2(u) - 1} \quad (۴-۶۶)$$

اکنون، با جایگذاری مقدار β ، از رابطه (۴-۶۶) در رابطه (۴-۶۵)، داریم:

$$\begin{aligned}
 p^2 &= \gamma^2(u) m_0 \left[\frac{k}{\gamma(u) - 1} \right] \beta^2 \\
 &= \gamma^2(u) m_0 \left[\frac{k}{\gamma(u) - 1} \right] \left[\frac{\gamma^2(u) - 1}{\gamma^2(u)} \right] \\
 &= k m_0 [\gamma(u) + 1]
 \end{aligned} \tag{۶۷-۴}$$

یا

$$k = \frac{p^2}{m_0 [\gamma(u) + 1]} \tag{۶۸-۴}$$

رابطه فوق، ارتباط بین انرژی جنبشی و تکانه یک ذره را بیان می کند. این رابطه به ازای $u \ll c$ یا $\gamma(u) \simeq 1$ ، به شکل کلاسیکی آن؛ یعنی $k = p^2 / 2m_0$ ، تبدیل می گردد. همچنین، می توان نشان داد، اگر $\gamma \gg 1$ باشد، در این صورت

$$p \simeq \left[1 - \frac{1}{2\gamma^2(u)} \right] \frac{E}{c} \tag{۶۹-۴}$$

می باشد. برای به دست آوردن این رابطه، می توان (۶۸-۴) را به شکل

$$p^2 = k m_0 [\gamma(u) + 1] \tag{۷۰-۴}$$

نوشت. حال، با جایگذاری مقدار k از رابطه (۵۷-۴) در (۷۰-۴)، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned}
 p^2 &= m_0^2 c^2 [\gamma(u) - 1][\gamma(u) + 1] \\
 &= m_0^2 c^2 [\gamma^2(u) - 1]
 \end{aligned} \tag{۷۱-۴}$$

اکنون، با محاسبه مقدار m_0^2 از رابطه $E = m_0 \gamma(u) c^2$ و جایگذاری آن در (۷۱-۴)، می توان به دست آورد:

$$\begin{aligned}
 p^2 &= \frac{E^2 c^2}{\gamma^2(u) c^4} [\gamma^2(u) - 1] \\
 &= \frac{E^2}{c^2} \left[1 - \frac{1}{\gamma^2(u)} \right]
 \end{aligned} \tag{۷۲-۴}$$

یا

$$p = \frac{E}{c} \left[1 - \frac{1}{\gamma^2(u)} \right]^{1/2} \tag{۷۳-۴}$$

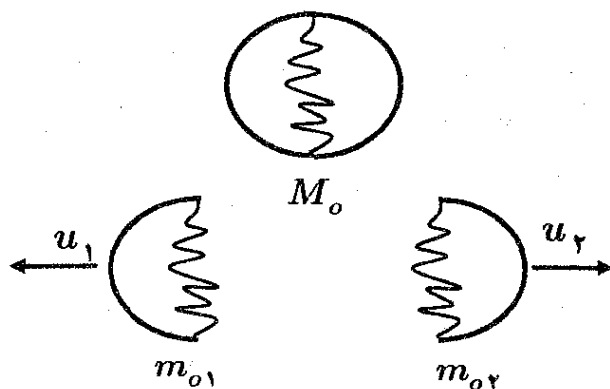
که در نهایت با فرض $\gamma \gg 1$ ، می توان نوشت:

$$p \simeq \left[1 - \frac{1}{2\gamma^2(u)} \right] \frac{E}{c} \quad (۷۴-۴)$$

در پایان این بخش، نکته ای را که باید به آن اشاره نمود، این است که در یک برهم کنش بین ذرات، لزومی ندارد انرژی جنبشی پایسته بماند؛ زیرا ممکن است جرم ذرات در حین برهم کنش تغییر نمایند و بخشی از جرم آنها به انرژی تبدیل گردد. به عنوان مثال، در یک برخورد کاملاً ناکشسان، قبل از برخورد انرژی جنبشی مخالف صفر است در صورتی که بعد از برخورد، اگر ذرات به حالت سکون در آیند، انرژی جنبشی کل صفر می گردد. همچنین، اگر برخوردی را در چارچوب آزمایشگاه مورد بررسی قرار دهیم، در این چارچوب ذرات برخورد کننده، دارای انرژی جنبشی می باشند. در صورتی که در چارچوب مرکز تکانه، انرژی جنبشی ذرات صفر است. (← بخش ۴-۱۰) بنا براین، در نسبیت هنگام بررسی برهم کنش ذرات، آنچه مهم است، پایستگی انرژی کل می باشد.

۴ - ۵: هم ارزی جرم و انرژی

یکی از نتایج بسیار مهم نظریه نسبیت خاص را می توان هم ارزی جرم و انرژی دانست. در اینجا برای توضیح و درک بیشتر این موضوع، می توان فرایند فیزیکی واپاشی یک ذره را در نظر گرفت. در شکل (۴-۳)، ذره ساکنی به جرم M_0 به دو قطعه کوچکتر به جرم سکون m_{01} و



m_{02} ، تقسیم می شود. براساس قانون پایستگی تکانه، ذرات جدید ایجاد شده، هر کدام باید با سرعتهای u_1 و u_2 در دو راستای مخالف هم حرکت کنند. در اینجا می توان ذره اولیه را یک هسته رادیواکتیو یا حتی دو ذره در نظر گرفت که به وسیله یک فنر فشرده به هم متصل شده اند.

شکل (۴-۳): هم ارزی جرم و انرژی

حال اگر فرض کنیم که ذره اولیه در یک چارچوب مانند K ، در حال سکون باشد و ذرات به وجود آمده بعد از واپاشی، در این چارچوب دارای سرعتهای u_1 و u_2 باشند. در این صورت، با توجه به قانون پایستگی انرژی کل در این چارچوب، می توان نوشت:

$$\begin{aligned}
 E &= M_o c^2 = E_1 + E_2 \\
 &= m_{o1} \gamma(u_1) c^2 + m_{o2} \gamma(u_2) c^2
 \end{aligned}
 \tag{۷۵-۴}$$

حال، با استفاده از رابطه (۴-۶۰)، داریم:

$$E = (E_{o1} + k_1) + (E_{o2} + k_2) \tag{۷۶-۴}$$

یا

$$E - (E_{o1} + E_{o2}) = k_1 + k_2 \tag{۷۷-۴}$$

بنابراین، می توان نوشت:

$$[M_o - (m_{o1} + m_{o2})] c^2 = k_1 + k_2 \tag{۷۸-۴}$$

از طرف دیگر می دانیم، انرژیهای جنبشی k_1 و k_2 ، مقادیر مثبتی هستند. بنابراین، با در نظر گرفتن رابطه (۴-۷۸)، می توان نتیجه گرفت:

$$M_o > (m_{o1} + m_{o2}) \tag{۷۹-۴}$$

رابطه (۴-۷۹) نشان می دهد که جرم سکون ذرات ایجاد شده بعد از واپاشی، کوچکتر از جرم سکون ذره اولیه است. حال، با تعریف

$$\Delta m = M_o - (m_{o1} + m_{o2}) \tag{۸۰-۴}$$

و با استفاده از رابطه (۴-۷۸)، خواهیم داشت:

$$\Delta m = \frac{(k_1 + k_2)}{c^2} \tag{۸۱-۴}$$

در این صورت، با توجه به رابطه فوق، مشاهده می شود که مقداری از جرم ذره اولیه در حال سکون، بر اثر واپاشی ناپدید می گردد و به جای آن مقداری انرژی جنبشی، معادل $\Delta m c^2$ ظاهر می شود. در واقع، می توان نتیجه گرفت که بخشی از جرم ذره اولیه به صورت انرژی جنبشی، به ذرات تولید شده منتقل می شود.

همچنین، اگر سرعت ذرات ایجاد شده در مقایسه با سرعت نور کوچک باشد، در این

حالت، رابطه (۴-۸۱) را می توانیم به صورت

$$\Delta m = \frac{1}{c^2} \left[\frac{1}{2} m_{o1} u_1^2 + \frac{1}{2} m_{o2} u_2^2 \right] \tag{۸۲-۴}$$

بنویسیم. البته در این حالت، تنها انرژی های جنبشی نیوتنی ظاهر می گردند. از طرف دیگر،

ممکن است حالت عکس نیز در طبیعت روی دهد. یعنی این امکان وجود دارد که در یک برهم کنش، بخشی از انرژی ذرات به جرم تبدیل شده و ذره یا ذرات جدیدی در حین برهم کنش ذرات ایجاد گردد. به عنوان مثال، می توان برهم کنش زیر را در نظر گرفت

$$p + p \rightarrow p + p + p + \bar{p} \quad (۴-۸۳)$$

در این برهم کنش، بخشی از انرژی پروتونهایی که با یکدیگر برخورد می کنند، به دو ذره جدید پروتون و پادپروتون تبدیل می گردد. تولید زوج الکترون-پوزیترون^۱ و همین طور نابودی زوج^۲، مثالهای دیگری از این نوع برهم کنشها می باشند. (به مثالهای ۴-۵ و ۴-۶).

فرایند تولید زوج را می توان یکی از مهمترین فرایندها برای تبدیل انرژی به جرم در نظر گرفت. در این فرایند، یک فوتون به یک الکترون و یک ذره مثبت جدید به نام پوزیترون تبدیل می گردد. این ذره جدید، در سال ۱۹۲۸ به وسیله دیراک^۳ (۱۹۸۴-۱۹۰۲)، هنگامی که به کمک نظریه مکانیک موجی نسبیتی خود در باره انرژی الکترون کار می کرد، پیش بینی گردید. این ذره چهار سال بعد، یعنی در سال ۱۹۳۲ به وسیله آندرسون^۴ (۱۹۹۱-۱۹۰۵)، به طور تجربی مورد تأیید قرار گرفت. آندرسون، پوزیترون را در جریان پژوهشهای خود، در مورد پرتو کیهانی که در اتاقک ابرانجام می داد، کشف کرد.

براین اساس می توان گفت که اگر به جسمی مقداری انرژی، به اندازه ΔE اضافه یا از آن کم شود، جرم جسم بدون توجه به نوع انرژی، به اندازه $\Delta m = \Delta E/c^2$ ، افزایش یا کاهش خواهد یافت. در اینجا ΔE ، ممکن است بیانگر انرژی مکانیکی، گرمایی، الکترومغناطیسی یا هر شکل دیگری از انرژی باشد.

در نتیجه، با توجه به توضیحات داده شده، می توان گفت که در نسبیت اختلاف بین انرژی مکانیکی و شکلهای دیگر انرژی کاملاً برطرف می شود و همه اشکال انرژی به طور

1-Pair production , Electron – positron production

2- Pair annihilation

3- Dirac, Paul Adrien Maurice وی در سال ۱۹۳۳ برنده جایزه نوبل در فیزیک می باشد.

4- Anderson, Carl David فیزیکدان آمریکایی که بیشتر به دلیل کشف ذره پوزیترون شهرت دارد. وی همچنین در سال ۱۹۳۶ به خاطر این کشف برنده جایزه نوبل می گردد.

یکسان مورد بررسی قرار می گیرند. درحالی که در فیزیک کلاسیک باید هر کدام از اشکال گوناگون انرژی، به طور جداگانه مورد بررسی قرار گیرند. همچنین، در نظریه نسبیت، پایستگی انرژی کل یک ذره را درحقیقت، می توان نتیجه و پیامدی از ساختار این نظریه در نظر گرفت. رابطه $E = mc^2$ ، برای انرژی کل یک ذره، پیشنهاد جسورانه ای است که اینشتین آن را مطرح کرده است و می توان آن را یکی از پیامدهای بسیار مهم این نظریه محسوب نمود.

از هم ارزی جرم و انرژی می توان نتیجه مفید دیگری نیز به دست آورد؛ زیرا اکنون، اصل کلی پایستگی انرژی، اصل پایستگی کلی دیگری را نیز در برمی گیرد و آن پایستگی جرم است. درحقیقت می توان گفت که هم ارزی جرم و انرژی که به یک مفهوم واحد، یعنی جرم - انرژی منتهی می شود، یکی از عملی ترین نتیجه نظریه نسبیت محسوب می شود. به طوری که چگونگی واکنشها و فرایندهای مربوط فروپاشی هسته ای، این واقعیت را نشان می دهند که نه جرم و نه انرژی، آنگونه که در نظریه کلاسیک درک می شوند، به طور جداگانه پایسته نمی مانند. بنابراین، در این نظریه می بینیم که قانون پایستگی برای جرم - انرژی مطرح می شود. براین اساس، می توان گفت که

در هر برهم کنشی؛ جرم کل m (که انرژی جنبشی را نیز برحسب واحد جرم در بر می گیرد)، قبل و بعد از واکنش پایسته می ماند.
و به طور مشابه:

در هر برهم کنشی؛ انرژی کل E (که شامل تمام جرمهای سکون برحسب واحد انرژی است)، قبل و بعد از واکنش پایسته می ماند.

اما می توان گفت که بیشترین استفاده ای که امروزه از هم ارزی جرم و انرژی می شود، مربوط به خورشید است. به این ترتیب که در آن جرم - انرژی در حال سکون، تبدیل به انرژی حرارتی می گردد. امروزه بشر می تواند، جرم - انرژی در حال سکون را به انرژی حرارتی تبدیل نماید. شکافت و گداخت هسته ای درحقیقت، روشهای این تبدیل می باشند.

برای توضیح بیشتر، فرض کنید که در چارچوب آزمایشگاه یا S ، هسته A_1 با هسته

ساکن A_2 برخورد کند و بر اثر برهم کنش این هسته ها، هسته های جدید A_3 و A_4 ایجاد گردند، یعنی داشته باشیم:

$$A_1 + A_2 \rightarrow A_3 + A_4 \quad (۴-۱۴)$$

حال، اگر فرض کنیم که جرم سکون هسته ها به ترتیب برابر m_{o1} ، m_{o2} ، m_{o3} و m_{o4} باشد، در این صورت می توان مقدار انرژی حاصل از این برهمکنش را به شکل زیر محاسبه کرد. بر اساس قانون پایستگی انرژی، باید انرژی کل ذرات قبل از واکنش برابر انرژی کل

ذرات ایجاد شده بعد از واکنش باشد. یعنی باید داشته باشیم:

$$E_1 + E_2 \rightarrow E_3 + E_4 \quad (۴-۱۵)$$

حال، با توجه به رابطه (۴-۶۰)، می توان نوشت:

$$(k_1 + m_{o1}c^2) + m_{o2}c^2 = (k_3 + m_{o3}c^2) + (k_4 + m_{o4}c^2) \quad (۴-۱۶)$$

همچنین، رابطه فوق را می توان به شکل زیر نوشت.

$$k_1 + (m_{o1} + m_{o2})c^2 = (k_3 + k_4) + (m_{o3} + m_{o4})c^2 \quad (۴-۱۷)$$

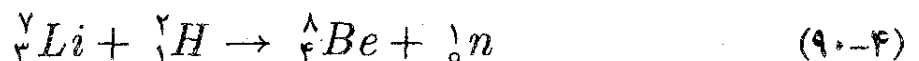
اکنون، می توان اختلاف انرژی جنبشی قبل و بعد از واکنش را به دست آورد. بنابراین، داریم:

$$\begin{aligned} K_f - K_i &= (k_3 + k_4) - k_1 \\ &= (m_{o1} + m_{o2})c^2 - (m_{o3} + m_{o4})c^2 \end{aligned} \quad (۴-۱۸)$$

حال، اگر مقدار انرژی جنبشی آزاد شده از واکنش هسته ای فوق را با Q نشان دهیم، در این صورت، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} Q &= (m_{o1} + m_{o2})c^2 - (m_{o3} + m_{o4})c^2 \\ &= [(m_{o1} + m_{o2}) - (m_{o3} + m_{o4})]c^2 \\ &= (m_{o12} - m_{o34})c^2 \\ &= \Delta mc^2 \end{aligned} \quad (۴-۱۹)$$

در نتیجه، مقدار Q در واقع، برابر اختلاف انرژی سکون هسته های قبل و بعد از واکنش می باشد. اکنون، به عنوان مثالی از این نوع برهمکنش، می توان به واکنش هسته ای



اشاره نمود. با محاسبه جرم سکون هسته ها، قبل و بعد از واکنش، و با استفاده از رابطه

(۴-۸۹)، می توان مقدار انرژی آزاد شده در این برهم کنش هسته ای را به دست آورد که نتیجه این محاسبه برابر $Q = 15/1 \text{ Mev}$ خواهد بود.

۴ - ۶: تبدیلات انرژی و تکانه

اکنون، با به دست آوردن روابطی برای انرژی و تکانه یک ذره، می توان اندازه یا مقدار این کمیتها را از یک چارچوب مرجع به چارچوب مرجع دیگر تبدیل نمود. برای این منظور، فرض کنید که ذره ای در چارچوب S' ، دارای سرعت \vec{u}' باشد. بنابراین، در این چارچوب انرژی و تکانه ذره با روابط

$$E' = \gamma(u') m_0 c^2 \quad (4-91)$$

و

$$\vec{p}' = \gamma(u') m_0 \vec{u}' \quad (4-92)$$

بیان می شوند. اکنون، برای به دست آوردن انرژی و تکانه ذره در چارچوب S ، می توان سرعت ذره را در این چارچوب به دست آورده و سپس با استفاده از تعریف این کمیتها در این چارچوب، یعنی، $E = \gamma(u) m_0 c^2$ و $p = \gamma(u) m_0 u$ ، مقادیر آنها را مشخص نمود. در نتیجه، برای به دست آوردن E و p ، در چارچوب S ، ابتدا باید ضریب $\gamma(u)$ را محاسبه نماییم. برای این منظور، می دانیم درضریب

$$\gamma(u) = \frac{1}{\sqrt{1 - u^2/c^2}} \quad (4-93)$$

سرعت u^2 ، به صورت $u^2 = u_x^2 + u_y^2 + u_z^2$ می باشد. حال، با استفاده از روابط مربوط به تبدیل لورنتس سرعت برای u_x ، u_y و u_z یعنی روابط (۲-۱۳۹)، (۲-۱۴۰) و (۲-۱۴۱) و جایگذاری این مقادیر در رابطه (۴-۹۳)، خواهیم داشت:

$$\gamma(u) = \gamma(v) \gamma(u') \left[1 + \frac{vu'_x}{c^2} \right] \quad (4-94)$$

که در آن $\gamma(u')$ برابر

$$\gamma(u') = \frac{1}{\sqrt{1 - u'^2/c^2}} \quad (4-95)$$

می باشد. اکنون، می توان با در نظر گرفتن تعریف انرژی و تکانه ذره، در چارچوب S ، و همین طور رابطه (۴-۹۴)، اندازه این کمیتها را در این چارچوب، با توجه به روابط (۴-۹۱) و (۴-۹۲) به دست آورد. در نتیجه، داریم:

$$\begin{aligned} E &= \gamma(u) m_0 c^2 = \gamma(v) \gamma(u') \left[1 + \frac{vu'_x}{c^2} \right] m_0 c^2 \\ &= \gamma(v) [\gamma(u') m_0 c^2 + v \gamma(u') m_0 u'_x] \\ &= \gamma(v) [E' + vp'_x] \end{aligned} \quad (۴-۹۶)$$

و مؤلفه x تکانه ذره در این چارچوب نیز، برابر

$$\begin{aligned} p_x &= \gamma(u) m_0 u_x \\ &= \gamma(v) \gamma(u') \left[1 + \frac{vu'_x}{c^2} \right] m_0 u_x \end{aligned} \quad (۴-۹۷)$$

می باشد. حال، با جایگذاری مقدار u_x از رابطه (۲-۱۳۹) در رابطه (۴-۹۷) و با در نظر گرفتن تعریف E' و p'_x در چارچوب S' ، خواهیم داشت:

$$p_x = \gamma(v) \left[p'_x + \frac{v}{c^2} E' \right] \quad (۴-۹۸)$$

به همین ترتیب، می توان نشان داد:

$$p_y = p'_y, \quad p_z = p'_z \quad (۴-۹۹)$$

بنابراین، روابط تبدیلی انرژی و تکانه، بین دو چارچوب S و S' ، به صورت

$$\begin{aligned} p_x &= \gamma(v) \left[p'_x + \frac{v}{c^2} E' \right] \\ p_y &= p'_y, \quad p_z = p'_z \\ E &= \gamma(v) [E' + vp'_x] \end{aligned} \quad (۴-۱۰۰)$$

به دست می آیند. از طرف دیگر، مانند قبل با تبدیل v به $-v$ و همچنین، با تعویض جای پریمها، می توان روابط وارون تبدیل انرژی و تکانه ذره را در S' نیز به دست آورد، در این صورت، وارون این روابط تبدیلی به شکل زیر خواهند بود.

$$\begin{aligned} p'_x &= \gamma(v) \left[p_x - \frac{v}{c^2} E \right] \\ p'_y &= p_y, \quad p'_z = p_z \\ E' &= \gamma(v) [E - vp_x] \end{aligned} \quad (۴-۱۰۱)$$

همچنین، می توان این تبدیلات را به صورت برداری

$$E' = \gamma(v)[E - \vec{p} \cdot \vec{v}]$$

$$\vec{p}' = \vec{p} - \frac{\vec{p} \cdot \vec{v}}{v^2} \vec{v} + \gamma(v) \left[\frac{\vec{p} \cdot \vec{v}}{v^2} \vec{v} - \frac{\vec{v}}{c^2} E \right] \quad (102-4)$$

نیز بیان کرد. اما نکته ای که باید به آن توجه نماییم، این است که روابط (۱۰۰-۴) یا (۱۰۱-۴) تبدیلات خطی می باشند. به عبارت دیگر، اگر سیستمی از ذرات داشته باشیم، در این صورت، تکانه و انرژی کل ذرات، برابر مجموع تکانه و انرژی تک تک ذرات سیستم خواهد بود. یعنی اگر $E = \sum_j e_j$ و $\vec{P} = \sum_j \vec{p}_j$ باشند، در این صورت، خواهیم داشت:

$$P'_x = \gamma(v) \left[P_x - \frac{v}{c^2} E \right]$$

$$E' = \gamma(v) [E - v P_x] \quad (103-4)$$

و همین طور،

$$P'_{yj} = P_{yj}, \quad P'_{zj} = P_{zj} \quad (104-4)$$

خواهند بود. اکنون، می توان با استفاده از این روابط، قوانین پایستگی انرژی و تکانه را با دقت بیشتری مورد بررسی قرار داد. در اینجا می توان نشان داد که اگر در یک چارچوب قوانین پایستگی تکانه یا انرژی برقرار باشد، در این صورت در همه چارچوبهای دیگر نیز این کمیتهای پایسته خواهند بود. برای نشان دادن این موضوع، می توان گفت که چون کمیتهای پریم دار یک ترکیب خطی از کمیتهای بدون پریم هستند. بنابراین، می توان روابط (۱۰۳-۴) را به صورت

$$\Delta P'_x = \gamma(v) \left[(\Delta P_x) - \frac{v}{c^2} \Delta E \right]$$

$$\Delta P'_y = \Delta P_y$$

$$\Delta P'_z = \Delta P_z$$

$$\Delta E' = \gamma(v) [\Delta E - v(\Delta P_x)] \quad (105-4)$$

نوشت. حال، با توجه به رابطه (۱۰۵-۴)، اگر در چارچوب S ، قانون پایستگی تکانه و انرژی برقرار باشند، یعنی اگر ΔP_x ، ΔP_y ، ΔP_z و ΔE ، برابر صفر باشند، بلافاصله می توان نتیجه گرفت که $\Delta P'_x$ ، $\Delta P'_y$ ، $\Delta P'_z$ و $\Delta E'$ نیز برابر صفر می شوند. یعنی در چارچوب S' نیز دو قانون پایستگی انرژی و تکانه برقرار می باشند.

نکته دیگری که در اینجا می توان به آن اشاره نمود، این است که اگر قانون پایستگی تکانه در همه چارچوبهای مرجع لخت برقرار باشد، در این صورت می توان نتیجه گرفت که قانون پایستگی انرژی نیز، در همه چارچوبهای لخت برقرار خواهد بود و بر عکس. این مطلب را می توان به راحتی از روابط (۴-۱۰۵)، نتیجه گرفت؛ زیرا با توجه به این روابط، اگر $\Delta \vec{P}$ و $\Delta \vec{P}'$ برابر صفر باشند، یعنی اگر در چارچوبهای S و S' ، قانون پایستگی تکانه برقرار باشد، در این صورت از رابطه اول (۴-۱۰۵) می توان نتیجه گرفت، ΔE برابر صفر است. همچنین، از رابطه چهارم (۴-۱۰۵)، با توجه به صفر بودن ΔE ، می توان نتیجه گرفت که $\Delta E'$ نیز برابر صفر خواهد بود. به عبارت دیگر، پایستگی انرژی در دو چارچوب S و S' نیز برقرار است.

حال با توجه به این توضیحات، مشاهده می کنیم که پایستگی تکانه در یک چارچوب، منجر به پایستگی انرژی کل در آن چارچوب می شود. به بیان دیگر، پایستگی انرژی نتیجه پایستگی تکانه می باشد در نتیجه، می توان گفت که این دو قانون در نسبیت مستقل از یکدیگر نیستند. درحالی که در مکانیک نیوتنی این دو قانون، یعنی پایستگی انرژی و تکانه مستقل از یکدیگر می باشند.

اکنون، می توان با این توضیحات، موردی خاص، یعنی برخورد دو ذره را از نظر دو ناظر S و S' ، بررسی کرد. برای این منظور فرض کنید که در چارچوب S ، دو ذره به جرم m_1 و m_2 ، با یکدیگر برخورد کنند. همچنین، فرض کنید که در این چارچوب قانون پایستگی انرژی و تکانه برقرار باشد. در این صورت، مؤلفه x تکانه کل ذرات در راستای محور x چارچوب S ، برابر

$$p_x = p_{1x} + p_{2x} \quad (۴-۱۰۶)$$

می باشد. حال، با توجه به قانون پایستگی تکانه، p_x یک مقدار ثابت است. یعنی p_x قبل و بعد از برخورد ذرات، ثابت باقی می ماند. حال، اگر این برخورد را از نظر ناظر یا چارچوب دیگری مانند S' بررسی نماییم، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} p_x &= p_{1x} + p_{2x} \\ &= \gamma(v) \left[p'_{1x} + \frac{v}{c^2} E'_1 \right] + \gamma(v) \left[p'_{2x} + \frac{v}{c^2} E'_2 \right] \quad (۴-۱۰۷) \\ &= \gamma(v) [p'_{1x} + p'_{2x}] + \gamma(v) \frac{v}{c^2} [E'_1 + E'_2] \end{aligned}$$

$$p_x = \gamma(v)p'_x + \gamma(v)\frac{v}{c^2}[E'_1 + E'_2] \quad (۱۰۸-۴)$$

حال، با توجه به اینکه p'_x نیز در چارچوب S' ، مقداری ثابت است، بنابراین می توان از رابطه (۱۰۸-۴) نتیجه گرفت که

$$E' = E'_1 + E'_2 \quad (۱۰۹-۴)$$

نیز مقداری ثابت می باشد. یعنی اینکه انرژی کل در چارچوب S' نیز پایسته است. از طرف دیگر، به دلیل آنکه چارچوب S' ، یک چارچوب دلخواه می باشد، بنابراین می توان نتیجه گرفت که اگر در یک چارچوب انرژی پایسته باشد در همه چارچوبهای لخت دیگر نیز پایسته خواهد بود. اگرچه ممکن است، مقدار انرژی در چارچوبهای مختلف در حالت کلی، مقادیر متفاوتی باشند.

همان طور که در بخش قبل اشاره شد، جرم نیز در حالت کلی ممکن است به انرژی تبدیل شود یا اینکه از انرژی به وجود آید، یعنی اینکه ممکن است، ایجاد یا نابود گردد. بنابراین، با توجه به این نکات، می توان قانون پایستگی انرژی کل را به صورت زیر بیان کرد

انرژی نسبیتی کل سیستمی از ذرات نسبت به همه چارچوبها

همیشه ثابت باقی می ماند، اگرچه ممکن است تعداد کل ذرات در

حالت کلی ثابت باقی نماند.

اکنون، این بخش را با به دست آوردن چند رابطه دیگر به پایان می بریم. اولین رابطه ای که در اینجا به دست می آوریم، ارتباط بین انرژی کل و تکانه یک ذره را بیان می کند. برای این منظور، می توان مجذور انرژی کل ذره را به دست آورد. در نتیجه، داریم:

$$\begin{aligned} E^2 &= [m_0 \gamma(u) c^2]^2 = \frac{m_0^2 c^4}{1 - \beta^2} \\ &= m_0^2 c^4 \left[\frac{1 - \beta^2 + \beta^2}{1 - \beta^2} \right] \\ &= m_0^2 c^4 + \frac{m_0^2 c^4}{1 - \beta^2} \cdot \frac{u^2}{c^2} \end{aligned} \quad (۱۱۰-۴)$$

یا

$$E^2 = m_0^2 c^4 + p^2 c^2 \quad (۱۱۱-۴)$$

این رابطه ارتباط بین تکانه خطی p ذره و انرژی کل آن، یعنی E را نشان می دهد. حال، با جایگذاری مقدار E از رابطه (۴-۶۰) و حل آن برای تکانه p ، می توان به دست آورد:

$$p = \sqrt{2m_0 k + k^2/c^2} \quad (۱۱۲-۴)$$

این معادله شبیه رابطه کلاسیک برای تکانه می باشد که در آن جمله دوم در زیر رادیکال را می توان به عنوان جمله تصحیح نسبیتی در نظر گرفت.

همچنین، کمیت ناوردایی که در اینجا می توان به آن اشاره کرد، کمیت $(E/c)^2 - p^2$ می باشد. این کمیت در صورتی که بتوان از برهم کنش بین ذرات در یک چارچوب، صرف نظر کرد، کمیتی ناوردا خواهد بود. برای نشان دادن ناوردایی این کمیت، می توان از تبدیلات لورنتس انرژی و تکانه استفاده کرد. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} (E'/c)^2 - p'^2 &= \gamma(v)^2 [(E/c) - (vp/c)]^2 - \gamma(v)^2 [p - (vE/c^2)]^2 \\ &= \gamma(v)^2 \left([(E/c)^2 - p^2] - (v/c)^2 [(E/c)^2 - p^2] \right) \\ &= \gamma(v)^2 [(E/c)^2 - p^2] [1 - (v/c)^2] \\ &= (E/c)^2 - p^2 \end{aligned} \quad (۱۱۳-۴)$$

همچنین، ناوردایی این کمیت را می توانیم با استفاده از رابطه (۴-۱۱۱) نیز نتیجه بگیریم. یعنی

$$E^2 - c^2 p^2 = E'^2 - c^2 p'^2 = m_0^2 c^4 \quad (۱۱۴-۴)$$

داریم:

$$\left(\frac{E}{c}\right)^2 - p^2 = \left(\frac{E'}{c}\right)^2 - p'^2 = m_0^2 c^2 \quad (۱۱۵-۴)$$

زیرا مقدار $m_0^2 c^2$ یک کمیت ناوردا می باشد. رابطه دیگری که می توان به دست آورد، ارتباط بین سرعت، تکانه و انرژی کل یک ذره را بیان می کند. برای این منظور، می توانیم از روابط $E = \gamma m_0 c^2$ و $\vec{p} = \gamma m_0 \vec{u}$ استفاده نماییم. اگرطرفین این دو رابطه را برهم تقسیم کنیم، سرعت ذره به صورت

$$\vec{u} = \frac{\vec{p}}{E} c^2 \quad (۱۱۶-۴)$$

به دست می آید. همچنین، با توجه به خطی بودن تبدیلات تکانه و انرژی، رابطه (۴-۱۱۴) را می توان به شکل

$$\begin{aligned}\Delta E^2 - c^2 \Delta p^2 &= \Delta E'^2 - c^2 \Delta p'^2 \\ &= m_0^2 c^4\end{aligned}\quad (4-117)$$

نیز نوشت که در واقع، مشابه رابطه

$$\begin{aligned}c^2 \Delta t^2 - \Delta x^2 &= c^2 \Delta t'^2 - \Delta x'^2 \\ &= \Delta s^2\end{aligned}\quad (4-118)$$

در مبحث سینماتیک نسبیتی می باشد.

اکنون، با توجه به ارتباط نزدیک بین کمیت های انرژی و تکانه، می توان کمیت واحدی

را به نام چاربردار انرژی-تکانه^۱ تعریف نمود. این کمیت دارای چهار مؤلفه به صورت

$$p^\mu = (E/c, \vec{p}) = (E/c, p_x, p_y, p_z) \quad (4-119)$$

می باشد. در نتیجه، چاربردار انرژی-تکانه، برای ذره ای که با سرعت \vec{u} در چارچوب S حرکت می کند، با رابطه زیر بیان می گردد.

$$p^\mu = [m_0 \gamma(u) c, m_0 \gamma(u) u_x, m_0 \gamma(u) u_y, m_0 \gamma(u) u_z] \quad (4-120)$$

حال، با در نظر گرفتن تعریف چاربردار انرژی-تکانه، می توان قانون پایستگی انرژی و تکانه را در برهم کنش بین ذرات یا در مسائل مربوط به برخورد ذرات، به شکل زیر نوشت.

$$p_i^\mu = p_f^\mu \quad \mu = 0, 1, 2, 3 \quad (4-121)$$

که در آن p_i^μ و p_f^μ به ترتیب، چاربردار انرژی-تکانه کل ذرات قبل و بعد از برخورد یا برهم کنش ذرات می باشند.

۴-۷: ذرات بدون جرم سکون

اگر جرم سکون ذره ای برابر صفر باشد، در این صورت، با توجه به رابطه (۴-۱۱۴)، خواهیم داشت:

$$E = pc = |\vec{p}|c \quad (4-122)$$

این رابطه در واقع، ارتباط بین تکانه و انرژی ذره ای را بیان می کند که دارای جرم سکون

صفر است. حال، برای به دست آوردن اندازه سرعت اینگونه ذرات، می توان از روابط (۱۱۶-۴) و (۱۲۲-۴) استفاده نمود. در این صورت، داریم:

$$|\vec{u}| = \frac{|\vec{p}|}{E} c^2 = \frac{E}{cE} c^2 = c \quad (123-4)$$

در نتیجه، ذراتی که دارای جرم سکون صفر می باشند، با سرعت c حرکت می کنند. همچنین، می توان با استفاده از رابطه $E = m_0 \gamma(u) c^2$ نیز به همین نتیجه رسید. برای این منظور، این رابطه را می توان به شکل

$$\frac{E}{\gamma(u)} = m_0 c^2 \quad (124-4)$$

نوشت. اکنون، اگر در رابطه (۱۲۴-۴)، m_0 را برابر صفر قرار دهیم، در این صورت، ضریب $\gamma(u) \rightarrow \infty$ میل می کند که با توجه به تعریف ضریب $\gamma(u)$ ، می توان نتیجه گرفت که سرعت ذره باید برابر c باشد. از طرف دیگر، با در نظر گرفتن رابطه (۱۲۲-۴) می توان به اینگونه ذرات، تکانه p و همین طور انرژی E را نسبت داد. همچنین، در مکانیک کوانتومی انرژی و تکانه این ذرات با روابط

$$E = \hbar \omega = hf \quad (125-4)$$

و

$$p = \frac{E}{c} = \frac{\hbar \omega}{c} = \frac{h}{\lambda} \quad (126-4)$$

تعریف می گردند. به عنوان مثال، ذراتی مانند فوتونها و نوترینوها، دارای جرم سکون صفر می باشند. بنابراین، سرعت فوتونها و نوترینوها باید برابر سرعت c باشد. اگرچه ثابت می شود که نوترینوها که در پرتوهای خورشیدی یافت می شوند، دارای جرم سکون بسیار ناچیز می باشد.

بر اساس نظریه الکترومغناطیس ماکسول، موج نور حامل تکانه می باشد، به عبارت دیگر، هنگامی که یک موج الکترومغناطیسی به وسیله یک سطح جذب یا از آن گسیل می شود، تکانه موج به سطح منتقل می شود. انتقال تکانه موج به سطح، باعث ایجاد فشار تابشی می شود. محاسبه این فشار تابشی بر پایه ماهیت موجی نور قدری مشکل است. اما این محاسبه با در نظر گرفتن ماهیت ذره ای نور، ساده تر می باشد. زیرا بر این اساس به ذرات نور یا فوتونها می توان تکانه تعریف شده در رابطه (۱۲۶-۴) را نسبت داد.

از طرف دیگر، می دانیم فوتون یک ذره نسبیتی است. بنابراین، با در نظر گرفتن فیزیک کلاسیک، نمی توان ویژگیهای آن را به دست آورد. به عنوان مثال، یکی از ویژگیهای فوتونها، این است که بر خلاف ذرات در فیزیک کلاسیک، می توانند تولید یا نابود شوند. درواقع، گسیل یا جذب فوتون به وسیله یک ماده، معادل تولید یا نابودی فوتونها می باشد که این خاصیت از فوتونها را نمی توان با قوانین فیزیک کلاسیک به راحتی توضیح داد.

اکنون فرض می کنیم که جرم سکون فوتون مخالف صفر باشد، در این صورت، سرعت آن باید با سرعت c فرق داشته باشد. برای محاسبه سرعت فوتون در این حالت، فرض کنید که جرم سکون فوتون برابر $m_{o,ph}$ باشد. با این فرض، انرژی کل فوتون برابر $E_{ph} = m_{o,ph} \gamma(u) c^2$ خواهد بود. همچنین فرض کنید که رابطه $E_{ph} = hf$ هنوز هم دارای اعتبار باشد. بنابراین، می توان نوشت:

$$E_{ph} = hf = m_{o,ph} \gamma(u) c^2 \quad (۱۲۷-۴)$$

یا

$$(hf)^2 = [m_{o,ph} \gamma(u) c^2]^2 \quad (۱۲۸-۴)$$

در نتیجه به دست می آید:

$$(hf)^2 = [m_{o,ph} c^2]^2 \frac{1}{1 - u^2/c^2} \quad (۱۲۹-۴)$$

حال، با محاسبه مقدار u^2/c^2 از رابطه (۱۲۹-۴)، خواهیم داشت:

$$\frac{u^2}{c^2} = 1 - \frac{[m_{o,ph} c^2]^2}{(hf)^2} \quad (۱۳۰-۴)$$

حال، با تعریف $hf_o = m_{o,ph} c^2$ ، می توان نوشت:

$$\frac{u^2}{c^2} = 1 - \frac{[hf_o]^2}{(hf)^2} = 1 - \frac{f_o^2}{f^2} \quad (۱۳۱-۴)$$

بنابراین، با در نظر گرفتن جرم سکون مخالف صفر برای فوتونها، سرعت اینگونه ذرات از رابطه

$$u = c \sqrt{1 - f_o^2/f^2} \quad (۱۳۲-۴)$$

به دست می آید. در نتیجه، با توجه به رابطه (۱۳۲-۴)، اگر برای فوتونها جرم سکون $m_{o,ph}$ در نظر گرفته شود، سرعت این ذرات کوچکتر از c به دست می آید. به عبارت دیگر، تنها

در صورتی که $m_{o,ph}$ برابر صفر یا معادل آن f_o برابر صفر گردد، سرعت فوتون برابر c می شود. درغیراین صورت، سرعت آنها به بسامد بستگی خواهد داشت که چنین رفتاری را ما در هنگام عبور نور از محیطهای انکساری، مانند شیشه و آب مشاهده می کنیم و به چنین ویژگی نور، پاشندگی نور^۱ اطلاق می گردد.

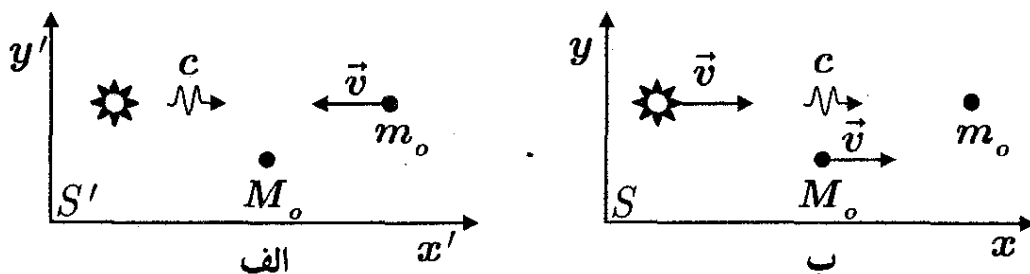
بررسیها در مورد جرم سکون فوتونها نشان می دهد که شاید بتوان یک حد بالایی برای جرم سکون فوتون در نظر گرفت. این بررسیها که بر روی نور گسیل شده به وسیله تپ اخترها صورت گرفته اند، نشان می دهند که می توان برای جرم سکون فوتون، حدی را معین نمود. این محاسبات که بر روی نور گسیل شده از تپ اختری واقع در سحابی خرچنگ^۲ انجام گرفته است، حد بالای 10^{-47} کیلوگرم را برای جرم سکون فوتون پیش بینی می کند.

مثال ۴ - ۲ : نشان دهید که رابطه (۴-۱۲۵) در صورتی که انرژی و بسامد فوتون ناورد

نباشند؛ یعنی اگر انرژی و بسامد فوتون به چارچوب مرجع بستگی داشته باشد، درست است.

جواب : این مسأله را می توان با بررسی برخورد یک فوتون با یک ذره، در دو

چارچوب لخت S و S' به دست آورد. برای این منظور، مطابق شکل (۴-۴) الف، فرض کنید که در چارچوب S' ، ذره ای با جرم سکون m_o که با سرعت v حرکت می کند، فوتونی با انرژی E' را که از چشمه ای ساکن گسیل شده است، جذب کند.



شکل (۴-۴) : برخورد فوتون و ذره ای با جرم سکون m_o

حال، اگر فرض کنیم که ذره با جذب فوتون به حالت سکون درآید، در این صورت قوانین پایستگی انرژی و تکانه در چارچوب S' ، با توجه به شکل (۴-۴) الف، به صورت

$$\begin{aligned} E' + \gamma(v)m_0c^2 &= M_0c^2 \\ \frac{E'}{c} - \gamma(v)m_0v &= 0 \end{aligned} \quad (۱۳۳-۴)$$

و در چارچوب S نیز به شکل

$$\begin{aligned} E + m_0c^2 &= \gamma(v)M_0c^2 \\ \frac{E}{c} &= \gamma(v)M_0v \end{aligned} \quad (۱۳۴-۴)$$

خواهد بود. در روابط فوق m_0 و M_0 ، به ترتیب جرم سکون ذره قبل و بعد از برخورد یا جذب فوتون به وسیله آن می باشد. حال، با استفاده از روابط (۱۳۳-۴) و (۱۳۴-۴) می توان قانون تبدیل انرژی فوتون را از یک چارچوب به چارچوب دیگر به دست آورد. در این صورت، خواهیم داشت:

$$E' = E \sqrt{\frac{1-\beta}{1+\beta}} \quad (۱۳۵-۴)$$

که در آن $\beta = v/c$ می باشد. البته، می توان با استفاده از رابطه چهارم (۱۰۱-۴) و با در نظر گرفتن $p_x = E/c$ رابطه (۱۳۵-۴) را به دست آورد. اکنون، فرض می کنیم که چشمه موج که در چارچوب S' ساکن در نظر گرفته شد، موجی با بسامد f'_0 گسیل کند. اما در چارچوب S ، چشمه موج با سرعت v به سمت ذره یا گیرنده فوتون حرکت می کند. بنابراین، براساس پدیده دوپلر، بسامد نور یا فوتون، یعنی f ، هنگام رسیدن به ذره، به وسیله رابطه

$$f'_0 = f \sqrt{\frac{1-\beta}{1+\beta}} \quad (۱۳۶-۴)$$

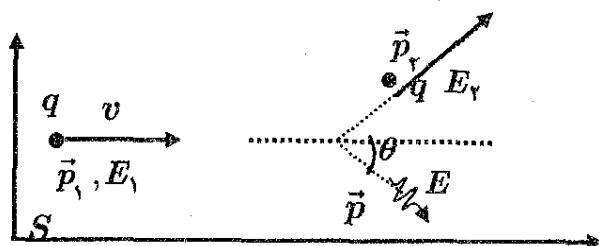
با بسامد f'_0 ارتباط دارد. اکنون، با استفاده از روابط (۱۳۵-۴) و (۱۳۶-۴) می توان نتیجه گرفت:

$$\frac{E'}{f'_0} = \frac{E}{f} \quad (۱۳۷-۴)$$

بنابراین، E/f را می توان یک کمیت ناورد در نظر گرفت. این مقدار ناوردا را که ثابت پلانک نامیده می شود با h نشان می دهند. به این ترتیب، به رابطه مشهوری می رسیم که به وسیله آن انرژی فوتون به دست می آید، یعنی $E = hf$.

مثال ۴ - ۳: تابش یا اثر چرنکوف: می دانیم اگر ذره ای باردار، دارای شتاب باشد در این صورت، این ذره شتابدار موج الکترومغناطیسی تابش می کند. در اینجا می خواهیم حالتی را در نظر بگیریم که در آن ذره باردار علی رغم داشتن سرعت ثابت یا یکنواخت، می تواند موج الکترومغناطیسی از خود گسیل کند.

برای بررسی این موضوع، فرض کنید که ذره باردار q با سرعت ثابت v در محیطی دی الکتریک با ضریب شکست n حرکت می کند. حال، می توان با استفاده از قوانین پایستگی انرژی و تکانه، نشان داد که این ذره باردار، اگر با سرعتی بیش از سرعت نور در محیط دی الکتریک حرکت کند، در این صورت می تواند موج الکترومغناطیسی از خود گسیل کند. این اثر را تابش چرنکوف^۱ (۱۹۹۰-۱۹۰۴) می نامند.



شکل (۴-۵): اثر چرنکوف

اکنون، فرض می کنیم که سرعت نور یا فوتون در محیط دی الکتریک، برابر u باشد. در این صورت، می دانیم $u = c/n$ می باشد. بنابراین، تکانه فوتون در این محیط

برابر $p = E/u$ خواهد بود که در آن $E = hf$ است. در نتیجه، تکانه فوتون در محیط دی الکتریک برابر $p = nhf/c$ به دست می آید. حال، فرض می کنیم که مطابق شکل (۴-۵)، ذره بار q که با سرعت یکنواخت v حرکت می کند، دارای تابش فوتون با انرژی E و تکانه \vec{p} باشد که اندازه تکانه فوتون برابر nhf/c می باشد. اکنون، با توجه به قوانین پایستگی انرژی و تکانه می توان نوشت:

$$E_1 = E_2 + E = E_2 + hf \quad (۴-۱۳۸)$$

و برای پایستگی تکانه نیز داریم:

$$\vec{p}_1 = \vec{p}_2 + \vec{p} \quad (۴-۱۳۹)$$

که با توجه به رابطه (۴-۱۳۹)، می توان نوشت:

$$\Delta \vec{p} = \vec{p}_1 - \vec{p}_r = \vec{p} \quad (۱۴۰-۴)$$

از طرف دیگر، با توجه به رابطه (۴۱-۴)، داریم:

$$\vec{v} \cdot \Delta \vec{p} = \Delta E \quad (۱۴۱-۴)$$

حال، با جاگذاری مقدار $\Delta \vec{p}$ از رابطه (۱۴۰-۴) در (۱۴۱-۴)، به دست می آوریم:

$$\vec{v} \cdot \vec{p} = \Delta E \quad (۱۴۲-۴)$$

که با استفاده از رابطه (۱۳۸-۴)، مقدار ΔE برابر $h\nu$ می باشد. ، از رابطه (۱۴۲-۴) داریم:

$$\vec{v} \cdot \vec{p} = hf \quad (۱۴۳-۴)$$

اکنون، با توجه به اینکه زاویه بین راستای گسیل فوتون و راستای حرکت اولیه ذره باردار q برابر θ است. بنابراین، با در نظر گرفتن اندازه تکانه فوتون، می توان رابطه (۱۴۲-۴) را به صورت

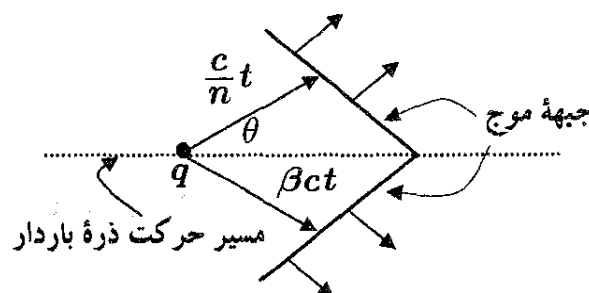
$$v \left(\frac{nhf}{c} \right) \cos \theta = hf \quad (۱۴۴-۴)$$

نوشت. در نتیجه،

$$\cos \theta = \frac{c}{nv} = \frac{u}{v} \quad (۱۴۵-۴)$$

خواهد بود. به این ترتیب، شرط تابش چرنکوف به دست می آید. رابطه (۱۴۵-۴) در صورتی

برقرار است که $v \geq u$ باشد. زیرا



شکل (۴-۶): تابش چرنکوف

$\cos \theta \leq 1$ است. بنابراین، با توجه به رابطه

(۱۴۵-۴)، برای آنکه ذره باردار q که با

سرعت v در محیط دی الکتریک حرکت

می کند، از خود فوتون گسیل کند، باید

سرعت ذره باردار بزرگتر از سرعت فوتون در محیط مفروض دی الکتریک باشد. همچنین،

با توجه به رابطه (۱۴۵-۴)، اگر ذره باردار در خلاء دارای حرکت یکنواخت باشد، یعنی

اگر $n = 1$ باشد، در این صورت فوتونی گسیل نمی کند.

۴ - ۸: استخراج روابط انرژی و تکانه

در این بخش، روابط مربوط به انرژی و تکانه نسبیتی یک ذره، با در نظر گرفتن قوانین پایستگی و همچنین، با استفاده از اثر دوپلر نسبیتی به دست می آید. برای این منظور، این قوانین را در

فرایند واپاشی یک ذره و تبدیل آن به دو فوتون به کار می‌بریم. حال، ابتدا رابطه‌ی مربوط به انرژی نسبیتی کل یک ذره را به دست می‌آوریم.

۴-۸-۱: انرژی نسبیتی کل یک ذره

در اینجا می‌خواهیم رابطه‌ی $E = m(u)c^2$ را که برای انرژی نسبیتی یک ذره بیان شد، با استفاده از قانون پایستگی انرژی و تکانه و همچنین، اثر دو پلر نسبیتی به دست آوریم. برای این منظور، می‌توان از فرایند فیزیکی واپاشی یک ذره و تبدیل آن به دو فوتون استفاده کرد. بنابراین، فرض کنید که ذره‌ای با جرم سکون m_0 در چارچوب سکون خود، یعنی S' ، بعد از واپاشی به دو فوتون تبدیل گردد. از قانون پایستگی تکانه می‌توان نتیجه گرفت که فوتونهای ایجاد شده دارای تکانه یکسان بوده و در خلاف جهت یکدیگر حرکت می‌کنند. همچنین فرض کنید که فوتونهای ناشی از واپاشی، در دو راستای مثبت و منفی محور x' حرکت کنند. بنابراین، اگر انرژی ذره در چارچوب سکونش، برابر E_0 باشد، در این صورت، پایستگی انرژی ایجاب می‌کند که انرژی هر کدام از فوتونهای ایجاد شده در این چارچوب برابر $E_0/2$ باشد.

اکنون، این فرایند واپاشی را می‌توان از نظر ناظر یا چارچوب دیگری مانند S نیز بررسی کرد. برای این منظور، فرض کنید که این چارچوب با سرعت نسبی u در خلاف جهت محور x' چارچوب S' حرکت کند. در نتیجه، در چارچوب جدید، ذره با سرعت u در جهت مثبت محور x حرکت می‌کند. همچنین، در این چارچوب، انرژی فوتونهای ایجاد شده از واپاشی ذره، از روابط مربوط به پدیده انتقال دوپلری، یعنی روابط (۲-۲۹۳) و (۲-۲۹۴) به دست می‌آیند. از طرف دیگر، می‌دانیم انرژی یک فوتون با رابطه (۴-۱۲۵) داده می‌شود که در این صورت، با استفاده از پایستگی انرژی خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} E &= E_1 + E_2 = hf_1 + hf_2 \\ &= \frac{E_0}{2} \sqrt{\frac{1+\beta}{1-\beta}} + \frac{E_0}{2} \sqrt{\frac{1-\beta}{1+\beta}} \\ &= \gamma(u)E_0 \end{aligned} \quad (۴-۱۴۶)$$

که در آن $\beta = u/c$ می باشد. بنابراین، در چارچوب S ، انرژی ذره اولیه برابر $E_0 \gamma(u)$ خواهد بود.

حال، می توان با استفاده از اصل تناظر یا همخوانی، انرژی E_0 را برحسب m_0 به دست آورد. در نتیجه، همان طور که می دانیم، براساس این اصل، روابط نسبیتی در حد سرعت های معمولی یا غیر نسبیتی، باید به روابط مشابه کلاسیکی یا نیوتنی آنها، تبدیل گردند. بنابراین، در چارچوب S ، اختلاف انرژی ذره در حال سکون و ذره ای که با سرعت u حرکت می کند، برابر

$$\Delta E = \gamma(u) E_0 - E_0 \quad (۴-۱۴۷)$$

می باشد. این اختلاف انرژی در حالت غیر نسبیتی؛ یعنی هنگامی که $u \ll c$ است، باید به انرژی جنبشی کلاسیکی $\frac{1}{2} m_0 u^2$ تبدیل گردد. بنابراین، داریم

$$\begin{aligned} \Delta E &= \frac{E_0}{\sqrt{1-\beta^2}} - E_0 \\ &\simeq E_0 (1 + \frac{1}{2} \beta^2 + \dots) - E_0 \end{aligned} \quad (۴-۱۴۸)$$

$$\simeq \left(\frac{E_0}{c^2}\right) \left(\frac{u^2}{2}\right)$$

در نتیجه، طبق اصل همخوانی، باید داشته باشیم:

$$\left(\frac{E_0}{c^2}\right) \left(\frac{u^2}{2}\right) \simeq \frac{1}{2} m_0 u^2 \quad (۴-۱۴۹)$$

از طرف دیگر، با توجه به رابطه (۴-۵۶) مقدار E_0 برابر $m_0 c^2$ می باشد. حال با جایگذاری مقدار E_0 در رابطه (۴-۱۴۶)، رابطه انرژی برای یک ذره در نسبیت، به صورت

$$E = \gamma(u) E_0 = \gamma(u) m_0 c^2 \quad (۴-۱۵۰)$$

به دست می آید.

۴ - ۸ - ۲: تکانه نسبیتی یک ذره

اکنون، برای به دست آوردن رابطه $p = \gamma(u) m_0 u$ ، برای تکانه یک ذره، می توان از روشی مشابه روش قبل استفاده کرد. در اینجا نیز فرض می کنیم که در چارچوب سکون ذره، یعنی S' ، تکانه کل ذره، قبل از واپاشی برابر صفر باشد. براساس قانون پایستگی تکانه، بعد از

وایشی ذره و تبدیل آن به دو فوتون، باید تکانه کل فوتونها برابر صفر گردد. در نتیجه، تکانه فوتونهای ایجاد شده باید برابر و در خلاف جهت هم باشند. در این صورت، می توان تکانه فوتونها را در چارچوب سکون ذره، مساوی و برابر $p_0/2$ در نظر گرفت. حال، مانند قبل این وایشی را ازدید ناظر S که با سرعت نسبی u ، در خلاف جهت محور x' حرکت می کند، مورد بررسی قرار می دهیم. همان طور که می دانیم، تکانه یک فوتون با رابطه $E = pc$ یا $p = E/c = hf/c$ تعریف می شود. بنابراین، می توان با استفاده از اثر انتقال دوپلری، یعنی روابط (۲-۲۹۳) و (۲-۲۹۴)، تکانه کل فوتونها را در چارچوب S ، به دست آورد. در نتیجه

$$\begin{aligned} p &= \frac{p_0}{2} \sqrt{\frac{1+\beta}{1-\beta}} - \frac{p_0}{2} \sqrt{\frac{1-\beta}{1+\beta}} \\ &= \gamma(u) p_0 \left(\frac{u}{c}\right) \\ &= \gamma(u) p_0 \beta \end{aligned} \quad (۴-۱۵۱)$$

خواهد بود. بنابراین، با توجه به رابطه (۴-۱۵۱)، در چارچوب S ، با در نظر گرفتن قانون پایستگی تکانه، مقدار $p_0 \gamma(u) \beta$ ، تکانه ذره ای است که جرم سکون آن برابر m_0 بوده و با سرعت u حرکت می کند. در اینجا نیز می توان با استفاده از اصل همخوانی، تکانه p_0 ذره را بر حسب m_0 به دست آورد. بر اساس این اصل، در حد سرعتهای غیر نسبیتی، یعنی $u \ll c$ ، تکانه نسبیتی ذره باید به رابطه مشابه نیوتنی یا غیر نسبیتی آن تبدیل شود. در این صورت

$$\begin{aligned} p &= p_0 \left[\frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} \right] \beta \\ &= p_0 \left[1 + \frac{1}{2} \beta^2 + \dots \right] \beta \\ &= p_0 \beta \end{aligned} \quad (۴-۱۵۲)$$

به دست می آید. از طرف دیگر، این مقدار بر اساس اصل همخوانی، باید برابر تکانه غیر نسبیتی $p = m_0 u$ باشد. در این صورت، $p_0 = m_0 c$ خواهد بود. اکنون، با جایگذاری مقدار p_0 در رابطه (۴-۱۵۱)، می توان رابطه

$$\begin{aligned} p &= p_0 \gamma(u) \frac{u}{c} \\ &= (m_0 c) \gamma(u) \left(\frac{u}{c}\right) \\ &= m_0 \gamma(u) u \end{aligned} \quad (۴-۱۵۳)$$

را برای تکانه نسبیتی یک ذره به دست می آورد.

مثال ۴ - ۴: فرض کنید که در چارچوب S ، فوتونی با بسامد f_0 به آینه ای که با سرعت v به سمت آن در حرکت است، تابیده شود. حال، اگر راستای حرکت فوتون عمود بر سطح آینه باشد، در این صورت، تکانه منتقل شده به آینه را در دو چارچوب S و S' (چارچوب سکون آینه) به دست آورید.

جواب: ابتدا اندازه تکانه منتقل شده به آینه را در چارچوب S' به دست

می آوریم. در این چارچوب، تغییر تکانه فوتون، برابر

$$\Delta \vec{p} = \vec{p}' - (-\vec{p}') = 2\vec{p}' \quad (154-4)$$

بنابراین، اندازه تغییر تکانه منتقل شده به آینه برابر

$$\Delta p' = 2p' = 2 \frac{E'}{c} \quad (155-4)$$

که با استفاده از رابطه (۴-۱۳۵)، خواهیم داشت:

$$\Delta p' = 2h \frac{f'}{c} = 2 \frac{hf_0}{c} \sqrt{\frac{1+\beta}{1-\beta}} \quad (156-4)$$

در رابطه فوق از پدیده دوپلر، درحالتی که چشمه به آینه یا گیرنده ساکن نزدیک می شود، استفاده شده است. در چارچوب S آینه با سرعت v حرکت می کند. بنابراین، در این چارچوب می توان از نتیجه مثال ۲-۳۰، یعنی رابطه (۲-۳۱۸) استفاده کرد. در این حالت بسامد نور فرودی بر آینه برابر f_0 و بسامد نوری که باز می تابد، برابر f است. در نتیجه، می توان نوشت:

$$f = f_0 \frac{1+\beta}{1-\beta} \quad (157-4)$$

و تغییر تکانه آینه برابر

$$\Delta p = |\vec{p}_r - \vec{p}_i| = \frac{hf}{c} + \frac{hf_0}{c} \quad (158-4)$$

می باشد که با جایگذاری مقدار f از رابطه (۴-۱۵۷) در (۴-۱۵۸)، می توان به دست آورد:

$$\Delta p = \frac{2hf_0/c}{1-\beta} \quad (159-4)$$

۴ - ۹ : سیستم یکاها در نسبیت

روابطی که برای انرژی و تکانه در نسبیت، برای یک ذره به دست آمد، ما را به یک سیستم واحد مناسب هدایت می کنند. می دانیم که ضریب γ در تبدیلات لورنتس کمیتی بدون بعد و یک عدد مثبت حقیقی بوده و در بازه $1 \leq \gamma < \infty$ قرار می گیرد. از طرف دیگر، با تعریف $u = \beta c$ برای سرعت یک ذره، β نیز که کمیتی بدون بعد می باشد، در محدوده $0 \leq \beta \leq 1$ قرار می گیرد. درواقع، با این تعریف، می توان همه سرعتها را به صورت ضربی از c به دست آورد.

در فیزیک کلاسیک، برای اندازه گیری کمیت های جرم و انرژی دو واحد جداگانه کیلوگرم و ژول مورد استفاده قرار می گیرند. در صورتی که در فیزیک نسبیتی، می توان با استفاده از رابطه $E = mc^2$ ، اندازه این دو کمیت را با واحدی یکسان بیان نمود. در نسبیت یا به طور کلی در فیزیک انرژی های بالا، معمولاً از واحد الکترون-ولت (eV) برای اندازه گیری انرژی یا جرم استفاده می شود. یک الکترون-ولت، طبق تعریف، انرژی پتانسیل یک الکترون است، هنگامی که در اختلاف پتانسیل یک ولت به اندازه یک مترجابه جا شود. با استفاده از رابطه $U = q\Delta V$ ، می توان نوشت، $1eV = (1/6 \times 10^{-19} C)(1V)$. همچنین، با توجه به اینکه $1V = 1J/C$ است، در نتیجه می توان نوشت:

$$1eV = (1/6.022 \times 10^{-19} C)(1 \frac{J}{C}) = 1/6.022 \times 10^{-19} J \quad (160-4)$$

حال، اگر انرژی سکون پروتون را برحسب ژول محاسبه نماییم، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} E_p &= m_0 p c^2 = (1/67 \times 10^{-27} kg)(3 \times 10^8 m/s)^2 \\ &= 1/5 \times 10^{-10} J \end{aligned} \quad (161-4)$$

بنابراین، انرژی سکون پروتون برحسب eV ، با استفاده از رابطه تبدیلی (۱۶۰-۴)، برابر

$$E_p = 938 \times 10^6 eV = 938 MeV \quad (162-4)$$

به دست می آید. به همین ترتیب، انرژی سکون ذرات دیگر مانند، الکترون و نوترون به ترتیب برابر $E_e = 0.511 MeV$ و $E_n = 939/6 MeV$ خواهند بود.

از طرف دیگر، فیزیکدانهای ذرات بنیادی، معمولاً جرم را نیز برحسب واحد انرژی،

یعنی eV بیان می کنند و مثلاً می گویند جرم سکون یک پروتون برابر $938 MeV$ است. البته، ممکن است این روش برای بیان واحد جرم برحسب انرژی چندان جالب نباشد؛ زیرا واحد جرم و انرژی با هم برابر نیستند. اما باید توجه داشت که منظور آنها از این بیان، این است که اگر انرژی سکون یک ذره را داشته باشیم، می توان با تقسیم آن بر c^2 ، جرم آن را برحسب کیلوگرم به دست آورد. بنابراین، ارتباط بین واحدهای جرم و انرژی را می توان به صورت

$$1 MeV/c^2 = 1/783 \times 10^{-30} kg \quad (163-4)$$

بیان کرد. همچنین، با توجه به رابطه (۱۶۳-۴)، می توان دریافت که چرا بیان جرم به صورت ظاهری، برحسب واحد انرژی مناسبتر است. همچنین، در این سیستم با در نظر گرفتن رابطه $u = E/p$ ، برای اندازه گیری کمیت تکانه، از واحد eV/c استفاده می شود؛ زیرا

$$p = \frac{E}{u} = \frac{E}{\beta c} \quad (164-4)$$

می باشد. بنابراین، الکترونی که با سرعت $u = 0.866c$ حرکت می کند، دارای انرژی

$$E = m_0 \gamma(v) c^2 = 1.022 MeV \quad (165-4)$$

و تکانه

$$p = \frac{1.022 MeV}{0.866c} = 1.18 \frac{MeV}{c} \quad (166-4)$$

خواهد بود.

۴ - ۱۰: چارچوب مرکز تکانه

برای تعریف چارچوب مرکز تکانه^۱ یا S_{com} ، ابتدا یک سیستم N ذره ای را در نظر می گیریم. انرژی و تکانه کل این سیستم را در چارچوب آزمایشگاه یا S ، می توان با استفاده از روابط

$$\vec{P} = \sum_{i=1}^N \vec{p}_i \quad (167-4)$$

و

$$E = \sum_{i=1}^N e_i = \sum_{i=1}^N m_i c^2 = M c^2 \quad (168-4)$$

تعیین نمود. در روابط فوق \vec{p}_i و e_i به ترتیب، تکانه و انرژی هر کدام از ذرات سیستم می باشند. در اینجا از برهم کنش بین ذرات سیستم با صرف نظر می شود. از طرف دیگر، می دانیم که تبدیلات لورنتس تکانه و انرژی، یعنی روابط (۴-۱۰۱) خطی می باشند. در نتیجه، می توان از این روابط، برای تبدیل تکانه و انرژی کل ذرات سیستم از چارچوب S ، به چارچوبی دیگر مانند S_{com} ، استفاده کرد. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned}P'_x &= \gamma(v) [P_x - vE/c^2] \\P'_y &= P_y \\P'_z &= P_z \\E' &= \gamma(v) [E - vP]\end{aligned}\quad (۴-۱۶۹)$$

اکنون، می توان حالتی را در نظر گرفت که تکانه کل سیستم، در چارچوب S ، موازی سرعت نسبی دو چارچوب باشد. به عبارت دیگر، فرض می کنیم P_y و P_z برابر صفر باشند. حال، با این ساده سازی می توان سرعت نسبی چارچوب S_{com} را طوری به دست آورد که در آن چارچوب، تکانه کل ذرات سیستم برابر صفر گردد. برای این منظور، کافی است که در روابط (۴-۱۶۹)، P'_x را که برابر تکانه کل سیستم در چارچوب S_{com} می باشد، برابر صفر قرار دهیم. بنابراین، خواهیم داشت:

$$\gamma(v) [P_x - vE/c^2] = 0 \quad (۴-۱۷۰)$$

که در این صورت، سرعت نسبی چارچوب مرکز تکانه به صورت

$$v = v_{com} = \frac{c^2 P_x}{E} \quad (۴-۱۷۱)$$

به دست می آید. حال، با فرض اینکه تکانه کل در چارچوب S ، در راستای محور x می باشد. و با توجه به رابطه (۴-۱۶۸)، می توان نوشت:

$$v_{com} = \frac{P_{tot}}{M} \quad (۴-۱۷۲)$$

که در آن M ، جرم نسبیتی کل سیستم است.

بنابراین، اگر ناظر یا چارچوبی دارای سرعت نسبی برابر v_{com} فوق باشد، در این صورت تکانه کل ذرات سیستم نسبت به آن ناظر یا چارچوب برابر صفر خواهد بود. طبق

تعریف، چنین چارچوبی را چارچوب مرکز تکانه می نامند. رابطه (۴-۱۷۱) را می توان مشابه رابطه (۴-۱۱۶) در نظر گرفت که برای یک ذره به دست آمده است.

در اینجا لازم است به دو نکته اشاره شود. نکته اول اینکه، در حالت نسبیتی نمی توان برای سیستمی از ذرات مرکز جرم تعریف کرد؛ زیرا جرم ذرات سیستم به سرعت ذرات آن بستگی دارد. بنابراین، سرعت v_{com} ، تعریف شده در رابطه (۴-۱۷۲) را می توان سرعت کل سیستم در نظر گرفت. از طرف دیگر، در نسبیت خاص، به جای چارچوب مرکز جرم که در مکانیک نیوتنی تعریف می گردد، چارچوب مرکز تکانه تعریف می شود و آن را می توان چارچوبی دانست که در آن تکانه کل ذرات سیستم برابر صفر است. همچنین، همان طور که می دانیم، در مکانیک نیوتنی، سرعت تعریف شده در رابطه (۴-۱۷۲)، به مرکز جرم سیستم ذرات نسبت داده می شود.

نکته دوم این است که در اینجا از برهم کنش بین ذرات سیستم صرف نظر شده است. به دلیل آن که اگر برهم کنش بین ذرات که به مکان نسبی آنها بستگی دارد، در نظر گرفته شود، ناسازگارهای جدی در نسبیت به وجود می آید؛ زیرا همان طور که قبلاً اشاره شد، قانون سوم نیوتن را نمی توان در همه موارد در نسبیت به کار برد. و این قانون تنها در موارد خاص، از جمله برای حالتی که نیروهای کنش و واکنش در یک مکان ظاهر شوند، دارای اعتبار می باشد. در غیر این صورت، به دلیل نسبی بودن همزمانی، ممکن است برهم کنش دو ذره در یک چارچوب همزمان باشد، اما در چارچوبهای دیگر این طور نباشد. بنابراین، مطالعه و بررسی حالتی که در آن مجبور به در نظر گرفتن برهم کنش بین ذرات می باشیم، باید از روشهای دیگری در نسبیت استفاده شود. در نسبیت، استفاده از چارچوب مرکز تکانه برای بررسی سیستم ذرات، مخصوصاً مسائل مربوط به برخورد ذرات بسیار مفید است که این موضوع در بخش بعد بررسی می شود.

در اینجا به عنوان مثال، می توان سیستمی متشکل از دو ذره را که در یک جهت حرکت می کنند، از نظر ناظر واقع در چارچوب مرکز تکانه مورد بررسی قرار داد. برای این منظور فرض کنید که دو ذره یکسان با جرم سکون m_0 ، و سرعت u_1 و u_2 ، در امتداد محور x چارچوب S ، در یک جهت حرکت کنند. بنابراین، تکانه کل ذرات در این چارچوب، برابر

$$P = p_1 + p_2 = m_1 u_1 + m_2 u_2 \quad (4-173)$$

خواهد بود که در آن m_1 و m_2 ، جرم نسبیتی ذرات می باشند. همچنین تکانه کل ذرات در چارچوب مرکز تکانه، یعنی S_{com} ، برابر

$$P_{com} = p_{1com} + p_{2com} \quad (174-4)$$

می باشد. از طرف دیگر می دانیم، در این چارچوب، تکانه کل برابر صفر است. در نتیجه، می بایستی $p_{1com} = -p_{2com}$ باشد. به عبارت دیگر، در چارچوب مرکز تکانه، دو ذره با تکانه یکسان، اما در خلاف جهت یکدیگر حرکت می کنند. علاوه بر این، با توجه به تعریف تکانه یک ذره، یعنی $p = \gamma(u)m_0 u$ ، و شرط یکسان بودن جرم سکون ذرات، می توان نتیجه گرفت که سرعت ذرات نیز با هم برابر بوده و در خلاف جهت هم می باشد. بنابراین، اگر فرض کنیم که سرعت ذرات در چارچوب مرکز تکانه، برابر u' و $-u'$ باشند، در این صورت با استفاده از تبدیلات لورنتس سرعت، خواهیم داشت:

$$u_1 = \frac{u' + v_{com}}{1 + u'v_{com}/c^2} \quad (175-4)$$

و

$$u_2 = \frac{-u' + v_{com}}{1 - u'v_{com}/c^2} \quad (176-4)$$

اکنون، می توان روابط (۱۷۵-۴) و (۱۷۶-۴) را به شکل

$$u_1 = v_{com} + \frac{u'(1 - v_{com}^2/c^2)}{1 + u'v_{com}/c^2} \quad (177-4)$$

و

$$u_2 = v_{com} - \frac{u'(1 - v_{com}^2/c^2)}{1 - u'v_{com}/c^2} \quad (178-4)$$

نوشت. حال، با جایگذاری u_1 و u_2 از روابط فوق در رابطه (۱۷۳-۴)، می توان تکانه کل ذرات را در چارچوب S به دست آورد. در نتیجه، داریم:

$$P = m_1 u_1 + m_2 u_2 = (m_1 + m_2) v_{com} + u'(1 - v_{com}^2/c^2) \left[\left(\frac{m_1}{1 + u'v_{com}/c^2} \right) - \left(\frac{m_2}{1 - u'v_{com}/c^2} \right) \right] \quad (179-4)$$

اکنون، با جایگذاری m_1 و m_2 ، برحسب مقادیرشان، یعنی $m_1 = \gamma(u_1)m_0$ و $m_2 = \gamma(u_2)m_0$ در رابطه (۴-۱۷۹)، داریم:

$$P = (m_1 + m_2)v_{com} + m_0 u' (1 - v_{com}^2/c^2) \times \left(\frac{\gamma(u_1)}{(1 + u'v_{com}/c^2)} - \frac{\gamma(u_2)}{(1 - u'v_{com}/c^2)} \right) \quad (4-180)$$

حال، اگر مقادیر u_1 و u_2 را از روابط (۴-۱۷۵) و (۴-۱۷۶) در رابطه (۴-۱۸۰) قرار دهیم، می توان نشان داد که دو جمله داخل کروشه، در رابطه (۴-۱۸۰) با هم برابر بوده و در نتیجه تفاضل آنها برابر صفر می شود. در این حالت، رابطه (۴-۱۸۰) در نهایت به صورت

$$P = (m_1 + m_2)v_{com} \quad (4-181)$$

به دست می آید. بالاخره سرعت چارچوب مرکز تکانه، برای این سیستم دو ذره ای برابر

$$v_{com} = \frac{P}{m_1 + m_2} = \frac{P}{M} \quad (4-182)$$

خواهد بود که درواقع، همان رابطه (۴-۱۷۲) می باشد.

بنابراین، سرعت چارچوب مرکز تکانه و همین طور سرعت چارچوب مرکز جرم، نسبت به چارچوب آزمایشگاه، درنسبیت و مکانیک نیوتنی از روابط مشابهی به دست می آیند. که البته این سرعت در نسبیت، به کل سیستم نسبت داده می شود. درحالی که درمکانیک نیوتنی، این سرعت را به مرکز جرم سیستم نسبت می دهند.

یکی از مزایای استفاده از چارچوب مرکز تکانه، این است که بعضی از مسائل مربوط به برخورد یا برهم کنش ذرات را که در چارچوب آزمایشگاه، بررسی و محاسبه آنها مشکل است، می توان به راحتی در این چارچوب بررسی کرده و پس از آن می توان نتایج به دست آمده را از طریق تبدیلات لورنتس به چارچوب آزمایشگاه منتقل کرد.

در پایان، می توان رابطه (۴-۱۱۳) را در چارچوب مرکز تکانه نوشت. در این صورت، اگر

این رابطه در دو چارچوب آزمایشگاه یا S و چارچوب S_{com} نوشته شود، خواهیم داشت:

$$\left(\frac{E}{c}\right)^2 - p^2 = \left(\frac{E_{com}}{c}\right)^2 - p_{com}^2 \quad (4-183)$$

اما می دانیم که در چارچوب S_{com} ، تکانه کل، یعنی p_{com} برابر صفر است. در نتیجه رابطه

(۴-۱۱۳)، در این حالت به صورت زیر نوشته می شود.

$$(E/c + m_0 c)^2 - p^2 = \left(\frac{E_{com}}{c}\right)^2 \quad (۴-۱۸۴)$$

مثال ۴ - ۵: نشان دهید که یک کوانتم یا فوتون γ ، تنها در صورتی امکان دارد، بر اثر واپاشی به یک زوج الکترون و پوزیترون تبدیل شود که فرایند واپاشی در کنار یک ذره با جرم سکون مخالف صفر روی دهد. همچنین، انرژی آستانه برای ایجاد زوج الکترون - پوزیترون را به دست آورید.

جواب: برای به دست آوردن جواب، می توان از کمیت ناوردای $E^2 - c^2 p^2$ که با رابطه (۴-۱۱۴) تعریف شده است، استفاده کرد. برای این منظور، مقدار این کمیت ناوردا را قبل از برهم کنش فوتون با ذره ای با جرم سکون m_0 ، در چارچوب آزمایشگاه یا S ، و قبل از برهم کنش در چارچوب S_{com} می نویسیم. البته، فرض می کنیم که در چارچوب S_{com} ذرات در آستانه واکنش باشند. در این صورت، خواهیم داشت:

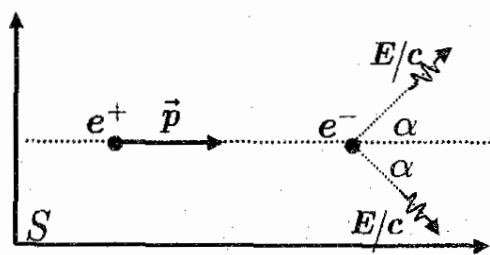
$$(E + m_0 c^2)^2 - p^2 c^2 = (m_0 + 2m_e)^2 c^4 \quad (۴-۱۸۵)$$

که در آن $p = E/c$ می باشد. حال، با توجه به رابطه (۴-۱۸۵)، اگر m_0 را برابر صفردر نظر بگیریم، در این حالت، تساوی فوق ناممکن خواهد بود. همچنین، از رابطه (۴-۱۸۵) می توان انرژی فوتون γ را به صورت

$$E = 2m_e \left(1 + \frac{m_e}{m_0}\right) c^2 \quad (۴-۱۸۶)$$

به دست آورد. بنابراین، برای اینکه فوتون γ به یک زوج الکترون و پوزیترون تبدیل شود، باید فرایند واپاشی در حضور ذره ای با جرم سکون مخالف صفر، انجام پذیرد. همچنین، انرژی فوتون حداقل باید برابر مقدار E داده شده در رابطه (۴-۱۸۶) باشد.

مثال ۴ - ۶: اکنون، حالت عکس مثال قبل را در نظر بگیرید. یعنی فرض کنید که یک پوزیترون که دارای انرژی جنبشی k است، با الکترون ساکنی برخورد کند و بر اثر این برهم کنش دو فوتون γ با انرژی های یکسان ایجاد شود. در این صورت، زاویه بین راستای حرکت



دو فوتون γ ی ایجاد شده چقدر خواهد بود؟

جواب: با توجه به شکل (۴-۷)، قانون

پایستگی انرژی را می توان به صورت

$$k + 2m_0 c^2 = 2E \quad (۴-۱۸۷)$$

شکل (۴-۷): نابودی زوج الکترون - پوزیترون

نوشت. همچنین، قانون پایستگی تکانه در راستای محور x را نیز می توان با رابطه

$$p = 2 \frac{E}{c} \cos \alpha \quad (۴-۱۸۸)$$

بیان کرد. در روابط فوق p تکانه پوزیترون، m_0 جرم سکون الکترون و پوزیترون، E

انرژی فوتون و E/c تکانه آن می باشد. از طرف دیگر، برای پوزیترون می توان نوشت:

$$(k + m_0 c^2)^2 = p^2 c^2 + (m_0 c^2)^2 \quad (۴-۱۸۹)$$

حال، با جایگذاری مقدار p از رابطه (۴-۱۸۸) در رابطه (۴-۱۸۹)، خواهیم داشت:

$$(k + m_0 c^2)^2 = \left(2 \frac{E}{c} \cos \alpha\right)^2 c^2 + (m_0 c^2)^2 \quad (۴-۱۹۰)$$

و با حذف مقدار E از روابط (۴-۱۸۷) و (۴-۱۹۰) می توان به دست آورد:

$$\cos \alpha = \frac{1}{\sqrt{1 + (2m_0 c^2 / k)}} \quad (۴-۱۹۱)$$

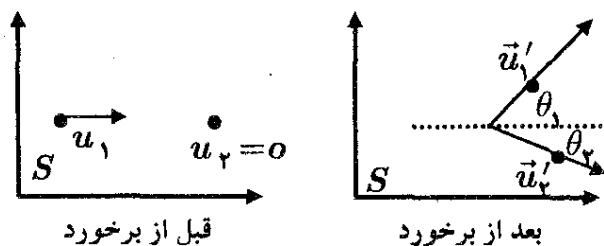
۴-۱۱: برخورد ذرات

اکنون، بعد از آشنایی با چارچوب مرکز تکانه و همین طور قوانین پایستگی انرژی و تکانه، می توان مسأله برخورد ذرات یا برهم کنش آنها را در نسبیت مطرح نمود. همان طور که قبلاً اشاره گردید، به علت آنکه جرم ذرات به سرعت آنها بستگی دارد، استفاده از چارچوب مرجع مرکز جرم در نسبیت، بی مورد می باشد و باید به جای آن از چارچوب مرکز تکانه استفاده کرد. با این کار می توان مسأله بررسی برخورد ذرات را که ممکن است در چارچوب آزمایشگاه پیچیده باشد، در چارچوب مرکز تکانه به شکل ساده تری بررسی کرد. و سپس با استفاده از تبدیلات لورنتس، روابط و نتایج به دست آمده را به چارچوب آزمایشگاه S ، منتقل نمود.

در مکانیک نیوتنی، معمولاً برخورد ذرات را به دو دسته تقسیم می کنند. برخوردهای

کشسان و نا کشسان. در برخوردهای کشسان، قانون پایستگی تکانه و همین طور پایستگی انرژی جنبشی برقرار می باشد. اما در برخوردهای ناکشسان، فقط قانون پایستگی تکانه برقرار است. در اینگونه برخوردها ممکن است، بخشی یا تمام انرژی جنبشی ذرات در حین برخورد به گرما یا به انواع دیگر انرژی تبدیل گردد. اما در مکانیک نسبیتی تفاوتی بین برخوردهای کشسان و ناکشسان وجود ندارد؛ زیرا همان طور که قبلاً اشاره شد، با تعریف کمیّتی واحد به نام چاربردار انرژی-تکانه، آنچه در برخوردها باید مورد بررسی قرار گیرد، پایستگی چاربردار انرژی-تکانه است. یا به عبارت دیگر، برقراری رابطه (۴-۱۲۱) در برهم کنش یا برخورد ذرات می باشد.

برای روشن شدن مطلب، می توان برخورد دو ذره را از نظر ناظرهای واقع در



چارچوب S و S_{com} ، بررسی کرد. برای این منظور فرض کنید که مطابق شکل (۴-۸)، ذره ای با جرم سکون m_2 در چارچوب S

ساکن باشد. و ذره دیگری با جرم سکون m_1 شکل (۴-۸): برخورد ذرات در چارچوب S

و سرعت $(u_1, 0, 0)$ ، با آن برخورد کند. در این چارچوب ذرات پس از برخورد، تحت زوایای θ_1 و θ_2 ، نسبت به مسیر اولیه ذره فرودی یا ذره ۱، پراکنده می گردند. همان طور که می دانیم، در چارچوب S_{com} ، تکانه کل برابر صفر می باشد. یعنی $\vec{p}_{1com} = -\vec{p}_{2com}$ است. همچنین، باید دقت نمود که در اینجا، برخلاف موردی که قبلاً بررسی شد، سرعت ذرات نمی تواند با یکدیگر برابر باشند؛ زیرا جرم سکون ذرات برابر نیستند. حال، اگر فرض کنیم که سرعت چارچوب S_{com} ، نسبت به چارچوب S ، برابر v_{com} باشد، در این صورت، می توان سرعت ذرات را در چارچوب S_{com} به دست آورد. بنابراین، اگر سرعت ذرات را در این چارچوب با u_{1c} و u_{2c} نمایش دهیم، خواهیم داشت:

$$u_{1c} = \frac{u_1 - v_{com}}{1 - u_1 v_{com} / c^2} \quad (۴-۱۹۲)$$

و

$$\begin{aligned} u_{2c} &= \frac{u_2 - v_{com}}{1 - u_2 v_{com} / c^2} \\ &= \frac{0 - v_{com}}{1 - 0} = -v_{com} \end{aligned} \quad (۴-۱۹۳)$$

در نتیجه، با توجه به (۴-۱۹۳)، در چارچوب S_{com} ، ذره ۲ ساکن نبوده و با سرعت u_{2c} حرکت می‌کند. همچنین، با توجه به این رابطه، سرعت نسبی دو چارچوب نیز برابر $v_{com} = -u_{2c}$ خواهد بود. بنابراین، چارچوب S_{com} ، با سرعتی برابر u_{2c} و دقیقاً در جهت حرکت اولیه ذره ۱ (ذره فرودی در S) حرکت می‌کند. از طرف دیگر، در S_{com} داریم:

$$p_{1com} = p_{2com} \quad (۴-۱۹۴)$$

یا

$$m_{o1} c \beta_{1c} \gamma(\beta_{1c}) = m_{o2} c \beta_{2c} \gamma(\beta_{2c}) \quad (۴-۱۹۵)$$

اکنون با استفاده از تبدیلات لورنتس، می‌توان به دست آورد:

$$p_{1com} = \gamma(u_{2c}) \left[p_1 - \frac{u_{2c}}{c^2} E_1 \right] \quad (۴-۱۹۶)$$

همچنین، با توجه به اینکه v_{com} برابر u_{2c} بوده و در جهت u_1 می‌باشد، خواهیم داشت:

$$p_{1com} = \gamma(v_{com}) \left[p_1 - \frac{v_{com}}{c^2} E_1 \right] \quad (۴-۱۹۷)$$

که با در نظر گرفتن رابطه (۴-۱۹۴)، می‌توان نوشت:

$$p_{2com} = \gamma(v_{com}) \left[p_1 - \frac{v_{com}}{c^2} E_1 \right] \quad (۴-۱۹۸)$$

در روابط فوق $p_1 = m_{o1} u_1 \gamma(u_1)$ و $E_1 = m_{o1} \gamma(u_1) c^2$ می‌باشند. همچنین روابط (۴-۱۹۷) و (۴-۱۹۸) را می‌توان به صورت

$$m_{o1} \gamma(\beta_{1c}) c \beta_{1c} = \gamma(u_{2c}) [m_{o1} c \beta_1 \gamma(\beta_1) - u_{2c} m_{o1} \gamma(\beta_1)] \quad (۴-۱۹۹)$$

و

$$m_{o2} \gamma(\beta_{2c}) c \beta_{2c} = \gamma(u_{2c}) [m_{o1} c \beta_1 \gamma(\beta_1) - u_{2c} m_{o1} \gamma(\beta_1)] \quad (۴-۲۰۰)$$

نیز نوشت. در این صورت، با استفاده از رابطه $\beta \gamma = \sqrt{\gamma^2 - 1}$ ، می‌توان روابط (۴-۱۹۹) و (۴-۲۰۰) را به شکل

$$m_{o1} c \sqrt{\gamma^2(\beta_{1c}) - 1} = m_{o1} c [\gamma(\beta_{2c}) \sqrt{\gamma^2(\beta_1) - 1} - \gamma(\beta_1) \sqrt{\gamma^2(\beta_{2c}) - 1}] \quad (۴-۲۰۱)$$

$$m_{o_2} c \sqrt{\gamma^2(\beta_{2c}) - 1} = m_{o_1} c [\gamma(\beta_{2c}) \sqrt{\gamma^2(\beta_1) - 1} - \gamma(\beta_1) \sqrt{\gamma^2(\beta_{2c}) - 1}] \quad (202-4)$$

نوشت. حال، اگر از روابط (۲۰۱-۴) و (۲۰۱-۴)؛ $\gamma(\beta_{1c})$ و $\gamma(\beta_{2c})$ را بر حسب $\gamma(\beta_1)$ به دست آوریم، خواهیم داشت:

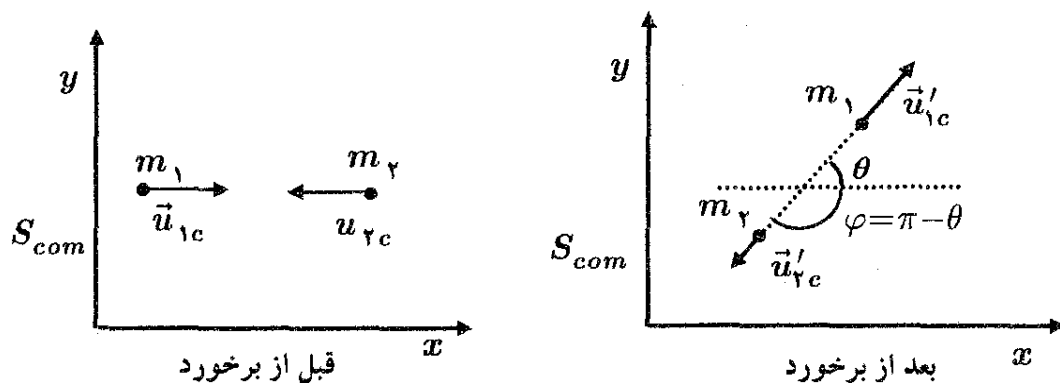
$$\gamma(\beta_{1c}) = \frac{\gamma(\beta_1) + m_{o_1}/m_{o_2}}{\sqrt{1 + 2\gamma(\beta_1)(m_{o_1}/m_{o_2}) + (m_{o_1}/m_{o_2})^2}} \quad (203-4)$$

و همچنین $\gamma(\beta_{2c})$ نیز، برابر

$$\gamma(\beta_{2c}) = \frac{\gamma(\beta_1) + m_{o_2}/m_{o_1}}{\sqrt{1 + 2\gamma(\beta_1)(m_{o_1}/m_{o_2}) + (m_{o_1}/m_{o_2})^2}} \quad (204-4)$$

به دست می آید. در نتیجه، با داشتن مقادیر $\gamma(\beta_{1c})$ و $\gamma(\beta_{2c})$ ، تکانه ذرات در چارچوب S_{com} به طور کامل معین می شوند.

در چارچوب S_{com} ، برخورد دو ذره با توجه به رابطه (۱۹۴-۴) دارای تقارن کامل می باشد. در این چارچوب، با توجه به شکل (۹-۴)، دو ذره قبل و بعد از برخورد، در خلاف جهت یکدیگر حرکت می کنند. همچنین، به راحتی می توان نشان داد که u_{1c} و u_{2c} به ترتیب، برابر u'_{1c} و u'_{2c} می باشند. یا معادل آنها، $p_{1c} = p'_{1c}$ و $p_{2c} = p'_{2c}$ خواهند بود. بنابراین، در چارچوب S_{com} ، اندازه تکانه ذرات، قبل و بعد از برخورد با هم برابر بوده و در خلاف جهت یکدیگر می باشند.



شکل (۹-۴): برخورد دو ذره در چارچوب مرکز تکانه

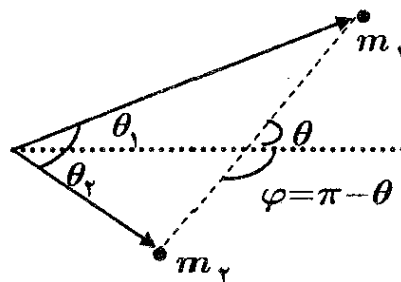
اکنون، با توجه به شکل (۹-۴)، اگر زاویه پراکندگی را در این چارچوب برابر θ در نظر بگیریم. در این صورت، تکانه ذرات را بعد از برخورد، در چارچوب مرکز تکانه می توان با روابط

$$\begin{aligned}
 \vec{p}'_{1c} &= m_1 \vec{u}'_{1c} = m_1 u'_{1c} \cos\theta \vec{i} + m_1 u'_{1c} \sin\theta \vec{j} \\
 &= p'_{1c} \cos\theta \vec{i} + p'_{1c} \sin\theta \vec{j} \\
 &= p_{1c} \cos\theta \vec{i} + p_{1c} \sin\theta \vec{j}
 \end{aligned} \quad (205-4)$$

و

$$\begin{aligned}
 \vec{p}'_{2c} &= m_2 \vec{u}'_{2c} = -m_2 u'_{2c} \cos\theta \vec{i} - m_2 u'_{2c} \sin\theta \vec{j} \\
 &= -p'_{2c} \cos\theta \vec{i} - p'_{2c} \sin\theta \vec{j} \\
 &= -p_{2c} \cos\theta \vec{i} - p_{2c} \sin\theta \vec{j}
 \end{aligned} \quad (206-4)$$

بیان کرد. حال، می توان با توجه به شکل (۴-۱۰)، ارتباط بین زوایای پراکندگی را در دو چارچوب به دست آورد.



شکل (۴-۱۰): زوایای پراکندگی در چارچوبهای S و S_{com}

برای این منظور، می توان با استفاده از تبدیلات لورنتس، مؤلفه های تکانه ذرات را از چارچوب مرکز تکانه به چارچوب S منتقل نمود. در چارچوب S ، تکانه هر کدام از ذرات، دارای مؤلفه x و y می باشد. بنابراین، برای ذره ۱ می توان نوشت:

$$\begin{aligned}
 p_{1x} &= \gamma(u_{2c}) \left[p_{1cx} + \frac{u_{2c}}{c^2} E_{1c} \right] \\
 &= \gamma(\beta_{2c}) [m_{01} c \beta_{1c} \gamma(\beta_{1c}) \cos\theta + m_{01} c \beta_{2c} \gamma(\beta_{1c})] \\
 &= m_{01} c \gamma(\beta_{1c}) \gamma(\beta_{2c}) [\beta_{1c} \cos\theta + \beta_{2c}]
 \end{aligned} \quad (207-4)$$

همچنین، مؤلفه y تکانه ذره ۱ نیز برابر

$$p_{1y} = p_{1yc} = m_{01} c \beta_{1c} \gamma(\beta_{1c}) \sin\theta \quad (208-4)$$

می باشد. در نتیجه، زاویه پراکندگی ذره ۱، در چارچوب S ، با توجه به روابط (۴-۲۰۷) و (۴-۱۶۵) از رابطه

$$\tan\theta_1 = \frac{p_{1y}}{p_{1x}} = \frac{\sin\theta}{\gamma(\beta_{2c}) [\cos\theta + \beta_{2c}/\beta_{1c}]} \quad (209-4)$$

به دست می آید. همچنین، مؤلفه x تکانه ذره ۲ در چارچوب S ، برابر

$$\begin{aligned} p_{2x} &= \gamma(\beta_{2c}) \left[p_{2xc} + \frac{u_{2c}}{c^2} E_{2c} \right] \\ &= \gamma(\beta_{2c}) \left[-m_{02} c \beta_{2c} \gamma(\beta_{2c}) \cos\theta + m_{02} c \beta_{2c} \gamma(\beta_{2c}) \right] \quad (210-4) \\ &= m_{02} c \beta_{2c} \gamma^2(\beta_{2c}) [1 - \cos\theta] \end{aligned}$$

خواهد بود. حال مؤلفه y تکانه ذره ۲، نیز با توجه به (۲۰۶-۴) در همین چارچوب به صورت

$$p_{2y} = p_{2yc} = -m_{02} c \beta_{2c} \gamma(\beta_{2c}) \sin\theta \quad (211-4)$$

می باشد. در نتیجه، زاویه پراکندگی ذره ۲ در چارچوب S ، با در نظر گرفتن روابط (۲۱۰-۴) و (۱۶۸-۴)، از رابطه

$$\tan\theta_2 = \frac{p_{2y}}{p_{2x}} = -\frac{\sin\theta}{\gamma(\beta_{2c}) [1 - \cos\theta]} \quad (212-4)$$

به دست می آید.

اکنون، در اینجا به عنوان یک مورد خاص و جالب، می توان حالتی را در نظر گرفت که در آن جرم سکون ذرات با هم برابر باشند. در این صورت، $\gamma(\beta_{1c})$ و $\gamma(\beta_{2c})$ با توجه به روابط (۲۰۳-۴) و (۲۰۴-۴) به رابطه ساده زیر تبدیل می شوند.

$$\gamma(\beta_{1c}) = \gamma(\beta_{2c}) = \sqrt{\frac{1}{1 - \beta^2}} [1 + \gamma(\beta_1)] \quad (213-4)$$

همچنین، در این حالت، زوایای پراکندگی در چارچوب آزمایشگاه یا S ، با در نظر گرفتن روابط (۲۰۹-۴) و (۲۱۲-۴)، و همچنین، رابطه (۲۱۳-۴) از روابط

$$\tan\theta_1 = \sqrt{\frac{2}{1 + \gamma(\beta_1)}} \cdot \frac{\sin\theta}{1 + \cos\theta} \quad (214-4)$$

و

$$\tan\theta_2 = -\sqrt{\frac{2}{1 + \gamma(\beta_1)}} \cdot \frac{\sin\theta}{1 - \cos\theta} \quad (215-4)$$

به دست می آیند. حال، با ضرب طرفین روابط (۲۱۴-۴) و (۲۱۵-۴) در هم، می توان به رابطه

$$\tan\theta_1 \tan\theta_2 = -\frac{2}{1 + \gamma(\beta_1)} \quad (216-4)$$

رسید. از طرف دیگر، همان طور که می دانیم در مکانیک نیوتنی، دو ذره یکسان پس از

برخورد در دو راستای عمود بر یکدیگر پراکنده می شوند. برای بررسی این مطلب، کافی است رابطه (۴-۲۱۶) را برای حالت غیر نسبیتی در نظر بگیریم. برای این منظور، اگر در رابطه (۴-۲۱۶) ضریب $\gamma(\beta_1)$ به سمت یک میل کند، در این حالت نتیجه

$$\tan\theta_1 \tan\theta_2 = -1 \quad (4-217)$$

به دست می آید. بنابراین، در حالت غیر نسبیتی، با توجه به رابطه (۴-۲۱۷)، به نتیجه نیوتنی $\theta_1 + \theta_2 = \pi/2$ می رسیم. همچنین، از رابطه (۴-۲۱۶) می توان نتیجه گرفت که در حالت نسبیتی مجموع زوایای پراکندگی در چارچوب S ، یا آزمایشگاه کوچکتر از $\pi/2$ است.

مثال ۴ - ۷: فرض کنید که در چارچوب آزمایشگاه یا S ، ذره ای با جرم

سکون m_{o1} و سرعت \vec{u}_1 ، با ذره ای ساکن و جرم سکون m_{o2} برخورد کند.

الف: سرعت چارچوب مرکز تکانه دو ذره، یعنی \vec{v}_{com} را به دست آورید.

ب: سرعت ذره ۱ را در چارچوب مرکز تکانه، S_{com} محاسبه نمایید

جواب: الف: برای به دست آوردن سرعت چارچوب S_{com} ، می توان از رابطه

(۴-۱۷۱)، استفاده نمود. بنابراین، با توجه به اینکه در چارچوب S ، ذره ۲ ساکن است، می توان نوشت:

$$v_{com} = \frac{P}{E} c^2 = \frac{\gamma(u_1) m_{o1} u_1}{\gamma(u_1) m_{o1} c^2 + m_{o2} c^2} c^2 \quad (4-218)$$

یا

$$v_{com} = \frac{u_1 \gamma(u_1)}{\gamma(u_1) + (m_{o2}/m_{o1})} \quad (4-219)$$

یا

$$v_{com} = \frac{u_1}{1 + (m_{o2}/m_{o1}) \sqrt{1 - (u_1/c)^2}} \quad (4-220)$$

این رابطه نشان می دهد که سرعت نسبی دو چارچوب، یعنی v_{com} و سرعت u_1 در یک راستا می باشند.

ب: با استفاده از تبدیلات سرعت لورنتس، داریم

$$u_{1,com} = \frac{u_1 - v_{com}}{1 - (u_1 v_{com})/c^2} \quad (۲۲۱-۴)$$

حال، با جایگذاری مقدار v_{com} از رابطه (۲۱۹-۴) در رابطه (۲۲۱-۴) می توان به دست آورد:

$$u_{1,com} = \frac{u_1 (m_{o2}/m_{o1}) \sqrt{1 - (u_1/c)^2}}{1 - (\frac{v_{com}}{c})^2 + (m_{o2}/m_{o1}) \sqrt{1 - (v_{com}/c)^2}} \quad (۲۲۲-۴)$$

همچنین، به راحتی می توان نشان داد که سرعت ذره ۲، در این چارچوب؛ یعنی $u_{2,com}$ برابر $-v_{com}$ است. البته، این مطلب در بخش ۴-۱۱، اثبات شد. حال، اگر فرض کنیم که جرم سکون ذرات برابر باشند، در این صورت، روابط (۲۲۰-۴) و (۲۲۲-۴) به روابط

$$v_{com} = \frac{u_1}{1 + \sqrt{1 - (u_1/c)^2}} \quad (۲۲۳-۴)$$

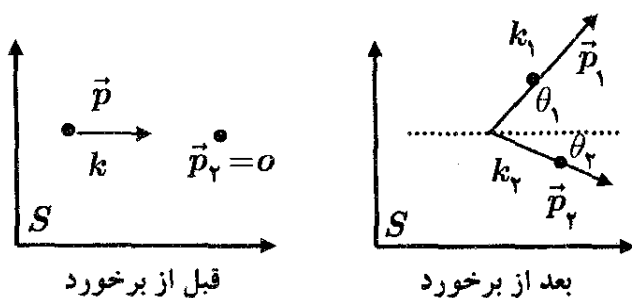
و

$$u_{1,com} = \frac{u_1 \sqrt{1 - (u_1/c)^2}}{1 - (\frac{v_{com}}{c})^2 + \sqrt{1 - (v_{com}/c)^2}} \quad (۲۲۴-۴)$$

تبدیل می شوند.

مثال ۴ - ۸: در مثال قبل، فرض کنید که دو ذره دارای جرم سکون یکسان باشند. حال،

اگر ذره فرودی دارای انرژی جنبشی k باشد و پس از برخورد، ذره فرودی تحت زاویه θ_1 و



شکل (۱۱-۴): برخورد ذرات در چارچوب S

ذره ساکن تحت زاویه θ_2 ، نسبت به راستای حرکت اولیه ذره فرودی منحرف شوند، در این صورت انرژی جنبشی ذرات را پس از برخورد در چارچوب آزمایشگاه به دست آورید.

جواب: با توجه به شکل (۱۱-۴)، می توان قوانین پایستگی انرژی و تکانه را برای این

برخورد به صورت:

$$(k + m_0 c^2) + m_0 c^2 = (k_1 + m_0 c^2) + (k_2 + m_0 c^2) \quad (۲۲۵-۴)$$

یا

$$k = k_1 + k_2 \quad (۲۲۶-۴)$$

و

$$\vec{p} = \vec{p}_1 + \vec{p}_2 \quad (۲۲۷-۴)$$

نوشت. در نتیجه، از رابطه (۲۲۷-۴) داریم:

$$p_2 = p - 2pp_1 \cos \theta_1 + p_1^2 \quad (۲۲۸-۴)$$

در روابط فوق p ، اندازه تکانه ذره فرودی قبل از برخورد، و p_1 و p_2 تکانه ذرات، بعد از برخورد می باشند. اندازه این تکانه ها با توجه به رابطه (۱۱۱-۴)، برابر

$$p^2 = \frac{1}{c^2} (k + m_0 c^2)^2 - m_0^2 c^2$$

$$p_1^2 = \frac{1}{c^2} (k_1 + m_0 c^2)^2 - m_0^2 c^2 \quad (۲۲۹-۴)$$

$$p_2^2 = \frac{1}{c^2} (k_2 + m_0 c^2)^2 - m_0^2 c^2$$

می باشند. اکنون، می توان مقادیر p ، p_1 و p_2 را از روابط (۲۲۹-۴) در (۲۲۸-۴) جایگذاری نموده و سپس اندازه k_2 را با در نظر گرفتن رابطه (۲۲۶-۴) در رابطه به دست آمده قرار داد که در این صورت، انرژی جنبشی ذره فرودی بعد از برخورد، برابر

$$k_1 = \frac{k \cos^2 \theta_1}{1 + (k/2m_0 c^2) \sin^2 \theta_1} \quad (۲۳۰-۴)$$

خواهد بود. همچنین، برای به دست آوردن اندازه انرژی جنبشی ذره دوم، می توان با روشی مشابه به نتیجه

$$k_2 = \frac{k \cos^2 \theta_2}{1 + (k/2m_0 c^2) \sin^2 \theta_2} \quad (۲۳۱-۴)$$

رسید.

مثال ۴ - ۹: در چارچوب آزمایشگاه دو ذره با جرم سکون m_0 و سرعت یکسان u به سمت یکدیگر حرکت می کنند. انرژی کل یکی از ذرات را در چارچوب سکون ذره دیگر

به دست آورید. همچنین، اگر $u = c\sqrt{2}/2$ باشد، انرژی کل ذره چقدر خواهد بود؟

جواب: برای به دست آوردن انرژی کل یکی از ذرات، در چارچوب سکون ذره

دیگر، باید سرعت آن را در چارچوب سکون ذره دیگر به دست آوریم. در این صورت، با

توجه به اینکه ذرات تنها در راستای محور x حرکت می کنند و مؤلفه های y و z سرعت

ذرات صفر است. در نتیجه، با استفاده از تبدیل لورنتس سرعت، داریم:

$$u'_x = \frac{u_x - v}{1 - vu_x/c^2} = \frac{-u - u}{1 + u^2/c^2} \quad (۲۳۲-۴)$$

یا

$$u'_x = \frac{-2u}{1 + \beta^2} \quad (۲۳۳-۴)$$

در نتیجه، انرژی کل یکی از ذرات در چارچوب سکون ذره دیگر، برابر

$$E' = m_0 \gamma(u'_x) c^2 = \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - (u'_x/c)^2}} \quad (۲۳۴-۴)$$

خواهد بود. اکنون، با جایگذاری مقدار u'_x از رابطه (۲۳۳-۴) در (۲۳۴-۴) خواهیم داشت:

$$E' = \frac{m_0 c^2 (1 + \beta^2)}{\sqrt{[(1 + \beta^2)^2 - 4\beta^2]}} \quad (۲۳۵-۴)$$

یا

$$E' = \frac{m_0 c^2 (1 + \beta^2)}{1 - \beta^2} \quad (۲۳۶-۴)$$

برای حالت خاص، یعنی اگر $u = c\sqrt{2}/2$ باشد، در این حالت مقدار این انرژی

برابر $E' = 3m_0 c^2$ به دست می آید.

مثال ۴ - ۱۰: انرژی آستانه

فرض کنید که ذره ای با جرم سکون m_0 و انرژی کل E ، با ذره ای ساکن و به جرم

سکون m_0 برخورد کند. انرژی آستانه^۱، برای حالتی که بعد از برخورد، N ذره یکسان با

جرم سکون m_0 ایجاد شود، چقدر است؟

جواب: انرژی آستانه درحقیقت، حداقل انرژی لازم برای روی دادن یک فرایند یا برهم کنش فیزیکی می باشد. در این مورد برای اینکه حداقل انرژی را برای ایجاد N ذره به دست آوریم، باید وضعیتی را بررسی نماییم که ذرات ایجاد شده، پس از برخورد به حال سکون درآیند. به عبارت دیگر، انرژی آستانه یا اولیه ذره فرودی باید به اندازه ای باشد که تنها باعث ایجاد ذرات گردد و انرژی اضافی باقی نماند تا به صورت انرژی جنبشی در اختیار ذرات به وجود آمده قرار گیرد. حال، برای به دست آوردن جواب، می توان از پایستگی چاربردار انرژی - تکانه استفاده نمود.

بنابراین، درچارچوب آزمایشگاه یا S ، چاربردار انرژی- تکانه ذرات قبل از برخورد برابر

$$p_1^\mu = \left(\frac{E}{c}, p, 0, 0 \right) \quad (۲۳۷-۴)$$

و

$$p_2^\mu = (m_0 c, 0, 0, 0) \quad (۲۳۸-۴)$$

می باشند. اما درچارچوب مرکز تکانه انرژی کل، برابر مجموع انرژی تک تک ذرات می باشد؛ زیرا دراین چارچوب، ذرات ایجاد شده بعد از برخورد به حال سکون در می آیند. بنابراین، $E_{com} = Nm_0 c^2$ خواهد بود. اکنون، اگر مقدار E_{com} و p را در رابطه (۱۸۴-۴)، جایگذاری نماییم، خواهیم داشت:

$$(E/c + m_0 c)^2 - \frac{1}{c^2} [E^2 - (m_0 c^2)^2] = \left(\frac{Nm_0 c^2}{c} \right)^2 \quad (۲۳۹-۴)$$

در نتیجه، با محاسبه مقدار E ، از رابطه فوق، انرژی ذره فرودی باید برابر

$$E = m_0 c^2 \left[\frac{N^2}{4} - 1 \right] \quad (۲۴۰-۴)$$

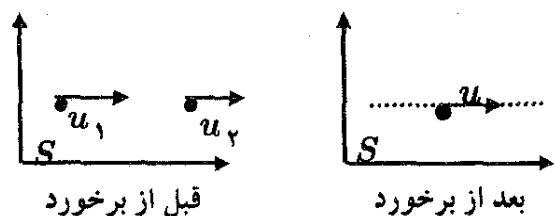
باشد. اما نکته ای که باید در اینجا به آن اشاره شود، این است که ما انرژی ذره فرودی را در چارچوب S_{com} به حداقل رساندیم، که البته این مسأله معادل مینیم کردن انرژی در چارچوب S می باشد؛ زیرا می توان رابطه (۲۴۰-۴) را به صورت

$$E = \left[\frac{NE_{com}}{4} \right] - m_0 c^2 \quad (۲۴۱-۴)$$

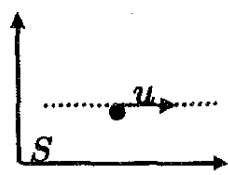
نیز نوشت. این رابطه نشان می دهد که با حداقل شدن انرژی در چارچوب مرکز تکانه، انرژی

در چارچوب آزمایشگاه یا S نیز به حداقل می رسد؛ زیرا $m_0 c^2$ کمیتی ناورداست.

مثال ۴-۱۱: در چارچوب S دو ذره با جرم سکون $m_{0,1}$ و $m_{0,2}$ و سرعت u_1 و u_2 ،



قبل از برخورد



بعد از برخورد

مطابق شکل (۴-۱۲)، با یکدیگر برخورد

کرده و تشکیل یک ذره با جرم

سکون M_0 را می دهند. حال، فرض کنید که

چارچوب یا ناظر دیگری مانند S' با

سرعت u_2 نسبت چارچوب S حرکت کند. در این صورت، سرعت و جرم ذره مرکب

حاصل از برخورد را در دو چارچوب S و S' به دست آورید.

جواب: الف: ابتدا سرعت ذره مرکب را در چارچوب S به دست می آوریم. برای این

منظور، با استفاده از قانون پایستگی انرژی و تکانه در چارچوب S ، داریم:

$$m_{0,1} \gamma(u_1) u_1 + m_{0,2} \gamma(u_2) u_2 = M_0 \gamma(u) u \quad (۴-۲۴۲)$$

: پایستگی تکانه

و

$$m_{0,1} \gamma(u_1) c^2 + m_{0,2} \gamma(u_2) c^2 = M_0 \gamma(u) c^2 \quad (۴-۲۴۳)$$

: پایستگی انرژی

اکنون، می توان با تقسیم رابطه (۴-۲۴۲) بر (۴-۲۴۳)، سرعت ذره مرکب به دست آورد.

$$u = \frac{m_{0,1} \gamma(u_1) u_1 + m_{0,2} \gamma(u_2) u_2}{m_{0,1} \gamma(u_1) + m_{0,2} \gamma(u_2)} \quad (۴-۲۴۴)$$

همچنین، جرم ذره مرکب را نیز می توان از رابطه (۴-۲۴۳) به دست آورد. در این صورت، داریم:

$$M_0^2 = \frac{[m_{0,1} \gamma(u_1) + m_{0,2} \gamma(u_2)]^2}{\gamma^2(u)} \quad (۴-۲۴۵)$$

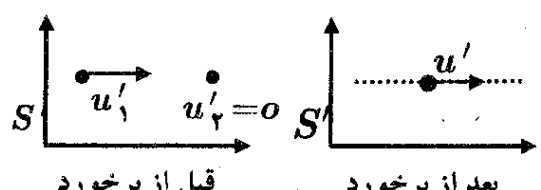
یا

$$M_0^2 = [m_{0,1} \gamma(u_1) + m_{0,2} \gamma(u_2)]^2 \left(1 - \frac{u^2}{c^2}\right) \quad (۴-۲۴۶)$$

حال، با جایگذاری مقدار u از رابطه (۴-۲۴۴) در رابطه (۴-۲۴۶)، می توان به دست آورد:

$$M_0^2 = (m_{0,1}^2 + m_{0,2}^2) + 2(m_{0,1} m_{0,2}) \gamma(u_1) \gamma(u_2) \left[1 - \frac{u_1 u_2}{c^2}\right] \quad (۴-۲۴۷)$$

ب: با توجه به شکل (۴-۱۳)، در چارچوب S' ، ذره ۲ ساکن است. و ذره ۱ نیز با سرعت



قبل از برخورد بعد از برخورد

شکل (۴-۱۳): برخورد دو ذره در چارچوب S'

$$u'_1 = \frac{u_1 - v}{1 - vu_1/c^2}$$

$$= \frac{u_1 - u_2}{1 - u_1 u_2 / c^2}$$

(۴-۲۴۸)

با آن برخورد می کند؛ زیرا سرعت نسبی دو چارچوب $v = u_2$ می باشد. بنابراین،

ضریب $\gamma(u'_1)$ نیز، برابر

$$\gamma(u'_1) = \frac{1}{\sqrt{1 - (u'_1/c)^2}} \quad (۴-۲۴۹)$$

می باشد. حال، با جایگذاری مقدار u'_1 از رابطه (۴-۲۴۸) در رابطه (۴-۲۴۹) و پس از ساده کردن آن، خواهیم داشت:

$$\gamma(u'_1) = \frac{(c^2 - u_1 u_2)}{\sqrt{c^4 + u_1^2 u_2^2 - c^2 u_1^2 - c^2 u_2^2}} \quad (۴-۲۵۰)$$

یا

$$\begin{aligned} \gamma(u'_1) &= \frac{(c^2 - u_1 u_2)}{c^2 \sqrt{1 - (u_1/c)^2} \sqrt{1 - (u_2/c)^2}} \\ &= \frac{1}{c^2} (c^2 - u_1 u_2) \gamma(u_1) \gamma(u_2) \end{aligned} \quad (۴-۲۵۱)$$

از طرف دیگر، با توجه به قوانین پایستگی تکانه و انرژی، می توان نوشت:

$$m_{o1} \gamma(u'_1) u'_1 = M'_o \gamma(u') u' \quad (۴-۲۵۲)$$

و

$$m_{o1} \gamma(u'_1) c^2 + m_{o2} c^2 = M'_o \gamma(u') c^2 \quad (۴-۲۵۳)$$

اکنون، با جایگذاری مقدار u'_1 و $\gamma(u'_1)$ از روابط (۴-۲۴۸) و (۴-۲۵۱) در روابط فوق می توان به دست آورد

$$M'_o \gamma(u') u' = m_{o1} (u_1 - u_2) \gamma(u_1) \gamma(u_2) \quad (۴-۲۵۴)$$

و

$$M'_o \gamma(u') c^2 = m_{o2} c^2 + m_{o1} (c^2 - u_1 u_2) \gamma(u_1) \gamma(u_2) \quad (۴-۲۵۵)$$

در نتیجه، برای محاسبه u' ، یعنی سرعت ذره مرکب در چارچوب S' ، کافی است رابطه (۲۵۴-۴) را بر رابطه (۲۵۵-۴)، تقسیم نماییم. در این صورت، داریم:

$$u' = \frac{m_{o1} c^2 (u_1 - u_2) \gamma(u_1) \gamma(u_2)}{m_{o2} c^2 + m_{o1} (c^2 - u_1 u_2) \gamma(u_1) \gamma(u_2)} \quad (256-4)$$

همچنین، برای محاسبه M'_0 ، می توان از رابطه (۲۵۴-۴) استفاده کرد. بنابراین، داریم:

$$M'^2_0 = \frac{1}{\gamma^2(u') c^4} [m_{o2} c^2 + m_{o1} (c^2 - u_1 u_2) \gamma(u_1) \gamma(u_2)]^2 \quad (257-4)$$

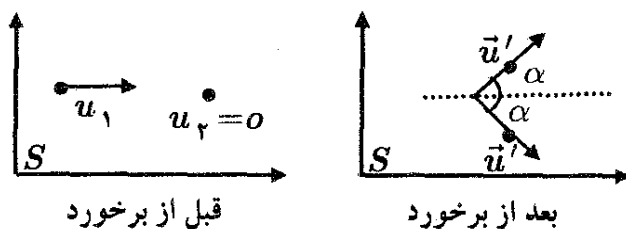
در نهایت با محاسبه $\gamma(u')$ و جایگذاری آن در رابطه (۲۵۷-۴)، می توان به دست آورد:

$$M'^2_0 = (m_{o1}^2 + m_{o2}^2) + 2(m_{o1} m_{o2}) \gamma(u_1) \gamma(u_2) \left[1 - \frac{u_1 u_2}{c^2}\right] \quad (258-4)$$

که با مقایسه رابطه فوق با (۲۴۷-۴) به نتیجه $M'_0 = M_0$ می رسیم که درواقع، باید اینگونه باشد.

مثال ۴ - ۱۲: برخورد پروتون-پروتون

مطابق شکل (۱۴-۴)، پروتونی با سرعت u ، به طور کشسان با پروتون دیگری که ساکن است، برخورد می کند. حال اگر فرض کنیم که پس از برخورد، پروتونها دارای انرژی یکسان باشند، در این صورت، زاویه پراکندگی بین دو پروتون را بعد از برخورد به دست آورید.



قبل از برخورد

بعد از برخورد

جواب: چون پس از برخورد، پروتونها

دارای انرژی یکسان هستند، بنابراین، زاویه

انحراف یا پراکندگی برای هر دو پروتون

برابر خواهد بود. مطابق شکل (۱۴-۴)، زاویه

شکل (۱۴-۴): برخورد پروتون-پروتون

پراکندگی پروتونها را نسبت به راستای حرکت اولیه پروتون فرودی، برابر α در نظر

می گیریم. در این صورت، قبل از برخورد برای پروتون فرودی خواهیم داشت:

$$p_1 = m_o \gamma(\beta_1) u_1 = m_o \gamma(\beta_1) \beta_1 c \quad (259-4)$$

$$E_1 = m_o \gamma(\beta_1) c^2$$

از طرف دیگر، پایستگی تکانه ایجاب می کند

$$m_o \gamma(\beta_1) \beta_1 c = 2 m_o \gamma(\beta') \beta' \cos \alpha \quad (260-4)$$

یا

$$\gamma(\beta_1)\beta_1 = \gamma(\beta')\beta' \cos \alpha \quad (۲۶۱-۴)$$

همین طور، قانون پایستگی انرژی نتیجه می دهد:

$$m_0 c^2 + m_0 \gamma(\beta_1) c^2 = \gamma(\beta') m_0 c^2 \quad (۲۶۲-۴)$$

یا

$$1 + \gamma(\beta_1) = \gamma(\beta') \quad (۲۶۳-۴)$$

 اکنون، با توجه به ضرب $\gamma(\beta_1) = 1/\sqrt{1-\beta_1^2}$ می توان نوشت:

$$\beta_1 \gamma(\beta_1) = \sqrt{\gamma^2(\beta_1) - 1} \quad (۲۶۴-۴)$$

بنابراین، با در نظر گرفتن روابط (۲۶۳-۴) و (۲۶۴-۴)، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} \beta' \gamma(\beta') &= \sqrt{\gamma^2(\beta') - 1} \\ &= \sqrt{\frac{1}{\gamma^2} [1 + \gamma(\beta_1)]^2 - 1} \end{aligned} \quad (۲۶۵-۴)$$

 حال، با جایگذاری مقدار $\beta' \gamma(\beta')$ از رابطه (۲۶۵-۴)، در (۲۶۱-۴) می توان به دست آورد:

$$\gamma(\beta_1)\beta_1 = (\cos \alpha) \sqrt{\frac{1}{\gamma^2} [1 + \gamma(\beta_1)]^2 - 1} \quad (۲۶۶-۴)$$

که با استفاده مجدد از رابطه (۲۶۴-۴)، داریم:

$$\sqrt{\gamma^2(\beta_1) - 1} = (\cos \alpha) \sqrt{\frac{1}{\gamma^2} [1 + \gamma(\beta_1)]^2 - 1} \quad (۲۶۷-۴)$$

یا

$$\begin{aligned} \gamma^2(\beta_1) - 1 &= [\gamma^2(\beta_1) + 2\gamma(\beta_1) - 3](\cos^2 \alpha) \\ &= [\gamma(\beta_1) - 1][\gamma(\beta_1) + 3](\cos^2 \alpha) \end{aligned} \quad (۲۶۸-۴)$$

اکنون، می توان از (۲۶۸-۴)، رابطه زیر را نتیجه گرفت.

$$\cos^2 \alpha = \frac{\gamma(\beta_1) + 1}{\gamma(\beta_1) + 3} \quad (۲۶۹-۴)$$

 در نهایت، با تعریف $\theta = 2\alpha$ ، زاویه پراکندگی پروتونها را می توان از رابطه زیر به دست آورد.

$$\cos \theta = 2\cos^2 \alpha - 1 = \frac{\gamma(\beta_1) - 1}{\gamma(\beta_1) + 3} \quad (۲۷۰-۴)$$

مثال ۴ - ۱۳: برخورد الکترون-الکترون

فرض کنید که در چارچوب آزمایشگاه یا S ، الکترونی که دارای انرژی کل $MeV \ 1/40$ می باشد، با الکترون ساکنی برخورد کند. در این صورت:

الف: انرژی و تکانه کل، در چارچوب S چقدر است؟

ب: سرعت چارچوب مرکز تکانه S_{com} را به دست آورید.

ج: انرژی کل دو ذره را در چارچوب S_{com} محاسبه نمایید.

د: اگر فرض کنیم که در چارچوب S_{com} ، الکترون هدف تحت زاویه $\pi/4$ پراکنده شود. در این صورت در این چارچوب، الکترون فرودی تحت چه زاویه ای پراکنده می شود؟ انرژی و تکانه الکترون هدف را پس از برخورد، در چارچوب S_{com} نیز به دست آورید.

ح: در چارچوب S ، اگر الکترون فرودی در راستای محور x پرتاب شود، در این صورت، مؤلفه های x و y تکانه الکترون هدف را پس از برخورد محاسبه نمایید.

جواب: الف: انرژی کل در چارچوب آزمایشگاه یا S ، برابر

$$\begin{aligned} E &= E_1 + E_2 = E_1 + m_0 c^2 \\ &= 1/40 \text{ MeV} + 0.51 \text{ MeV} \quad (271-4) \\ &= 1.91 \text{ MeV} \end{aligned}$$

می باشد که در آن E_1 و E_2 به ترتیب انرژی الکترون فرودی و ساکن می باشد. تکانه کل نیز برابر تکانه الکترون فرودی است. در نتیجه، داریم

$$\begin{aligned} p_{tot} &= p_1 = \sqrt{(E_1/c)^2 - (m_0 c)^2} \\ &= \sqrt{(1/40)^2 - (0.51)^2} = 1/30 \text{ MeV}/c \quad (272-4) \end{aligned}$$

ب: با توجه به رابطه (۱۷۲-۴)، سرعت چارچوب مرکز تکانه S_{com} ، با رابطه

$$\vec{v} = \frac{c^2 \vec{p}}{E} \quad (273-4)$$

داده می شود. بنابراین، v_{com} برابر مقدار زیر خواهد بود.

$$v_{com} = \frac{c^2 (1/30 \text{ MeV}/c)}{1/91 \text{ MeV}} = 0/68c \quad (274-4)$$

ج: انرژی کل در چارچوب مرکز تکانه، با توجه به رابطه (۴-۱۸۴) و با در نظر گرفتن

اینکه $p_{com} = 0$ است، برابر

$$\begin{aligned} E^2 - c^2 p^2 &= E_{com}^2 - c^2 p_{com}^2 \\ &= E_{com}^2 - 0 \end{aligned} \quad (275-4)$$

یا

$$\begin{aligned} E_{com} &= \sqrt{E^2 - c^2 p^2} = \sqrt{(1/91)^2 - (1/31)^2} \\ &= 1/40 \text{ MeV} \end{aligned} \quad (276-4)$$

می باشد. همچنین، می توان با استفاده از تبدیلات لورنتس، انرژی الکترون هدف را در

چارچوب S_{com} ، به دست آورد. بنابراین، داریم

$$\begin{aligned} E_{\gamma com} &= \gamma(v_{com}) [E_{\gamma} + v p_{\gamma}] \\ &= \gamma(v_{com}) E_{\gamma} \\ &= \gamma(v_{com}) m_0 c^2 \\ &= \gamma(0/68c) (0/51) \text{ MeV} \\ &= 0/85 \text{ MeV} \end{aligned} \quad (277-4)$$

از طرف دیگر، چون در چارچوب S_{com} ، الکترون هدف و فرودی دارای انرژی یکسان می باشند، در نتیجه انرژی کل E_{com} ، برابر مقدار زیر به دست می آید.

$$E_{com} = 2 E_{\gamma com} = 2(0/85 \text{ MeV}) = 1/40 \text{ MeV} \quad (278-4)$$

د: در چارچوب S_{com} ، چون تکانه کل صفر است، بنابراین، $\vec{p}_{1c} = -\vec{p}_{\gamma c}$ خواهد

بود. همچنین، زاویه انحراف یا پراکندگی برای الکترون فرودی برابر $\alpha = 5\pi/4$ می باشد.

از طرف دیگر، در چارچوب S ، قبل از برخورد، الکترون فرودی دارای تکانه \vec{p}_1 بوده و در

چارچوب S_{com} ، دارای تکانه

$$p_{\backslash com} = \gamma(v_{com}) \left[p_{\backslash} - \frac{v_{com}}{c^2} E_{\backslash} \right] \quad (279-4)$$

می باشد. حال، با توجه به اینکه \vec{p}_{\backslash} و $\vec{p}_{\backslash com}$ هر دو در راستای محور x قرار دارند. در نتیجه، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} p_{\backslash com} &= \gamma(0/68c) \left[1/30 - (0/68)(1/40) \right] \\ &= 0/47 \frac{MeV}{c} \end{aligned} \quad (280-4)$$

بنابراین در این برخورد، الکترون فرودی برمی گردد و تکانه الکترون هدف نیز برابر

$$|\vec{p}_{\backslash com}| = |\vec{p}_{\backslash}| = 0/47 \frac{MeV}{c} \quad (281-4)$$

می باشد. همچنین، انرژی الکترون فرودی را نیز می توان از رابطه

$$\begin{aligned} E_{\backslash com} &= \sqrt{c^2 p_{\backslash com}^2 + (m_o c^2)^2} \\ &= \sqrt{c^2 (0/47 MeV/c)^2 + (0/51 MeV)^2} \\ &= 0/70 MeV \end{aligned} \quad (282-4)$$

به دست آورد. البته، همین نتیجه را می توان با استفاده از تبدیلات لورنتس انرژی برای ذره فرودی نیز به دست آورد.

$$\begin{aligned} E_{\backslash com} &= \gamma(v_{com}) [E_{\backslash} - v p_{\backslash}] \\ &= \gamma(0/68c) \left[(1/40) - (0/68)(1/30) \right] \\ &= 0/70 MeV \end{aligned} \quad (283-4)$$

ح: در جهت عمود بر راستای حرکت الکترون فرودی، یعنی محور y ، داریم

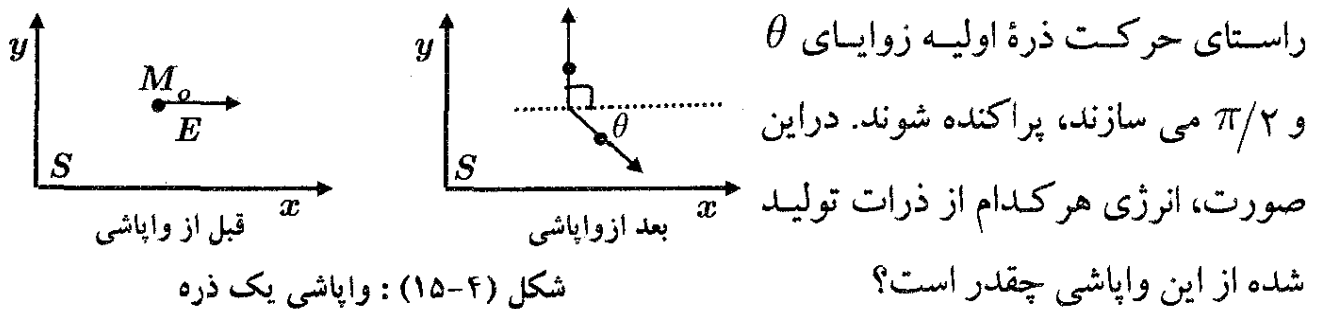
$$\begin{aligned} p_y &= p'_y = p_{\backslash com} \sin \theta \\ &= \frac{0/47}{\sqrt{2}} = 0/34 \frac{MeV}{c} \end{aligned} \quad (284-4)$$

همچنین، مؤلفه x تکانه نیز در چارچوب S ، برابر مقدار زیر می باشد.

$$\begin{aligned} p_x &= \gamma(v_{com}) \left[p_{\backslash x, com} + \left(\frac{v_{com}}{c^2} \right) E_{\backslash com} \right] \\ &= \gamma(0/68c) \left[(0/34) + (0/68)(0/70) \right] \\ &= 1/11 \left(\frac{MeV}{c} \right) \end{aligned} \quad (285-4)$$

مثال ۴ - ۱۴: فرایند واپاشی یک ذره

ذره ای با جرم سکون M_0 و انرژی کل E ، بعد از واپاشی به دو ذره یکسان تبدیل می شود. حال، اگر در چارچوب آزمایشگاه یا S ، ذرات ایجاد شده مطابق شکل (۴-۱۵)، در دو راستا که با



جواب: فرایند واپاشی ذرات نیز اساساً مشابه برخورد ذرات می باشند. ما می توانیم در این نوع برهم کنشها نیز از قوانین پایستگی انرژی و تکانه استفاده کنیم. بنابراین، چاربردار انرژی - تکانه ذره، قبل از واپاشی برابر

$$p^\mu = (E/c, p, 0, 0) \quad (4-286)$$

می باشد. که در آن p برابر

$$p = \frac{1}{c} \sqrt{E^2 - m_0^2 c^4} \quad (4-287)$$

است. اکنون، فرض می کنیم که جرم سکون ذرات ایجاد شده برابر m_0 باشد. در نتیجه، چاربردار انرژی - تکانه ذرات تولید شده با روابط

$$p_1^\mu = (E_1/c, 0, p_1, 0) \quad (4-288)$$

و

$$p_2^\mu = (E_2/c, p_2 \cos \theta, -p_2 \sin \theta, 0) \quad (4-289)$$

بیان می گردند. از طرف دیگر، از پایستگی تکانه در راستای محور x می توان نوشت: $p_2 \cos \theta = p$. حال، با تقسیم طرفین این رابطه بر $\sin \theta$ می توان این رابطه را به صورت $p_2 \sin \theta = p \tan \theta$ نوشت. بنابراین، می توان چاربردار انرژی - تکانه ذرات را پس از واپاشی به شکل

$$p_1^\mu = (E_1/c, 0, p \tan \theta, 0) \quad (4-290)$$

و

$$p_2^\mu = (E_2/c, p, -p \tan \theta, 0) \quad (291-4)$$

نوشت. از طرف دیگر، از قانون پایستگی انرژی داریم، $E = E_1 + E_2$. حال، اگر این رابطه را بر حسب تکانه و جرم ذرات بنویسیم، خواهیم داشت:

$$E = c\sqrt{p^2 \tan^2 \theta + m_0^2 c^2} + c\sqrt{p^2 (1 + \tan^2 \theta) + m_0^2 c^2} \quad (292-4)$$

یا

$$\begin{aligned} E &= E_1 + \sqrt{p^2 c^2 (1 + \tan^2 \theta) + m_0^2 c^4} \\ &= E_1 + \sqrt{E_1^2 + p^2 c^2} \end{aligned} \quad (293-4)$$

اکنون، می توان در رابطه (۲۹۳-۴)، با بردن E_1 به سمت چپ و مجذور کردن طرفین رابطه، مقدار E_1 را به دست آورد.

$$E_1 = \frac{E^2 - p^2 c^2}{2E} = \frac{M_0^2 c^4}{2E} \quad (294-4)$$

در نتیجه، انرژی کل ذره ۲ نیز از رابطه

$$\begin{aligned} E_2 &= E - E_1 = \frac{E^2 + p^2 c^2}{2E} \\ &= \frac{2E^2 - M_0^2 c^4}{2E} \end{aligned} \quad (295-4)$$

به دست می آید.

مثال ۴ - ۱۵: فرض کنید که ذره ای با جرم سکون M_0 و سرعت u به سمت ذره

ساکن و کوچکتر m_0 حرکت می کند و پس از برخورد، به آن می چسبد. در این صورت، جرم و سرعت ذره مرکب را به دست آورید. همچنین، نتیجه را برای حالت $M_0 \gg m_0$ بررسی نمایید و مقدار افزایش جرم را در این برخورد معین کنید.

جواب: در چارچوب S ، با توجه به پایستگی انرژی و تکانه، ذره مرکب دارای انرژی

$$E = m_0 c^2 + \gamma(u) M_0 c^2 \quad (296-4)$$

و تکانه

$$p = \gamma(u) M_0 u \quad (297-4)$$

می باشد. حال، با توجه به رابطه (۴-۱۱۱)، خواهیم داشت:

$$M'^2 c^4 = E^2 - (pc)^2 \quad (298-4)$$

که در آن M' ، جرم ذره مرکب می باشد. حال، با جایگذاری مقدار E و p در رابطه (۴-۲۹۸)، می توان به دست آورد:

$$M'^2 c^4 = [m_0 c^2 + \gamma(u) M_0 c^2]^2 - [\gamma(u) M_0 u c]^2 \quad (299-4)$$

و با محاسبه مقدار M' از رابطه فوق، داریم:

$$M' = \sqrt{m_0^2 + 2\gamma(u) M_0 m_0 + M_0^2} \quad (300-4)$$

برای محاسبه سرعت ذره حاصل از برخورد، می توان از رابطه (۴-۱۱۶)، استفاده کرد. در این صورت، اگر سرعت ذره مرکب را با u' نشان دهیم، در این صورت، داریم:

$$u' = \frac{M_0 u}{M_0 + m_0 \gamma^{-1}(u)} \quad (301-4)$$

اکنون، اگر فرض کنیم که $M_0 \gg m_0$ باشد، در این صورت، می توان از m_0^2 ، در مقایسه با دو جمله دیگر در زیر رادیکال صرف نظر کرد. در نتیجه می توان نوشت:

$$\begin{aligned} M' &= \sqrt{2\gamma(u) M_0 m_0 + M_0^2} \\ &\simeq M_0 \sqrt{1 + \frac{2\gamma(u) m_0}{M_0}} \\ &\simeq M_0 \left(1 + \frac{\gamma(u) m_0}{M_0}\right) \\ &\simeq [M_0 + \gamma(u) m_0] \end{aligned} \quad (302-4)$$

که این مقدار جرم به دست آمده، در مقایسه با اندازه جرم ذره مرکب در حالت غیر نسبیتی، یعنی $(M_0 + m_0)$ بزرگتر است. اما مقدار جرم به دست آمده برای ذره مرکب کاملاً بدیهی است؛ زیرا می توانیم چارچوبی را در نظر بگیریم که در آن چارچوب، جرم بسیار بزرگتر M_0 ساکن باشد و ذره کوچکتر m_0 با سرعت u ، یا به عبارت دیگر با انرژی کل $\gamma(u) m_0 c^2$ ، با آن برخورد کند. چون ذره M_0 بسیار بزرگتر از ذره m_0 می باشد، در

نتیجه بعد از برخورد ساکن باقی می ماند. و انرژی کل ذره فرودی، یعنی $\gamma(u)m_0c^2$ به طور کامل به جرم تبدیل می شود. بنابراین، در این چارچوب، انرژی سکون ذره مرکب ایجاد شده پس از برخورد، برابر $M_0c^2 + \gamma(u)m_0c^2$ خواهد بود. در نتیجه، جرم آن برابر $M_0 + \gamma(u)m_0$ به دست می آید. البته، این یک نتیجه کلی است؛ زیرا هنگامی که یک ذره بسیار کوچک با یک ذره ساکن بسیار بزرگ برخورد می کند، با توجه قانون پایستگی تکانه، سرعت ذرات پس از برخورد، متناسب با m_0/M_0 (البته در حالت نسبیتی با افزودن یک ضریب γ) خواهد بود. بنابراین، انرژی جنبشی ذره ساکن با توجه سرعت بسیار کم آن، قابل اغماض خواهد بود.

اکنون می توان مقدار افزایش جرم، در این برخورد را نیز به صورت

$$\begin{aligned}\Delta m &= M' - (M_0 + m_0) \\ &= [M_0 + \gamma(u)m_0] - (M_0 + m_0) \\ &= \gamma(u)m_0 - m_0 \\ &= m_0 [\gamma(u) - 1]\end{aligned}\quad (۳۰۳-۴)$$

به دست آورد. این مقدار افزایش جرم ناشی از تبدیل انرژی جنبشی به جرم می باشد.

۴-۱۲: نیرو در نسبیت

در بخش ۴-۳-۲، با قانون دوم نیوتن در نسبیت آشنا شدیم. اکنون در این بخش، این قانون را مجدداً مورد بررسی قرار می دهیم. همان طور که می دانیم در مکانیک نیوتنی، با توجه به قانون دوم نیوتن، نیرویی که به یک ذره وارد می شود و شتاب ناشی از آن در یک راستا و هم جهت می باشند. اما در دینامیک نسبیتی، نیرو و شتاب در حالت کلی ممکن است در یک راستا نباشند و هم جهت نباشند. در اینجا، ابتدا حالتی را در نظر می گیریم که در آن نیرو تنها دارای یک مؤلفه یا یک بعدی می باشد. سپس حالتی را بررسی می کنیم که در آن نیرو بیش از یک مؤلفه دارد.

۴-۱۲-۱: نیرو در یک بعد

در بخش ۴-۳-۲، قانون دوم نیوتن به شکل

$$F = \frac{dp}{dt} = \frac{d}{dt}[m_0 \gamma(u) u] \quad (۳۰۴-۴)$$

تعمیم داده شد. اکنون، می توان با توجه به رابطه فوق، ارتباط بین شتاب و نیرو را به دست آورد. برای این منظور، رابطه (۳۰۴-۴) را می توان به صورت

$$F = m_0 [\gamma(u) \dot{u} + (\dot{\gamma}(u) u)] \quad (۳۰۵-۴)$$

نوشت. از طرف دیگر، $\dot{\gamma}(u)$ نیز برابر

$$\begin{aligned} \dot{\gamma}(u) &= \frac{d\gamma(u)}{dt} = \frac{u \dot{u}}{(1 - u^2/c^2)^{3/2}} \\ &= \frac{1}{c^2} \gamma^3(u) u a \end{aligned} \quad (۳۰۶-۴)$$

می باشد. حال، با جایگذاری مقدار $\dot{\gamma}(u)$ در رابطه (۳۰۵-۴)، می توان به نتیجه

$$\begin{aligned} F &= m_0 \dot{u} \gamma(u) \left[\gamma^2(u) \frac{u^2}{c^2} + 1 \right] \\ &= \gamma^3(u) m_0 a \end{aligned} \quad (۳۰۷-۴)$$

رسید. بنابراین، ملاحظه می شود که در نسبیت رابطه (۳۰۷-۴) برای نیرو در یک بعد، با رابطه $F = m_0 a$ در فیزیک نیوتنی تفاوت دارد.

اکنون، اگر کمیت dE/dx را نیز محاسبه نماییم، در این صورت می توان به دست آورد:

$$\frac{dE}{dx} = \frac{d}{dx}(m_0 \gamma(u) c^2) = \gamma^3(u) m_0 u \frac{du}{dx} \quad (۳۰۸-۴)$$

از طرف دیگر، داریم:

$$u \frac{du}{dx} = \frac{dx}{dt} \frac{du}{dx} = a \quad (۳۰۹-۴)$$

در نتیجه، با در نظر گرفتن رابطه (۳۰۹-۴)، می توان رابطه (۳۰۸-۴) را به صورت

$$\frac{dE}{dx} = \gamma^2(u) m_0 a \quad (۳۱۰-۴)$$

نوشت. حال، با مقایسه روابط (۳۰۷-۴) و (۳۱۰-۴)، خواهیم داشت:

$$\frac{dE}{dx} = F = \frac{dp}{dt} \quad (۳۱۱-۴)$$

بنابراین، رابطه $F = dp/dt$ و همچنین، $F = dE/dx$ ، دقیقاً مشابه روابط نیوتنی می باشند، بجز آنکه p و E در روابط فوق، کمیت های تعمیم یافته هستند. ازطرف دیگر، رابطه $F = dE/dx$ را می توان روش دیگری برای محاسبه انرژی کل $E = m_0 \gamma(u) c^2$ در نظر گرفت. برای نشان دادن این موضوع فرض کنید که نیروی $F = dE/dx$ به ذره ای اعمال شود. دراین صورت کار انجام شده به وسیله این نیرو روی ذره، برابر

$$\begin{aligned} w_{1 \rightarrow 2} &= \int_{x_1}^{x_2} F dx = \int_{x_1}^{x_2} \gamma^3(u) m_0 a dx \\ &= \int_{x_1}^{x_2} \gamma^3(u) m_0 \left[u \frac{du}{dx} \right] dx \\ &= \int_{u_1}^{u_2} \gamma^3(u) m_0 u du \\ &= m_0 c^2 \gamma(u) \Big|_{u_1}^{u_2} \end{aligned} \quad (312-4)$$

خواهد بود. حال، می توان انرژی پتانسیل را مشابه حالت کلاسیک، به صورت

$$V(x) = - \int_{x_0}^x F(x) dx \quad (313-4)$$

تعریف نمود. در رابطه فوق، x_0 یک نقطه مرجع دلخواه می باشد. در نتیجه با توجه به روابط (312-4) و (313-4) می توان رابطه

$$V(x_1) + m_0 c^2 \gamma(u) \Big|_{u_1} = V(x_2) + m_0 c^2 \gamma(u) \Big|_{u_2} \quad (314-4)$$

را به دست آورد. رابطه (314-4) نشان می دهد که کمیت $V + m_0 c^2 \gamma(u)$ ، مستقل از x بوده و چیزی جز مجموع انرژی کل ذره، یعنی $m_0 \gamma(u) c^2$ و یک جمله اضافی و ثابت نیست. درحقیقت، می توان آن را مشابه کلاسیکی، کمیت $V + k(u)$ که برابر مجموع انرژی پتانسیل و جنبشی ذره است، در نظر گرفت.

۴-۱۲-۲: ارتباط بین نیرو و شتاب

اکنون، فرض کنید که نیرو دارای بیش از یک مؤلفه باشد. در این صورت، می توان نشان داد که نیرو و شتاب ممکن است در حالت کلی در یک راستا و هم جهت نباشند. هنگامی که نیرو بیش از یک مؤلفه داشته باشد، قانون دوم نیوتن را می توان به صورت برداری نوشت.

یعنی اگر ذره تحت تأثیر نیروی \vec{F} قرار گیرد، معادله حرکت ذره با رابطه

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{d}{dt} \left[\frac{m_0 \vec{u}}{\sqrt{1 - (u/c)^2}} \right] \quad (۳۱۵-۴)$$

$$= \frac{d}{dt} [m_0 \gamma(u) \vec{u}]$$

بیان می شود. در نتیجه، این رابطه را می توان به شکل

$$\vec{F} = m_0 \left[\gamma(u) \frac{d\vec{u}}{dt} + \vec{u} \frac{d\gamma(u)}{dt} \right] \quad (۳۱۶-۴)$$

نوشت. اکنون، با جایگذاری مقدار $d\gamma(u)/dt$ از (۳۰۶-۴)، در رابطه فوق خواهیم داشت:

$$\vec{F} = m_0 \left[\gamma(u) \frac{d\vec{u}}{dt} + \frac{\vec{u}}{c^2} \gamma^3(u) u \frac{du}{dt} \right] \quad (۳۱۷-۴)$$

$$= m_0 \gamma(u) \left[\vec{a} + \frac{u a}{c^2} \gamma^2(u) \vec{u} \right]$$

با محاسبه شتاب ذره از رابطه (۳۱۷-۴)، می توان به دست آورد:

$$\vec{a} = \frac{\vec{F}}{m_0 \gamma(u)} - \left[\frac{u a}{c^2} \gamma^2(u) \right] \vec{u} \quad (۳۱۸-۴)$$

بنابراین، با توجه به رابطه (۳۱۸-۴)، می توان دریافت که در نسبیت، در حالت کلی ممکن است نیرو و شتاب در یک راستا و هم جهت نباشند؛ زیرا جمله دوم در رابطه فوق در جهت سرعت \vec{u} می باشد. حال، با توجه به رابطه (۳۱۸-۴)، می توانیم دو حالت خاص را نیز مورد بررسی قرار دهیم.

حالت اول: در این حالت فرض می کنیم که ذره روی یک مسیر مستقیم حرکت کند.

در این صورت سرعت، شتاب و نیروی وارد بر ذره در یک راستا خواهند بود. بنابراین، با توجه به رابطه (۳۱۷-۴)، داریم:

$$\begin{aligned} F &= m_0 \gamma(u) \left[1 + \frac{u^2}{c^2} \gamma^2(u) \right] a \\ &= m_0 \left[\gamma(u) + \frac{u^2}{c^2} \gamma^3(u) \right] a \\ &= \frac{m_0 a}{(1 - u^2/c^2)^{3/2}} \end{aligned} \quad (۳۱۹-۴)$$

در نتیجه، خواهیم داشت:

$$F = m_0 \gamma^3(u) a \quad (۳۲۰-۴)$$

حال، می توان این رابطه را به صورت

$$F_t = m_t a_t \quad (۳۲۱-۴)$$

نوشت. در رابطه فوق m_t ، جرم طولی^۱ نامیده می شود و به شکل $m_t = m_0 \gamma^3(u)$ تعریف می گردد. مثالی که می توان در این مورد مطرح کرد، حرکت یک ذره باردار در داخل میدان الکتریکی یکنواخت می باشد. در این حالت سرعت، شتاب و نیرویی که از طرف میدان الکتریکی به ذره باردار وارد می شود، در یک راستا قرار می گیرند.

حالت دوم: اکنون، فرض کنید که سرعت ذره عمود بر شتاب و نیروی وارد بر ذره

باشد. به عنوان مثال، مانند حرکت دایره ای یکنواخت که در آن نیرو و شتاب ذره با هم موازی بوده و هردو عمود بر سرعت ذره می باشند. در این حالت، اگرطرفین رابطه (۴-۳۱۸) را در \vec{a} ضرب داخلی نماییم، در این صورت، می توان به دست آورد:

$$\begin{aligned} F_n &= m_0 \gamma(u) a \\ &= m_n a_n \end{aligned} \quad (۳۲۲-۴)$$

در رابطه فوق m_n را برابر $m_0 \gamma(u)$ ، در نظر گرفته و آن را جرم عرضی^۲ ذره می نامیم. حرکت یک ذره باردار در داخل میدان مغناطیسی یکنواخت را می توان به عنوان یک مثال برای این حالت در نظر گرفت.

مثال ۴ - ۱۶: نوسانگر هماهنگ نسبیتی

فرض کنید که ذره ای با جرم سکون m_0 در امتداد محور x ، تحت تأثیر نیروی باز گرداننده $F = -m_0 \omega^2 x$ قرار دارد. اگر دامنه حرکت ذره برابر b باشد، در این صورت، نشان دهید که زمان تناوب این نوسانگر از رابطه

$$T = \frac{4}{c} \int_0^b \frac{\gamma}{\sqrt{\gamma^2 - 1}} dx \quad (۳۲۳-۴)$$

به دست می آید که در آن $\gamma = 1 + (\omega^2/2c^2)(b^2 - x^2)$ می باشد.

جواب: با توجه به تعریف نیرو، یعنی رابطه (۴-۲۹)، معادله حرکت ذره را می توان با رابطه

$$\frac{d}{dt}[m_0 \gamma(u)u] = -m_0 \omega^2 x \quad (۴-۳۲۴)$$

بیان کرد. حال، با در نظر گرفتن رابطه (۴-۳۰۷)، می توان این معادله را به صورت

$$\gamma^3(u) \frac{du}{dt} = -\omega^2 x \quad (۴-۳۲۵)$$

نوشت. اکنون، برای حل این معادله دیفرانسیل، می توان طرفین این رابطه را در $u = \dot{x}$

ضرب کرد. همچنین، اگر از رابطه (۴-۳۰۶) استفاده کنیم، خواهیم داشت:

$$c^2 \dot{\gamma} = -\omega^2 x \dot{x} \quad (۴-۳۲۶)$$

یا

$$\frac{d}{dt} \gamma(u) = -\frac{\omega^2}{c^2} x \frac{dx}{dt} \quad (۴-۳۲۷)$$

حال، با انتگرال گیری از طرفین این رابطه می توان به دست آورد:

$$\gamma(u) = -\frac{1}{2c^2} \omega^2 x^2 + k \quad (۴-۳۲۸)$$

اکنون، برای به دست آوردن ثابت انتگرال گیری، می توان از شرایط اولیه استفاده کرد. برای

این منظور می دانیم که سرعت ذره در انتهای مسیر آن برابر صفر است. در نتیجه، در $x = b$ ،

$$\gamma(0) = 1 \text{ خواهد بود. بنابراین، ثابت انتگرال گیری } k, \text{ برابر}$$

$$k = \frac{1}{2c^2} \omega^2 b^2 + 1 \quad (۴-۳۲۹)$$

خواهد بود. حال، با قراردادن مقدار k در رابطه (۴-۳۲۸)، می توان نوشت:

$$\gamma(u) = 1 + \frac{\omega^2}{2c^2} (b^2 - x^2) \quad (۴-۳۳۰)$$

از طرف دیگر، می دانیم که زمان تناوب یک نوسانگر با رابطه

$$T = 4 \int_0^b \frac{dx}{u} \quad (۴-۳۳۱)$$

تعریف می شود. همچنین، با توجه به ضریب $\gamma(u)$ ، می توان سرعت u را از این رابطه به

صورت $u = \frac{c}{\gamma} \sqrt{\gamma^2 - 1}$ دست آورد. در نتیجه با جایگذاری مقدار u در رابطه (۴-۳۳۱)،

زمان تناوب این نوسانگر را می توان به صورت:

$$T = \frac{4}{c} \int_0^b \frac{\gamma}{\sqrt{\gamma^2 - 1}} dx \quad (۳۳۲-۴)$$

به دست آورد.

۴-۱۳: تبدیلات لورنتس نیرو

بعد از تعریف کمیت نیرو در نسبیت، اکنون می توان تبدیلات لورنتس آن را نیز به دست آورد. برای این منظور، فرض کنید که در چارچوب S' ، ذره ای به جرم m' ، دارای سرعت \vec{u}' باشد. حال، اگر نیروی \vec{F}' به آن اعمال گردد، سرعت و در نتیجه جرم آن تغییر می کند. از طرف دیگر، می دانیم که نیرو در دو چارچوب S و S' به ترتیب با روابط

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{d}{dt}[m(u)\vec{u}] \quad (۳۳۳-۴)$$

و

$$\vec{F}' = \frac{d\vec{p}'}{dt'} = \frac{d}{dt'}[m'(u')\vec{u}'] \quad (۳۳۴-۴)$$

بیان می شوند. بنابراین، مؤلفه های نیرو را در این دو چارچوب می توان به ترتیب به صورت

$$F_i = \frac{dp_i}{dt} = \frac{d}{dt}[m(u)u_i] \quad , \quad i = 1, 2, 3 \quad (۳۳۵-۴)$$

و

$$F'_i = \frac{dp'_i}{dt'} = \frac{d}{dt'}[m'(u')u'_i] \quad , \quad i = 1, 2, 3 \quad (۳۳۶-۴)$$

بیان کرد. در اینجا ابتدا تبدیل لورنتس مؤلفه x نیرو را به دست می آوریم. برای این منظور، با توجه به رابطه (۳۳۶-۴)، مؤلفه x' نیرو در چارچوب S' با رابطه

$$F'_x = \frac{dp'_x}{dt'} = \frac{d}{dt'}[m'(u')u'_x] \quad (۳۳۷-۴)$$

داده می شود. از طرف دیگر، از رابطه (۱۴-۴) داریم:

$$m'(u') = \gamma(v)m(u)\left[1 - \frac{v}{c^2}u_x\right] \quad (۳۳۸-۴)$$

حال، با ضرب طرفین این رابطه در u'_x ، خواهیم داشت:

$$m'u'_x = \gamma(v)m(u)\left[1 - \frac{v}{c^2}u_x\right]u'_x \quad (۳۳۹-۴)$$

همچنین، اگر مقدار u'_x را با استفاده از تبدیل لورنتس سرعت، به دست آورده و در رابطه (۳۳۹-۴) جایگذاری نماییم، در این صورت می توان به دست آورد:

$$\begin{aligned} m'u'_x &= \gamma(v)m(u)(1 - vu_x/c^2) \left[\frac{u_x - v}{1 - vu_x/c^2} \right] \\ &= \gamma(v)m(u)(u_x - v) \end{aligned} \quad (340-4)$$

در نتیجه، با در نظر گرفتن مقدار $m'u'_x$ ، می توان رابطه (۳۳۷-۴) را به شکل

$$\begin{aligned} F'_x &= \frac{d}{dt'} [m'(u')u'_x] \\ &= \gamma(v) \frac{d}{dt'} [m(u)(u_x - v)] \\ &= \gamma(v) \frac{d}{dt'} [m(u)u_x - m(u)v] \end{aligned} \quad (341-4)$$

نوشت. همچنین، می دانیم

$$\frac{d}{dt'} = \frac{dt}{dt'} \frac{d}{dt} \quad (342-4)$$

است. بنابراین، داریم:

$$\begin{aligned} F'_x &= \gamma(v) \frac{dt}{dt'} \frac{d}{dt} [m(u)u_x - m(u)v] \\ &= \gamma(v) \frac{dt}{dt'} \left(\frac{d}{dt} [m(u)u_x] - v \frac{dm(u)}{dt} \right) \\ &= \gamma(v) \frac{dt}{dt'} [F_x - v \frac{dm(u)}{dt}] \end{aligned} \quad (343-4)$$

اکنون، باید مقادیر dm/dt و dt/dt' را محاسبه کرده و در رابطه (۳۴۳-۴)، جایگذاری نماییم. برای محاسبه dt/dt' ، می توان از رابطه

$$dt' = \frac{\partial t'}{\partial t} dt + \frac{\partial t'}{\partial x} dx \quad (344-4)$$

استفاده کرد. برای این منظور، با توجه به تبدیل لورنتس $t' = \gamma(v)[t - vx/c^2]$ و رابطه (۳۴۴-۴)، می توان نوشت:

$$\frac{dt'}{dt} = \gamma(v) \left[1 - \frac{v}{c^2} u_x \right] \quad (345-4)$$

که در نتیجه dt/dt' ، برابر

$$\frac{dt}{dt'} = \frac{1}{\gamma(v) \left[1 - \frac{v}{c^2} u_x \right]} \quad (۳۴۶-۴)$$

به دست می آید. برای محاسبه dm/dt نیز می توان از طرفین رابطه $E = mc^2$ نسبت به زمان مشتق گرفت. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\frac{dE}{dt} = c^2 \frac{dm}{dt} \quad (۳۴۷-۴)$$

حال، می توان به جای dE/dt مقدارش را از رابطه (۴-۴۱) جایگذاری کرد. در نتیجه، داریم

$$\begin{aligned} \frac{dm}{dt} &= \frac{1}{c^2} \frac{d\vec{p}}{dt} \cdot \vec{u} = \frac{1}{c^2} \vec{F} \cdot \vec{u} \\ &= \frac{1}{c^2} [F_x u_x + F_y u_y + F_z u_z] \end{aligned} \quad (۳۴۸-۴)$$

در نهایت، می توان با جایگذاری مقدار dt/dt' و dm/dt از روابط (۴-۳۴۶) و (۴-۳۴۸) در (۴-۳۴۳)، تبدیل لورنتس مؤلفه x نیرو را بین دو چارچوب S و S' به صورت

$$F'_x = F_x - \frac{vu_y}{(c^2 - vu_x)} F_y - \frac{vu_z}{(c^2 - vu_x)} F_z \quad (۴-۳۴۹)$$

به دست آورد. حال، به همین ترتیب، می توان تبدیلات لورنتس را برای مؤلفه های y و z نیرو نیز به دست آورد که نتیجه این محاسبات به صورت زیر خواهد بود.

$$F'_y = \frac{F_y}{\gamma(v) \left[1 - vu_x/c^2 \right]} \quad (۴-۳۵۰)$$

و

$$F'_z = \frac{F_z}{\gamma(v) \left[1 - vu_x/c^2 \right]} \quad (۴-۳۵۱)$$

همچنین، تبدیلات وارون نیرو را نیز می توان با تعویض جای پریمها و تبدیل v به $-v$ ، به دست آورد. ، تبدیلات وارون نیرو با روابط زیر بیان می شوند.

$$F_x = F'_x + \frac{vu'_y}{(c^2 + vu'_x)} F'_y + \frac{vu'_z}{(c^2 + vu'_x)} F'_z \quad (۴-۳۵۲)$$

و

$$F_y = \frac{F'_y}{\gamma(v) \left[1 + vu'_x/c^2 \right]} \quad (۴-۳۵۳)$$

$$F_z = \frac{F'_z}{\gamma(v)[1 + vu'_x/c^2]} \quad (۳۵۴-۴)$$

۴- ۱۴: تبدیل نیروهای ویژه

بعد از استخراج روابط تبدیلی برای نیرو بین دو چارچوب لخت S و S' ، اکنون، می توان حالتی را در نظر گرفت که در آن، ذره در چارچوب S' در حالت سکون لحظه ای باشد. در این صورت، به نیرویی که در این لحظه به ذره ساکن در S' وارد می شود، نیروی ویژه^۱ گفته می شود. بنابراین، با توجه به روابط تبدیلی نیرو، اگر در چارچوب S' ، سرعت ذره، یعنی \vec{u}' برابر صفر باشد، در این حالت نیروی \vec{F}' را نیروی ویژه می نامند. روابط تبدیلی برای مؤلفه های نیروی ویژه با توجه به روابط (۳۵۲-۴) تا (۳۵۴-۴) به صورت

$$F_x = F'_x \quad (۳۵۵-۴)$$

و

$$F_y = \frac{F'_y}{\gamma(v)}, \quad F_z = \frac{F'_z}{\gamma(v)} \quad (۳۵۶-۴)$$

خواهند بود. این روابط با قرار دادن $\vec{u}' = 0$ در روابط (۳۵۲-۴) تا (۳۵۴-۴) به دست می آیند. بنابراین، با توجه به این تبدیلات، مؤلفه x نیرو یا مؤلفه نیرو در راستای موازی سرعت نسبی دو چارچوب، بدون تغییر باقی می ماند و تنها مؤلفه های y و z نیرو یا مؤلفه های عمود بر سرعت نسبی نیرو تغییر می کنند که تبدیلات این مؤلفه ها نیز با روابط (۳۵۶-۴) بیان می گردند.

۴- ۱۵: سیستمهای با جرم متغیر

تاکنون، حرکت ذراتی را مورد بررسی قرار دادیم که جرم آنها تنها وابسته به سرعت بودند. اما تغییر جرم ممکن است بر اثر برخورد یا برهم کنش ذرات با یکدیگر نیز به وجود آید که در این حالت، جرم ذرات پس از برخورد، معمولاً کمتر از جرم آنها قبل از برخورد می باشد. در این بخش، حالتی در نظر گرفته می شود که در آن جرم یک سیستم به طور پیوسته تغییر

می کند و این تغییر جرم، درواقع، ممکن است ناشی از ورود پیوسته جرم به سیستم یا همین طور، بر اثر از خروج جرم از آن می باشد.

یکی از مواردی که معمولاً برای بررسی سیستم های با جرم متغیر مورد مطالعه قرار می گیرد، حرکت موشک می باشد. درمسأله موشک، درحقیقت ما با وضعیتی روبرو هستیم که بر اثر تبدیل جرم (سوخت) به انرژی (گاز)، از جرم کل موشک به عنوان یک سیستم، کاسته می شود. همچنین، مورد دیگری را که می توان به عنوان یک سیستم با جرم متغیر مطرح نمود، عبارت است از واکن رو بازی است که جرم (مثلاً شن) با آهنک ثابتی به آن افزوده می شود. یا برعکس واکنی که دانه های شن با آهنک ثابتی از آن به بیرون می ریزد.

بنابراین، در اینجا موشکی را که با سرعت نسبیتی حرکت می کند، به عنوان یک سیستم با جرم متغیر مورد بررسی قرار می گیرد. همچنین، در این بررسی فرض می کنیم که نیرویی از خارج به موشک یا سیستم وارد نمی شود. در موشک نسبیتی، جرم یا سوخت آن با آهنک ثابتی به گاز تبدیل شده و از قسمت انتهایی موشک با سرعت u نسبت به موشک خارج می گردد. همچنین، اگر فرض کنیم که جرم لحظه ای موشک برابر m بوده و موشک با سرعت لحظه ای v نسبت به چارچوب متصل به زمین یا S ، در حرکت باشد، در این حالت می خواهیم نشان دهیم که رابطه بین سرعت و جرم لحظه ای موشک به صورت

$$\frac{dm}{m} + \frac{1}{u} \frac{dv}{(1 - v^2/c^2)} = 0 \quad (۳۵۷-۴)$$

می باشد. از طرف دیگر، در رابطه (۳۵۷-۴)، جرم از طریق وابستگی سرعت به زمان؛ به زمان وابسته می باشد. همچنین می توان نشان داد که اگر جرم اولیه موشک، یعنی هنگامی که سرعت آن برابر صفر است برابر M_0 باشد. در این صورت، جرم لحظه ای موشک از رابطه

$$m = M_0 \left(\frac{1 - \beta}{1 + \beta} \right)^{\frac{c}{2u}} \quad (۳۵۸-۴)$$

به دست می آید. حال، برای به دست آوردن این روابط، می توان از قوانین پایستگی تکانه، انرژی و همین طور از قانون دوم نیوتن در نسبیت استفاده کرد. در ادامه، مسأله موشک نسبیتی را با در نظر گرفتن این قوانین به دو روش مورد بررسی قرار می دهیم.

روش اول :

در این روش، از پایستگی تکانه در چارچوب متصل به زمین یا S استفاده می شود. برای این منظور، ابتدا تبدیل مقدار dm از جرم سوخت موشک را به گاز، بر اثر احتراق آن بررسی می کنیم.

بنابراین، اگر فرض کنیم که مقداری به اندازه dm از جرم سوخت موشک، به گاز تبدیل شود، در این صورت، جرم موشک از مقدار m به $m + dm$ تغییر می یابد. در واقع، در اینجا المان جرم dm ، مقداری منفی در نظر گرفته شده است. در نتیجه، در چارچوب سکون موشک، یعنی S' ، انرژی کل گازهای خارج شده از قسمت انتهایی موشک، بر اثر این تبدیل، برابر $E_{S'} = (-dm)c^2$ خواهد بود. همچنین، اگر سرعت خروج گاز نسبت به موشک یا چارچوب S' ، برابر u در نظر گرفته شود، در این حالت، تکانه گازهای خروجی حاصل از تبدیل سوخت به اندازه dm به گاز، برابر $p_{S'} = (dm)u$ به دست می آید که البته مقداری منفی است. اکنون، فرض می کنیم که سرعت لحظه ای موشک نسبت به ناظر ساکن روی زمین یا S ، برابر v باشد. در این صورت، می توان با استفاده از تبدیلات لورنتس، تکانه گازهای خارج شده از موشک را نسبت به چارچوب S به دست آورد. در نتیجه، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} p_S &= \gamma(v) \left[p_{S'} + \frac{v}{c^2} E_{S'} \right] \\ &= \gamma(v) \left[(dm)u + \frac{v}{c^2} (-dm c^2) \right] \\ &= \gamma(v) (u - v) dm \end{aligned} \quad (۳۵۹-۴)$$

که مقدار به دست آمده برای p_S نیز مقداری منفی است.

اکنون، می توان پایستگی تکانه را در چارچوب S نیز به دست آورد. بنابراین، تکانه موشک، قبل از تبدیل مقدار dm از جرم سوخت به گاز، برابر $p_i = m\gamma(v)v$ می باشد. همچنین، تکانه کل بعد از این تبدیل، برابر تکانه جرم dm تبدیل شده به گاز، به علاوه تکانه جدید موشک، یعنی p_f ، زیرا جرم و سرعت موشک، بر اثر تبدیل جرم dm به گاز تغییر می کند. در نتیجه، با توجه به رابطه (۳۵۹-۴)، می توان نوشت:

$$p_i = \gamma(v)(u - v)dm + p_f \quad (۳۶۰-۴)$$

یا

$$[m\gamma(v)v]_i = \gamma(v)(u - v)dm + [m\gamma(v)v]_f \quad (۳۶۱-۴)$$

از طرف دیگر، رابطه (۳۶۱-۴) را می توان به صورت

$$\gamma(v)(u - v)dm + [m\gamma(v)v]_f - [m\gamma(v)v]_i = 0 \quad (۳۶۲-۴)$$

یا به شکل

$$\gamma(v)(u - v)dm + d[m\gamma(v)v] = 0 \quad (۳۶۳-۴)$$

نیز نوشت. حال، باید مقدار $d[m\gamma(v)v]$ را در رابطه (۳۶۳-۴) محاسبه نماییم. در این صورت، می توان به دست آورد

$$\begin{aligned} d[m\gamma(v)v] &= dm[\gamma(v)v] + d\gamma(v)[mv] + m\gamma(v)[dv] \\ &= dm[\gamma(v)v] + m\left[\frac{1}{c^2}\gamma^3(v)v(dv)\right]v + m\gamma(v)[dv] \\ &= dm[\gamma(v)v] + m\gamma(v)\left[\frac{1}{c^2}\gamma^3(v)v^2 + 1\right]dv \\ &= dm[\gamma(v)v] + m\gamma^3(v)dv \end{aligned} \quad (۳۶۴-۴)$$

در رابطه فوق از $d\gamma = \gamma^3 v dv / c^2$ که قبلاً در رابطه (۳۰۶-۴) به دست آمده است، استفاده شده است. اکنون، با جایگذاری مقدار رابطه (۳۶۴-۴) در (۳۶۳-۴)، خواهیم داشت:

$$\gamma(v)(u - v)dm + dm[\gamma(v)v] + m\gamma^3(v)dv = 0 \quad (۳۶۵-۴)$$

که با ساده کردن آن می توان رابطه

$$u\gamma(v)dm + m\gamma^3(v)dv = 0 \quad (۳۶۶-۴)$$

را به دست آورد. بنابراین، می توان از رابطه فوق به نتیجه

$$\frac{dm}{m} = -\frac{1}{u} \frac{dv}{(1 - v^2/c^2)} \quad (۳۶۷-۴)$$

رسید که همان رابطه (۳۵۷-۴) می باشد.

همچنین، برای به دست آوردن رابطه (۳۵۷-۴)، می توان از طرفین رابطه (۳۶۷-۴)

انتگرال گرفت. بنابراین، داریم:

$$\int_{M_0}^m \frac{dm}{m} = -\frac{1}{u} \int_0^v \frac{dv}{(1 - v^2/c^2)} \quad (۳۶۸-۴)$$

$$\ln \frac{m}{M_0} = -\frac{1}{u} \int_0^v \frac{dv}{(1-v^2/c^2)} \quad (369-4)$$

حال برای محاسبه انتگرال سمت راست رابطه (۳۶۹-۴)، می توان به صورت زیر عمل کرد

$$\begin{aligned} \int_0^v \frac{dv}{(1-v^2/c^2)} &= \frac{1}{2} \int_0^v \left[\frac{1}{1+\beta} + \frac{1}{1-\beta} \right] dv \\ &= \frac{c}{2} [\ln(1+\beta) - \ln(1-\beta)] \Big|_0^v \\ &= \frac{c}{2} \ln \frac{(1+\beta)}{(1-\beta)} \end{aligned} \quad (370-4)$$

که در آن $\beta = v/c$ می باشد. اکنون، می توان با جایگذاری جواب انتگرال از رابطه (۳۷۰-۴) در رابطه (۳۶۹-۴)، به دست آورد

$$\ln \frac{m}{M_0} = -\frac{c}{2u} \ln \frac{(1+\beta)}{(1-\beta)} \quad (371-4)$$

که در نهایت با محاسبه جرم موشک از رابطه (۳۷۱-۴)، بر حسب سرعت آن به نتیجه

$$m = M_0 \left(\frac{1-\beta}{1+\beta} \right)^{\frac{c}{2u}} \quad (372-4)$$

می رسم که در واقع، همان رابطه (۳۵۸-۴) می باشد.

از طرف دیگر، با داشتن جرم موشک می توان انرژی کل موشک را نسبت به چارچوب S نیز به دست آورد که نتیجه، برابر

$$\begin{aligned} E &= m\gamma(v)c^2 \\ &= M_0 c^2 \gamma(v) \left(\frac{1-\beta}{1+\beta} \right)^{\frac{c}{2u}} \end{aligned} \quad (373-4)$$

خواهد بود. حال، برای محاسبه سرعت موشک نسبت به چارچوب S ، می توان از رابطه

(۳۷۳-۴) استفاده کرد. در این صورت، رابطه (۳۷۲-۴) را می توان به صورت

$$\frac{1-\beta}{1+\beta} = \left(\frac{m}{M_0} \right)^{\frac{2u}{c}} \quad (374-4)$$

نوشت. در نتیجه، از رابطه (۳۷۴-۴)، سرعت موشک به شکل

$$v = c \frac{[1 - (m/M_0)^{2u/c}]}{[1 + (m/M_0)^{2u/c}]} \quad (۳۷۵-۴)$$

به دست می آید.

روش دوم :

این روش مبتنی بر رابطه نیرو، یعنی $F = dp/dt$ می باشد. بنابراین، فرض کنید که t' نمایش زمان در چارچوب سکون موشک، یعنی S' باشد. در این صورت، در چارچوب S' ، کمیت dm/dt' بیانگر آهنگ کاهش جرم (سوخت) موشک و تبدیل آن به گاز خواهد بود که dm مانند قبل مقداری منفی در نظر گرفته می شود. در نتیجه، آهنگ تغییر تکانه گازهای خروجی، برابر $dp/dt = u dm/dt'$ می باشد. از طرف دیگر، می دانیم که نیرو معادل آهنگ تغییر تکانه می باشد. بنابراین، در چارچوب سکون موشک، نیرویی برابر $F'_{r \rightarrow g} = u dm/dt'$ ، گازهای حاصل از احتراق سوخت موشک را به سمت عقب می راند. همچنین، با توجه به قانون سوم نیوتن، نیرویی معادل همین مقدار، اما در خلاف جهت آن، یعنی $F'_{g \rightarrow r} = -u dm/dt'$ موشک را به جلو می راند.

اما نکته ای که در اینجا لازم است یادآوری شود، این است که در این مسأله می توان از قانون سوم نیوتن استفاده کرد؛ زیرا همان طور که قبلاً در مورد این قانون در نسبیت اشاره شد، دو نیروی کنش و واکنش به عنوان دو رویداد، در چارچوب S' ، در یک مکان و همزمان روی می دهند. بنابراین، همزمانی این دو رویداد در چارچوبهای دیگر نیز تضمین می شود.

اکنون، وضعیت را در چارچوب متصل به زمین، یعنی S مورد بررسی قرار می دهیم. از تبدیلات لورنتس، برای نیروی ویژه، یعنی رابطه (۴-۳۵۵)، می دانیم که مؤلفه x یا موازی سرعت نسبی، در هر دو چارچوب برابر می باشند. در واقع، در اینجا نیرویی که از طرف گازهای خروجی به موشک وارد می شود، نیروی ویژه می باشد؛ زیرا این نیرو در چارچوب سکون موشک، یعنی S' ، اندازه گرفته می شود. بنابراین، نیروی $F'_{g \rightarrow r} = -u dm/dt'$ که از طرف گازهای خروجی به موشک (که در S' در حال سکون لحظه ای است) وارد می شود، نیروی ویژه خواهد بود. در نهایت اینکه نیروی $F'_{g \rightarrow r} = -u dm/dt'$ در هر دو چارچوب S

و S' یکسان می باشند.

از طرف دیگر می دانیم که ارتباط زمان اندازه گیری شده در دو چارچوب، با رابطه اتساع زمان، یعنی $t = \gamma(v)t'$ داده می شود؛ زیرا خروج گازها در چارچوب S' ، در یک مکان روی می دهند. رابطه اتساع زمان نشان می دهد که در چارچوب S ، گازهای حاصل از سوخت موشک، با آهنگ کندتری از قسمت انتهایی موشک خارج می گرد. بنابراین، داریم

$$F_{g \rightarrow r} = F'_{g \rightarrow r} = -u\gamma(v)\frac{dm}{dt} \quad (۴-۳۷۶)$$

همچنین، می توان از ابتدا نیرویی را که از طرف گازهای خروجی به موشک وارد می شود، مستقیماً در چارچوب S محاسبه کرد. برای این منظور، کافی است که تغییر تکانه مقدار جرم $-dm$ از سوخت موشک را محاسبه نماییم. در نتیجه، فرض می کنیم که جرمی به اندازه $-dm$ ، از سوخت موشک به گاز تبدیل شده باشد. تکانه اولیه این جرم برابر $p_i = -dm\gamma(v)v$ می باشد؛ زیرا جرم $-dm$ قبل از تبدیل به گاز با سرعت v (سرعت موشک) حرکت می کند. این مقدار جرم پس از احتراق، به گاز تبدیل شده و از انتهای موشک خارج می گردد. و تکانه آن پس از تبدیل شدن به گاز، با توجه به رابطه (۴-۳۵۹) برابر $p_f = \gamma(v)[u - v]dm$ خواهد بود. اکنون، می توان تغییر تکانه را برای جرم $-dm$ محاسبه کرد. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} \Delta p &= p_f - p_i \\ &= \gamma(v)[u - v]dm - [-dm\gamma(v)v] \\ &= u\gamma(v)dm - v\gamma(v)dm + v\gamma(v)dm \\ &= u\gamma(v)dm \end{aligned} \quad (۴-۳۷۷)$$

بنابراین، نیرویی به اندازه

$$F_{r \rightarrow g} = \frac{dp}{dt} = u\gamma(v)\frac{dm}{dt} \quad (۴-۳۷۸)$$

از طرف موشک به گازهای خروجی وارد می گردد که در این حالت، براساس قانون سوم نیوتن، نیرویی برابر $F_{g \rightarrow r} = -F_{r \rightarrow g}$ ، از طرف گازهای خروجی به موشک وارد می شود. حال، با در نظر گرفتن رابطه (۴-۳۷۸)، این نیرو برابر

$$F_{g \rightarrow r} = -u\gamma(v) \frac{dm}{dt} \quad (۳۷۹-۴)$$

خواهد بود که درواقع، برابرهمان نیرویی است که با رابطه (۳۷۶-۴) داده شده است. اکنون، می توان ادامه مسأله را با توجه به رابطه (۳۷۶-۴) یا (۳۷۹-۴) ادامه داد. از طرف دیگر، می توان آهنگ تغییرتکانه موشک را نیز محاسبه کرد. درنتیجه، داریم:

$$\begin{aligned} F_{g \rightarrow r} &= \frac{dp}{dt} = \frac{d}{dt}[m\gamma(v)v] \\ &= [m\dot{\gamma}(v)v + m\gamma(v)\dot{v}] + \gamma(v)v\dot{m} \\ &= m\left[\left(\frac{1}{c^2}\gamma^3(v)v\dot{v}\right)v + \gamma(v)\dot{v}\right] \\ &= m\gamma(v)\dot{v}\left[\left(\frac{1}{c^2}\gamma^3(v)v^2 + 1\right)\right] \end{aligned} \quad (۳۸۰-۴)$$

یا

$$F_{g \rightarrow r} = m\gamma^3(v)\dot{v} \quad (۳۸۱-۴)$$

جرم m در رابطه (۳۸۰-۴)، جرم لحظه ای موشک بوده و نیروی $F_{g \rightarrow r}$ ، درهرلحظه به آن وارد می شود، بنابراین، $\dot{m} = dm/dt$ برابر صفر خواهد بود. حال، با توجه به روابط (۳۷۹-۴) و (۳۸۱-۴)، داریم:

$$-u\gamma(v) \frac{dm}{dt} = m\gamma^3(v) \frac{dv}{dt} \quad (۳۸۲-۴)$$

یا

$$\frac{dm}{m} = -\frac{1}{u} \frac{dv}{1 - (v^2/c^2)} \quad (۳۸۳-۴)$$

که همان رابطه (۳۶۷-۴) می باشد. حال ادامه راه حل مانند روش قبل خواهد بود.

موشک نسبیتی به صورتی دیگر

اکنون می توان حالتی را درنظر گرفت که در آن جرم سوخت به جای تبدیل شدن به گاز، مستقیماً به انرژی یا فوتون تبدیل شده و از قسمت انتهایی آن خارج می گردد. دراین صورت، سرعت فوتونهای خروجی از موشک، یعنی u برابر c خواهد بود. درنتیجه، رابطه (۳۷۲-۴) به

$$m = M_0 \left(\frac{1 - \beta}{1 + \beta} \right)^{\frac{1}{2}} \quad (۳۸۴-۴)$$

تبدیل می شود. وانرژی کل موشک نیز در این حالت، با توجه به رابطه (۴-۳۷۳)، از روابط

$$E = m\gamma(v)c^2$$

$$= M_0 c^2 \gamma(v) \left(\frac{1-\beta}{1+\beta} \right)^{\frac{1}{2}} \quad (4-385)$$

یا

$$E = \frac{M_0 c^2}{1+\beta} \quad (4-386)$$

به دست می آید. در این حالت، سرعت موشک نیز با در نظر گرفتن (۴-۳۷۵) می توان از رابطه

$$v = c \frac{[1 - \sqrt{(m/M_0)}]}{[1 + \sqrt{(m/M_0)}]} \quad (4-387)$$

به دست آورد.

اما نکته ای که در اینجا می توان به آن اشاره نمود، این است که تاکنون ارتباط بین جرم و سرعت موشک را به دست آورده ایم که این ارتباط با رابطه (۴-۳۷۲) یا (۴-۳۷۵) بیان می شود. حال، با توجه به این دو رابطه، جرم یا سرعت موشک مستقل از آهنگ تبدیل سوخت به گاز یا انرژی (فوتون) می باشد.

اکنون می خواهیم با توجه به شرط اخیر، یعنی تبدیل مستقیم سوخت به فوتون یا انرژی، ارتباط بین سرعت موشک و زمان را در چارچوب S به دست آوریم. برای این منظور فرض کنید که آهنگ تبدیل سوخت به فوتون (انرژی) در چارچوب سکون موشک، یعنی S' ، برابر $\eta' = -dm/dt'$ باشد. در نتیجه، با توجه به رابطه اتساع زمان، یعنی $dt = \gamma(v)dt'$ ، آهنگ تبدیل سوخت به فوتون، در چارچوب S برابر

$$\eta = -\gamma(v) \frac{dm}{dt} \quad (4-388)$$

خواهد بود. اکنون، با مشتقگیری از رابطه (۴-۳۸۴)، می توان به دست آورد:

$$dm = -\frac{1}{c} \frac{M_0 dv}{(1+\beta)\sqrt{1-\beta^2}} \quad (4-389)$$

همچنین، اگر dm را از رابطه (۴-۳۳۶) به دست آورده و مقدار آن را در رابطه (۴-۳۸۹) قرار دهیم، خواهیم داشت:

$$\frac{c\eta dt}{M_0} = \frac{\gamma(v)dv}{(1+\beta)\sqrt{1-\beta^2}} \quad (390-4)$$

یا

$$\frac{c\eta dt}{M_0} = \frac{dv}{(1+\beta)(1-\beta^2)} \quad (391-4)$$

حال، با انتگرال گیری از طرفین رابطه (۳۹۱-۴)، می توان رابطه

$$\frac{c\eta}{M_0} \int_0^t dt = \int_0^v \frac{dv}{(1+\beta)(1-\beta^2)} \quad (392-4)$$

به دست آورد. در نتیجه، داریم:

$$\frac{c\eta t}{M_0} = \int_0^v \frac{dv}{(1+\beta)(1-\beta^2)} \quad (393-4)$$

اکنون، برای محاسبه انتگرال سمت راست رابطه (۳۹۳-۴)، می توان به صورت زیر عمل کرد.

$$\begin{aligned} \int \frac{dv}{(1+\beta)(1-\beta^2)} &= \int \frac{dv}{(1+\beta)(1-\beta)(1+\beta)} \\ &= \frac{1}{2} \int \left[\frac{1}{(1+\beta)} + \frac{1}{(1-\beta)} \right] \frac{dv}{(1+\beta)} \\ &= \frac{1}{2} \int \frac{dv}{(1+\beta)^2} + \frac{1}{4} \int \left[\frac{1}{(1+\beta)} + \frac{1}{(1-\beta)} \right] dv \end{aligned} \quad (394-4)$$

یا

$$\int \frac{dv}{(1+\beta)(1-\beta^2)} = -\frac{c}{2(1+\beta)} + \frac{c}{4} \ln \frac{(1+\beta)}{(1-\beta)} \quad (395-4)$$

حال، با جایگذاری جواب انتگرال از رابطه (۳۹۵-۴) در (۳۹۳-۴)، ارتباط بین زمان و سرعت

موشک، در چارچوب S به زیر

$$\frac{\eta t}{M_0} = \frac{1}{2} - \frac{1}{2(1+\beta)} + \frac{1}{4} \ln \frac{(1+\beta)}{(1-\beta)} \quad (396-4)$$

برقرار می گردد. اما با توجه به رابطه (۳۹۶-۴)، واضح است که نمی توانیم سرعت موشک را

بر حسب زمان به دست آوریم.

تمرین

۱- اندازه حرکت یک الکترون ۹۰٪ بیش از اندازه حرکت کلاسیکی آن است.

الف : سرعت این الکترون چقدر است؟

ب : اگر ذره را پروتون در نظر بگیریم، سرعت آن چقدر خواهد بود؟

جرم الکترون و پروتون به ترتیب برابر $m_e = 9/1093897 \times 10^{-31} \text{ kg}$ و $m_p = 1/6726231 \times 10^{-27} \text{ kg}$ می باشد.

۲- پروتونی با سرعت $0.9c$ در حرکت است. انرژی سکون، انرژی کل و انرژی جنبشی آن را به دست آورید.

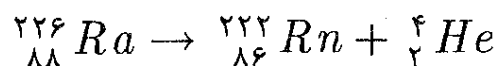
۳- ذرات پیون و میون هر یک دارای انرژی 10 GeV می باشند. اگر این ذرات در یک مسابقه دو ۱۰۰ متر شرکت کنند، کدامیک برنده مسابقه خواهد بود؟

۴- اگر انرژی کل یک ذره ۵۰٪ بیش از انرژی سکون آن باشد، در این صورت سرعت آن چقدر خواهد بود؟

۵- در یک شتاب دهنده، به یک پروتون انرژی جنبشی برابر 60 GeV داده می شود. اندازه حرکت و سرعت آن را به دست آورید.

۶- برای رساندن سرعت یک الکترون، الف : از $0.6c$ به $0.8c$ ب : از $0.9c$ به $0.99c$ چقدر انرژی لازم است؟

۷- یک ایزوتوپ رادیوم با گسیل یک ذره α به صورت واکنش



واری می باشد. در این واکنش چقدر انرژی آزاد می گردد. جرم اتمی Ra ، Rn و He به ترتیب برابر $226/0254 \text{ amu}$ ، $222/0175 \text{ amu}$ و $4/0026 \text{ amu}$ می باشد.

$$1 \text{ amu} = 1/6 \times 10^{-27} \text{ kg}$$

۸- سرعت یک ذره چقدر باید باشد تا اندازه حرکت آن برابر $m_0 c$ گردد. در این

حالت، انرژی کل و جنبشی ذره را به دست آورید.

۹- نشان دهید که سرعت یک ذره را می توان از رابطه

$$\beta = \left[1 - (m_0 c^2 / E)^2 \right]^{1/2}$$

به دست آورد. حال، با استفاده از رابطه فوق سرعت یک ذره را به ازای انرژی E برابر

الف: انرژی سکون آن ب: دو برابر انرژی سکون آن

ج: ده برابر انرژی سکون آن د: هزار برابر انرژی سکون آن

به دست آورید.

۱۰- اندازه حرکت، انرژی کل و انرژی جنبشی یک پروتون را که در چارچوب

آزمایشگاه با سرعت $0.99c$ حرکت می کند، درحالت های زیر به دست آورید.

الف: در چارچوب آزمایشگاه

ب: در چارچوبی که به وسیله پروتون تعریف می گردد.

ج: در چارچوب مرکز تکانه که به وسیله پروتون و یک اتم هلیوم ساکن در آزمایشگاه

تعریف می شود.

۱۱- پروتونی با انرژی جنبشی برابر 10^9 eV با پروتون ساکنی برخورد می کند.

الف: سرعت چارچوب مرکز تکانه چقدر است؟

ب: تکانه و انرژی کل را در چارچوب آزمایشگاه به دست آورید.

ج: انرژی جنبشی ذرات را در چارچوب مرکز تکانه محاسبه نمایید.

۱۲- میانگین انرژی خورشید که به سطح زمین می رسد، برابر $1.4 \times 10^3 \text{ W/m}^2$

است. در این صورت، در هر ثانیه چه مقدار از جرم خورشید به انرژی تبدیل می گردد.

۱۳- در یک آزمایش مربوط به برخورد باریکه ها، دو باریکه پروتون که در دو جهت

مخالف حرکت می کنند با یکدیگر برخورد سر به سر انجام می دهند. اگر انرژی هر کدام از

پروتونها برابر 10 BeV باشد، در این صورت

الف: سرعت پروتونها از نظر ناظر ساکن در چارچوب آزمایشگاه چقدر است؟

ب: سرعت یکی از پروتونها را نسبت به پروتون دیگر به دست آورید.

ج: اگر سرعت v ی پروتونها خیلی نزدیک به سرعت نور باشد، در این صورت با قرار

دادن $\eta = c - v$ ؛ نشان دهید که انرژی E ی پروتون را به طور تقریبی می توان از رابطه $E = E_0 (2\eta/c)^{-1/2}$ به دست آورد. که در آن E_0 انرژی سکون پروتون می باشد.

۱۴- ذره ای با جرم سکون m_0 و سرعت $3c/5$ در نظر بگیرید. همچنین، فرض کنید که ذره دیگری با جرم سکون m_0 ، ساکن باشد. در این صورت

الف: انرژی و تکانه ذرات را در چارچوب آزمایشگاه یا S به دست آورید.

ب: با استفاده از رابطه جمع نسبیتی سرعتها، سرعت چارچوب مرکز تکانه ذرات، یعنی v_{com} را به دست آورید.

ج: انرژی و تکانه ذرات در چارچوب S_{com} چقدر است؟

د: نشان دهید که انرژی و تکانه ذرات که در قسمتهای الف و ج به دست آمدند، به وسیله تبدیلات لورنتس با یکدیگر مرتبط هستند.

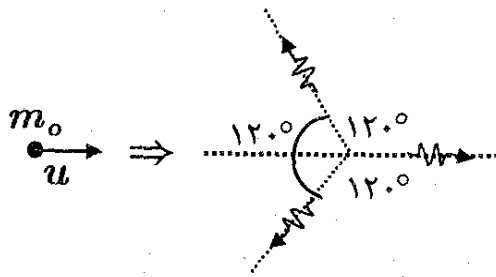
۱۵- یک فوتون با انرژی E ، با یک ذره ساکن و جرم سکون m_0 برخورد می کند و پس از برخورد، یک ذره واحد تشکیل می شود. جرم و سرعت این ذره را به دست آورید.

۱۶- دو ذره با جرم سکون m_0 و سرعت برابر u در خلاف جهت هم در چارچوب S یا آزمایشگاه، به یکدیگر نزدیک می شوند. انرژی کل یکی از ذرات را در چارچوب سکون ذره دیگری به دست آورید. (جواب حالت خاص: $E = 3m_0 c^2 \Rightarrow \beta^2 = \frac{1}{3}$)

۱۷- ذره ای به جرم سکون m_0 و سرعت نسبیتی v ، با ذره ساکنی به جرم سکون m_0 برخورد می کند و به آن می چسبد. سرعت نهایی ذره مرکب چقدر است؟

۱۸- در چارچوب آزمایشگاه یا S ، ذره ای با جرم سکون m_0 و سرعت v ، به طرف ذره در حال سکون دیگری به جرم m_0 در حرکت است. سرعت چارچوب لختی که در آن تکانه کل صفر باشد، چیست؟

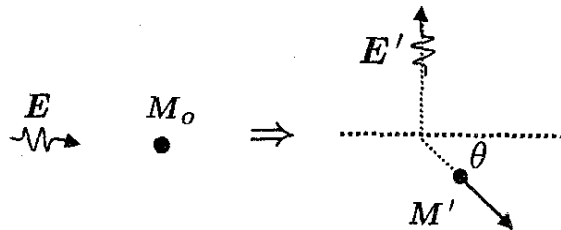
۱۹- ذره ای به جرم سکون M_0 پس از واپاشی به یک فوتون و ذره ای به جرم سکون m_0 تبدیل می شود. اگر سرعت ذره برابر u باشد، در این صورت، جرم m_0 و همچنین انرژی فوتون را بر حسب M_0 و u به دست آورید.



۲۰- ذره ای به جرم سکون m_0 که با سرعت u حرکت می کند، پس از واپاشی، مطابق شکل (۴-۱۶) به سه فوتون تبدیل می شود.

انرژی هر کدام از فوتونها را به دست آورید. شکل (۴-۱۶): واپاشی یک ذره به سه فوتون

۲۱- مطابق شکل (۴-۱۷)، یک فوتون با انرژی E ، به ذره ساکنی با جرم

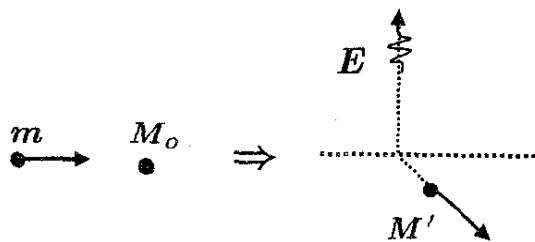


سکون M_0 برخورد می کند. ذره M_0 تحت یک زاویه معین θ پراکنده می گردد. اگر فوتون ایجاد شده عمود بر راستای حرکت فوتون فرودی پراکنده

شکل (۴-۱۷): مسأله ۲۱

شود، انرژی آن چقدر خواهد بود؟

۲۲- ذره ای با جرم سکون m_0 ، با سرعت $u = 4c/5$ با ذره ساکنی با جرم سکون M_0 ،



برخورد می کند. پس از برخورد، یک فوتون و یک ذره با جرم سکون M'_0 ایجاد می گردد. فوتون مطابق شکل (۴-۱۸)، در راستای عمود بر جهت حرکت ذره فرودی m_0 پراکنده می شود. اگر ذره

شکل (۴-۱۸): مسأله ۲۲

تولید شده M'_0 ، در یک راستای دیگر پراکنده شود، اندازه M'_0 را بر حسب m_0 و E به دست آورید. همچنین اندازه E چقدر باید باشد تا این برهم کنش روی دهد.

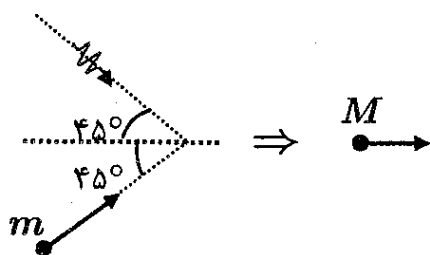
۲۳- در چارچوب آزمایشگاه، دو ذره یکسان با جرم سکون m_0 ، تحت زاویه $\pi/2$ ،

نسبت به یکدیگر حرکت می کنند. فرض کنیم که سرعت ذرات یکسان و برابر u باشد، در این صورت، اگر برخورد دو ذره را ناکشسان در نظر بگیریم، نشان دهید که جرم ذره

مرکب حاصل از برخورد از رابطه

$$M = 2m_0 \gamma(u) \sqrt{1 - \frac{u^2}{c^2}}$$

به دست می آید. سرعت ذره مرکب را نیز به دست آورید.



شکل (۴-۱۹): برخورد یک ذره و فوتون

۲۴- مطابق شکل (۴-۱۹)، ذره ای به جرم

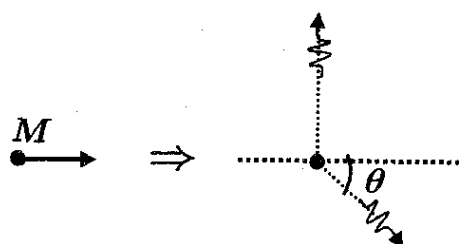
سکون m_0 ، با سرعت $4c/5$ با یک فوتون

برخورد می کند. پس از برخورد ذره ای به جرم

سکون M_0 ایجاد می گردد. سرعت و جرم ذره

ایجاد شده را به دست آورید. انرژی فوتون چقدر است؟

۲۵- ذره ای با جرم سکون M_0 ، با سرعت $3c/5$ در حرکت است. این ذره پس از



شکل (۴-۲۰): مسأله ۲۵

وایشی به دو فوتون و یک ذره به جرم سکون $M_0/4$

تبدیل می گردد. اگر ذره تولید شده پس از وایشی به

حال سکون درآید و فوتونها مطابق شکل (۴-۲۰)

پراکنده گردند، اندازه زاویه θ را به دست آورید.

۲۶- سه ذره با جرم سکون m_0 و سرعت یکسان $u = 4c/5$ ، در مبدأ با یکدیگر

برخورد می کنند. پس از برخورد، ذره ای با جرم سکون M_0 تولید می گردد. اگر جهت

حرکت ذرات به ترتیب، به سمت شمال، شمال شرقی و شمال غربی در نظر گرفته شوند،

سرعت و جرم ذره ایجاد شده را به دست آورید.

۲۷- یک فوتون و ذره ای به جرم سکون m_0 ، در خلاف جهت یکدیگر حرکت

می کنند. اگر پس از برخورد، ذره جدیدی ایجاد گردد و انرژی کل سیستم برابر E باشد، در

این صورت، این انرژی به چه صورت بین فوتون و جرم m_0 تقسیم شود تا جرم ذره ایجاد

شده بیشترین مقدار شود؟

۲۸- ذره ای که با سرعت v حرکت می کند، به دو فوتون تجزیه می شود. انرژی

فوتونهای به دست آمده به ترتیب برابر E_1 و E_2 می باشد. همچنین، راستای حرکت آنها با

راستای اولیه حرکت ذره، زوایای α و β ساخته و در دو طرف این راستا قرار می گیرند. در

این صورت، ثابت کنید:

$$\tan\left(\frac{\alpha}{2}\right)\tan\left(\frac{\beta}{2}\right) = \frac{c-v}{c+v}$$

می باشد. همچنین، نتیجه بگیرید که اگر فوتونی به دو فوتون تجزیه شود، در این صورت دو

فوتون ایجاد شده باید در همان راستای فوتون اولیه حرکت کنند. برای این منظور، توجه کنید که اگر انرژی فوتون برابر E باشد، تکانه آن E/c خواهد بود.

۲۹- یک پيون با انرژی جنبشی 1600 Mev روی پروتون ساکنی فرود می آید و بعد از برخورد، با توجه به واکنش $\pi + p \rightarrow p + n\pi$ ، تعدادی پيون تولید می گردد. حال، با استفاده از چارچوب مرکز تکانه، بیشینه تعداد (n) پيونهای ایجاد شده را در این برخورد به دست آورید. انرژی سکون پروتون و پيون به ترتیب برابر 938 Mev و 140 Mev می باشد.

۳۰- کمترین انرژی، برای یک مزون π^- در واکنش

$$\pi^- + p \rightarrow \pi^- + \pi^- + \pi^+ + p$$

چقدر می تواند باشد. جرم سکون π^- یا π^+ برابر $139/56 \text{ Mev}$ می باشد.

۳۱- ذره ای با جرم سکون m_0 ، با سرعت v با ذره دیگری به جرم سکون m_0 که با سرعت v ، در خلاف جهت ذره اول در حرکت است، برخورد می کند. اگر دو ذره پس از برخورد به یکدیگر بچسبند، در این صورت، تغییر جرم در این برخورد چقدر است؟ اگر m_0 برابر یک گرم و سرعت v برابر 10 km/s باشد، Δm را به دست آورید.

۳۲- یک مزون π به جرم سکون m_π ، به یک مزون μ به جرم سکون m_μ و یک نوترینو با جرم سکون صفر وا می باشد. در این صورت، نشان دهید که انرژی جنبشی K_μ ی مزون μ از رابطه زیر به دست می آید.

$$K_\mu = \frac{(m_\pi - m_\mu)^2}{2m_\pi} c^2$$

۳۳- در پدیده کامپتون، فرض کنید که زاویه پراکندگی یا انحراف ذره ساکن m_0 برابر φ باشد. در این صورت، نشان دهید که انرژی جنبشی ذره m_0 ، پس از برخورد با رابطه

$$\begin{aligned} k &= \frac{2E(E/E_0)\cos^2\varphi}{1 + 2(E/E_0) + (E/E_0)\sin^2\varphi} \\ &= \frac{h\nu(2\alpha\cos^2\varphi)}{(1+\alpha)^2 - \alpha^2\cos^2\varphi} \end{aligned}$$

بیان می شود که در آن $E_0 = m_0 c^2$ ، انرژی سکون الکترون، E انرژی فوتون تابیده شده

و α نیز برابر $h\nu/m_0 c^2$ می باشد.

۳۴- با توجه به اثر کامپتون، فوتونی با انرژی $h\nu$ ، با ذره آزادی به جرم m_0 که در حال سکون است، برخورد می کند. اگر فوتون پراکنده شده، تحت زاویه θ خارج شود. زاویه پراکندگی ذره ساکن، یعنی φ را محاسبه کنید و نشان دهید:

$$\cot\varphi = \left(1 + \frac{h\nu}{m_0 c^2}\right) \tan(\theta/2)$$

۳۵- فرض کنید که ذره ای با جرم سکون m_{01} و تکانه p_1 ، با ذره ای به جرم سکون m_{02} که در چارچوب آزمایشگاه ساکن است، برخورد می کند و تحت زاویه θ پراکنده می شود. نشان دهید که تکانه و انرژی ذره فرودی m_{01} را پس از برخورد می توان از روابط

$$p_3 = p_1 \frac{(m_{01}^2 c^2 + m_{02} E_1) \cos\theta + (E_1 + m_{02} c^2) \sqrt{m_{02}^2 - m_{01}^2 \sin^2\theta}}{(E_1/c + m_{02} c)^2 - p_1^2 \cos^2\theta}$$

$$E_3 = \frac{(E_1 + m_{02} c^2)(m_{01}^2 c^2 + m_{02} E_1) + c^2 p_1^2 \cos\theta \sqrt{m_{02}^2 - m_{01}^2 \sin^2\theta}}{(E_1/c + m_{02} c)^2 - p_1^2 \cos^2\theta}$$

به دست آورد.

۳۶- در مسأله قبل اگر ذره ساکن m_{02} ، بعد از برخورد تحت زاویه φ نسبت به راستای حرکت ذره فرودی پس زده شود، در این صورت، نشان دهید که تکانه و انرژی آن را می توان از روابط زیر به دست آورد.

$$p_4 = p_1 \frac{2m_{02} (E_1 + m_{02} c^2) \cos\varphi}{(E_1/c + m_{02} c)^2 - p_1^2 \cos^2\varphi}$$

$$E_4 = m_{02} c^2 \left[1 + \frac{2p_1^2 \cos^2\varphi}{(E_1/c + m_{02} c)^2 - p_1^2 \cos^2\varphi}\right]$$

۳۷- در دو مسأله قبل فرض کنید که جرم سکون ذره هدف و ذره فرودی یکسان باشد. در این صورت، ذره فرودی بعد از برخورد، در چارچوب مرکز تکانه S_{com} ، تحت زاویه ψ نسبت به راستای حرکت اولیه خود و ذره دیگر در جهت مخالف آن حرکت می کند. حال، نشان دهید که زوایای θ_1 و θ_2 ، یعنی زوایای پراکندگی در چارچوب آزمایشگاه، از روابط

زیر به دست می آیند.

$$\tan \theta_1 = \sqrt{1 - \beta^2} \tan \frac{\psi}{\gamma}$$

$$\tan \theta_2 = \sqrt{1 - \beta^2} \cotan \frac{\psi}{\gamma}$$

۳۸- ذره ای به جرم سکون m_0 ، بعد از واپاشی به دو ذره، به جرمهای سکون m_{01} و m_{02} تبدیل می گردد. نشان دهید که در چارچوب مرکز تکانه S_{com} ، انرژی ذرات را می توان از روابط زیر به دست آورد. تکانه ذرات را نیز به دست آورید.

$$E_{1,com} = \frac{(m_0^2 + m_{01}^2 - m_{02}^2)c^2}{2m_0}$$

$$E_{2,com} = \frac{(m_0^2 + m_{02}^2 - m_{01}^2)c^2}{2m_0}$$

۳۹- در چارچوب آزمایشگاه، فوتونی با انرژی E_1 با ذره ای ساکن و جرم سکون m_{02} برخورد می کند. بعد از برخورد، دو ذره با جرم سکون m_{02} و m_{03} ، ایجاد می گردد. نشان دهید که انرژی آستانه برای این واکنش برابر مقدار زیر می باشد.

$$E_1 = m_{03} \left[1 + \left(\frac{m_{03}}{2m_{02}} \right) \right] c^2$$

۴۰- دو ذره یکسان با جرم سکون m_0 ، در فاصله x از یکدیگر در حال سکون هستند. حال، یکی از ذرات با اعمال نیروی ثابت F به آن، به سمت ذره دیگر شتاب داده می شود تا اینکه ذرات با یکدیگر برخورد کرده و یک ذره جدید تشکیل گردد. در این صورت، بعد از گذشت چه مدت برخورد صورت می گیرد. همچنین، جرم ذره حاصل از برخورد، چقدر است؟

۴۲- یک موشک فوتونی نسبیتی، یعنی موشکی که برای پیش راندن خود، فوتونهایی با سرعت c پرتاب می کند، در نظر بگیرید. این موشک از حالت سکون شتاب می گیرد و به حرکت در می آید و پس از طی مسافتی، شتاب منفی می گیرد و با همان فرایند به مکان اولیه برمی گردد. حال، اگر جرم سکون اولیه موشک برابر m_0 باشد، نشان دهید که جرم نهایی آن برابر $m_0/16\gamma^4$ می باشد. توجه نمایید که وقتی سرعت موشک بیشینه شود، $1 \gg \gamma$ خواهد بود.



نسبیت و نظریه الکترومغناطیس

مقدمه :

اینشتین طی مقاله ای که در سال ۱۹۰۵ در مورد الکترودینامیک اجسام متحرک ارائه داد، به وحدت کامل بین الکتریسته و مغناطیس اشاره کرده است. این مقاله همان طور که قبلاً اشاره شد، سنگ بنای نسبیت خاص محسوب می شود. در این مقاله اینشتین نشان داده است که میدانهای الکتریکی و مغناطیسی نمی توانند مستقل از یکدیگر باشند. درحقیقت، اینکه چه چیزی میدان الکتریکی یا میدان مغناطیسی است، بستگی به ناظر یا چارچوب مرجع دارد و این میدانها، تحت روابط تبدیلی لورنتس به یکدیگر تبدیل می شوند. به عبارت دیگر، ممکن است در یک چارچوب، صرفاً میدان الکتریکی یا میدان مغناطیسی وجود داشته باشد، اما در چارچوب لخت دیگر، هر دو میدان الکتریکی و مغناطیسی مشاهده شود.

با توجه به وحدت بین فضا و زمان و همچنین جمله مشهور مینکوفسکی که گفته است: از این پس فضای تنها و همین طور زمان تنها، مطرود هستند و تنها نوعی اتحاد از آن دو وجود

مستقلی خواهد داشت. در اینجا نیز با اقتباس از این گفته مینکوفسکی، می توان بیان کرد که:

از این پس میدان الکتریکی تنها و همین طور میدان مغناطیسی تنها، مطرود

هستند و تنها نوعی اتحاد از آن دو، واقعیت و وجود مستقل خواهد داشت.

اگرچه هنوز هم در بیشتر کتابهای مربوط به الکترو دینامیک، میدانهای الکتریکی و مغناطیسی را به طور جداگانه و به عنوان دو پدیده مستقل بررسی می کنند، اما برای به دست آوردن درک و بینش عمیق تری از اتحاد بین این میدانها، باید فرمولبندی چهار بعدی این معادلات به دست آیند. به بیان دیگر، باید نظریه الکترومغناطیس را از دیدگاه نسبیتی مورد بررسی قرار داد. همان طور که در فصل دوم اشاره شد، هدف از ارائه نظریه نسبیت، در حقیقت به دست آوردن یک بینش صحیح و عمیق از برهم کنش های الکترومغناطیسی بوده است. از طرف دیگر، می دانیم معادلات ماکسول اساس نظریه الکترومغناطیس محسوب می شوند. در واقع، می توان گفت که معادلات ماکسول همان اهمیتی را در نظریه الکترومغناطیس دارند که قوانین حرکت نیوتن در مکانیک. اما باید اشاره شود که میان این دو موضوع تفاوت فاحشی وجود دارد. زیرا اینشتین نظریه نسبیت را در سال ۱۹۰۵، یعنی تقریباً ۲۰ سال پس از اعلام قوانین نیوتن و حدود ۴۰ سال پس از معرفی معادلات ماکسول ارائه داده است و همان طور که می دانیم، در حالتی که سرعت اجسام به سرعت نور نزدیک می شوند، باید قوانین نیوتن به طور جدی تصحیح شوند. در حالی که معادلات ماکسول را می توان در این حالتها بدون احتیاج به تغییر یا اصلاحی به کار برد. در حقیقت، نظریه نسبیت خاص از تفکر عمیق و دقیق اینشتین درباره معادلات ماکسول نشأت گرفته است و این معادلات با نظریه نسبیت خاص کاملاً سازگار می باشند.

۵ - ۱ : نظریه الکترومغناطیس

همان طور که می دانیم، ذرات باردار، مانند الکترونها و پروتونها، به یکدیگر نیروی الکتریکی اعمال می کنند. این نیرو مانند نیروی گرانش، یک نیروی دوربرد بوده و بسته به ماهیت ذرات باردار ممکن است جاذبه یا دافعه باشد. اندازه این نیرو را نیز می توان با استفاده از قانون

تجربی کولن^۱ (۱۸۶۰-۱۷۳۶) به دست آورد و درواقع، می توان گفت که اولین رابطه ای که درالکترواستاتیک با آن برخورد می کنیم، قانون کولن است که بخشی از برهم کنشهای بین ذرات باردار را می توان به وسیله آن توضیح داد. افراد زیادی در زمینه برهم کنشهای مربوط به الکتریسیته و مغناطیس کار کرده اند که از جمله آنها می توان به فرانکلین^۲، کولن^۳، گائوس^۴، اورستد^۵، فاراده^۶، هانری^۷، آمپر^۸، هوی ساید^۹، ماکسول^{۱۰}، هرتز^{۱۱}، لورنتس^{۱۲} و اینشتین^{۱۳} اشاره کرد. از بین این افراد، نقش فاراده، آمپر و ماکسول بیش از دیگران برجسته می باشد و در واقع فارده یکی از بهترین این افراد محسوب می شود. او آزمایشگری با استعداد و صاحب نبوغی سرشار و دارای درک فیزیکی عمیقی بوده است. به طوری که در یادداشتهای آزمایشگاهی او حتی یک معادله ریاضی هم به چشم نمی خورد. ماکسول که در سال ۱۸۳۱، یعنی سال کشف قانون القای فاراده زاده شد، در سال ۱۸۷۹، یعنی سالی که اینشتین در آن تولد یافت، به سن ۴۸ سالگی درگذشت. ماکسول بیشتر عمر کوتاه، اما پربار خود را در راه تدوین مبانی نظری کشفهای تجربی فاراده صرف کرد و ایده های فاراده را به شکل ریاضی درآورد. کشف بزرگ ماکسول این بود که نشان داد، نور یک موج الکترومغناطیسی است و سرعت آن را می توان با اندازه گیریهای صرفاً الکتریکی و مغناطیسی به دست آورد و در حقیقت، با این کشف، علم قدیمی اپتیک را به الکتریسیته و مغناطیس مربوط کرد. از طرف دیگر، پس از گذشت تقریباً یک ربع قرن از زمان انتشار معادلات ماکسول، یعنی در سال ۱۸۸۷، هرتز نیز با تولید امواج الکترومغناطیسی یا ماکسولی در آزمایشگاه خود، گام مؤثری را در پیشبرد نظریه الکترومغناطیس برداشت.

ماکسول نظریه الکترومغناطیس خود را در کتابی مفصل، موسوم به رساله ای در باره

1- Coulomb, Charles Augustus : فیزیکدان فرانسوی که در سال ۱۷۸۵ نیروی الکتریکی بین کره های کوچک فلزی باردار را با استفاده دستگاه ترازوی پیچشی به دست آورده است.

2- Franklin, Benjamin (1706 – 1790) : فیزیکدان آمریکایی که آزمایشهایی در زمینه قانون عکس مجذوری کولن در سال ۱۷۵۵ انجام داده است. همچنین نامهای مثبت و منفی برای بارهای الکتریکی از اوست.

3- Gauss, Karl Friedrich (1717-1855) : ریاضیدان، اختر شناس و فیزیکدان آلمانی

الکتریسته و مغناطیس را که در سال ۱۸۷۳، یعنی درست ۶ سال پیش از مرگش انتشار یافت، ارائه داده است. مطالعه این کتاب تقریباً مشکل است و واقعیت این است که در این رساله، معادلات ماکسول به شکل کنونی آنها نیستند. و به نظر می آید که هوی ساید، فیزیکدان انگلیسی نظریه ماکسول را در قالب چهار معادله ای که امروزه می شناسیم، درآورده است. این معادلات که در دهه ۱۸۶۰ به دست آمده اند، با استفاده از آنها می شد دو موضوع مهم الکتریسته و مغناطیس را که در آن زمان مورد بحث جدی فیزیکدانان بود، با بینش و درک عمیق تری بررسی کرد و نشان می دهند که میدانهای الکتریکی و مغناطیسی مستقل از یکدیگر نیستند. به این ترتیب که یک میدان مغناطیسی متغیر نسبت به زمان، باعث ایجاد میدان الکتریکی می شود و برعکس. همچنین، براساس این معادلات تنها یک میدان، یعنی میدان الکترومغناطیسی وجود دارد.

این معادلات در حالت ایستا، یعنی هنگامی که چشمه میدان الکتریکی، $\rho(\vec{r})$ و چشمه

میدان مغناطیسی، یعنی $\vec{J}(\vec{r})$ مستقل از زمان باشند، به صورت

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{\epsilon} \rho(\vec{r}) \quad (۱)$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B}(\vec{r}) = 0 \quad (۲)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r}) = 0 \quad (۳)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B}(\vec{r}) = \mu \vec{J}(\vec{r}) \quad (۴)$$

(۱-۵)

بیان می شوند. اما کار مهم و اساسی که ماکسول انجام داده است، در واقع تعمیم این معادلات برای حالت کلی تر، یعنی حالت غیرایستا می باشد. در حالت غیر ایستا به دلیل وابستگی

4- Oersted, Hans Christian (1777- 1851):

← فیزیکدان دانمارکی، وی اولین کسی بود که

در سال ۱۸۲۰ نشان داد که جریان الکتریکی، عقربه مغناطیسی قطب نما را منحرف می کند و به این ترتیب علوم مجزای الکتریسته و مغناطیس را به هم مربوط ساخت.

5- Faraday, Michael (1791 – 1867): شیمیدان و فیزیکدان انگلیسی، کاشف قانون القای فاراده در سال ۱۸۳۱

6- Henry, Joseph (1797 – 1878) : فیزیکدان آمریکایی، وی مستقل از فاراده، تقریباً به طور همزمان قانون القای فاراده را کشف کرد.

7- Ampere, Andre Marie (1775-1836) :

فیزیکدان و ریاضیدان فرانسوی

8- Heaviside, Oliver (1850 – 1925) : فیزیکدان انگلیسی که معادلات ماکسول را به شکل کنونی آنها درآورده

چشمه های بار و جریان به زمان، میدانها نیز تابعی از زمان می باشند.

در روابط (۵-۱)، معادله اول و دوم، یعنی معادلات دیورژانس، در حالت غیر ایستا نیز به همین شکل بیان می شوند. اما معادلات سوم و چهارم، یعنی معادلات کرل، برای حالت غیر ایستا باید اصلاح گردند. اصلاح معادله سوم، به قانون القای فاراده^۱ منجر می شود. همچنین، ماکسول برای سازگار کردن این معادلات در حالت غیر ایستا، با معادله پیوستگی بار الکتریکی^۲، یعنی رابطه

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{J}(\vec{r}, t) + \frac{\partial \rho(\vec{r}, t)}{\partial t} = 0 \quad (2-5)$$

جمله $\partial \vec{D}(\vec{r}, t) / \partial t$ را به سمت راست معادله چهارم یا قانون آمپر^۳ در روابط (۵-۱) اضافه کرد و در نتیجه، معادلات تعمیم یافته را برای حالت غیر ایستا، به صورت

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}, t) = \frac{1}{\epsilon} \rho(\vec{r}, t) \quad (1)$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B}(\vec{r}, t) = 0 \quad (2)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r}, t) = -\frac{\partial \vec{B}(\vec{r}, t)}{\partial t} \quad (3) \quad (3-5)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B}(\vec{r}, t) = \mu \vec{J}(\vec{r}, t) + \mu \frac{\partial \vec{D}(\vec{r}, t)}{\partial t} \quad (4)$$

بیان می کند. درحقیقت، می توان گفت که کار اساسی و مهمی که ماکسول انجام داده است، افزودن جمله $\partial \vec{D}(\vec{r}, t) / \partial t$ به سمت راست قانون آمپر می باشد؛ زیرا وجود این جمله در قانون آمپر است که انتشار امواج الکترومغناطیسی را درخلاء پیش بینی می کند. جمله $\partial \vec{D}(\vec{r}, t) / \partial t$ را معمولاً با \vec{J}_D نشان داده و آن را بردار چگالی جریان جابه جایی^۴ می نامند. لازم است اشاره شود که در معادلات فوق برای یک محیط مادی خطی و همسانگرد، $\vec{D} = \epsilon \vec{E}$ و $\vec{B} = \mu \vec{H}$ بوده و برای محیط خلاء $\epsilon = \epsilon_0$ و $\mu = \mu_0$ می باشند. معادله اول از معادلات ماکسول یا قانون گاوس، نشان می دهد که چگونه می توان با داشتن یک توزیع بار معین، میدان الکتریکی حاصل از آن را محاسبه کرد. معادله سوم از این

معادلات نیز نشان می دهد که میدان الکتریکی را می توان از میدان مغناطیسی وابسته به زمان به دست آورد. همچنین، معادله چهارم یا قانون آمپر-ماکسول، نیز بیان می کند که چگونه چگالی جریان و میدان الکتریکی وابسته به زمان، میدان مغناطیسی ایجاد می کنند. این معادله را درحالتی که چگالی جریان، یعنی \vec{J} برابر صفر باشد، با مقایسه با قانون القای فاراده، می توان قانون القای ماکسول نیز نامید. معادله دوم نیز بیان می کند که بارمغناطیسی در طبیعت وجود ندارد تا خطوط میدان بتوانند از آن شروع یا به آن ختم شوند. براین اساس، خطوط میدان مغناطیسی، خطوط بسته ای را تشکیل می دهند.

همان طور که اشاره شد، این معادلات در ابتدا براساس بررسیها و تحقیقات تجربی که تقریباً به مدت دو قرن طول کشیده است، به طور کاملاً مستقل از یکدیگر به دست آمده اند و تقریباً بعد از گذشت چهل سال، اینشتین کشف می کند که تمام این معادلات، با روابط تبدیلی لورنتس به هم مربوط هستند. درحقیقت، باید گفته شود که اینشتین با دقت و تعمق زیاد در معادلات ماکسول به سوی نظریه نسبیت رهنمون شده است.

بنابراین، معادلات ماکسول از دیدگاه نسبیت دارای یک انسجام منطقی بوده و یک مجموعه سازگار و متقارن را تشکیل می دهند و در واقع، می توانند توصیف کاملی از رابطه بین میدان الکترومغناطیسی و توزیعهای بار و جریان الکتریکی یا به طور کلی برهم کنشهای الکترومغناطیسی را فراهم کنند. به این ترتیب که می توان با استفاده از قانون کولن یا شکل دیگر آن، یعنی قانون گاوس (درحالتی که توزیع بار دارای تقارن باشد)، میدان الکتریکی حاصل از یک توزیع بار معین را به دست آورد. همچنین، می توان با استفاده از قانون بیو-ساوار^۱ یا قانون آمپر (درحالتی که چگالی جریان دارای تقارن باشد)، میدان مغناطیسی ناشی از یک چگالی جریان معین را به دست آورد.

از طرف دیگر، از ترکیب معادلات ماکسول، می توان معادلات موج ناهمگنی را برای پتانسیل نرده ای الکتریکی^۲ و برداری مغناطیسی^۳، یعنی $\varphi(\vec{r}, t)$ و $\vec{A}(\vec{r}, t)$ به شکل

$$\nabla^2 \varphi(\vec{r}, t) - \mu\epsilon \frac{\partial^2 \varphi(\vec{r}, t)}{\partial t^2} = -\frac{1}{\epsilon} \rho(\vec{r}, t) \quad (۴-۵)$$

$$\nabla^2 \vec{A}(\vec{r}, t) - \mu\epsilon \frac{\partial^2 \vec{A}(\vec{r}, t)}{\partial t^2} = -\mu \vec{J}(\vec{r}, t) \quad (5-5)$$

به دست آورد. حال، می توان با به دست آوردن جواب معادلات ناهمگن فوق، یعنی $\vec{A}(\vec{r}, t)$ و $\varphi(\vec{r}, t)$ جایگذاری این جوابها در روابط

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = -\vec{\nabla} \varphi(\vec{r}, t) - \frac{\partial \vec{A}(\vec{r}, t)}{\partial t} \quad (6-5)$$

و

$$\vec{B}(\vec{r}, t) = \vec{\nabla} \times \vec{A}(\vec{r}, t) \quad (7-5)$$

میدانهای الکتریکی و مغناطیسی ایجاد شده به وسیله چشمه های بار $\rho(\vec{r}, t)$ جریان $\vec{J}(\vec{r}, t)$ را معین کرد. به این ترتیب، می توان گفت که معادلات ماکسول و معادله پیوستگی بار الکتریکی یا رابطه (۵-۲)، همراه با نیروی لورنتس^۱، یعنی رابطه

$$\vec{F} = q(\vec{E} + \vec{u} \times \vec{B}) \quad (8-5)$$

اساس نظریه الکترومغناطیس را تشکیل می دهند.

در پایان لازم به تذکر است که معادلات ماکسول، به صورتی که بیان شدند، دارای محدودیتهایی نیز می باشند. این معادلات در مورد پدیده های ماکروسکوپی الکترومغناطیسی مانند پدیده های مربوط به انتهای فرستنده و گیرنده، مدارهای الکتریکی، مخابرات ماهواره ای، اخترشناسی رادیویی و پدیده های مربوط به پراش، تداخل و غیره به طور کاملاً دقیق عمل می کنند. اما باید بدانیم که برهم کنشهای الکترومغناطیسی بین ذرات بنیادی، به ویژه در محدوده انرژیهای بالا، باید به شیوه ای متفاوت و براساس قوانین مکانیک کوانتومی مورد بررسی قرار گیرند. این روش یا شیوه جدید، شاخه ای را در فیزیک برای بررسی پدیده های الکترومغناطیسی در انرژیهای بالا، مطرح می کند که الکترودینامیک کوانتومی^۲ نامیده می شود. این نظریه که فیزیک کوانتومی را با نظریه نسبیت ترکیب می کند، شاید موفق ترین نظریه ای باشد که بر مبنای نتایج پیشگویی شده با تجربه سازگار است. اما با وجود

این محدودیتهایی که برای معادلات ماکسول وجود دارد، بازهم می توان با تقریب مناسب و قابل قبولی از این معادلات، برای بررسی برهم کنشهای الکترومغناطیسی بین ذرات بنیادی استفاده کرد که این روش یا شاخه از فیزیک را الکترودینامیک کلاسیک^۱ می نامند.

حال، بعد از آشنایی مختصر با نظریه الکترومغناطیس، می توان این نظریه را از دیدگاه نسبیتی مورد بررسی قرار داد.

۵ - ۲: تبدیلات گالیله و نظریه الکترومغناطیس

همان طور که در فصل دوم اشاره شد، قوانین مکانیک کلاسیک تحت تبدیلات گالیله هموردا می باشند. اکنون، سؤالی که در اینجا ممکن است مطرح شود، این است که آیا نظریه الکترومغناطیس نیز تحت این تبدیلات همورداست یا خیر؟ به عبارت دیگر، آیا شکل معادلات ماکسول تحت تبدیلات گالیله، در گذر از یک چارچوب مرجع لخت به چارچوب مرجع لخت دیگر تغییر می کنند یا خیر؟

برای پاسخ به این سؤال، ابتدا زمینه علمی قبل از اینشتین را در این مورد مطرح می کنیم. لورنتس در سال ۱۹۰۴ نشان داد که شکل معادلات ماکسول یا به طور کلی نظریه الکترومغناطیس، تحت تبدیلات گالیله در گذر از یک چارچوب مرجع به چارچوب مرجع دیگر ناوردا نیستند. بر این اساس، وی اقدام به وضع روابط تبدیلی جدیدی کرد و نشان داد که نظریه الکترومغناطیس، تحت تبدیلات ابداعی او هموردا می باشند. به عبارت دیگر، شکل این معادلات تحت تبدیلات ابداعی جدید، از یک چارچوب به چارچوب مرجع دیگر ناوردا یا بدون تغییر باقی می ماند. در حقیقت، می توان گفت که بزرگترین کمک به پیشرفت فیزیک نظری را لورنتس در سال ۱۹۰۴، با ارائه تبدیلات جدید خود، به عمل آورده است.

از طرف دیگر، اینشتین در بررسی پدیده های مربوط به نظریه الکترومغناطیس با دو گروه از تبدیلات، یعنی تبدیلات گالیله برای پدیده های مکانیکی یا نیوتنی و تبدیلات لورنتس، برای پدیده ها یا نظریه الکترومغناطیس مواجه بود. اما او که نمی توانست در آن

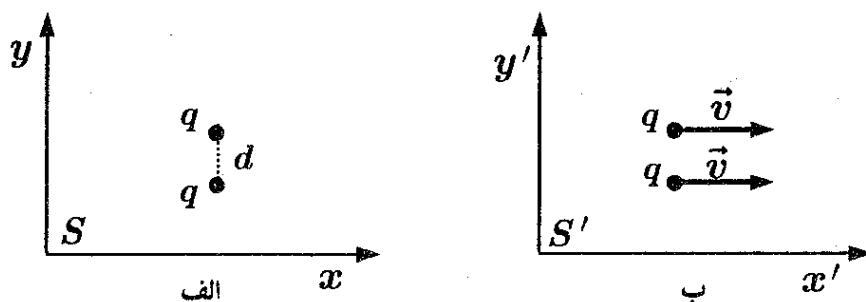
واحد دو گروه از تبدیلات را بپذیرد، در نتیجه وی روابط تبدیلی لورنتس را بر روابط تبدیلی گالیلئو ترجیح داد و آنها را به عنوان فرمولها و روابطی عام و قابل اعمال در کلیه پدیده های فیزیکی پذیرفت. و می توان گفت که نظریه نسبیت، در واقع پیامدی از این پذیرش و انتخاب او محسوب می شود.

در اینجا برای توضیح بیشتر این مطلب، می توان سرعت امواج الکترومغناطیس یا نور را با در نظر گرفتن تبدیلات گالیلئو سرعت، بررسی کرد. برای این منظور، اگر سرعت نور، تنها نسبت به چارچوب مرجع متصل به اتر برابر C باشد، در این صورت، اگر ناظری با سرعت v نسبت به چارچوب مرجع متصل به اتر حرکت کند، در این حالت با توجه به تبدیلات گالیلئو، این ناظر سرعت نور را برابر $C + v$ یا $C - v$ به دست خواهد آورد. به عبارت دیگر، اگر تبدیلات گالیلئو سرعت، در مورد یک موج الکترومغناطیسی به کار برده شود، به نتیجه ای خواهیم رسید که تجربه آن را تأیید نمی کند. به این ترتیب که اگر سرعت نور در خلأ نسبت به یک چارچوب مرجع لخت C ، باشد و ناظری با سرعت v موج الکترومغناطیسی را دنبال کند، در این صورت، با توجه به تبدیل گالیلئو، سرعت موج نسبت به این ناظر، برابر $C - v$ خواهد بود. و در حالت خاص، یعنی اگر فرض نماییم که ناظر با سرعت v برابر C ، موج الکترومغناطیسی را دنبال کند، سرعت موج نسبت به این ناظر برابر صفر خواهد شد. بنابراین، در این حالت می توان گفت که موج نسبت به ناظر به صورت یک میدان الکتریکی و مغناطیسی ایستا آشکار خواهد شد. از طرف دیگر، می دانیم که میدانهای الکتریکی و مغناطیسی ایستا، تنها در نزدیکی بارهای ساکن^۱ و جریانهای پایا^۲ مشاهده می شوند. بنابراین، میدانهایی که ناظر مشاهده می کند، با میدانهای حاصل از حل معادلات ماکسول، تناقض خواهند داشت. به بیان دیگر، این نوع میدانها، یعنی میدانهای ساکن یا ایستا در فضایی که بار ساکن یا جریان پایایی وجود ندارد، نمی توانند ایجاد شوند. همان طور که خود اینشتین نیز در این باره نوشته است:

"پس از ده سال تفکر روی تناقضی که در شانزده سالگی با آن مواجه

شده بودم، به این نتیجه رسیدم که اگر یک پرتو نور را با سرعت c دنبال کنم، این پرتو را باید به صورت یک میدان الکترومغناطیسی ساکن یا ایستا مشاهده کنم. اما این مسأله را نه تجربه تأیید می کند و نه معادلات ماکسول"

همچنین، می توان عدم هموردایی معادلات ماکسول را در رفتار ظاهراً متفاوت بارهای ساکن و متحرک، به طور تجربی نیز مشاهده نمود. برای این منظور، با توجه به شکل (۵-۱) فرض کنید که دو بار الکتریکی هر کدام به بزرگی q در چارچوب لخت S ، در فاصله d از یکدیگر، در حالت سکون قرار داشته باشند.



شکل (۵-۱): نیروی بین دو بار الکتریکی، الف: نسبت به ناظر S

دافعه الکتریکی و ب: نسبت به ناظر S' جاذبه مغناطیسی است

از نظر ناظر واقع در این چارچوب، نیرویی که دو بار الکتریکی به یکدیگر وارد می کنند، دافعه بوده و اندازه آن نیز از قانون کولن به دست می آید. اکنون، اگر فرض کنیم که ناظر S' با سرعت v ، نسبت به چارچوب S در جهت عمود بر خط واصل دو بار و در خلاف جهت محور x چارچوب S حرکت کند، در این صورت، از دید این ناظر، مسأله به شکل دیگری مطرح می شود؛ زیرا از نظر این ناظر نیروی بین دو بار، جاذبه مغناطیسی خواهد بود. به این ترتیب که می توان تصور کرد که ناظر S' ساکن است و دو بار الکتریکی با سرعت v به سمت راست حرکت می کنند. در نتیجه، به علت حرکت بارهای الکتریکی به سمت راست، از نظر ناظر S' جریانهای الکتریکی هم جهت به وجود خواهد آمد که در این صورت، نیروی بین آنها جاذبه مغناطیسی خواهد بود. حال، با توجه توضیحات فوق مشاهده می شود که در یک چارچوب، نیروی بین دو بار، الکتریکی بوده، اما در چارچوب دیگر این نیرو، مغناطیسی است. از طرف دیگر می دانیم که همه چارچوبهای لخت باید هم ارز باشند. بنابراین، در اینجا با این مسأله یا باطلنما روبرو هستیم که آیا نیروی بین دو بار، الکتریکی است

اکنون، مثال یا باطلنمای دیگری را مطرح می کنیم، به این صورت که: فرض کنید، در چارچوب لخت S ، بار الکتریکی q_1 با سرعت \vec{u}_1 حرکت کند. در این صورت، بر اثر حرکت بار q_1 ، میدان مغناطیسی \vec{B}_1 در این چارچوب ایجاد می شود. حال فرض می کنیم که بار الکتریکی دیگری مانند q_2 ، با سرعت \vec{u}_2 در داخل میدان مغناطیسی حاصل از بار q_1 ، یعنی \vec{B}_1 حرکت کند. با این فرض، نیروی مغناطیسی $\vec{F}_{1 \rightarrow 2} = q_2 \vec{u}_2 \times \vec{B}_1$ ، از طرف بار q_1 به بار q_2 وارد خواهد شد. حال، می توان فرض کرد که چارچوب دیگری مانند S' ، با سرعت \vec{u}_1 یا \vec{u}_2 ، نسبت به چارچوب S در حرکت باشد، در این حالت می توان گفت که در چارچوب S' ، نیروی مغناطیسی بین دو بار ظاهر نمی شود؛ زیرا اگر سرعت نسبی چارچوب S' را برابر \vec{u}_1 در نظر بگیریم، در این صورت بار q_1 در این چارچوب ساکن بوده و میدان مغناطیسی ایجاد نمی کند. همچنین، اگر سرعت نسبی S' برابر \vec{u}_2 باشد، در این حالت، بار q_2 در چارچوب S' ساکن می باشد و در نتیجه نیروی مغناطیسی به آن وارد نمی شود. بنابراین، در چارچوب S' در هر دو حالت نیروی مغناطیسی برابر صفر خواهد بود. به این ترتیب در اینجا نیز با این باطلنما روبرو هستیم که در یک چارچوب لخت، نیروی مغناطیسی وجود دارد، اما در چارچوب لخت دیگر، نیروی مغناطیسی برابر صفر است. اما می دانیم که همه چارچوبهای لخت، هم ارزند. حال باید به سؤال، جواب داده شود که آیا نیروی مغناطیسی وجود دارد یا ندارد؟

در پایان این بخش، می توان معادلات ماکسول را به طور مستقیم نیز تحت تبدیلات

گالیه بررسی نمود. برای این منظور، می دانیم این معادلات در چارچوب لخت S ، به شکل

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\frac{\rho}{\epsilon_0}, \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \quad (9-5)$$

و

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}, \quad \vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu \vec{J} + \mu \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \quad (10-5)$$

بیان می شوند. حال می توان با استفاده از تبدیلات گالیه، این معادلات را در چارچوب

لخت S' به دست آورد. برای این منظور، با در نظر گرفتن تبدیلات گالیه مختصات، یعنی

$$\vec{r}' = \vec{r} - \vec{v}t, \quad t' = t \quad (11-5)$$

و با استفاده از مشتق گیری زنجیره ای

$$\frac{\partial}{\partial x'_i} = \frac{\partial x_j}{\partial x'_i} \frac{\partial}{\partial x_j} \quad i, j = 1, 2, 3 \quad (12-5)$$

می توان نشان داد که در دو چارچوب S و S' ، ارتباط بین مشتقات فضایی و زمانی با روابط

$$\vec{\nabla} = \vec{\nabla}' \quad (13-5)$$

و

$$\frac{\partial}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t'} - \vec{v} \cdot \vec{\nabla}' \quad (14-5)$$

بیان می شوند. و در حالت خاص، یعنی هنگامی که سرعت نسبی دو چارچوب به

صورت $\vec{v} = v\vec{i}$ در نظر گرفته شود، رابطه (14-5) به شکل ساده

$$\frac{\partial}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t'} - v \frac{\partial}{\partial x'} \quad (15-5)$$

بیان می شود. اکنون، با استفاده از روابط (13-5) و (15-5)، می توان معادلات ماکسول را در

چارچوب S' ، تحت تبدیلات گالیله به دست آورد که نتیجه این تبدیل به صورت

$$\vec{\nabla}' \cdot \vec{E}' = \frac{\rho'}{\epsilon_0}, \quad \vec{\nabla}' \cdot \vec{B}' = 0 \quad (16-5)$$

و

$$\vec{\nabla}' \times (\vec{E}' + \vec{v} \times \vec{B}') = -\frac{\partial \vec{B}'}{\partial t} \quad (17-5)$$

$$\vec{\nabla}' \times (\vec{B}' - \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}') = \mu \vec{J}' + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \vec{E}'}{\partial t}$$

خواهد بود. در روابط فوق $\rho' = \rho$ ، $\vec{B}' = \vec{B}$ و $\vec{E}' = \vec{E}$ بوده و همچنین چگالی جریان

در چارچوب S' به شکل $\vec{J}' = \vec{J} + \rho \vec{v}$ می باشد. بنابراین، مشاهده می شود که تبدیلات

گالیله در چارچوب S' ، جریانی ایجاد می کنند که در چارچوب S ، وجود ندارد. در نتیجه،

می توان گفت که شکل معادلات ماکسول تحت این تبدیلات، هموردا نبوده و تغییری کنند.

حال، با توجه به مثالها و باطلنماهایی که مطرح شدند، مشاهده می شود که نمی توان از

تبدیلات گالیله در نظریه الکترومغناطیس استفاده کرد؛ زیرا پیدا کردن جواب چنین مسائلی با

در نظر گرفتن تبدیلات گالیه ممکن نیست، و الزاماً می بایستی از تبدیلات جدیدی به جای این تبدیلات استفاده کرد. این تبدیلات جدید، در واقع همان تبدیلات لورنتس می باشند.

۵ - ۳: برهم کنش بین دو ذره باردار با حرکت یکنواخت

همان طور که قبلاً اشاره شد، اگر دو ذره باردار نسبت به یک ناظر، ساکن باشند، برهم کنش بین آنها نسبت به آن ناظر الکتریکی می باشد و اگر این ذرات نسبت ناظری دارای حرکت باشند، در این صورت برهم کنش بین بارها الکترومغناطیسی خواهد بود. در اینجا می خواهیم برهم کنش مغناطیسی^۱ یا تأثیر متقابل بین دو بار متحرک را با دقت بیشتری بررسی نماییم. اما قبل از بررسی این نوع از برهم کنش بین ذرات باردار، اشاره ای مختصر در مورد برهم کنش الکتریکی^۲ بین آنها می شود.

همان طور که می دانیم، ابتدا تصور بر این بود که نیروی بین ذرات باردار، یک برهم کنش مستقیم و بی واسطه است که به طور آنی، ذرات به یکدیگر وارد می کنند. اما امروزه میدان الکتریکی یا مغناطیسی، به عنوان یک واسطه در بین ذرات باردار در نظر گرفته می شود. به این ترتیب که اگر دو ذره باردار q_1 و q_2 را در نظر بگیریم، در این صورت، اگر بار q_1 ساکن باشد، یک میدان الکتریکی در فضای اطراف خود ایجاد می کند و این میدان روی ذره باردار q_2 اثر می گذارد که این برهم کنش به صورت نیروی $\vec{F}_{1 \rightarrow 2}$ وارد بر q_2 ظاهر می شود. همچنین، می توان گفت که q_1 نیز در میدان حاصل از ذره q_2 قرار دارد. بنابراین، نیروی $\vec{F}_{2 \rightarrow 1}$ به آن وارد می شود. این نیروها را به عنوان برهم کنش الکتریکی یا مغناطیسی بین دو ذره باردار در نظر می گیریم. به طوری که اگر ذرات باردار نسبت به یک ناظر ساکن باشند، برهم کنش بین آنها نسبت به آن ناظر، الکتریکی است. و در صورتی که ذرات باردار متحرک باشند، برهم کنش بین آنها، الکتریکی و مغناطیسی خواهد بود.

برای توضیح بیشتر، فرض کنید که ذرات باردار q_1 و q_2 ، نسبت به یک ناظر، ساکن باشند. در این صورت، برهم کنش بین آنها الکتریکی بوده و این برهم کنش تنها به فاصله بین

ذرات و همچنین، به اندازه دو بار بستگی خواهد داشت. در نتیجه، برهم کنش الکتریکی یا نیروی بین دو بار q_1 و q_2 از قانون کولن، یعنی رابطه

$$\vec{F}_{1 \rightarrow 2}(\vec{r}_2) = q_2 \vec{E}_1(\vec{r}_2) = \frac{q_1 q_2 (\vec{r}_2 - \vec{r}_1)}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r}_2 - \vec{r}_1|^3} \quad (18-5)$$

به دست می آید که در آن \vec{r}_1 و \vec{r}_2 مکان بارها را نسبت به یک ناظر، مثلاً S نشان می دهند. و $\vec{F}_{1 \rightarrow 2}(\vec{r}_2)$ نیز نیرویی است که از طرف بار q_1 به بار q_2 وارد می شود که این نیرو در مکان بار q_2 محاسبه می شود. همچنین، نیرویی که از طرف بار q_2 به بار q_1 اعمال می شود، نیز از رابطه

$$\vec{F}_{2 \rightarrow 1}(\vec{r}_1) = q_1 \vec{E}_2(\vec{r}_1) = \frac{q_1 q_2 (\vec{r}_1 - \vec{r}_2)}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3} \quad (19-5)$$

به دست می آید. همان طور که ملاحظه می شود، اندازه دو نیروی $\vec{F}_{1 \rightarrow 2}(\vec{r}_2)$ و $\vec{F}_{2 \rightarrow 1}(\vec{r}_1)$ با هم مساوی بوده و در خلاف جهت یکدیگر می باشند. بنابراین، می توان گفت که قانون کنش و واکنش یا قانون سوم نیوتن در مورد این نوع از برهم کنشها معتبر است؛ زیرا نیروها در این حالت ایستا یا تابعی از مکان می باشند. یا به بیان دیگر، مستقل از زمان هستند.

اما برهم کنش مغناطیسی بین ذرات باردار که ناشی از حرکت ذرات باردار می باشد، به حرکت آنها بستگی دارد. در واقع، می توان گفت که برهم کنش مغناطیسی، یک نیروی وابسته به سرعت ذرات باردار است، یعنی در یک نقطه معین از فضا، میدان مغناطیسی ذره متحرک نسبت به یک ناظر، به سرعت ذره و همین طور به فاصله ذره از ناظر بستگی دارد. براین اساس، میدانهای مغناطیسی و الکتریکی حاصل از ذرات باردار متحرک، در یک نقطه معین از فضا، تابعی از زمان خواهند بود.

حال، برای توضیح بیشتر، فرض می کنیم که ذرات باردار q_1 و q_2 ، به ترتیب با سرعت \vec{u}_1 و \vec{u}_2 ، نسبت به ناظری ساکن، مثلاً S در حرکت باشند، در این صورت، میدان مغناطیسی حاصل از بار متحرک q_1 در مکان \vec{r} ، از رابطه زیر به دست می آید

$$\vec{B}_1(\vec{r}) = \frac{\mu_0 q_1 [\vec{u}_1 \times (\vec{r} - \vec{r}_1)]}{4\pi |\vec{r} - \vec{r}_1|^3} \quad (20-5)$$

بنابراین، می توان نیروی مغناطیسی که از طرف بار q_1 به بار متحرک q_2 وارد می شود را از رابطه

$$\vec{F}_{1 \rightarrow 2}(\vec{r}_2) = q_2 \vec{u}_2 \times \vec{B}_1(\vec{r}_2) \quad (21-5)$$

به دست آورد. در رابطه (21-5)، $\vec{B}_1(\vec{r}_2)$ میدان مغناطیسی ناشی از بار متحرک q_1 ، در مکان بار متحرک q_2 یا \vec{r}_2 می باشد که می توان آن را از رابطه (20-5) با جایگذاری \vec{r}_2 به جای بردار \vec{r} ، به دست آورد. همچنین، می توان میدان مغناطیسی حاصل از بار متحرک q_2 را نیز در نقطه \vec{r} از رابطه

$$\vec{B}_2(\vec{r}) = \frac{\mu_0 q_2 \vec{u}_2 \times (\vec{r} - \vec{r}_2)}{4\pi |\vec{r} - \vec{r}_2|^3} \quad (22-5)$$

به دست آورد. در نتیجه، نیروی مغناطیسی که بار q_2 به بار متحرک q_1 وارد می کند از رابطه

$$\vec{F}_{2 \rightarrow 1}(\vec{r}_1) = q_1 \vec{u}_1 \times \vec{B}_2(\vec{r}_1) \quad (23-5)$$

به دست می آید. در رابطه (23-5) نیز $\vec{B}_2(\vec{r}_1)$ ، میدان مغناطیسی ناشی از بار متحرک q_2 ، در مکان بار متحرک q_1 یا \vec{r}_1 می باشد که آن را می توان از رابطه (22-5)، با جایگذاری \vec{r}_1 به جای \vec{r} به دست آورد. اکنون، با مقایسه روابط (21-5) و (23-5)، می توان دریافت که این نیروها به سرعت ذرات باردار بستگی دارد. اما نکته مهم تر اینکه نیروهای $\vec{F}_{1 \rightarrow 2}(\vec{r}_2)$ و $\vec{F}_{2 \rightarrow 1}(\vec{r}_1)$ ، نه تنها در یک راستا نیستند، بلکه اندازه آنها نیز با هم برابر نمی باشد؛ زیرا نیروی $\vec{F}_{1 \rightarrow 2}(\vec{r}_2)$ عمود بر $\vec{B}_1(\vec{r}_2)$ و \vec{u}_2 می باشد، در حالی که $\vec{F}_{2 \rightarrow 1}(\vec{r}_1)$ عمود بر $\vec{B}_2(\vec{r}_1)$ و \vec{u}_1 است. واضح است که اندازه این نیروها نیز برابر نیست. بر این اساس، قانون سوم نیوتن را نمی توان در مورد برهم کنشهای مغناطیسی به کار برد.

اکنون، اگر نیروی الکتریکی بین ذرات باردار را نیز در نظر بگیریم، در این صورت،

نیروی الکترومغناطیسی یا نیروی لورنتس بین ذرات باردار، به شکل

$$\vec{F}_{1 \rightarrow 2}(\vec{r}_2) = q_2 [\vec{E}_1(\vec{r}_2) + \vec{u}_2 \times \vec{B}_1(\vec{r}_2)] \quad (24-5)$$

و همچنین

$$\vec{F}_{\gamma \rightarrow 1}(\vec{r}_1) = q_1 [\vec{E}_{\gamma}(\vec{r}_1) + \vec{u}_1 \times \vec{B}_{\gamma}(\vec{r}_1)] \quad (25-5)$$

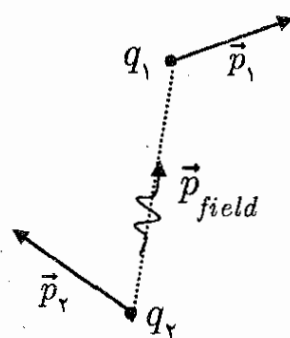
بیان می شوند. حال، با توجه به توضیحاتی که داده شد، چنین استنباط می شود که اگر ذرات باردار در حال حرکت باشند، برهم کنش آنها نمی تواند به طور آنی روی دهد. به این ترتیب که اگر بخواهیم برهم کنش از دور را برای ذرات باردار مطرح نماییم، یک راه حل این است که از مفهوم میدان استفاده کنیم. در این صورت، باید سرعتی را به انتشار برهم کنش یا انتشار میدان نسبت دهیم. بنابراین، برای اینکه برهم کنش ذرات باردار که در فاصله دوری از یکدیگر قرار دارند، به طور آنی روی دهد، دو حالت را می توان در نظر گرفت. حالت اول این است که فرض کنیم، سرعت انتشار برهم کنش یا سرعت میدان حاصل از بارها، بی نهایت باشد که البته، این حالت را با توجه به اصل مربوط به محدود بودن سرعت انتشار علائم الکترومغناطیسی، نمی توان پذیرفت. و حالت دوم اینکه برهم کنش بین ذرات باردار، نسبت به یک ناظر در یک مکان روی دهد. بنابراین هم مکان بودن دو رویداد کنش و واکنش الکترومغناطیسی باعث می شود که برهم کنش بین ذرات نسبت به ناظر دیگر، همزمان باشد. بنابراین، در این دو حالت می توان قانون سوم نیوتن را در مورد برهم کنش بین ذرات باردار متحرک به کار برد.

اما نکته مهمی که در اینجا باید به آن اشاره شود، این است که اگر قانون سوم نیوتن را بتوانیم در برهم کنشهای الکترومغناطیسی به کار ببریم، در این صورت، به نظر می آید که قوانین پایستگی تکانه خطی و زاویه ای در مورد چنین برهم کنشهایی اعتبار ندارند؛ زیرا همان طور که می دانیم این قوانین پایستگی، نتیجه ای از قانون سوم نیوتن (به شکل قوی و ضعیف آن) می باشند. اما برای توضیح بیشتر، عدم اعتبار ظاهری این قوانین مهم پایستگی، باید دقت نماییم که هنگامی می توان، قانون پایستگی تکانه خطی را برای سیستمی متشکل از دو ذره، به صورت

$$\vec{p}_1 + \vec{p}_\gamma = cte \quad (26-5)$$

نوشت که \vec{p}_1 و \vec{p}_γ ، به طور همزمان اندازه گیری شده باشند. اما در مورد برهم کنشهای الکترومغناطیسی به دلیل همزمان نبودن برهم کنش بین ذرات باردار، نمی توان رابطه ای نظیر (26-5) نوشت. به عبارت دیگر، در حضور برهم کنشی که با سرعت محدود c منتشر

می شود، اثر تأخیر زمانی^۱ ایجاب می کند که آهنگ تغییر تکانه یک ذره در یک زمان معین، مربوط به تغییر تکانه ذره دیگر در همان لحظه نباشد، بلکه این تغییر تکانه به لحظه ای در گذشته مربوط باشد و برعکس. براین اساس، اگر تکانه مربوط به ذرات، به طور همزمان اندازه گیری نشده باشند، در این صورت، نباید انتظار داشته باشیم که مجموع تکانه ذرات، یعنی $\vec{p}_1 + \vec{p}_2$ ثابت باشد. در نتیجه، برای برقراری قوانین مهم پایستگی تکانه خطی و زاویه ای باید برهم کنشهای الکترومغناطیسی را نتیجه و پیامد تبادل تکانه، بین دو ذره باردار در نظر گرفت. بنابراین، برای برقراری قوانین پایستگی، باید تکانه ای که بین ذرات مبادله می شود، در نظر بگیریم.



شکل (۲-۵): برهم کنش الکترومغناطیسی بین دو ذره باردار

اکنون، با توجه به اینکه واسطه برهم کنش بین ذرات باردار، میدانها می باشند، در این صورت، این مسئله ایجاب می کند که تکانه ای را به میدانها نسبت دهیم. به طوری که میدان، این تکانه را با سرعت محدود c از یک ذره به ذره دیگر منتقل می کند. با این توضیحات، قانون پایستگی تکانه خطی را باید در برهم کنشهای الکترومغناطیسی، به صورت

$$\vec{p}_1 + \vec{p}_2 + \vec{p}_{field} = cte \quad (27-5)$$

نوشت. شکل (۲-۵). بنابراین، برای آنکه قوانین پایستگی تکانه خطی و زاویه ای و همچنین، انرژی را در برهم کنشهای الکترومغناطیسی داشته باشیم، می بایستی به میدان الکترومغناطیسی، تکانه خطی و زاویه ای و همچنین انرژی معینی را نسبت دهیم.

۴ - ۵: تبدیل میدانهای الکتریکی و مغناطیسی

همان طور که می دانیم، براساس اصل نسبیت، همه قوانین فیزیک باید در تمام چارچوبهای لخت یکسان باشند. بنابراین، در این بخش می خواهیم ارتباط بین میدانهای الکتریکی و

مغناطیسی را در دو چارچوب لخت، به شکلی به دست آوریم که روابط تبدیلی اصل نسبیت را نقض نکنند. برای این منظور، می توان فرض کرد که دو بار نقطه ای q_1 و q_2 در چارچوب S' ساکن باشند. در این صورت، این دو بار نسبت به چارچوب S متحرک خواهند بود. اکنون، می توان برهم کنش دو بار را از نظر دو ناظر S و S' بررسی کرد. از نظر ناظر S' وضعیت ساده تر می باشد؛ زیرا در این چارچوب، نیرو یا برهم کنش بین بارها، الکتریکی است که نیروی بین بارها را می توان از رابطه

$$\vec{F}'_{2 \rightarrow 1} = q_1' \vec{E}'_2 \quad (28-5)$$

به دست آورد. در رابطه فوق \vec{E}'_2 ، میدان الکتریکی ناشی از بار q_2 در محل بار q_1 می باشد. و $\vec{F}'_{2 \rightarrow 1}$ ، نیرویی است که از طرف بار ۲ به بار ۱ اعمال می شود.

حال، برهم کنش بین دو بار را از نظر ناظر S ، بررسی می کنیم. در این چارچوب، هر دو بار الکتریکی متحرک هستند. بنابراین، بار q_2 ، علاوه بر میدان الکتریکی \vec{E}_2 ، میدان مغناطیسی \vec{B}_2 را نیز ایجاد می کند. در نتیجه، به بار q_1 ، که در داخل میدانهای حاصل از بار q_2 در حرکت است، هم نیروی الکتریکی و هم نیروی مغناطیسی وارد می شود. این نیرو با توجه به رابطه (۵-۸)، برابر

$$\vec{F}_{2 \rightarrow 1} = q_1 [\vec{E}_2 + (\vec{v} \times \vec{B}_2)] \quad (29-5)$$

می باشد. اما می دانیم، سرعت نسبی دو چارچوب به صورت $\vec{v} = v\vec{i}$ می باشد. در اینجا برای راحتی در نوشتن، می توان اندیسها را کنار گذاشت. در نتیجه، داریم

$$\vec{F} = q_1 [\vec{E} + (\vec{v} \times \vec{B})] \quad (30-5)$$

در نوشتن رابطه (۵-۲۹) از ناوردایی بار الکتریکی استفاده شده است. یعنی در چارچوب S و S' ، اندازه بار q_1 یکسان می باشد. زیرا عدم ناوردایی بار الکتریکی، قانون پایستگی بار را نقض می کند. و نقض این قانون نیز باعث به وجود آمدن تناقضاتی در معادلات حرکت ذرات باردار در الکترو دینامیک می شود. از طرف دیگر، ناوردایی بار الکتریکی را تجربه نیز تأیید می کند. به این ترتیب که اگر اندازه بار الکترون به سرعت آن بستگی داشته باشد، در این صورت مولکولی که در حالت سکون خنثی است، باید در حال حرکت، دارای بار خالص

باشد که این موضوع را تجربه تأیید نمی کند و در مولکولهای خنثی با هر سرعتی که حرکت کنند، خنثی باقی می ماند. بنابراین، در روابط (۲۹-۵) و (۲۹-۵)، می توان اندازه بار q_1 و q_1' را یکسان در نظر گرفت. اکنون، رابطه (۳۰-۵) را که در چارچوب S نوشته شده است، می توان به بر حسب مؤلفه هایش به شکل

$$F_x = q_1 E_x, \quad F_y = q_1 (E_y - v B_z), \quad F_z = q_1 (E_z + v B_y) \quad (۳۱-۵)$$

نوشت. از طرف دیگر، در چارچوب S' نیز با توجه به رابطه (۲۸-۵)، و حذف اندیس \vec{F}' و \vec{E}' در آن، داریم

$$F'_x = q_1 E'_x, \quad F'_y = q_1 E'_y, \quad F'_z = q_1 E'_z \quad (۳۲-۵)$$

حال، با استفاده از تبدیلات لورنتس نیروی ویژه، یعنی روابط (۳۵۵-۴) و (۳۵۶-۴)، می توان با جایگذاری مؤلفه نیروها در دو چارچوب، در روابط (۳۵۵-۴) و (۳۵۶-۴) و حذف ضریب مشترک q_1 از طرفین روابط به دست آمده، نوشت:

$$E'_x = E_x, \quad E'_y = \gamma(v) [E_y - v B_z], \quad E'_z = \gamma(v) [E_z + v B_y] \quad (۳۳-۵)$$

روابط (۳۳-۵) را تبدیلات لورنتس میدان می نامند. این تبدیلات نشان می دهند که با وجود آنکه در چارچوب S' تنها میدان الکتریکی وجود دارد، اما در چارچوب S ، هردو میدان الکتریکی و مغناطیسی قابل مشاهده می باشند. حال، برای به دست آوردن تبدیلات عکس می توان جای پریمها را تعویض کرده و سرعت v را نیز به $-v$ تبدیل کرد. در این صورت، اگر در چارچوب S' ، میدانهای الکتریکی و مغناطیسی \vec{E}' و \vec{B}' را داشته باشیم، می توان با تبدیلات عکس لورنتس، یعنی

$$E_x = E'_x, \quad E_y = \gamma(v) [E'_y + v B'_z], \quad E_z = \gamma(v) [E'_z - v B'_y] \quad (۳۴-۵)$$

میدان الکتریکی \vec{E} را که ناظر S مشاهده می کند، به دست آورد. تبدیلات (۳۴-۵) در حالت خاص، بیان می کنند که اگر در چارچوب لختی مانند S' ، تنها میدان مغناطیسی وجود داشته باشد، یعنی اگر $\vec{E}' = 0$ و $\vec{B}' \neq 0$ باشد، در این صورت، در چارچوب لخت دیگری مانند S ، علاوه بر میدان مغناطیسی، میدان الکتریکی هم وجود خواهد داشت، یعنی $\vec{E} \neq 0$ و $\vec{B} \neq 0$ خواهند بود.

اکنون، می خواهیم تبدیلات میدان \vec{B} را به دست آوریم. برای این منظور، می توان فرض کرد که در چارچوب S' ، برخلاف حالت قبل، هم میدان الکتریکی وجود داشته باشد و هم میدان مغناطیسی. بنابراین، برای داشتن هردو میدان در چارچوب S' ، فرض می کنیم که بار الکتریکی q_2 در این چارچوب متحرک باشد. در این حالت، برهم کنش بین دو بار در S' ، الکتریکی و مغناطیسی خواهد بود. بنابراین، اگر ناظر S' ، میدانهای \vec{E}' و \vec{B}' را مشاهده کند، در این صورت، باید این میدانها را از دید ناظر S به دست آوریم.

برای به دست آوردن این روابط، یک روش این است که مؤلفه های \vec{E}' را که در رابطه (۳۳-۵) بیان شده اند، در تبدیلات عکس (۳۴-۵)، جایگذاری نموده و سپس از روابط به دست آمده، مؤلفه های \vec{B}' ، یعنی B'_x, B'_y, B'_z را محاسبه کنیم که در این صورت، خواهیم داشت:

$$B'_x = B_x, \quad B'_y = \gamma(v) \left[B_y + \frac{v}{c^2} E_z \right], \quad B'_z = \gamma(v) \left[B_z - \frac{v}{c^2} E_y \right] \quad (۳۵-۵)$$

تبدیلات عکس نیز برای این روابط، با تعویض جای کمیتهای پریم دار و بدون پریم و همچنین، تبدیل سرعت نسبی v به $-v$ به دست می آیند. بنابراین، داریم

$$B_x = B'_x, \quad B_y = \gamma(v) \left[B'_y - \frac{v}{c^2} E'_z \right], \quad B_z = \gamma(v) \left[B'_z + \frac{v}{c^2} E'_y \right] \quad (۳۶-۵)$$

روابط تبدیلی (۳۵-۵) در حالت خاص، بیان می کنند که اگر در چارچوب لختی مانند S ، تنها میدان الکتریکی خالص داشته باشیم، یعنی اگر $\vec{B} = 0$ و $\vec{E} \neq 0$ باشد، در این صورت، در چارچوب لخت دیگری، مانند S' علاوه بر میدان الکتریکی، میدان مغناطیسی هم وجود خواهد داشت. یعنی $\vec{E}' \neq 0$ و $\vec{B}' \neq 0$ خواهد بود. بنابراین، با توجه به روابط تبدیلی میدانها می توان نتیجه گرفت که

تنها چیزی که مستقل از چارچوب مرجع لخت است، میدان الکترومغناطیسی می

باشد. به طوری که این میدان ممکن است در یک چارچوب لخت، به شکل میدان خالص

الکتریکی و در چارچوب لخت دیگر به صورت میدان خالص مغناطیسی ظاهر شود.

بنابراین، می توان نتیجه گرفت که میدان الکترومغناطیسی ماهیتی کاملاً نسبیتی دارد.

روش دیگر برای به دست آوردن تبدیلات لورنتس میدانهای الکتریکی و مغناطیسی این است که از تبدیلات نسبیتی نیرو، یعنی روابط (۴-۳۴۹) تا (۴-۳۵۱) استفاده نماییم.

اکنون، با توجه به رابطه اول (۵-۳۳) و (۵-۳۵)، می توان نتیجه گرفت که مؤلفه میدان

الکتریکی و مغناطیسی \vec{E} و \vec{B} در راستای حرکت نسبی، بدون تغییر می مانند، یعنی

$$E'_x = E_x \quad , \quad B'_x = B_x \quad (۵-۳۷)$$

می باشد. از طرف دیگر می دانیم که محورهای دو چارچوب S و S' ، نسبت به یکدیگر دوران نمی کنند. بنابراین، $\vec{i} \equiv \vec{i}'$ ، $\vec{j} \equiv \vec{j}'$ و $\vec{k} \equiv \vec{k}'$ خواهند بود. در نتیجه در S ، داریم

$$\vec{E}_\perp = E_y \vec{j} + E_z \vec{k} \quad , \quad \vec{B}_\perp = B_y \vec{j} + B_z \vec{k} \quad (۵-۳۸)$$

و در چارچوب S' نیز، داریم

$$\vec{E}'_\perp = E'_y \vec{j}' + E'_z \vec{k}' \quad , \quad \vec{B}'_\perp = B'_y \vec{j}' + B'_z \vec{k}' \quad (۵-۳۹)$$

بنابراین، با در نظر گرفتن اینکه $\vec{\beta} = (v/c)\vec{i}$ است، می توان از ترکیب روابط (۵-۳۳)،

(۵-۳۵) و (۵-۳۷)، روابط تبدیلی بین میدانها را به صورت

$$\vec{E}'_\parallel = \vec{E}_\parallel \quad , \quad \vec{E}'_\perp = \gamma(\beta)[\vec{E}_\perp + c(\vec{\beta} \times \vec{B})] \quad (۵-۴۰)$$

و

$$\vec{B}'_\parallel = \vec{B}_\parallel \quad , \quad \vec{B}'_\perp = \gamma(\beta)[\vec{B}_\perp - \frac{1}{c}(\vec{\beta} \times \vec{E})] \quad (۵-۴۱)$$

به دست آورد. حال، با توجه به روابط (۵-۴۰) و (۵-۴۱)، می توان دو حالت خاص را در نظر گرفت.

۱- در این حالت فرض می کنیم که در چارچوب S میدان مغناطیسی صفر باشد. در

نتیجه، با توجه به رابطه (۵-۴۱)، خواهیم داشت:

$$\vec{B}'_\perp = -\gamma(\beta)[\frac{1}{c}(\vec{\beta} \times \vec{E})] \quad (۵-۴۲)$$

بنابراین، $\vec{B}'_\parallel = \vec{B}_\parallel = 0$ بوده و می توان اندیس \perp را در رابطه (۵-۴۲) حذف کرد.

$$\vec{B}' = -\gamma(\beta)[\frac{1}{c}(\vec{\beta} \times \vec{E})] \quad (۵-۴۳)$$

حال رابطه (۵-۴۳) را با در نظر گرفتن (۵-۳۳)، می توان به شکل زیر نوشت.

$$\vec{B}' = -\frac{1}{c}(\vec{\beta} \times \vec{E}') \quad (۵-۴۴)$$

۲- در این حالت فرض می کنیم که میدان الکتریکی \vec{E} در چارچوب S برابر صفر باشد. با این فرض، با استفاده از رابطه (۴۰-۵)، داریم

$$\vec{E}'_{\perp} = c\gamma(\beta)[(\vec{\beta} \times \vec{B})] \quad (۴۵-۵)$$

بنابراین، $\vec{E}'_{\parallel} = \vec{E}_{\parallel} = 0$ بوده و در اینجا نیز می توان اندیس \perp را در رابطه (۴۵-۵) حذف کرد.

$$\vec{E}' = c\gamma(\beta)[(\vec{\beta} \times \vec{B})] \quad (۴۶-۵)$$

اکنون، می توان رابطه (۴۵-۵) را با توجه به (۳۵-۵)، به شکل

$$\vec{E}' = c(\vec{\beta} \times \vec{B}') \quad (۴۷-۵)$$

نوشت. در نتیجه، اگر میدان \vec{E} یا \vec{B} در یک چارچوب برابر صفر باشد، در این صورت، در هر چارچوب دیگری مانند S' میدانها از روابط ساده (۴۴-۵) و (۴۷-۵) به دست می آیند.

در پایان این بخش، لازم است اشاره شود که روابط تبدیلی (۴۰-۵) و (۴۱-۵) برای حالتی به دست آمده اند که سرعت نسبی، یعنی $\vec{\beta}$ موازی محور مشترک xx' دو چارچوب می باشد. در حالت کلی تر، یعنی هنگامی که سرعت نسبی دو چارچوب به صورت $\vec{\beta} = (\beta_x, \beta_y, \beta_z)$ در نظر گرفته شود، روابط تبدیلی میدانها به از روابط زیر به دست می آیند.

$$\vec{E}' = \gamma(\beta)[\vec{E} + (c\vec{\beta} \times \vec{B})] - \frac{\gamma^2(\beta)}{\gamma(\beta) + 1}(\vec{\beta} \cdot \vec{E})\vec{\beta} \quad (۴۸-۵)$$

و

$$\vec{B}' = \gamma(\beta)[\vec{B} - (\frac{1}{c}\vec{\beta} \times \vec{E})] - \frac{\gamma^2(\beta)}{\gamma(\beta) + 1}(\vec{\beta} \cdot \vec{B})\vec{\beta} \quad (۴۹-۵)$$

حال، با توجه به روابط تبدیلی که برای میدانهای الکتریکی و مغناطیسی به دست آمدند، ملاحظه می شود که این میدانها نباید به صورت دو کمیت جدای از یکدیگر در نظر گرفته شوند. بلکه این میدانها، در حقیقت مؤلفه های موجود واحدی به نام میدان الکترومغناطیسی می باشند. نکته دیگر اینکه تجزیه میدان الکترومغناطیسی به مؤلفه های آن، یعنی میدان الکتریکی و مغناطیسی، نمی تواند چیز مطلقاً محسوب شود؛ زیرا با توجه به توضیحاتی که داده شد، این امر بستگی به حرکت بارها نسبت به ناظر یا چارچوب مرجع

دارد. و خلاصه اینکه بررسی برهم کنشهای الکتریکی و مغناطیسی، به عنوان دو فرایند جدای از یکدیگر نادرست می باشد و می بایست این دو برهم کنش را به عنوان دو جنبه از برهم کنش کلی الکترومغناطیسی در نظر گرفت.

مثال ۵-۱: روابط تبدیلی چگالی جریان و چگالی بار الکتریکی را از یک چارچوب

لخت، به چارچوب لخت دیگر را به دست آورید.

جواب: در اینجا ابتدا حالتی را در نظر می گیریم که در آن توزیع بار در S' ساکن است.

بنابراین، در این چارچوب چگالی جریان الکتریکی، یعنی \vec{J} برابر صفر می باشد. حال، برای به دست آوردن تبدیل لورنتس چگالی بار، می توان به صورت زیر عمل کرد. فرض می کنیم، dV' که برابر $dx'dy'dz'$ می باشد، عنصر حجم در چارچوب S' باشد. این عنصر حجم را با dV_0 نشان داده و آن را عنصر حجم ویژه می نامیم؛ زیرا ناظری که آن را اندازه می گیرد، نسبت به آن ساکن است. همچنین، فرض می کنیم که dx' در این چارچوب موازی سرعت نسبی دو چارچوب باشد. در این صورت، با توجه به اثر انقباض طول، داریم

$$dx = dx' \sqrt{1 - u^2/c^2} \quad (50-5)$$

از طرف دیگر، ناظر S ، حجم dV' یا dV_0 را برابر dV اندازه می گیرد. بنابراین،

$$\begin{aligned} dV &= dx dy dz = [dx' \sqrt{1 - v^2/c^2}] dy' dz' \\ &= dV' \sqrt{1 - v^2/c^2} \\ &= dV_0 \sqrt{1 - v^2/c^2} \end{aligned} \quad (51-5)$$

که در آن v ، سرعت عنصر حجم نسبت به ناظر S می باشد. اکنون، با توجه به اصل ناوردایی بار الکتریکی تحت تبدیلات لورنتس، می توان نوشت: $dq = dq'$ یا $\rho_0 dV_0 = \rho dV$. در نتیجه، خواهیم داشت:

$$\rho = \frac{\rho_0 dV_0}{dV} = \frac{\rho_0}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \quad (52-5)$$

که در آن ρ_0 ، چگالی بار ویژه است؛ زیرا در چارچوب سکون بارها اندازه گرفته می شود.

همان طور که اشاره شد، توزیع بار در چارچوب S' ایستا می باشد. در نتیجه، چگالی جریان در این چارچوب برابر صفر است. اما این توزیع بار نسبت به چارچوب S ، با سرعت v حرکت می کند. بنابراین، در این چارچوب، چگالی جریان را می توان با رابطه $\vec{J} = \rho \vec{v}$ بیان کرد. در این صورت، با استفاده از (۵-۵۲)، چگالی جریان در چارچوب S از رابطه

$$\vec{J} = \frac{\rho_0 \vec{v}}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \quad (۵-۵۳)$$

به دست می آید. در رابطه فوق $\vec{v} = v\vec{i}$ می باشد. اکنون، اگر بردار چگالی جریانی \vec{J} را با مؤلفه های j_x ، j_y و j_z در نظر بگیریم، در این صورت، می توان نوشت:

$$j_x = \rho v_x, \quad j_y = \rho v_y, \quad j_z = \rho v_z \quad (۵-۵۴)$$

یا

$$j_x = \gamma(v) \rho_0 v_x, \quad j_y = \gamma(v) \rho_0 v_y, \quad j_z = \gamma(v) \rho_0 v_z \quad (۵-۵۵)$$

بنابراین، با توجه به روابط فوق، مشاهده می شود که اگر در یک چارچوب، صرفاً چگالی بار وجود داشته باشد، در چارچوب دیگر چگالی بار و جریان خواهیم داشت. در اینجا نتیجه مهمی که می توان گرفت، این است که اگر در یک چارچوب، صرفاً چگالی بار وجود داشته باشد، در آن چارچوب تنها میدان الکتریکی داریم. اما در چارچوبهای لخت دیگر، به علت ظاهر شدن چگالی جریان، میدان مغناطیسی نیز ایجاد می شود. برای این اساس، می توان گفت که میدان مغناطیسی یک پدیده کاملاً نسبی می باشد.

اکنون، در اینجا می توان حالت کلی تری را بررسی نمود. برای این منظور، فرض کنید که در چارچوب S' ، علاوه بر چگالی بار ρ' ، چگالی جریان \vec{J}' نیز وجود داشته باشد. در این حالت، برای به دست آوردن روابط تبدیلی چگالیهای بار و جریان الکتریکی می توان از روابط (۵-۵۲) و (۵-۵۵)، استفاده کرد. این روابط در چارچوب S' به صورت

$$\begin{aligned} j'_x &= \gamma(u') \rho'_0 u'_x, & j'_y &= \gamma(u') \rho'_0 u'_y \\ j'_z &= \gamma(u') \rho'_0 u'_z, & \rho' &= \gamma(u') \rho_0 \end{aligned} \quad (۵-۵۶)$$

نوشته می شوند. در این روابط، \vec{u}' سرعت بارها در چارچوب S' است. این روابط در چارچوب S نیز به شکل

$$\begin{aligned} j_x &= \gamma(u) \rho_0 u_x, & j_y &= \gamma(u) \rho_0 u_y \\ j_z &= \gamma(u) \rho_0 u_z, & \rho &= \gamma(u) \rho_0 \end{aligned} \quad (57-5)$$

بیان می شوند. حال، با استفاده از رابطه (۴-۹۴)، رابطه اول (۵۷-۵) را می توان به صورت

$$\begin{aligned} j_x &= \gamma(u) \rho_0 u_x = \gamma(v) \gamma(u') \left[1 + \frac{vu'_x}{c^2} \right] \rho_0 u_x \\ &= \gamma(v) \left[\gamma(u') + \frac{vu'_x}{c^2} \gamma(u') \right] \rho_0 u_x \end{aligned} \quad (58-5)$$

نوشت. اکنون، با جایگذاری مقدار u_x از رابطه (۲-۱۳۹) در (۵۸-۵) و با در نظر گرفتن روابط (۵۶-۵)، خواهیم داشت:

$$j_x = \gamma(v) [j'_x + \rho' v] \quad (59-5)$$

به همین ترتیب، می توان نشان داد که

$$j_y = j'_y, \quad j_z = j'_z \quad (60-5)$$

و

$$\rho = \gamma(v) \left[\rho' + \frac{v}{c^2} j'_x \right] \quad (61-5)$$

بنابراین، روابط تبدیل از چارچوب S به چارچوب S' برای \vec{j} و ρ به صورت

$$\begin{aligned} j_x &= \gamma(v) [j'_x + \rho' v] \\ j_y &= j'_y, \quad j_z = j'_z \\ \rho &= \gamma(v) \left[\rho' + \frac{v}{c^2} j'_x \right] \end{aligned} \quad (62-5)$$

بیان می شوند. روابط تبدیلی عکس نیز با تعویض جای پریمها و تبدیل سرعت v به $-v$ به دست می آیند. بنابراین، داریم:

$$\begin{aligned} j'_x &= \gamma(v) [j_x - \rho v] \\ j'_y &= j_y, \quad j'_z = j_z \\ \rho' &= \gamma(v) \left[\rho - \frac{v}{c^2} j_x \right] \end{aligned} \quad (63-5)$$

مثال ۵-۲: نشان دهید که عملگر موج، یعنی رابطه

$$\square^2 = \nabla^2 - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \quad (۶۴-۵)$$

تحت تبدیلات لورنتس ناورداست.

جواب: با توجه به تبدیلات لورنتس (۲-۸۰)، می توان مشتقات جزئی را با در نظر

گرفتن رابطه (۵-۱۲)، به دست آورد. بنابراین، مشتقات جزئی نسبت به مختصات مختلف با روابط

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x} &= \frac{\partial x'}{\partial x} \frac{\partial}{\partial x'} + \frac{\partial t'}{\partial x} \frac{\partial}{\partial t'} = \gamma \frac{\partial}{\partial x'} - \frac{\gamma v}{c^2} \frac{\partial}{\partial t'} \\ &= \gamma \left[\frac{\partial}{\partial x'} - \frac{v}{c^2} \frac{\partial}{\partial t'} \right] \end{aligned} \quad (۶۵-۵)$$

و

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} &= \frac{\partial x'}{\partial t} \frac{\partial}{\partial x'} + \frac{\partial t'}{\partial t} \frac{\partial}{\partial t'} = -\gamma v \frac{\partial}{\partial x'} + \gamma \frac{\partial}{\partial t'} \\ &= \gamma \left[\frac{\partial}{\partial t'} - v \frac{\partial}{\partial x'} \right] \end{aligned} \quad (۶۶-۵)$$

بیان می شوند. همچنین، با محاسبه مشتق دوم روابط (۶۵-۵) و (۶۶-۵) خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2}{\partial x^2} &= \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial x} = \gamma^2 \left(\frac{\partial}{\partial x'} - \frac{v}{c^2} \frac{\partial}{\partial t'} \right) \left(\frac{\partial}{\partial x'} - \frac{v}{c^2} \frac{\partial}{\partial t'} \right) \\ &= \gamma^2 \left(\frac{\partial^2}{\partial x'^2} - \frac{2v}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial x' \partial t'} + \frac{v^2}{c^4} \frac{\partial^2}{\partial t'^2} \right) \end{aligned} \quad (۶۷-۵)$$

به همین ترتیب، داریم:

$$\frac{\partial^2}{\partial t^2} = \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial}{\partial t} = \gamma^2 \left(v^2 \frac{\partial^2}{\partial x'^2} - 2v \frac{\partial^2}{\partial x' \partial t'} + \frac{\partial^2}{\partial t'^2} \right) \quad (۶۸-۵)$$

اکنون، با جایگذاری مشتقات دوم در عملگر موج، می توان نوشت:

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} &= \\ &= \left(\gamma^2 - \frac{\gamma^2 v^2}{c^2} \right) \frac{\partial^2}{\partial x'^2} + \frac{\partial^2}{\partial y'^2} + \frac{\partial^2}{\partial z'^2} + \left(\frac{\gamma^2 v^2}{c^4} - \frac{\gamma^2}{c^2} \right) \frac{\partial^2}{\partial t'^2} \\ &= \gamma^2 \left(1 - \frac{v^2}{c^2} \right) \frac{\partial^2}{\partial x'^2} + \frac{\partial^2}{\partial y'^2} + \frac{\partial^2}{\partial z'^2} - \frac{\gamma^2}{c^2} \left(1 - \frac{v^2}{c^2} \right) \frac{\partial^2}{\partial t'^2} \\ &= \frac{\partial^2}{\partial x'^2} + \frac{\partial^2}{\partial y'^2} + \frac{\partial^2}{\partial z'^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t'^2} \end{aligned} \quad (۶۹-۵)$$

مثال ۵-۳: نشان دهید که برای اینکه قانون پایستگی بار الکتریکی تحت تبدیلات لورنتس هموردا باشد، باید چگالیهای بار و جریان الکتریکی، مطابق روابط (۵-۶۳) تبدیل شوند.

جواب: می دانیم، معادله پیوستگی بار الکتریکی در چارچوب S ، به صورت

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{J}(\vec{r}, t) + \frac{\partial \rho(\vec{r}, t)}{\partial t} = 0 \quad (5-70)$$

بیان می شود. اکنون، باید ثابت کنیم که این معادله در صورتی در چارچوب S' به شکل

$$\vec{\nabla}' \cdot \vec{J}'(\vec{r}', t') + \frac{\partial \rho'(\vec{r}', t')}{\partial t'} = 0 \quad (5-71)$$

نوشته می شود که چگالیهای بار و جریان مطابق روابط (۵-۶۳) تبدیل شوند. برای این منظور، کافی است که مقدار \vec{J} و ρ را که با روابط (۵-۶۲) داده شده اند، در رابطه (۵-۷۰)، جاگذاری کرده و به رابطه (۵-۷۱) در چارچوب S' برسیم. بنابراین، (۵-۷۰) را می توانیم به صورت

$$\frac{\partial j_x}{\partial x} + \frac{\partial j_y}{\partial y} + \frac{\partial j_z}{\partial z} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \quad (5-72)$$

بنویسیم. اکنون، با استفاده از روابط تبدیلی (۵-۶۲)، و جایگذاری مؤلفه های \vec{J} در رابطه (۵-۷۲)، خواهیم داشت:

$$\gamma \frac{\partial}{\partial x} (j'_x + \rho' v) + \frac{\partial j'_y}{\partial y} + \frac{\partial j'_z}{\partial z} + \gamma \frac{\partial}{\partial t} (\rho' + \frac{v}{c^2} j'_x) = 0 \quad (5-73)$$

حال، با استفاده از روابط (۵-۶۵) و (۵-۶۶)، و با توجه به مشتقات جزئی $\partial/\partial y = \partial/\partial y'$ و $\partial/\partial z = \partial/\partial z'$ می توان نوشت:

$$\frac{\partial j'_x}{\partial x'} + \frac{\partial j'_y}{\partial y'} + \frac{\partial j'_z}{\partial z'} + \frac{\partial \rho'}{\partial t'} = 0 \quad (5-74)$$

یا

$$\vec{\nabla}' \cdot \vec{J}' + \frac{\partial \rho'}{\partial t'} = 0 \quad (5-75)$$

بنابراین، معادله پایستگی بار الکتریکی نیز تحت تبدیلات لورنتس هموردا می باشد.

مثال ۵ - ۴ : نشان دهید که معادلهٔ سوم از معادلات (۳-۵)، یعنی قانون القای فاراده تحت تبدیلات لورنتس همورداست. به عبارت دیگر، شکل این قانون تحت این تبدیلات ناورداست. جواب : می دانیم این قانون در چارچوب S به صورت زیر بیان می شود.

$$\vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r}, t) = - \frac{\partial \vec{B}(\vec{r}, t)}{\partial t} \quad (۷۶-۵)$$

بنابراین، باید نشان دهیم که این معادله در چارچوب S' نیز به همین شکل نوشته می شود. یعنی

$$\vec{\nabla}' \times \vec{E}'(\vec{r}', t') = - \frac{\partial \vec{B}'(\vec{r}', t')}{\partial t'} \quad (۷۷-۵)$$

می باشد. برای این منظور، می توانیم از رابطه (۷۶-۵) شروع کرده و نشان دهیم که طرفین این رابطه تحت تبدیلات لورنتس به رابطه (۷۷-۵) تبدیل می شود. بنابراین، اگر رابطه (۷۶-۵) را بر حسب مؤلفه های آن بنویسیم، در این صورت، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} &= - \frac{\partial B_x}{\partial t} \\ \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} &= - \frac{\partial B_y}{\partial t} \\ \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} &= - \frac{\partial B_z}{\partial t} \end{aligned} \quad (۷۸-۵)$$

اکنون، باید مؤلفه های \vec{B} و \vec{E} را که با روابط تبدیلی (۳۴-۵) و (۳۶-۵) بیان شده اند، در روابط (۷۸-۵) جایگذاری نماییم و سپس از آنها نسبت به متغیرهای x ، y ، z و t مشتق بگیریم. برای محاسبهٔ این مشتقات باید از تبدیلات لورنتس مختصات، یعنی روابط (۲-۸۰) استفاده کنیم. اما مشتقات $\partial/\partial x$ و $\partial/\partial t$ با روابط (۶۵-۵) و (۶۶-۵) بیان شده اند و با توجه به تبدیلات لورنتس برای مختصات y و z نیز داریم: $\partial/\partial y = \partial/\partial y'$ و $\partial/\partial z = \partial/\partial z'$. اکنون، با در نظر گرفتن این مشتقات و روابط (۳۴-۵) و (۳۶-۵)، می توان رابطهٔ اول (۷۸-۵) را به صورت زیر نوشت.

$$\frac{\partial}{\partial y} [\gamma(E'_z - vB'_y)] - \frac{\partial}{\partial z} [\gamma(E'_y + vB'_z)] = - \frac{\partial B'_x}{\partial t} \quad (۷۹-۵)$$

که با استفاده از روابط مربوط به مشتقات جزئی خواهیم داشت:

$$\frac{\partial E'_z}{\partial y'} - \frac{\partial E'_y}{\partial z'} = v \left(\frac{\partial B'_x}{\partial x'} + \frac{\partial B'_y}{\partial y'} + \frac{\partial B'_z}{\partial z'} \right) - \frac{\partial B'_x}{\partial t'} \quad (۸۰-۵)$$

از طرف دیگر، به سادگی می توان نشان داد که در چارچوب S' ، نیز

$$\frac{\partial B'_x}{\partial x'} + \frac{\partial B'_y}{\partial y'} + \frac{\partial B'_z}{\partial z'} = 0 \quad (۸۱-۵)$$

یا

$$\vec{\nabla}' \cdot \vec{B}' = 0 \quad (۸۲-۵)$$

است. در نتیجه، رابطه اول (۷۸-۵) به صورت

$$\frac{\partial E'_z}{\partial y'} - \frac{\partial E'_y}{\partial z'} = - \frac{\partial B'_x}{\partial t'} \quad (۸۳-۵)$$

در چارچوب S' به دست می آید. به همین ترتیب، می توان نشان داد که روابط دوم و سوم

(۷۸-۵)، در چارچوب S' نیز به صورت

$$\frac{\partial E'_x}{\partial z'} - \frac{\partial E'_z}{\partial x'} = - \frac{\partial B'_y}{\partial t'} \quad , \quad \frac{\partial E'_y}{\partial x'} - \frac{\partial E'_x}{\partial y'} = - \frac{\partial B'_z}{\partial t'} \quad (۸۴-۵)$$

بیان می شوند. بنابراین، شکل قانون فاراده در گذر از یک چارچوب لخت به چارچوب لخت دیگر، تحت تبدیلات لورنتس بدون تغییر می ماند.

مثال ۵-۵: فرض کنید که بار الکتریکی q با سرعت یکنواخت v در چارچوب

آزمایشگاه یا S حرکت می کند. میدان حاصل از این بار را در چارچوب سکون بار و همچنین در چارچوب S' به دست آورید.

جواب: در چارچوب سکون ذره یا S' ، صرفاً میدان الکتریکی وجود دارد؛ زیرا در این

چارچوب بار q ساکن است. حال، اگر فرض کنیم که بار q در مبدأ این چارچوب قرار گرفته

باشد، در این صورت، میدان الکتریکی \vec{E}' در این چارچوب از رابطه

$$\vec{E}' = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q\vec{r}'}{|\vec{r}'|^3} \quad (۸۵-۵)$$

به دست می آید. برای محاسبه میدانها در چارچوب S ، می توان از معکوس روابط تبدیلی (۴۰-۵) و (۴۱-۵) استفاده کرد. بنابراین، خواهیم داشت:

$$\vec{E}_{\parallel} = \vec{E}'_{\parallel} \quad (۸۶-۵)$$

$$\vec{E}_{\perp} = \gamma(\beta)[\vec{E}'_{\perp} - c(\vec{\beta} \times \vec{B}')] = \gamma(\beta)\vec{E}'_{\perp}$$

و میدان مغناطیسی نیز برابر

$$\vec{B}'_{\parallel} = \vec{B}_{\parallel} = 0 \quad (۸۷-۵)$$

$$\vec{B}_{\perp} = \gamma(\beta)[\vec{B}'_{\perp} + \frac{1}{c}(\vec{\beta} \times \vec{E}')] = \frac{1}{c}\gamma(\beta)(\vec{\beta} \times \vec{E}')$$

می باشد. حال، با توجه به روابط (۸۶-۵) و (۸۷-۵)، می توان نتیجه گرفت که مؤلفه موازی میدانها بدون تغییر می ماند. اما مؤلفه عمود بر سرعت نسبی آنها به اندازه ضریب $\gamma(\beta)$ افزایش می یابد. از طرف دیگر، میدان مغناطیسی ناشی از بار متحرک، براساس رابطه (۸۷-۵)، عمود بر سرعت $\vec{\beta}$ ی یکنواخت بارالکتریکی می باشد. و خطوط میدان مغناطیسی دایره بسته ای به مرکز خط یا راستای حرکت بارالکتریکی تشکیل می دهند. این مثال در بخش ۵-۵، به طور کامل بررسی می گردد.

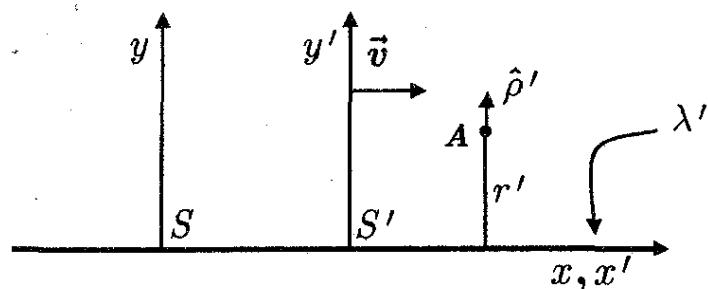
مثال ۵-۶: مطابق شکل (۳-۵) فرض کنید که خط بار نامحدودی با چگالی خطی

یکنواخت λ' ، منطبق بر محور x' چارچوب سکون خط بار یا S' باشد. در این صورت، میدانهای الکتریکی و مغناطیسی حاصل از این خط بار را در چارچوب آزمایشگاه یا S و همچنین S' به دست آورید.

جواب: می دانیم، در چارچوب سکون خط بار یا S' بارهای الکتریکی توزیع شده روی خط بار ساکن می باشند. بنابراین، در این چارچوب تنها میدان الکتریکی قابل مشاهده است. این میدان در چارچوب S' ، از رابطه

$$\vec{E}' = \frac{\lambda'}{2\pi\epsilon_0 r'} \hat{r}' \quad (۸۸-۵)$$

به دست می آید. در رابطه (۸۸-۵)، بردار یکه \hat{r}' برداری شعاعی در راستای شعاع استوانه ای است که محور آن منطبق بر خط بار بوده و r' نیز فاصله عمودی از خط بار در

چارچوب S' می باشد.شکل (۵-۳): میدان حاصل از خط بار λ' در چارچوب S و S'

اکنون، وضعیت را در چارچوب S یا آزمایشگاه بررسی می کنیم. در این چارچوب، خط بار با سرعت v در راستای محور x این چارچوب حرکت می کند. بنابراین، در این چارچوب یک جریان الکتریکی در راستای محور x خواهیم داشت. در نتیجه در این چارچوب، علاوه بر میدان الکتریکی، میدان مغناطیسی نیز وجود دارد. برای به دست آوردن این میدانها می توان از تبدیلات لورنتس، یعنی روابط (۵-۳۴)، استفاده کرد. در چارچوب S' ، می توان میدان الکتریکی را در نقطه ای خاص مانند A که در صفحه $x'y'$ و به فاصله $r' = y'$ از خط بار قرار دارد، به دست آورد. در این صورت، رابطه (۵-۸۸) را در نقطه A ، می توان به شکل

$$E'_x = 0, \quad E'_y = \frac{\lambda'}{2\pi\epsilon_0 r'}, \quad E'_z = 0 \quad (۵-۸۹)$$

نوشت. حال، با استفاده از روابط تبدیلی (۵-۳۴) و رابطه (۵-۸۹)، داریم

$$E_x = 0, \quad E_y = \gamma(v) E'_y, \quad E_z = 0 \quad (۵-۹۰)$$

یا

$$E_x = 0, \quad E_y = \gamma(v) \frac{\lambda'}{2\pi\epsilon_0 r'}, \quad E_z = 0 \quad (۵-۹۱)$$

اکنون، با استفاده از معکوس روابط تبدیلی (۵-۳۵) و (۵-۸۹)، می توان نوشت:

$$B_x = B_y = 0, \quad B_z = \gamma(v) \frac{v}{c^2} E'_y \quad (۵-۹۲)$$

بنابراین، با جایگذاری مقدار E'_y از رابطه (۵-۸۹) در رابطه (۵-۹۲)، داریم

$$B_x = B_y = 0, \quad B_z = \gamma(v) \frac{v}{c^2} \frac{\lambda'}{2\pi\epsilon_0 r'} \quad (۵-۹۳)$$

حال، اگر خط بار منطبق بر محور مشترک xx' باشد، در این صورت، فاصله نقطه A از خط بار در دو چارچوب برابر خواهد بود؛ زیرا این فاصله عمود بر سرعت نسبی دو چارچوب

می باشد. در پایان برای به دست آوردن ارتباط بین λ و λ' ، یعنی چگالی خطی در چارچوب S و S' می توان از ناورد بودن بار الکتریکی استفاده کرد. برای این منظور، می توان عنصر باری روی خط بار در نظر گرفت. بنابراین، اندازه این عنصر بار باید نسبت به دو چارچوب یکسان باشد، یعنی $dq = dq'$. در نتیجه، می توان نوشت:

$$\lambda dx = \lambda' dx' \quad (۹۴-۵)$$

که با در نظر گرفتن اثر انقباض طول، یعنی رابطه $dx = dx' \sqrt{1 - \beta^2}$ داریم

$$\lambda' = \frac{\lambda dx}{dx'} = \lambda \sqrt{1 - \beta^2} \quad (۹۵-۵)$$

حال، با جایگذاری مقدار λ' در روابط (۹۱-۵) و (۹۳-۵)، خواهیم داشت:

$$E_x = 0, \quad E_y = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}, \quad E_z = 0 \quad (۹۶-۵)$$

و

$$B_x = B_y = 0, \quad B_z = \frac{v}{c^2} \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r} \quad (۹۷-۵)$$

از طرف دیگر می دانیم، کمیت λv در چارچوب S ، برابر جریان الکتریکی I می باشد؛ زیرا $I = dq/dt$ است که در آن dq برابر λdx بوده $dt = dx/v$ ، نیز زمان مربوط به حرکت بار dq با سرعت v به اندازه dx می باشد. همچنین، با توجه به رابطه $\epsilon_0 \mu_0 = 1/c^2$ ، می توان رابطه (۹۷-۵) را به شکل

$$B_x = B_y = 0, \quad B_z = \frac{\mu_0 I}{2\pi r} \quad (۹۸-۵)$$

نوشت که در واقع، همان رابطه آشنای میدان مغناطیسی حاصل از یک جریان یکنواخت نامحدود می باشد. بنابراین، مشاهده می کنیم که قانون آمپر با نسبیت سازگار است.

مثال ۵ - ۷: فرض کنید که در چارچوب آزمایشگاه یا S ، یک میدان الکترومغناطیسی

عمود بر هم برقرار شده باشد، به طوری که $\vec{E} = E\vec{j}$ و $\vec{B} = B\vec{k}$ باشند. در این صورت، میدانهای الکتریکی و مغناطیسی را در چارچوب S' به دست آورید. سرعت نسبی دو چارچوب را برابر $v = E/B$ در نظر بگیرید.

جواب: در چارچوب S داریم:

$$E_x = 0, \quad E_y = E, \quad E_z = 0 \quad (۹۹-۵)$$

و

$$B_x = 0, \quad B_y = 0, \quad B_z = B \quad (۱۰۰-۵)$$

حال با استفاده از تبدیلات لورنتس (۳۳-۵) و (۳۵-۵)، داریم:

$$E'_x = 0, \quad E'_y = \gamma(v)[E - vB], \quad E'_z = 0 \quad (۱۰۱-۵)$$

و

$$B'_x = 0, \quad B'_y = 0, \quad B'_z = \gamma(v)\left[B - \frac{v}{c^2}E\right] \quad (۱۰۲-۵)$$

اکنون، با قرار دادن $v = E/B$ در روابط (۱۰۱-۵) و (۱۰۲-۵)، خواهیم داشت:

$$E' = 0, \quad B' = B'_z = B\sqrt{1 - v^2/c^2} \quad (۱۰۳-۵)$$

بنابراین، مشاهده می کنیم که در چارچوب S' میدان الکتریکی صفر بوده و میدان مغناطیسی در این چارچوب نیز کوچکتر از میدان مغناطیسی در چارچوب S می باشد و میدانها نیز در دو چارچوب هم جهت هستند.

۵ - ۵: میدان حاصل از یک بار نقطه ای با حرکت یکنواخت

همان طور که می دانیم، جریان الکتریکی باعث ایجاد میدان مغناطیسی می شود. بنابراین، می توان گفت که یک بار الکتریکی متحرک نیز باید میدان مغناطیسی ایجاد کند؛ زیرا جریان الکتریکی در واقع، ناشی از جریان یا حرکت بارهای الکتریکی می باشد. در اینجا ابتدا میدان حاصل از یک بار الکتریکی متحرک را که دارای حرکت یکنواخت می باشد، در حالت غیر نسبیتی بررسی نموده و سپس مسأله را در حالت نسبیتی پی می گیریم.

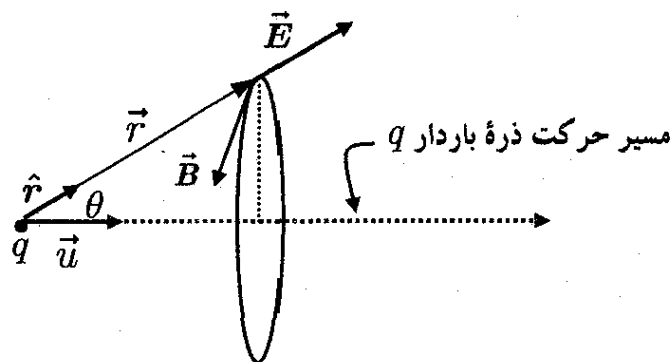
برای به دست آوردن میدان مغناطیسی ناشی از بار الکتریکی q که با سرعت یکنواخت و غیر نسبیتی \vec{u} ، حرکت می کند، می توان از قانون بیو - ساوار استفاده کرد. بر اساس این قانون، میدان مغناطیسی بار متحرک q را در حالت غیر نسبیتی، می توان از رابطه

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q\vec{u} \times \vec{r}}{r^3} \quad (۱۰۴-۵)$$

به دست آورد. در رابطه فوق، \vec{u} سرعت بارالکتریکی و بردار \vec{r} ، مکان نقطه مشاهده میدان را نشان می دهد. اندازه میدان مغناطیسی نیز از رابطه

$$B = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{qu \sin\theta}{r^2} \quad (۱۰۵-۵)$$

به دست می آید و جهت آن نیز باتوجه به شکل (۴-۵) بر بردارهای \vec{r} و \vec{u} عمود می باشد. بنابراین، خطوط نیروی مغناطیسی دایره‌ای هستند که مرکز آنها منطبق بر خط یا راستای حرکت بار q می باشند. همچنین با توجه به رابطه (۱۰۵-۵)، اندازه میدان مغناطیسی در راستای حرکت بار صفر می باشد و در صفحه ای که شامل بار الکتریکی بوده و بر راستای حرکت بار عمود است، بیشینه است.



شکل (۴-۵): میدان الکتریکی و مغناطیسی حاصل از ذره باردار q

در حرکت یکنواخت و غیر نسبیتی

میدان الکتریکی حاصل از بار q نیز از رابطه

$$\vec{E} = \frac{q\vec{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3} \quad (۱۰۶-۵)$$

به دست می آید. حال برای به دست آوردن ارتباط بین میدان الکتریکی و مغناطیسی،

می توان روابط (۱۰۵-۵) و (۱۰۶-۵) با هم ترکیب کرده و رابطه

$$\vec{B} = \mu_0 \epsilon_0 \vec{u} \times \vec{E} = \frac{1}{c^2} \vec{u} \times \vec{E} \quad (۱۰۷-۵)$$

را به دست آورد. بنابراین، مشاهده می شود که بارالکتریکی متحرک، علاوه بر میدان الکتریکی، میدان مغناطیسی نیز ایجاد می کند که ارتباط بین این میدانها به وسیله رابطه (۱۰۷-۵)، برقرار می شود. در نتیجه، می توان گفت که این میدانها دو جنبه از یک ماهیت اساسی و ذاتی ماده می باشند. درحقیقت، برای بررسی پدیده هایی که در آنها با بارهای الکتریکی متحرک مواجه هستیم، می بایستی از کمیّت یا موجود واحدی به نام میدان

الکترومغناطیسی استفاده نماییم. از طرف دیگر، تجربه نشان می دهد، درحالتی که بارالکتریکی q دارای سرعت یکنواخت و نسبیتی است، روابط (۵-۱۰۴) و (۵-۱۰۶)، برای میدانها نمی توانند درست باشند. بنابراین، باید این روابط برای حالت نسبیتی تعمیم داده شوند. یعنی باید روابطی را برای میدان الکتریکی و مغناطیسی به دست آوریم که شامل سرعتهای نسبیتی نیز بشود. به عبارت دیگر، این روابط باید در گستره سرعت صفر تا سرعتهای نسبیتی دارای اعتبار باشند. رای این منظور، فرض کنید که مطابق شکل (۵-۵) ذره باردار q در چارچوب S ، با سرعت v در جهت مثبت محور x این چارچوب در حرکت باشد. همین طور فرض کنید که چارچوب S' ، دارای سرعت نسبی v (برابر سرعت ذره باردار) در جهت محور مشترک xx' باشد. در این صورت، می توان با استفاده از تبدیلات لورنتس، میدان حاصل از بار q را به دست آورد.

در چارچوب سکون ذره باردار، یعنی S' ، اگر ذره باردار در مبدأ این چارچوب باشد، همان طور که می دانیم، در این چارچوب میدان مغناطیسی برابر صفر بوده و تنها میدان الکتریکی مشاهده می شود. بنابراین، داریم

$$\vec{E}'(\vec{r}') = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q\vec{r}'}{r'^3} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r'^2} \hat{r}', \quad \vec{B}' = 0 \quad (5-108)$$

اکنون می توان با استفاده از وارون تبدیلات لورنتس، یعنی روابط (۵-۳۴) و (۵-۳۶)، میدان الکتریکی و مغناطیسی را در چارچوب S ، به دست آورد. این تبدیلات به صورت

$$\begin{aligned} E_x &= E'_x \\ E_y &= \gamma(v)(E'_y + \beta c B'_z) \\ E_z &= \gamma(v)(E'_z - \beta c B'_y) \end{aligned} \quad (5-109)$$

و

$$\begin{aligned} B_x &= B'_x \\ B_y &= \gamma(v)[B'_y - \beta E'_z/c] \\ B_z &= \gamma(v)[B'_z + \beta E'_y/c] \end{aligned} \quad (5-110)$$

می باشند. اکنون، با توجه به اینکه در چارچوب S' ، میدان مغناطیسی برابر صفر است، در

نتیجه میدان \vec{E} ، با توجه به روابط (۵-۱۰۹)، در چارچوب S ، از روابط

$$E_x = E'_x, \quad E_y = \gamma(v)E'_y, \quad E_z = \gamma(v)E'_z \quad (۵-۱۱۱)$$

به دست می آیند. میدان \vec{B} نیز در این چارچوب، با توجه به روابط (۵-۱۱۰)، برابر

$$B_x = 0, \quad B_y = -\beta\gamma(v)E'_z/c, \quad B_z = +\beta\gamma(v)E'_y/c \quad (۵-۱۱۲)$$

می باشند. حال، با استفاده از رابطه (۵-۱۰۸)، باید مؤلفه های \vec{E}' را در چارچوب S' ، به

دست آوریم. در این صورت، رابطه (۵-۱۰۸) را می توان به شکل

$$\vec{E}'(x', y', z') = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{(x'\vec{i}' + y'\vec{j}' + z'\vec{k}')}{(x'^2 + y'^2 + z'^2)^{3/2}} \quad (۵-۱۱۳)$$

نوشت. اکنون، با توجه به تبدیلات مختصات لورنتس، یعنی روابط (۲-۷۹)، و با استفاده از

روابط (۵-۱۱۱) و (۵-۱۱۳)، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} E_x &= \frac{q\gamma(v)[x - \beta ct]}{4\pi\epsilon_0 (\gamma^2(v)[x - \beta ct]^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} \\ E_y &= \frac{qy}{4\pi\epsilon_0 (\gamma^2(v)[x - \beta ct]^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} \\ E_z &= \frac{qz}{4\pi\epsilon_0 (\gamma^2(v)[x - \beta ct]^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} \end{aligned} \quad (۵-۱۱۴)$$

به همین ترتیب، مؤلفه های میدان مغناطیسی نیز با توجه به روابط (۵-۱۱۲) و (۵-۱۱۳)، به

صورت:

$$\begin{aligned} B_x &= 0 \\ B_y &= \frac{1}{c}\beta\gamma(v)E'_z = \frac{-vq\gamma(v)z}{4\pi\epsilon_0 c^2 (\gamma^2(v)[x - \beta ct]^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} \\ B_z &= \frac{1}{c}\beta\gamma(v)E'_y = \frac{vq\gamma(v)y}{4\pi\epsilon_0 c^2 (\gamma^2(v)[x - \beta ct]^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} \end{aligned} \quad (۵-۱۱۵)$$

به دست می آیند. از طرف دیگر، در چارچوب S ، با توجه به شکل (۵-۵)، فاصله ذره باردار

از نقطه مشاهده میدان، یعنی \vec{r} برابر

$$\begin{aligned} \vec{R} = \vec{r} - \vec{r}_1 &= (x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}) - (vt\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k}) \\ &= (x - \beta ct)\vec{i} + (y - y_1)\vec{j} + (z - z_1)\vec{k} \end{aligned} \quad (۵-۱۱۶)$$

می باشد. حال، برای ساده سازی، فرض می کنیم، $y_1 = z_1 = 0$ باشد، بنابراین، داریم:

$$\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}_1|^3} = \frac{1}{R^3} = \frac{1}{[(x - \beta ct)^2 + y^2 + z^2]^{3/2}} \quad (117-5)$$

در نتیجه، مخرج کسر در روابط مربوط به مؤلفه های میدان، برابر

$$\begin{aligned} & \frac{1}{[\gamma^2(v)[x - \beta ct]^2 + y^2 + z^2]^{3/2}} \\ &= \frac{1}{\gamma^3(v)[(x - \beta ct)^2 + (1 - \beta^2)(y^2 + z^2)]^{3/2}} \quad (118-5) \\ &= \frac{1}{\gamma^3(v)[R^2 - \beta^2(y^2 + z^2)]^{3/2}} \end{aligned}$$

به دست می آید. از طرف دیگر، چون $\vec{\beta} \cdot \vec{R} = \beta(x - \beta ct)$ است، بنابراین، می توان نوشت:

$$\begin{aligned} \beta^2(y^2 + z^2) &= \beta^2 R^2 - (\vec{\beta} \cdot \vec{R})^2 \\ &= \beta^2 R^2 [1 - (\hat{\beta} \cdot \hat{R})^2] \end{aligned} \quad (119-5)$$

که در آن \hat{R} و $\hat{\beta}$ ، بردارهای یکه می باشند و به صورت $\hat{R} = \vec{R}/R$ و $\hat{\beta} = \vec{\beta}/\beta$ ، تعریف می شوند. در نهایت، با جایگذاری مقدار (119-5) در (118-5)، می توان به دست آورد

$$\begin{aligned} & \frac{1}{\gamma^3(v)[R^2 - \beta^2(y^2 + z^2)]^{3/2}} \\ &= \frac{1}{\gamma^3(v)R^3 [1 - \beta^2(1 - (\hat{\beta} \cdot \hat{R})^2)]^{3/2}} \end{aligned} \quad (120-5)$$

اکنون، برای به دست آوردن میدان الکتریکی در چارچوب S ، کافی است که مقدار رابطه (120-5) را در (114-5) جایگذاری کنیم، در این صورت، خواهیم داشت:

$$\vec{E}(x, y, z) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{[(x - \beta ct)\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}]}{R^3 \gamma^2 [1 - \beta^2(1 - (\hat{\beta} \cdot \hat{R})^2)]^{3/2}} \quad (121-5)$$

یا

$$\begin{aligned} \vec{E}(x, y, z) &= \frac{q\vec{R}}{4\pi\epsilon_0 R^3} \frac{1}{\gamma^2 [1 - \beta^2(1 - (\hat{\beta} \cdot \hat{R})^2)]^{3/2}} \\ &= \frac{q\vec{R}}{4\pi\epsilon_0 R^3} \frac{1 - \beta^2}{[1 - \beta^2(1 - (\hat{\beta} \cdot \hat{R})^2)]^{3/2}} \end{aligned} \quad (122-5)$$

همچنین، اگر فرض کنیم که زاویه بین $\hat{\beta}$ و \hat{R} برابر ψ باشد، در این صورت، رابطه (۱۲۲-۵) را می توان به صورت

$$\vec{E}(x, y, z) = \frac{q\vec{R}}{4\pi\epsilon_0 R^3} \frac{1 - \beta^2}{(1 - \beta^2 \sin^2 \psi)^{3/2}} \quad (123-5)$$

نوشت. از طرف دیگر، میدان مغناطیسی نیز با استفاده از روابط (۱۱۵-۵) یا وارون رابطه دوم (۴۱-۵) به دست می آید که نتیجه، برابر

$$B_x = B'_x = 0, \quad \vec{B}_\perp = \gamma(v) \frac{1}{c} (\vec{\beta} \times \vec{E}'_\perp) \quad (124-5)$$

خواهد بود. حال، با توجه به رابطه (۱۱۱-۵)، \vec{E}'_\perp برابر $\vec{E}_\perp / \gamma(v)$ می باشد. در نتیجه، رابطه (۱۲۴-۵) را می توان به صورت

$$\vec{B}_\perp = \frac{1}{c} (\vec{\beta} \times \vec{E}_\perp) \quad (125-5)$$

نوشت. همچنین، با توجه به اینکه $B_x = B'_x = 0$ است، بنابراین خواهیم داشت:

$$\vec{B} = \frac{1}{c} (\vec{\beta} \times \vec{E}) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 c R^3} \frac{(\vec{\beta} \times \vec{R})}{\gamma^2 [1 - \beta^2 (1 - (\hat{\beta} \cdot \hat{R})^2)]^{3/2}} \quad (126-5)$$

یا

$$\vec{B} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 c R^3} \frac{(\vec{\beta} \times \vec{R})}{\gamma^2 [1 - \beta^2 (1 - (\hat{\beta} \cdot \hat{R})^2)]^{3/2}} \quad (127-5)$$

در نتیجه:

$$\vec{B}(x, y, z) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 c R^3} \frac{(\vec{\beta} \times \vec{R})}{\gamma^2 [1 - \beta^2 \sin^2 \psi]^{3/2}} \quad (128-5)$$

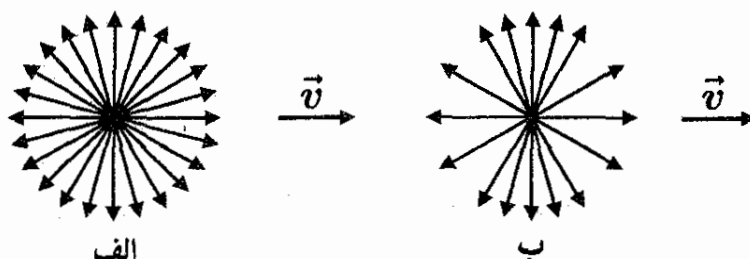
به دست می آید. اکنون، با در نظر گرفتن نتایج به دست آمده، می توان دو حالت حدی یا خاص را مورد بررسی قرار داد. برای این منظور، با توجه به روابط (۱۲۳-۵) و (۱۲۸-۵)، اگر $\beta \rightarrow 0$ میل کند، میدان الکتریکی به رابطه $\vec{E} \rightarrow q\vec{R}/4\pi\epsilon_0 R^3$ میل می کند. بنابراین، در این حالت، میدان الکتریکی حاصل از بار q دارای تقارن کروی خواهد بود. میدان مغناطیسی \vec{B} نیز به سمت صفر میل می کند. همچنین، در حد سرعت های معمولی، یعنی هنگامی که $\beta \ll 1$ باشد، در این حالت با توجه به رابطه (۱۲۸-۵)، و با در نظر گرفتن

رابطه $c = 1/\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}$ ، برای میدان مغناطیسی عبارت

$$\vec{B} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 c} \frac{\vec{\beta} \times \vec{R}}{R^3} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q(\vec{u} \times \vec{R})}{R^3} \quad (5-129)$$

به دست می آید که در واقع همان قانون بیو-ساوار است.

اکنون، اگر اندازه میدان الکتریکی در چارچوب S ، بر حسب زاویه ψ بررسی شود، می توان اثر حرکت ذره باردار q را روی خطوط میدان حاصل از آن را مشاهده نمود. با توجه به شکل (5-5)، درحالی که $\hat{R} \parallel \hat{\beta}$ است، یا به عبارت دیگر، اگر $\psi = 0$ یا $\psi = \pi$ باشد، دراین صورت، با توجه به رابطه (5-123)، اندازه میدان الکتریکی کوچکترین مقدار را خواهد داشت.



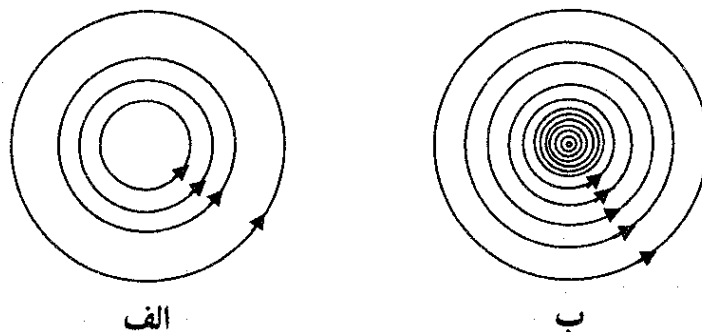
شکل (5-6): میدان الکتریکی حاصل از بار متحرک در چارچوب S یا آزمایشگاه؛ الف: بار در حال سکون یا دارای حرکت غیر نسبیتی است. ب: بار الکتریکی دارای سرعت نسبیتی است.

همچنین، درحالی که $\psi = \pi/2$ باشد، دراین حالت اندازه میدان الکتریکی بیشترین مقدار را خواهد داشت. ازطرف دیگر، در صورتی ψ برابر صفر یا π خواهد بود که ناظر S ، یا به عبارت دیگر، نقطه مشاهده میدان در امتداد خط حرکت ذره باردار قرار گیرد. در این حالت، زاویه ψ برابر صفر یا π می باشد. همچنین، اگر نقطه مشاهده میدان در راستای عمود بر مسیر حرکت ذره باردار q در نظر گرفته شود، در این حالت، زاویه ψ برابر $\pi/2$ خواهد شد و اندازه میدان الکتریکی با توجه به رابطه (5-123) به کمترین مقدار کاهش می یابد.

شکل (5-6)، خطوط میدان الکتریکی حاصل از ذره باردار متحرک را در چارچوب S یا آزمایشگاه، برای حالتی که سرعت ذره، نسبیتی و غیر نسبیتی باشد، نشان می دهد.

همچنین، شکل (5-7) خطوط میدان مغناطیسی را برای ذره باردار که با سرعت یکنواخت در راستای عمود بر صفحه کتاب و به سمت بیرون صفحه در حرکت است، نشان می دهد. با توجه به شکل (5-7)، خطوط میدان مغناطیسی به شکل دایره‌ای هستند که مرکز

آنها روی خط حرکت ذره باردار می باشد. در اینجا ذره باردار مثبت می باشد، در نتیجه جهت خطوط میدان مغناطیسی با استفاده از قانون دست راست، در خلاف جهت حرکت عقربه های ساعت خواهد بود. در شکل (۷-۵) الف، خطوط میدان مغناطیسی برای حالتی است که ذره باردار در پشت صفحه کتاب است و هنوز به صفحه کتاب نرسیده است. و میدان در روی خط حرکت ذره صفر می باشد. و در شکل (۷-۵) ب، ذره باردار بر روی صفحه کتاب است و میدان در مرکز آن نامتناهی است.



شکل (۷-۵): خطوط میدان مغناطیسی ناشی از ذره باردار متحرک که با سرعت یکنواخت در راستای عمود بر صفحه کتاب و به سمت خارج آن در حرکت است. الف: بار الکتریکی در پشت صفحه کتاب است. ب: بار الکتریکی در روی صفحه کتاب می باشد.

بنابراین، در شکل (۷-۵) ب، با توجه به رابطه (۵-۱۲۸)، می توان گفت که $\psi = \pi/2$ می باشد. و در شکل (۷-۵) الف، زاویه ψ روی خط حرکت ذره باردار، برابر صفر است. در نتیجه، میدان مغناطیسی روی خط یا راستای حرکت ذره باردار کمترین مقدار، یعنی صفر می باشد. این نتیجه را می توان با در نظر گرفتن رابطه (۵-۱۲۸) نیز به دست آورد؛ زیرا در رابطه (۵-۱۲۸)، در حالتی که $\psi = 0$ باشد، $\hat{R} \parallel \hat{\beta}$ بوده و $\vec{\beta} \times \vec{R} = 0$ می شود.

مثال ۵-۸: فرض کنید که در چارچوب مرجع S ، میدانهای الکتریکی و مغناطیسی

یکنواخت، $\vec{E} = E_0 \vec{i}$ و $\vec{B} = B_x \vec{i} + B_y \vec{j}$ برقرار باشند. همچنین، فرض کنید که اندازه میدان \vec{B} برابر $2E_0/c$ باشد. در این صورت، چارچوبی مانند S' را بیابید، به طوری که در آن میدانهای الکتریکی و مغناطیسی موازی یکدیگر باشند.

جواب: فرض می کنیم که سرعت نسبی چارچوب S' نسبت به چارچوب S ،

درجهت محور z باشد، یعنی اگر $\vec{v} = v\vec{k}$ یا $\vec{k} \parallel \vec{\beta}$ باشد، دراین صورت،
 $\vec{\beta} \cdot \vec{E} = \vec{\beta} \cdot \vec{B} = 0$ خواهد بود. بنابراین، روابط تبدیل میدان با توجه به روابط (۴۸-۵) و (۴۹-۵)، به صورت

$$\vec{E}' = \gamma(\beta)[\vec{E} + (c\vec{\beta} \times \vec{B})] \quad (۱۳۰-۵)$$

و

$$\vec{B}' = \gamma(\beta)[\vec{B} - \frac{1}{c}(\vec{\beta} \times \vec{E})] \quad (۱۳۱-۵)$$

به دست می آیند. از طرف دیگر، درچارچوب S نیز، داریم

$$\vec{E} = E_0 \vec{i} \quad , \quad \vec{B} = (\frac{2E_0}{c})[\cos\theta \vec{i} + \sin\theta \vec{j}] \quad (۱۳۲-۵)$$

بنابراین، با توجه به روابط (۱۳۰-۵) و (۱۳۱-۵) و همچنین با درنظر گرفتن $\vec{\beta} = \beta\vec{k}$ ، داریم

$$\vec{E}' = \gamma(\beta)[E_0(1 - 2\beta\sin\theta)\vec{i} + (2E_0\beta\cos\theta)\vec{j}] \quad (۱۳۳-۵)$$

و

$$\vec{B}' = \gamma(\beta)[(\frac{2E_0}{c})\cos\theta \vec{i} - \frac{E_0}{c}(2\sin\theta - \beta)\vec{j}] \quad (۱۳۴-۵)$$

اکنون، با توجه به روابط (۱۳۳-۵) و (۱۳۴-۵)، می توان نتیجه گرفت که

$$\vec{B}' = B'_x \vec{i}' + B'_y \vec{j}' \quad , \quad \vec{E}' = E'_x \vec{i}' + E'_y \vec{j}' \quad (۱۳۵-۵)$$

حال، باید $\vec{E}' \parallel \vec{B}'$ باشد، بنابراین با درنظر گرفتن روابط (۱۳۳-۵) و (۱۳۴-۵)، می توان نوشت:

$$\tan\theta' = \frac{(2\sin\theta - \beta)}{2\cos\theta} = \frac{(2\beta\cos\theta)}{(1 - 2\beta\sin\theta)} \quad (۱۳۶-۵)$$

یا

$$2\beta^2\sin\theta - 5\beta + 2\sin\theta = 0 \quad (۱۳۷-۵)$$

که با حل این معادله به دست می آوریم

$$\beta = \frac{1}{4\sin\theta} \left[5 - \sqrt{25 - 16\sin^2\theta} \right] \quad (۱۳۸-۵)$$

در رابطه (۱۳۸-۵)، باید دقت شود که علامت مثبت کنار گذاشته می شود؛ زیرا β

باید کوچکتر از ۱ باشد. اکنون، با توجه به رابطه (۵-۱۳۸)، می توان با در نظر گرفتن θ های مختلف، β های متفاوتی را به دست آورد. به عنوان مثال اگر $\theta = \pi/4$ باشد، در این صورت، با توجه به رابطه (۵-۱۳۸)، β برابر $3/4$ به دست می آید. به عبارت دیگر، اگر ناظر S' با سرعت $\vec{\beta} = 0.31 \vec{k}$ حرکت کند، از نظر این ناظر زاویه ای که میدانهای موازی \vec{E}' و \vec{B}' با محور x' چارچوب S' می سازند، با توجه به رابطه (۵-۱۳۶)، برابر $\theta' = 37/95^\circ$ درجه خواهد بود.

۵ - ۶: حرکت ذره باردار در میدان الکتریکی یکنواخت

حرکت یک ذره باردار در میدان الکتریکی یکنواخت را می توان در دو حالت مختلف مورد بررسی قرار داد. در حالت اول، فرض می کنیم که ذره باردار بدون سرعت اولیه در داخل میدان یکنواخت رها شود. در حالت دوم، ذره باردار با سرعت اولیه \vec{u} به داخل میدان یکنواخت پرتاب می شود. در اینجا این دو حالت را به طور جداگانه مورد بررسی قرار می دهیم.

الف: حرکت ذره باردار در داخل میدان

الکتریکی یکنواخت - بدون سرعت اولیه

اگر این مسأله را بخواهیم در حالت غیرنسبیتی یا با در نظر گرفتن ملاحظات مکانیک نیوتنی حل کنیم، به روابط حرکت مستقیم الخط با شتاب ثابت می رسیم. یعنی اگر فرض کنیم که میدان الکتریکی در جهت محور x باشد، سرعت و مکان ذره باردار، به ترتیب از روابط $u = at$ و $x = at^2/2$ به دست می آیند. شتاب ذره نیز برابر $a = qE_0/m_0$ خواهد بود. اما اگر این مسأله در حالت نسبیتی بررسی شود، روابطی به دست می آیند که با نتایج حالت کلاسیک کاملاً متفاوت می باشند. برای حل مسأله در حالت نسبیتی، فرض کنید که ذره باردار q بدون سرعت اولیه در مبدأ مختصات چارچوب S یا آزمایشگاه قرار داده شود. در این صورت، اگر میدان الکتریکی را به شکل $\vec{E} = E_0 \vec{i}$ در نظر بگیریم، در این حالت معادله حرکت ذره، با توجه به رابطه (۴-۲۹) به صورت

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F} = qE_0 \vec{i} \quad (5-139)$$

$$m_0 \frac{d}{dt} \left(\frac{\beta c}{\sqrt{1-\beta^2}} \right) = qE_0 \quad (۱۴۰-۵)$$

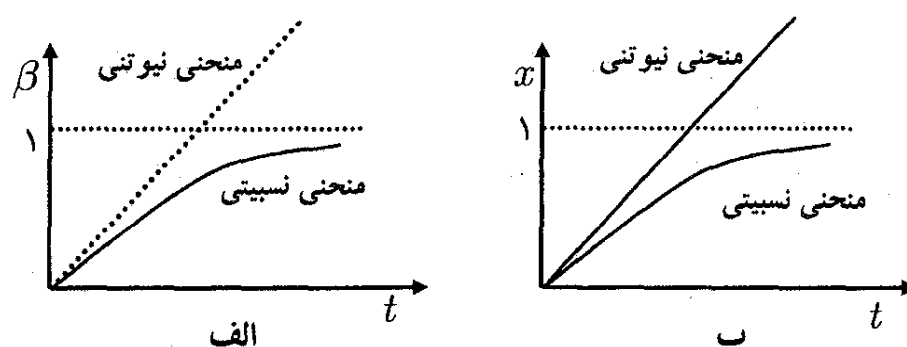
بیان می شود که در آن $\beta = u/c$ می باشد. حال، با انتگرالگیری از طرفین رابطه (۱۴۰-۵)، و با توجه به اینکه در $t=0$ سرعت اولیه ذره برابر صفر است، می توان به دست آورد

$$\frac{m_0 \beta c}{\sqrt{1-\beta^2}} = qE_0 t \quad (۱۴۱-۵)$$

بنابراین، سرعت ذره باردار به صورت

$$\beta = \left(\frac{qE_0 t}{m_0 c} \right) [1 + (qE_0 t / m_0 c)^2]^{1/2} \quad (۱۴۲-۵)$$

به دست می آید. در شکل (۸-۵)، تغییرات β بر حسب زمان رسم شده است. شکل، تقریب نیوتنی و منحنی نسبیتی مربوط به سرعت ذره را نشان می دهد. برای به دست آوردن تقریب نیوتنی، می توان در رابطه (۱۴۲-۵)، از مقدار $(qE_0 t / m_0 c)^2$ در زیر رادیکال، در زمانهای مربوط به شروع حرکت ذره، در مقایسه با ۱ صرف نظر کرد. به عبارت دیگر، برای t های بسیار کوچک، $1 \gg (qE_0 t / m_0 c)^2$ می باشد. در نتیجه، رابطه (۱۴۲-۵)، با توجه به این تقریب به رابطه نیوتنی $u = (qE_0 / m_0) t$ تبدیل می شود.



شکل (۸-۵): الف، تغییرات سرعت ذره باردار در میدان الکتریکی یکنواخت

بر حسب زمان ب: تغییرات مکان ذره نسبت به زمان

از طرف دیگر، برای t های بسیار بزرگ، $1 \ll (qE_0 t / m_0 c)^2$ خواهد بود. بنابراین، به ازای t های بسیار بزرگ، از رابطه (۱۴۲-۵) می توان نتیجه گرفت که $\beta \rightarrow 1$ میل می کند. همچنین، با استفاده از رابطه (۱۴۲-۵)، می توان انرژی نسبیتی ذره باردار را برای t های بسیار بزرگ نیز به دست آورد که در این صورت، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned}\mathcal{E} &= \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1-\beta^2}} \simeq \frac{m_0 c^2}{\sqrt{(m_0 c/qE_0 t)^2}} \\ &\simeq qE_0 ct\end{aligned}\quad (143-5)$$

در رابطه فوق از \mathcal{E} به جای E برای انرژی ذره با داراستفاده شده است تا با میدان الکتریکی اشتباه نشود. رابطه (۱۴۳-۵)، درواقع، یک حد بالا را برای انرژی ذره نشان می دهد. به عبارت دیگر، در t های بسیار بزرگ، انرژی نسبیتی ذره به صورت خطی افزایش یافته، اما نامتناهی نمی گردد. همچنین، تکانه نسبیتی ذره باردار نیز به ازای t های بزرگ، برابر

$$p = \frac{m_0 \beta c}{\sqrt{1-\beta^2}} \simeq qE_0 t \quad (144-5)$$

خواهد بود. حال، برای محاسبه مکان ذره باردار برحسب زمان نیز می توان از رابطه (۱۴۲-۵) استفاده کرد. در این صورت، خواهیم داشت:

$$x(t) = \left(\frac{m_0 c^2}{qE_0}\right) [\sqrt{1 + (qE_0 t/m_0 c)^2} - 1] \quad (145-5)$$

در اینجا نیز می توان با بسط رادیکال داخل کروشه و حذف جملات بالاتر به ازای t های کوچک، به رابطه کلاسیک $x(t) = (qE_0 t^2/2m_0)$ رسید. همچنین، برای t های بزرگ می توان در رابطه (۱۴۵-۵) از ۱ در مقایسه با جمله $(qE_0 t/m_0 c)^2$ صرف نظر کرد. در این صورت، مکان ذره باردار از رابطه $x = ct - (m_0 c^2/qE_0)$ به دست می آید. شکل (۸-۵) ب، تغییرات $x(t)$ را برحسب زمان نشان می دهد.

ب: حرکت ذره باردار در داخل میدان

الکتریکی یکنواخت - با سرعت اولیه

در این حالت، فرض می کنیم که ذره باردار با سرعت اولیه به داخل یک میدان الکتریکی یکنواخت پرتاب شود. در اینجا نیز اگر مسأله، در حالت غیر نسبیتی حل شود، یک حرکت پرتابی ساده خواهیم داشت که معادله مسیر ذره به صورت یک سهمی خواهد بود. اما در حالت نسبیتی، مسأله کمی پیچیده تر می باشد.

برای حل مسأله در این حالت، فرض کنید که میدان الکتریکی یکنواخت با

رابطه $\vec{E} = E_0 \vec{j}$ داده شود و ذره باردار q ، با سرعت اولیه $\vec{u} = u_{0x} \vec{i} + u_{0y} \vec{j}$ به داخل میدان پرتاب شود. در این حالت، معادله حرکت ذره با توجه به رابطه (۵-۸) یا (۴-۲۹)، به صورت

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = q\vec{E} = qE_0 \vec{j} \quad (۵-۱۴۶)$$

خواهد بود. حال، در اینجا با توجه به اینکه میدا الکتریکی و سرعت اولیه ذره، مؤلفه ای در امتداد محور z ندارند، بنابراین می توان نتیجه گرفت که حرکت در صفحه xy صورت می گیرد. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\frac{dp_y}{dt} = qE_0, \quad \frac{dp_x}{dt} = 0 \quad (۵-۱۴۷)$$

در نتیجه،

$$p_y = qE_0 t, \quad p_x = p_{0x} = cte \quad (۵-۱۴۸)$$

از طرف دیگر، انرژی کل ذره بدون در نظر گرفتن انرژی پتانسیل ناشی از میدان الکتریکی، برابر

$$\begin{aligned} \mathcal{E} &= \sqrt{(pc)^2 + (m_0 c^2)^2} \\ &= \sqrt{(p_{0x} c)^2 + (qE_0 t c)^2 + (m_0 c^2)^2} \\ &= \sqrt{\mathcal{E}_0^2 + (qE_0 t c)^2} \end{aligned} \quad (۵-۱۴۹)$$

خواهد بود که در آن $\mathcal{E}_0^2 = (p_{0x} c)^2 + (m_0 c^2)^2$ ، با رابطه داده می شود. در این بخش نیز انرژی ذره را به جای E با \mathcal{E} نشان می دهیم، تا با میدان الکتریکی در نمادگذاری اشتباه نشود. حال، با توجه به اینکه از طرف میدان الکتریکی به ذره باردار نیرو وارد می شود. بنابراین، مقدار کاری که میدان الکتریکی روی ذره انجام می دهد، باعث تغییر انرژی آن می گردد.

$$\frac{d\mathcal{E}}{dt} = \vec{F}_{elec} \cdot \vec{u} = q\vec{E} \cdot \vec{u} \quad (۵-۱۵۰)$$

یا

$$\frac{d\mathcal{E}}{dt} = qE_0 u_y = qE_0 \frac{dy}{dt} \quad (۵-۱۵۱)$$

در نتیجه، می توان نوشت:

$$\int_{\mathcal{E}_0}^{\mathcal{E}} d\mathcal{E} = qE_0 \int_0^y dy \quad (۵-۱۵۲)$$

حال، با انتگرالگیری از رابطه فوق، داریم

$$\mathcal{E} = \mathcal{E}_0 + qE_0 y \quad (۱۵۳-۵)$$

اکنون، با استفاده از روابط (۱۴۹-۵) و (۱۵۳-۵)، می توان زمان t و $y(t)$ را به دست آورد.

$$t = \frac{1}{qE_0 c} \sqrt{(\mathcal{E}_0 + qE_0 y)^2 - \mathcal{E}_0^2} \quad (۱۵۴-۵)$$

و

$$\begin{aligned} y(t) &= \frac{1}{qE_0} (\mathcal{E} - \mathcal{E}_0) \\ &= \frac{\mathcal{E}_0}{qE_0} [\sqrt{1 + (qcE_0 t)^2 / \mathcal{E}_0^2} - 1] \end{aligned} \quad (۱۵۵-۵)$$

اکنون، برای به دست آوردن معادله مسیر می توان به صورت زیر عمل کرد.

$$\begin{aligned} \frac{p_y}{p_x} &= \frac{\gamma(u) m_0 u_y}{\gamma(u) m_0 u_x} = \frac{u_y}{u_x} \\ &= \frac{dy/dt}{dx/dt} = \frac{dy}{dx} \end{aligned} \quad (۱۵۶-۵)$$

حال، با جایگذاری مقدار p_x و p_y ، از رابطه (۱۴۸-۵) در (۱۵۶-۵)، به دست می آوریم:

$$\frac{dy}{dx} = \frac{p_y}{p_x} = \frac{qE_0 t}{p_{0x}} \quad (۱۵۷-۵)$$

که با جایگذاری مقدار t از رابطه (۱۵۴-۵) در (۱۵۷-۵)، خواهیم داشت:

$$\frac{dy}{dx} = \frac{1}{p_{0x} c} \sqrt{(\mathcal{E}_0 + qE_0 y)^2 - \mathcal{E}_0^2} \quad (۱۵۸-۵)$$

یا

$$\frac{1}{p_{0x} c} dx = \frac{dy}{\sqrt{(\mathcal{E}_0 + qE_0 y)^2 - \mathcal{E}_0^2}} \quad (۱۵۹-۵)$$

حال، با انتگرالگیری از طرفین رابطه (۱۵۹-۵)، می توان به دست آورد:

$$\frac{1}{p_{0x} c} \int dx = \int \frac{dy}{\sqrt{(\mathcal{E}_0 + qE_0 y)^2 - \mathcal{E}_0^2}} \quad (۱۶۰-۵)$$

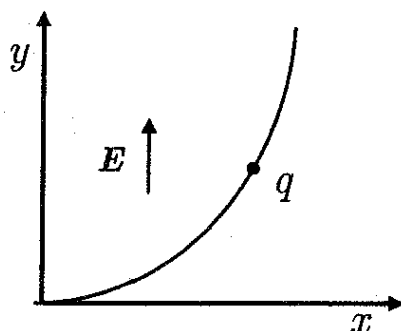
در نتیجه، داریم

$$\frac{x}{p_{0x} c} = \frac{1}{qE_0} \cosh^{-1} \left(\frac{qE_0 y}{\mathcal{E}_0} \right) + C \quad (۱۶۱-۵)$$

اکنون، برای محاسبه ثابت انتگرالگیری C در رابطه (۵-۱۶۱) می توان از شرط اولیه، یعنی $x_0 = y_0 = 0$ استفاده کرد. در نهایت، معادله مسیر ذره پس از به دست آوردن ثابت انتگرال گیری و جایگذاری آن در رابطه (۵-۱۶۱) به صورت

$$y = \frac{\mathcal{E}_0}{qE_0} \left[\cosh\left(\frac{qE_0 x}{p_{0x} c}\right) - 1 \right] \quad (۵-۱۶۲)$$

به دست می آید. شکل (۵-۹)، منحنی مسیر حرکت ذره نشان می دهد.



شکل (۵-۹): منحنی مسیر ذره باردار در میدان الکتریکی یکنواخت

از طرف دیگر، می توان مختصه $x(t)$ مسیر حرکت ذره را نیز به دست آورد. برای این منظور، می توان از رابطه (۴-۱۱۶)، یعنی رابطه

$$u_x = \frac{p_{0x}}{\mathcal{E}} c^2 \quad (۵-۱۶۳)$$

استفاده کرد. حال، با استفاده از رابطه (۵-۱۴۹)، می توان مقدار \mathcal{E} را در رابطه فوق جایگذاری کرد. در این صورت، خواهیم داشت:

$$u_x = \frac{p_{0x}}{\mathcal{E}} c^2 = \frac{p_{0x} c^2}{\sqrt{\mathcal{E}_0^2 + (qE_0 ct)^2}} \quad (۵-۱۶۴)$$

یا

$$\frac{dx}{dt} = \frac{p_{0x} c^2}{\sqrt{\mathcal{E}_0^2 + (qE_0 ct)^2}} \quad (۵-۱۶۵)$$

حال، با ضرب طرفین رابطه (۵-۱۶۵) در dt و انتگرالگیری از طرفین آن، داریم

$$\int_0^x dx = \int_0^t \frac{p_{0x} c^2}{\sqrt{\mathcal{E}_0^2 + (qE_0 ct)^2}} dt \quad (۵-۱۶۶)$$

که در این صورت $x(t)$ ذره به صورت:

$$x(t) = \left(\frac{p_{0x} c}{qE_0} \right) \sinh^{-1} \left[\frac{qE_0 ct}{\mathcal{E}_0} \right] \quad (۱۶۷-۵)$$

به دست می آید. به همین ترتیب، می توان برای به دست آوردن معادله مسیر ذره باردار، پارامتر t را از روابط (۵-۱۵۵) و (۵-۱۶۷) حذف نمود. برای این منظور، می بایستی t را از رابطه (۵-۱۶۷) به دست آورده و در (۷-۱۵۵) جایگذاری کرد. در نتیجه، با این کار می توان رابطه (۵-۱۶۲) را به دست آورد. اکنون، بعد از به دست آوردن معادله مسیر، می توان مسأله را در دو حالت حدی زیر بررسی نمود.

الف: حرکت ذره باردار در لحظات اولیه حرکت

برای لحظه های اولیه حرکت ذره باردار، یعنی هنگامی که $qE_0 ct \ll \mathcal{E}_0$ یا $(qE_0 ct / \mathcal{E}_0) \ll 1$ است، می توان $x(t)$ و $y(t)$ را به تقریب به دست آورد. برای این منظور، با استفاده از رابطه (۵-۱۶۷)، می توان نوشت:

$$x(t) = \left(\frac{p_{0x} c}{qE_0} \right) \sinh^{-1} \left[\frac{qE_0 ct}{\mathcal{E}_0} \right] \quad (۱۶۸-۵)$$

$$\simeq \left(\frac{p_{0x} c}{qE_0} \right) \left(\frac{qE_0 ct}{\mathcal{E}_0} \right) \simeq \frac{1}{\mathcal{E}_0} p_{0x} c^2 t$$

و همچنین، برای $y(t)$ نیز با استفاده از رابطه (۵-۱۵۵)، داریم:

$$\begin{aligned} y(t) &= \frac{\mathcal{E}_0}{qE_0} \left[\sqrt{1 + (qcE_0 t)^2 / \mathcal{E}_0^2} - 1 \right] \\ &\simeq \frac{\mathcal{E}_0}{qE_0} \left[1 + \frac{1}{2} \frac{(qcE_0 t)^2}{\mathcal{E}_0^2} - 1 \right] \quad (۱۶۹-۵) \\ &\simeq \frac{1}{2} \frac{qE_0}{\mathcal{E}_0} (ct)^2 \end{aligned}$$

اکنون، با حذف t از روابط (۵-۱۶۸) و (۵-۱۶۹)، معادله مسیر برای زمانهای کوچک یا لحظات اولیه حرکت ذره باردار در میدان الکتریکی یکنواخت به دست می آید.

$$y(x) \simeq \frac{1}{2} \frac{qE_0 \mathcal{E}_0}{(p_{0x} c)^2} x^2 \quad (۱۷۰-۵)$$

که در واقع معادله یک سهمی می باشد.

ب : حرکت ذره باردار بعد از گذشت زمان طولانی

در این حالت، $qE_0 ct \gg \mathcal{E}_0$ یا $(qE_0 ct / \mathcal{E}_0) \gg 1$ می باشد. بنابراین، $x(t)$ با توجه به رابطه (۵-۱۶۷)، به تقریب برابر

$$\begin{aligned} x(t) &= \left(\frac{p_{0x} c}{qE_0} \right) \sinh^{-1} \left[\frac{qE_0 ct}{\mathcal{E}_0} \right] \\ &= \left(\frac{p_{0x} c}{qE_0} \right) \text{Ln} \left[\frac{qE_0 ct}{\mathcal{E}_0} + \sqrt{(qE_0 ct / \mathcal{E}_0)^2 + 1} \right] \quad (۵-۱۷۱) \\ &\simeq \left(\frac{p_{0x} c}{qE_0} \right) \text{Ln} \left[\frac{2qE_0 ct}{\mathcal{E}_0} \right] \end{aligned}$$

خواهد بود. همچنین، $y(t)$ نیز در این حالت با توجه به رابطه (۵-۱۵۵)، برابر

$$\begin{aligned} y(t) &= \frac{\mathcal{E}_0}{qE_0} \left[\sqrt{1 + (qcE_0 t)^2 / \mathcal{E}_0^2} - 1 \right] \\ &\simeq \frac{\mathcal{E}_0}{qE_0} \frac{(qcE_0 t)}{\mathcal{E}_0} \simeq ct \quad (۵-۱۷۲) \end{aligned}$$

به دست می آید. اکنون، برای به دست آوردن معادله مسیر در این حالت می توان t را از روابط (۵-۱۷۱) و (۵-۱۷۲) حذف کرد که در این صورت، خواهیم داشت:

$$y(x) \simeq \left(\frac{\mathcal{E}_0}{2qE_0} \right) \exp \left[\frac{qE_0 x}{p_{0x} c} \right] \quad (۵-۱۷۳)$$

در نتیجه، در این حالت، یعنی برای t های بزرگ، معادله مسیر ذره باردار در میدان الکتریکی یکنواخت به صورت نمایی خواهد بود.

در پایان این بخش، افزایش نسبی سرعت ذره را برحسب افزایش نسبی انرژی آن بررسی می کنیم. برای این منظور، می توان از رابطه

$$\mathcal{E} = \sqrt{\mathcal{E}_0^2 + (pc)^2} \quad (۵-۱۷۴)$$

استفاده کرد. حال، اگر از رابطه (۵-۱۷۴)، سرعت ذره را به دست آوریم، خواهیم داشت:

$$u = c \sqrt{1 - \mathcal{E}_0^2 / \mathcal{E}^2} \quad (۵-۱۷۵)$$

اکنون، می توان از طرفین رابطه (۵-۱۷۵)، Ln گرفت. در این صورت، داریم

$$\text{Ln} u = \text{Ln} c + \frac{1}{2} \text{Ln} [1 - \mathcal{E}_0^2 / \mathcal{E}^2] \quad (۵-۱۷۶)$$

و با دیفرانسیل گیری از این رابطه، به دست می آوریم

$$\frac{du}{u} = \frac{\mathcal{E}_0^2}{\mathcal{E}^2 - \mathcal{E}_0^2} \frac{d\mathcal{E}}{\mathcal{E}} \quad (۱۷۷-۵)$$

از طرف دیگر می دانیم که اگر سرعت و انرژی ذره به ترتیب به اندازه du و $d\mathcal{E}$ تغییر کنند، در این صورت، تغییرات نسبی در سرعت و انرژی ذره، با روابط du/u و $d\mathcal{E}/\mathcal{E}$ بیان می شوند. حال، اگر انرژی کل ذره، یعنی \mathcal{E} از انرژی سکون ذره، یعنی \mathcal{E}_0 ، خیلی بزرگ باشد، در این حالت می توان در رابطه (۱۷۷-۵) از \mathcal{E}_0 در مقایسه با \mathcal{E} صرف نظر کرد. بنابراین، در این حالت، رابطه (۱۷۷-۵) را می توان به صورت

$$\frac{du}{u} \simeq \frac{\mathcal{E}_0^2}{\mathcal{E}^2} \frac{d\mathcal{E}}{\mathcal{E}} \quad (۱۷۸-۵)$$

نوشت. از طرف دیگر، به دلیل آنکه $\mathcal{E}_0^2/\mathcal{E}^2$ ، همیشه کوچکتر از یک است، در نتیجه، در انرژیهای بالا تغییر نسبی در سرعت، در مقایسه با تغییر نسبی در انرژی بسیار کوچک خواهد بود. به عبارت دیگر، در انرژیهای بالا ممکن است بتوانیم انرژی ذره را به مقدار زیادی افزایش دهیم، اما این مقدار افزایش در انرژی، افزایش قابل ملاحظه ای را در سرعت ذره ایجاد نمی کند.

همان طور که می دانیم، در حالت غیر نسبیتی، انرژی جنبشی یک ذره با رابطه $k = m_0 u^2/2$ بیان می شود. بنابراین، سرعت ذره در این حالت از رابطه $u = \sqrt{(2k/m_0)}$ به دست می آید. اکنون، با محاسبه ای مشابه حالت نسبیتی، می توان رابطه $dk/k = 2 du/u$ را برای حالت کلاسیک به دست آورد. در نتیجه در حالت غیر نسبیتی یا کلاسیک، افزایش نسبی در انرژی جنبشی ذره، باعث افزایش نسبی در سرعت ذره، با ضریب ۲ می گردد. همچنین، می توان با استفاده از رابطه (۱۷۴-۵) نشان داد که $d\mathcal{E}/\mathcal{E} \simeq dp/p$ می باشد.

مثال ۵-۹: ذره بار داری به جرم سکون m_0 و بار q ، بدون سرعت اولیه، تحت تأثیر

اختلاف پتانسیل ΔU قرار می گیرد. سرعت ذره بار دار در این اختلاف پتانسیل چقدر است؟

جواب: با توجه به اینکه تغییر انرژی کل ذره برابر کار نیروی اعمال شده به ذره است،

بنابراین، می توان نوشت:

$$W = \Delta k = q \Delta U \quad (۱۷۹-۵)$$

از طرف دیگر، از رابطه (۴-۵۶) داریم:

$$\Delta k = \gamma(v) m_0 c^2 - m_0 c^2 = q \Delta U \quad (۱۸۰-۵)$$

حال، با محاسبه سرعت v ی ذره از رابطه (۵-۱۸۰)، خواهیم داشت:

$$v = \frac{1}{1 + q \Delta U / m_0 c^2} \sqrt{(2 q \Delta U / m_0) (1 + q \Delta U / 2 m_0 c^2)} \quad (۱۸۱-۵)$$

اکنون، با توجه به رابطه فوق، اگر $q \Delta U \ll m_0 c^2$ باشد، در این صورت، می توان نوشت:

$$v = \sqrt{2 q \Delta U / m_0} [1 - (3 q \Delta U / 4 m_0 c^2)] \ll c \quad (۱۸۲-۵)$$

و اگر $q \Delta U \gg m_0 c^2$ در نظر گرفته شود، در این حالت

$$v = c \left[1 - \frac{1}{2} \left(\frac{m_0 c^2}{q \Delta U} \right)^2 \right] \approx c \quad (۱۸۳-۵)$$

خواهد بود.

۵ - ۷: حرکت ذره باردار در میدان مغناطیسی یکنواخت

در این بخش، حرکت یک ذره باردار را در میدان مغناطیسی یکنواخت بررسی می کنیم. برای این منظور، فرض کنید که ذره باردار q با جرم سکون m_0 ، با سرعت \vec{u} به داخل یک میدان مغناطیسی یکنواخت، مانند $\vec{B} = B_0 \vec{k}$ ، پرتاب شود. در این صورت، معادله حرکت ذره باردار با توجه به رابطه (۵-۸) یا (۴-۲۹)، به شکل

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = q [\vec{E} + \vec{u} \times \vec{B}] \quad (۱۸۴-۵)$$

نوشته می شود که در آن میدان \vec{E} برابر صفر است. از طرف دیگر، با توجه به رابطه (۴-۴۱)، داریم

$$\frac{d\mathcal{E}}{dt} = q \vec{u} \cdot \vec{E} \quad (۱۸۵-۵)$$

در این بخش نیز برای آنکه میدان الکتریکی E ، با انرژی ذره درنماد گذاری اشتباه نشود، انرژی ذره را با \mathcal{E} نشان می دهیم. بنابراین، با در نظر گرفتن اینکه میدان الکتریکی برابر صفر است، روابط (۵-۱۸۴) و (۵-۱۸۵) را می توان به صورت

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = q \vec{u} \times \vec{B} \quad , \quad \frac{d\mathcal{E}}{dt} = 0 \quad (۱۸۶-۵)$$

نوشت که در آن $\mathcal{E} = m_0 c^2 \gamma(u)$ و $\vec{p} = m_0 \gamma(u) \vec{u}$ می باشند. همچنین، از رابطه دوم (۵-۱۸۶) می توان نتیجه گرفت که \mathcal{E} مقداری ثابت است. و از رابطه $\mathcal{E} = m_0 c^2 \gamma(u)$ می توان نتیجه گرفت که $\gamma(u)$ ثابت می باشد. در نهایت، از ثابت بودن $\gamma(u)$ ، می توان نتیجه گرفت که u ، سرعت ذره نیز ثابت است. نتیجه اخیر با این واقعیت که نیروی مغناطیسی، عمود بر سرعت ذره است و کاری انجام نمی دهد و نهایتاً اینکه در انرژی ذره باردار تغییری به وجود نمی آورد، سازگار می باشد. اکنون، با توجه به ثابت بودن ضریب $\gamma(u)$ ، و با در نظر گرفتن اینکه نیروی دیگری بجز نیروی مغناطیسی به ذره وارد نمی شود، (از نیروی وزن ذره صرف نظر می کنیم، زیرا در مقایسه با این نیرو بسیار کوچک است.) در این صورت، می توان معادله حرکت ذره را به شکل

$$\frac{d\vec{u}}{dt} = \frac{q\vec{u} \times \vec{B}}{m_0 \gamma(u)} \quad (5-187)$$

یا

$$\frac{d\vec{u}}{dt} = \vec{u} \times \vec{\omega}_b \quad (5-188)$$

نوشت. $\vec{\omega}_b$ در رابطه فوق به صورت

$$\vec{\omega}_b = \frac{q\vec{B}}{m_0 \gamma(u)} = \frac{q c^2 \vec{B}}{m_0 \gamma(u) c^2} \quad (5-189)$$

یا

$$\vec{\omega}_b = \frac{q c^2 \vec{B}}{\mathcal{E}} \quad (5-190)$$

تعریف می شود. ω_b در رابطه (۵-۱۹۰)، فرکانس زاویه ای یا سیکلوترون^۱ حرکت تقدیمی^۲ نامیده می شود. حال، با توجه به رابطه (۵-۱۹۰)، $\vec{\omega}_b$ در جهت میدان مغناطیسی \vec{B} ، بوده و نیز انرژی کل ذره می باشد. لازم به یاد آوری است که مقداری که از رابطه (۵-۱۹۰) برای ω_b به دست می آید، به طور تجربی در شتابدهنده های ذرات (سیکلوترون و سنکروترون^۳...) تأیید شده است.

از طرف دیگر، از رابطه (۵-۱۸۸) می توان نتیجه گرفت که ذره باردار حول خطوط میدان مغناطیسی، دارای حرکت دایره ای یکنواخت بوده و در امتداد خطوط میدان نیز دارای یک حرکت انتقالی یکنواخت می باشد. به عبارت دیگر، ذره باردار از ترکیب این دو حرکت یکنواخت، دارای یک حرکت مارپیچی^۱ در امتداد خطوط میدان مغناطیسی خواهد بود. اکنون، برای به دست آوردن معادله مسیر ذره، می توان از رابطه (۵-۱۸۷) استفاده کرد. در این صورت، از این رابطه خواهیم داشت:

$$\begin{aligned}\frac{dp_x}{dt} &= u_y B_z = u_y B_0 \\ \frac{dp_y}{dt} &= -u_x B_z = -u_x B_0 \\ \frac{dp_z}{dt} &= 0\end{aligned}\quad (5-191)$$

بنابراین، داریم:

$$\begin{aligned}\frac{du_x}{dt} &= \frac{qB_0}{m_0 \gamma(u)} u_y = \omega_b u_y \\ \frac{du_y}{dt} &= -\frac{qB_0}{m_0 \gamma(u)} u_x = -\omega_b u_x \\ \frac{dp_z}{dt} &= 0 \Rightarrow m_0 \gamma(u) \frac{du_z}{dt} = 0\end{aligned}\quad (5-192)$$

از معادله سوم رابطه فوق می توان نتیجه گرفت که $u_z = u_{0z}$ مقداری ثابت است. در نهایت، با استفاده از تعریف ω_b ، یعنی رابطه (۵-۱۹۰) می توان نوشت:

$$\begin{aligned}\dot{u}_x - \omega_b u_y &= 0 \\ \dot{u}_y + \omega_b u_x &= 0\end{aligned}\quad (5-193)$$

حال، برای به دست آوردن u_x و u_y از معادلات جفت شده (۵-۱۹۳)، می توان به صورت زیر عمل کرد. ابتدا رابطه دوم (۵-۱۹۳) را در i ضرب کرده و سپس دو رابطه را با یکدیگر جمع می کنیم. در این صورت، به دست می آید

$$(\dot{u}_x + i\dot{u}_y) + i\omega_b (u_x + iu_y) = 0 \quad (5-194)$$

حال، با تعریف ξ ، به صورت $\xi = u_x + iu_y$ ، خواهیم داشت:

$$\dot{\xi} + i\omega_b \xi = 0 \quad (۱۹۵-۵)$$

همان طور که می دانیم، جواب معادله (۱۹۵-۵)، به صورت

$$\xi(t) = A e^{-i\omega_b t} = A(\cos\omega_b t - i \sin\omega_b t) \quad (۱۹۶-۵)$$

می باشد. اکنون، با در نظر گرفتن تعریف ξ ، داریم:

$$u_x = A \cos\omega_b t, \quad u_y = -A \sin\omega_b t \quad (۱۹۷-۵)$$

بنابراین، سرعت ذره باردار در جهت عمود بر میدان مغناطیسی، برابر

$$\begin{aligned} \vec{u}_{\perp} &= u_x \vec{i} + u_y \vec{j} \\ &= A(\cos\omega_b t \vec{i} - \sin\omega_b t \vec{j}) \end{aligned} \quad (۱۹۸-۵)$$

به دست می آید. حال، برای به دست آوردن مقدار ثابت A ، باید از شرط اولیه استفاده شود.

برای این منظور، اگر در لحظه $t=0$ ، اندازه سرعت ذره در راستای عمود بر \vec{B} ، برابر $u_{0\perp}$ باشد، در این صورت با توجه به رابطه (۱۹۸-۵)، مقدار ثابت A برابر $u_{0\perp}$ خواهد بود. در نتیجه، سرعت ذره را می توان با رابطه

$$\begin{aligned} \vec{u} &= u_x \vec{i} + u_y \vec{j} + u_{0z} \vec{k} \\ &= u_{0\perp} (\cos\omega_b t \vec{i} - \sin\omega_b t \vec{j}) + u_{0z} \vec{k} \end{aligned} \quad (۱۹۹-۵)$$

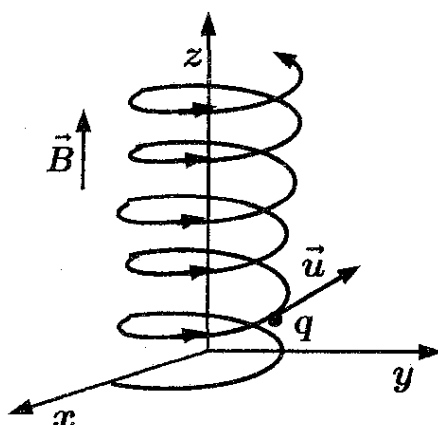
بیان کرد. از طرف دیگر، برای به دست آوردن مسیر حرکت ذره باردار، می توان از رابطه (۱۹۹-۵) انتگرال گرفت. بنابراین، خواهیم داشت:

$$\vec{r}(t) = \frac{u_{0\perp}}{\omega_b} [\sin\omega_b t \vec{i} + (\cos\omega_b t - 1) \vec{j}] + u_{0z} t \vec{k} + \vec{r}_0 \quad (۲۰۰-۵)$$

که در آن \vec{r}_0 بردار مکان اولیه ذره می باشد. رابطه (۲۰۰-۵)، نشان می دهد که ذره باردار با سرعت زاویه ای ω_b ، حول محور z یا \vec{B} در خلاف جهت حرکت عقربه های ساعت دوران می کند. در نتیجه، مسیر حرکت ذره باردار به صورت یک مارپیچ به شعاع a خواهد بود.

شکل (۱۰-۵)، منحنی مسیر حرکت ذره باردار را نشان می دهد. در شکل، ذره باردار حول خطوط میدان مغناطیسی دارای یک حرکت دایره ای یکنواخت بوده و در امتداد

محور z نیز دارای حرکت انتقالی یکنواخت می باشد.



شکل (۵-۱۰): مسیر حرکت ذره باردار q در میدان مغناطیسی یکنواخت

برای به دست آوردن شعاع دوران^۱، یعنی a می توان از رابطه $u_{o\perp} = a\omega_b$ استفاده کرد. در نتیجه، شعاع مارپیچ^۲، یعنی a به صورت

$$a = \frac{u_{o\perp}}{\omega_b} = \frac{u \sin \alpha}{qB} m_o \gamma(u) \quad (5-201)$$

یا

$$a = \frac{m_o u \sin \alpha}{qB \sqrt{1 - \beta_u^2}} \quad (5-202)$$

به دست می آید که در آن α ، زاویه بین سرعت اولیه ذره و میدان مغناطیسی است. به عبارت دیگر، زاویه بین سرعت اولیه ذره و محور z می باشد که زاویه گام نامیده می شود. گام مارپیچ^۳، نیز با رابطه

$$d = u_{oz} T = \frac{2\pi m_o (u \cos \alpha)}{qB} \sqrt{1 - \beta_u^2} \quad (5-203)$$

بیان می شود. اکنون، در اینجا می توان کمیت دیگری به نام تکانه عرضی p_{\perp} یا تکانه ای که عمود بر میدان مغناطیسی است، تعریف نمود. این تکانه به صورت

$$Ba = \frac{p_{\perp}}{q} \quad (5-204)$$

تعریف می شود. رابطه (۵-۲۰۴)، نشان می دهد که حاصلضرب B در شعاع دوران a ، برابر نسبت تکانه نسبیتی عرضی ذره بر بار آن است. p_{\perp} نیز برابر $m_o \gamma(u) u_{\perp}$ می باشد.

کمیت Ba راسختی مغناطیسی^۱ ذره می نامند. از طرف دیگر، می توان با تعیین شعاع دایره ای که ذره باردار q در یک میدان یکنواخت معین B طی می کند، تکانه نسیتی ذره را به دست آورد. استفاده از رابطه (۵-۲۰۴)، برای تعیین تکانه یک ذره باردار، از روی شعاع اندازه گیری شده با استفاده از ردی که ذره در اتاقک حباب ایجاد می کند، درحقیقت کار روزمره و عادی فیزیکدانهایی است که در بخش فیزیک انرژیهای بالا کار می کنند.

درنهایت، می توان بحث را به صورت زیر خلاصه کرد. به این ترتیب که اگر سرعت اولیه ذره، عمود بر میدان مغناطیسی باشد، در این حالت ذره باردار روی یک مسیر دایره ای به شعاع a و با فرکانس زاویه ای ω_b حول خطوط میدان دارای یک حرکت دورانی یکنواخت خواهد بود. و اگر سرعت اولیه با میدان \vec{B} زاویه بسازد، در این صورت، مسیر حرکت ذره به شکل یک منحنی مارپیچی حول خطوط میدان مغناطیسی می باشد. بنابراین، حرکت ذره را می توان ترکیبی از دو نوع حرکت در نظر گرفت. یک حرکت خطی یکنواخت در امتداد میدان \vec{B} و یک حرکت دایره ای یکنواخت به شعاع a و فرکانس زاویه ای ω_b که در صفحه عمود بر \vec{B} روی می دهد.

در بخش بعد، حرکت یک ذره باردار را برای حالتی بررسی می کنیم که ذره تحت تأثیر همزمان میدانهای الکتریکی و مغناطیسی قرار می گیرد.

۵ - ۸: حرکت ذره باردار در میدان الکترومغناطیسی

در دو بخش قبل، حرکت ذره باردار را در میدانهای الکتریکی و مغناطیسی به طور جداگانه مورد بررسی قرار دادیم. اکنون در این بخش، وضعیتی را در نظر می گیریم که در آن حرکت ذره تحت تأثیر همزمان میدانهای الکتریکی و مغناطیسی قرار می گیرد. برای بررسی این حالت، می توان برای میدانهای الکتریکی و مغناطیسی، حالتی متفاوتی را در نظر گرفت. بنابراین، در اینجا برای ساده سازی مسأله فرض می کنیم که میدانهای الکتریکی و مغناطیسی بر یکدیگر عمود بوده و اندازه آنها نیز ثابت باشند.

برای این منظور، می توان میدانها را به صورت، $\vec{B} = B\vec{i}$ و $\vec{E} = E\vec{k}$ در نظر گرفت. همچنین، برای بررسی ساده تر مسأله، می توان چارچوبی مانند S' معین کرد، به طوری که در آن چارچوب، یکی از میدانها برابر صفر باشد. در نتیجه، با این کار می توانیم وضعیّت را به یکی از حالت هایی که در بخش های ۵-۶ و ۵-۷، مورد بررسی قرار گرفتند، تبدیل نماییم. بنابراین، اکنون باید چارچوبی مانند S' را معین کنیم، به طوری که در آن \vec{E}' یا \vec{B}' برابر صفر باشد. برای این منظور، می توان از تبدیلات لورنتس میدانها، یعنی روابط (۵-۴۰) و (۵-۴۱)، استفاده کرد. در نتیجه، داریم:

$$\vec{E}'_{\parallel} = \vec{E}_{\parallel} \quad , \quad \vec{E}'_{\perp} = \gamma(\beta)[\vec{E}_{\perp} + c(\vec{\beta} \times \vec{B})] \quad (۵-۲۰۵)$$

و

$$\vec{B}'_{\parallel} = \vec{B}_{\parallel} \quad , \quad \vec{B}'_{\perp} = \gamma(\beta)[\vec{B}_{\perp} - \frac{1}{c}(\vec{\beta} \times \vec{E})] \quad (۵-۲۰۶)$$

حال با توجه به این روابط می توان دو حالت زیر را در نظر گرفت.

حالت اول: در این حالت می توان فرض کرد که در چارچوب S ، میدان الکتریکی کوچکتر از میدان مغناطیسی باشد، یعنی $E < B$ باشد. در این صورت، در چارچوب S' می توان میدان الکتریکی \vec{E}' را برابر صفر در نظر گرفت.

حالت دوم: در این حالت نیز می توان فرض کرد که در چارچوب S ، یا آزمایشگاه، $E > B$ باشد. در این صورت، می توان در چارچوب S' ، میدان مغناطیسی \vec{B}' را برابر صفر قرار داد.

حال، برای بررسی مسأله در حالت اول، اگر فرض کنیم که سرعت نسبی دو چارچوب S و S' ، برابر

$$\vec{\beta} = \frac{\vec{E} \times \vec{B}}{B^2} \quad (۵-۲۰۷)$$

باشد، در این صورت، میدان الکتریکی \vec{E}' در چارچوب S' برابر صفر می شود. اما قبل از ادامه بحث باید بررسی نماییم که آیا چنین چارچوبی را می توان معین کرد یا نه؟ زیرا سرعت این چارچوب باید کوچکتر از c باشد. برای بررسی این موضوع کافی است که

رابطه (۲۰۷-۵) را به صورت

$$\vec{\beta} = \frac{\vec{E} \times \vec{B}}{cB^2} = \frac{E}{B} \vec{j} \quad (208-5)$$

بنویسیم. حال، با توجه به اینکه $E < B$ است بنابراین، $\beta < 1$ خواهد بود. در نتیجه، وجود چنین سرعتی یا چارچوبی از نظر فیزیکی امکان پذیر می باشد. از طرف دیگر، با توجه به جهت میدانهای \vec{E} و \vec{B} ، سرعت نسبی $\vec{\beta}$ در راستای محور y چارچوب S می باشد که در این صورت، مؤلفه های موازی $\vec{\beta}$ ی میدانها در دو چارچوب، برابر صفر خواهند بود، یعنی

$$\vec{E}'_{\parallel} = \vec{E}_{\parallel} = 0 \quad (209-5)$$

است. بنابراین، می توان اندیس \perp را از رابطه دوم (۲۰۵-۵) حذف کرد؛ زیرا میدان در این حالت، تنها مؤلفه عمودی خواهد داشت. حال، با جایگذاری مقدار $\vec{\beta}$ از رابطه (۲۰۷-۵) در رابطه دوم (۲۰۵-۵)، خواهیم داشت:

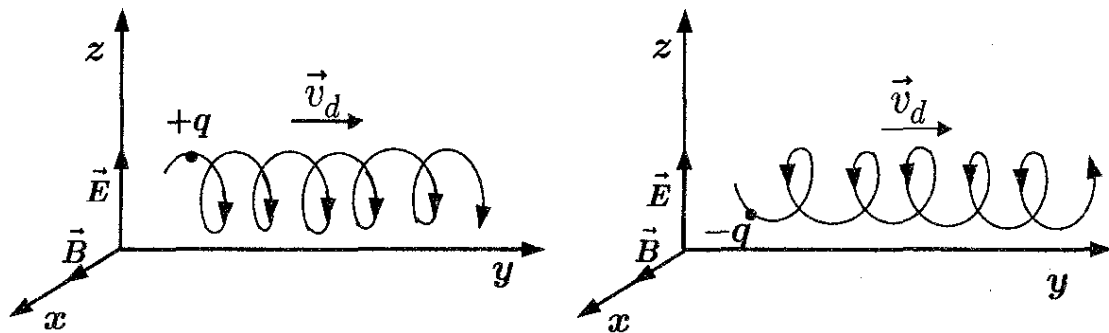
$$\begin{aligned} \vec{E}' &= \gamma(\beta) \left(\vec{E} + \frac{c}{B^2} [(\vec{E} \times \vec{B}) \times \vec{B}] \right) \\ &= \gamma(\beta) [\vec{E} - \vec{E}] = 0 \end{aligned} \quad (210-5)$$

اکنون، برای محاسبه میدان \vec{B}' در چارچوب S' می توان از رابطه (۲۰۶-۵) استفاده کرد. که با توجه به (۲۰۹-۵)، داریم

$$\begin{aligned} \vec{B}' &= \gamma(\beta) \left(\vec{B} - \frac{1}{c^2 B^2} [(\vec{E} \times \vec{B}) \times \vec{E}] \right) \\ &= \gamma(\beta) \left[\vec{B} - \frac{\vec{B} E^2}{c^2 B^2} \right] \\ &= \gamma(\beta) \vec{B} [1 - \beta^2] \\ &= \vec{B} \sqrt{1 - \beta^2} \end{aligned} \quad (211-5)$$

در رابطه فوق $\beta = E^2 / c^2 B^2$ می باشد. بنابراین، مشاهده می کنیم که در چارچوب S' صرفاً میدان مغناطیسی ظاهر می شود. براین اساس، در چارچوب S' ذره باردار تحت تأثیر میدان مغناطیسی خالص^۱ قرار می گیرد که این مسأله در بخش ۵-۷ مورد بررسی قرار

گرفت. بنابراین، حرکت ذره باردار در چارچوب S' ، حرکت دایره ای یکنواخت خواهد بود. اکنون، می توان با در نظر گرفتن نتایج به دست آمده در چارچوب S' ، حرکت ذره باردار را در چارچوب مرجع آزمایشگاه یا S ، مورد بررسی قرار داد. با توجه به شکل (۱۱-۵) از نظر ناظر واقع در چارچوب آزمایشگاه، حرکت ذره باردار ترکیبی از دو نوع حرکت خواهد بود. به این ترتیب که ذره باردار علاوه بر حرکت مارپیچی، دارای یک حرکت انتقالی با سرعت سوق یا رانش^۱، در راستای عمود بر میدانهای \vec{E} و \vec{B} نیز خواهد بود. به عبارت دیگر، در چارچوب آزمایشگاه باید به حرکت مارپیچی، یک حرکت انتقالی با سرعت سوق نیز در راستای عمود بر میدانهای \vec{E} و \vec{B} اضافه کنیم.



شکل (۱۱-۵): مسیر حرکت ذره باردار مثبت و منفی q در میدان الکتریکی و مغناطیسی

یکنواخت و عمود برهم با شرط $E < B$

برای توضیح بیشتر این مطلب، می توان به این صورت تصور کرد: هنگامی که ذره باردار حول خطوط میدان \vec{B} دوران می کند، از طرف میدان الکتریکی نیز نیرویی به ذره باردار اعمال می شود. بنابراین، ذره باردار علاوه بر اینکه حول خطوط \vec{B} دوران می کند، در امتداد میدان \vec{E} نیز شتاب می گیرد. در نتیجه، منحنی مسیر حرکت ذره به صورت یک منحنی سیکلوئیدی^۲ یا به طور دقیق تر به شکل یک منحنی شبه سیکلوئیدی^۳ خواهد بود؛ زیرا با توجه به نسبی بودن همزمانی و همین طور انقباض طول، یکنواختی و تقارن منحنی سیکلوئیدی از بین می رود. رانش یا سوق ذره باردار، در جهت $\vec{E} \times \vec{B}$ را گاهی اوقات، سوق $\vec{E} \times \vec{B}$ می نامند. از طرف دیگر، می توان گفت که چون نیرویی که بر ذره باردار در چارچوب S اعمال می گردد، نیروی الکتریکی و مغناطیسی است، در نتیجه این چارچوب، در یک نیمه

حرکت دایره ای ذره، میدان الکتریکی در جهت حرکت ذره بوده و باعث افزایش انرژی آن شده و نتیجه اینکه حرکت ذره دارای شتاب افزایشده خواهد بود. و نتیجه این افزایش شتاب، افزایش شعاع مسیر حرکت ذره خواهد بود. اما در نیمه دیگر مسیر دایره ای، جهت حرکت ذره و جهت میدان الکتریکی در خلاف جهت هم بوده و این مسئله باعث کاهش انرژی ذره شده و در نتیجه شتاب آن در این نیمه کاهشده خواهد بود. بنابراین، در این نیمه، شعاع انحنا^۱ مسیر حرکت ذره کاهش می یابد. در نهایت، اینکه در یک نیم تناوب، ذره از میدان الکتریکی انرژی می گیرد و در نیم تناوب دیگر، میدان الکتریکی باعث اتلاف انرژی آن می گردد. بنابراین، می توان گفت که در یک نیم تناوب، شعاع انحنا^۱ مسیر حرکت ذره، افزایش یافته و در نیم تناوب دیگر کاهش می یابد که از ترکیب این دو حرکت، یک حرکت عرضی برآیند در امتداد عمود بر \vec{E} و \vec{B} یا در جهت $\vec{E} \times \vec{B}$ ، خواهیم داشت. مسیر حرکت ذره باردار در حالتی که ذره دارای بار مثبت یا منفی باشد در شکل (۵-۱۱) رسم شده است.

حالت دوم :

برای حل مسئله در این حالت، فرض می کنیم که سرعت نسبی چارچوب S' نسبت به چارچوب S برابر $\vec{\beta}$ باشد. در اینجا نیز مانند حالت قبل، سرعت نسبی دو چارچوب را عمود بر میدانهای \vec{E} و \vec{B} در نظر می گیریم و فرض می کنیم که \vec{E} و \vec{B} نیز بر یکدیگر عمود باشند. بنابراین، در این حالت نیز باید سرعت $\vec{\beta}$ ی چارچوب S' را طوری به دست آوریم که در آن میدان مغناطیسی حذف شده و تنها میدان الکتریکی \vec{E}' وجود داشته باشد.

برای پیدا کردن سرعت چنین چارچوبی، کافی است که در رابطه (۵-۴۱)، میدان مغناطیسی را مساوی صفر قرار دهیم. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\vec{B}' = \gamma(\beta) \left[\vec{B} - \frac{1}{c} (\vec{\beta} \times \vec{E}) \right] = 0 \quad (5-212)$$

در نتیجه، می توان به دست آورد.

$$\vec{B} = \frac{1}{c} (\vec{\beta} \times \vec{E}) \quad (5-213)$$

اکنون، می توانیم با ضرب خارجی \vec{E} در طرفین رابطه (۵-۲۱۳)، $\vec{\beta}$ را از این رابطه به دست آوریم. در این صورت، خواهیم داشت:

$$\vec{E} \times \vec{B} = \frac{1}{c} \vec{E} \times (\vec{\beta} \times \vec{E}) \quad (۵-۲۱۴)$$

حال، با توجه به اینکه میدانها برهم عمود هستند، بنابراین، سرعت $\vec{\beta}$ به صورت

$$\vec{\beta} = c \frac{\vec{E} \times \vec{B}}{E^2} \quad (۵-۲۱۵)$$

به دست می آید. از طرف دیگر، می دانیم سرعت نسبی دو چارچوب باید کوچکتر از c باشد. در نتیجه، سرعت به دست آمده برای چارچوب S' ، هنگامی دارای معنای فیزیکی خواهد بود که شرط $E > cB$ برقرار باشد. اکنون، با در نظر گرفتن سرعت نسبی $\vec{\beta}$ ی رابطه (۵-۲۱۵) برای چارچوب S' ، می توان تبدیلات لورنتس میدانهای \vec{E} و \vec{B} را در چارچوب S' به دست آورد. برای این منظور، اگر از روابط (۵-۴۰) و (۵-۴۱) استفاده کنیم، می توان نوشت:

$$\vec{B}'_{\parallel} = 0, \quad \vec{B}'_{\perp} = 0 \quad (۵-۲۱۶)$$

و

$$\vec{E}'_{\parallel} = \vec{E}_{\parallel} = 0, \quad \vec{E}'_{\perp} = \gamma(\beta) \vec{E} \left[1 - \frac{c^2 B^2}{E^2} \right] \quad (۵-۲۱۷)$$

که در آن

$$\gamma(\beta) = \frac{1}{\sqrt{1 - c^2 B^2 / E^2}} \quad (۵-۲۱۸)$$

می باشد. در نتیجه، می توان نوشت:

$$\vec{E}'_{\parallel} = \vec{E}_{\parallel} = 0, \quad \vec{E}'_{\perp} = \frac{\vec{E}_{\perp}}{\gamma(\beta)} \quad (۵-۲۱۹)$$

بنابراین، به طور خلاصه می توان گفت که در چارچوب S' ، صرفاً میدان الکتریکی \vec{E}' وجود دارد که با توجه به رابطه (۵-۲۱۹)، هم جهت با میدان الکتریکی \vec{E} بوده و اندازه آن نیز کوچکتر از \vec{E} در چارچوب S می باشد. یعنی

$$\vec{E}' = \frac{\vec{E}}{\gamma(\beta)} \quad (۵-۲۲۰)$$

حال، با توجه به رابطه (۵-۲۲۰) در چارچوب S' ، تنها نیرویی که به ذره باردار وارد می شود، نیروی الکتریکی بوده و این نیرو باعث شتاب ذره در این چارچوب می گردد که این حالت را در بخش ۵-۶ مورد بررسی قرار دادیم.

اکنون، می توان با در نظر گرفتن نتیجه به دست آمده در چارچوب S' ، حرکت ذره باردار را در چارچوب S بررسی کرد. برای این منظور، می توان با استفاده از تبدیلات شتاب، شتاب ذره را در چارچوب S یا آزمایشگاه به دست آورد.

در پایان، لازم به یاد آوری است که در این بخش، برای ساده سازی مسأله، حالتی در نظر گرفته شد که در آن میدانهای الکتریکی و مغناطیسی بر یکدیگر عمود بودند و همچنین فرض کردیم که این میدانها نیز یکنواخت باشند. برای بررسی مسأله در حالت کلی تر، می توان وضعیتی را در نظر گرفت که در آن میدانها بر یکدیگر عمود نبوده و یکنواخت نیز نباشند.

تمرین:

۱- ثابت کنید که کمیت $c^2 \rho^2 - (j_x^2 + j_y^2 + j_z^2)$ ناورد بوده و برابر $c^2 \rho_0^2$ می باشد.

۲- الف: نشان دهید که $E^2 - c^2 B^2$ و $\vec{E} \cdot \vec{B}$ تحت تبدیلات لورنتس ناورد هستند.

ب: نشان دهید که امواج تخت، تحت تبدیلات لورنتس به امواج تخت در چارچوب

دیگر تبدیل می شوند.

۳- فرض کنید که میدان الکتریکی بین صفحات یک خازن مسطح در چارچوب سکون

آن یا S' برابر E_0' باشد. حال، اگر این خازن با سرعت v در راستای موازی با صفحاتش

حرکت کند، در این صورت با استفاده از تبدیلات لورنتس، میدانهای الکتریکی و مغناطیسی

و همچنین چگالی بار و جریان را در در چارچوب S به دست آورید.

۴- مسأله ۳ را برای حالتی حل کنید که در آن خازن مسطح در راستایی عمود بر

صفحاتش با سرعت v حرکت می کند.

۵- با استفاده از نتیجه قسمت الف مسئله ۲ نشان دهید که اگر در یک چارچوب لخت

$E = cB$ باشد، در هر چارچوب دیگری مانند S' نیز $E' = cB'$ خواهد بود. همین طور،

اگر در یک چارچوب لخت $E > cB$ باشد، در این صورت، هر چارچوب لخت دیگری

مانند S' نیز $E' > cB'$ می باشد.

۶- فرض کنید که دو بار الکتریکی q_1 و q_2 در چارچوب S' روی محور x' این

چارچوب به فاصله d' از یکدیگر به حال سکون قرار گرفته باشند. در این صورت، نیروی

بین دو بار را نسبت به ناظر یا چارچوب S و S' به دست آورید. همچنین، مسأله را برای

حالتی که بارها روی محور y' چارچوب S' قرار گرفته باشند، تکرار کنید.

۷- فرض کنید که یک میدان الکترومغناطیسی یکنواخت \vec{E} و \vec{B} در چارچوب S یا

آزمایشگاه وجود داشته باشد. حال، اگر میدانهای \vec{E} و \vec{B} بر هم عمود باشند. در این صورت:

الف: نشان دهید که اگر چارچوبی مانند S' با سرعت

$$\vec{\beta} = \frac{\hat{n}}{2c|\vec{E} \times \vec{B}|} \left(E^2 + c^2 B^2 - \sqrt{(E^2 - c^2 B^2)^2 + 4c^2 (\vec{E} \cdot \vec{B})^2} \right)$$

حرکت کند، در این حالت، میدانها در آن چارچوب با یکدیگر موازی خواهند بود. یعنی $\vec{B}' \parallel \vec{E}'$ خواهد بود. که در آن \hat{n} بردار یکه عمود بر صفحه \vec{E} و \vec{B} می باشد. راهنمایی: از رابطه (۵-۴۹) استفاده نمایید و با این فرض که $\vec{E}' \times \vec{B}' = 0$ می باشد.

ب: همچنین، اندازه میدانها را در چارچوب S' ، با استفاده از نتیجه الف مسئله ۲ به دست آورید.

۸- استوانه ای طویل و رسانا حامل جریان I می باشد. همچنین، فرض کنید که استوانه دارای چگالی بار یکنواخت λ نیز باشد. حال، اگر محور استوانه منطبق بر محور z در چارچوب سکون استوانه، یا S باشد. در این صورت، میدانهای الکتریکی و مغناطیسی حاصل از این توزیع بار-جریان را در چارچوب S و S' به دست آورید. فرض کنید که چارچوب S' در راستای عمود بر محور استوانه با سرعت v حرکت می کند. توجه نمایید که به علت طویل بودن استوانه، میدانها تابعی از z و z' نیستند.

۹- در چارچوب آزمایشگاه یا S ذره ای باردار با سرعت \vec{v} حرکت می کند. حال، اگر در چارچوب S' که با سرعت \vec{v} نسبت به چارچوب S حرکت می کند، تنها نیروی الکتریکی $\vec{F}' = q\vec{E}'$ به ذره باردار وارد شود، در این صورت، با استفاده از تبدیلات نیرو و میدانها، نشان دهید که در چارچوب S نیروی لورنتس به ذره باردار اعمال می گردد.

۱۰- خط بار طولی با چگالی خطی یکنواخت λ در امتداد محور y چارچوب S قرار گرفته است. حال، اگر بار نقطه ای q را به فاصله d از آن روی محور x قرار دهیم، در این صورت، نیروی وارد به ذره باردار را در دو چارچوب S و S' به دست آورید.

۱۱- مسئله قبل را در حالتی که چارچوب S' با سرعت v در امتداد محور y حرکت کند، تکرار کنید.

۱۲- میدان حاصل از یک صفحه باردار نامحدود و چگالی یکنواخت σ_0 را در چارچوبهای S و S' به دست آورید. فرض کنید که صفحه باردار منطبق بر صفحه xy چارچوب S باشد.

منابع:

- ۱- الیس، جورج ف. ر؛ وروث م. ویلیامز. ۱۳۷۶. فضا- زمان تخت و خمیده، ترجمه یوسف امیر ارجمند، تهران، مرکز نشر دانشگاهی، ۴۰۱ صفحه
- ۲- اوهانیان، هانس. سی؛ ۱۳۷۸. الکترو دینامیک کلاسیک. ترجمه محی الدین شیخ الاسلامی، تهران، مرکز نشر دانشگاهی، ۶۴۲ صفحه
- ۳- برنشتاین، جرمی. ۱۳۶۱. اینشتاین، ترجمه احمد بیرشک، تهران، انتشارات خوارزمی
- ۴- راکر، رودلف. ۱۳۷۴. هندسه نسبیت و بعد چهارم، ترجمه یوسف امیر ارجمند، تهران، انتشارات انجمن فیزیک ایران، ۲۰۰ صفحه
- ۵- رزیک، ر. ۱۳۶۳. آشنایی با نسبیت خاص، ترجمه جعفر گودرزی، تهران، مرکز نشر دانشگاهی، ۲۵۴ صفحه
- ۶- ریندلر، ولفگانگ. ۱۳۷۵. نسبیت خاص و عام و کیهانشناختی، ترجمه رضا منصوری، تهران، مرکز نشر دانشگاهی، ۳۵۰ صفحه
- ۷- کوزنتسوف، ب. ۱۳۷۴. آلبرت اینشتاین، ترجمه رضا رضایی، تهران، انتشارات انجمن فیزیک ایران، ۴۰۰ صفحه
- ۸- لیف شیتز م؛ و لاندائول. د. ۱۳۶۴. مکانیک و الکترو دینامیک، ترجمه رضا منصوری، تهران، مرکز نشر دانشگاهی، ۲۷۰ صفحه

۹ - هال، لويس ویلیام هلزی. ۱۳۶۹. تاریخ و فلسفه علم، ترجمه عبدالحسین آذرنگ،

تهران، انتشارات سروش

10 - Vaderlinde J, Clasaical Electromagnetic Theory, Wiley & Sons, New York, 1993

11 - Jackson J D, Clasaical Electrodynamics, Wiley & Sons, New York, 1975 Chapters 11, 12

12 - Lucas J, R & Hodgson P.E, Spacetime and Electromagnetism, Clarendon Press, Oxford, 1990

13 - Ridler W, Introduction to Special Relativity, Oxford University Press, 2nd ed. (1991).

14 - Ulrich E. Schroder, Special Relativity, World Scientific, 1990

15 - McComb W.D, Dynamics and Relativity, Oxford Uneversity Press, 1999

16 - Cresser, J D, Special Relativity, Wiley & Sons, 2005

17 - Marzlin P, Electrodynamics and Special Relativity, University of Calgary, 2006

18 - Hogg D W, Special Relativity, Institute for Advanced Study Olden Lane Princeton, 1997

واژه نامه فارسی - انگلیسی

اثر دوپلر عرضی	آزمایش مایکلسون - مورلی
Transverse Doppler effect	Michelson – Morley experiment
اثر دوپلر نسبی	α – Centuri
Relativistic Doppler effect	آلفا قنطورس
اثر دوپلر طولی	Absolute future
Longitudinal Doppler effect	آینده مطلق
Median Doppler effect	Aberration of light
Ether ,aether	ابیراهی نور
اثر دوپلر میانی	Stellar Aberrration
اثر، اتر	ابیراهی ستاره ای
اصل تناظر یا همخوانی، تطابق	اتاقک ابر ویلسون
Correspondence principle	Wilson cloud chamber
Causality Principle	Time dilation
اصل علیّت	اتساع زمان
Relativity principle,	Cerenkov effect
اصل نسبیت	اثر چرنکوف
Principle of Relativity	Doppler effect ,
	اثر دوپلر

Inelastic collision	برخورد ناکشسان	اصل نسبیت گالیه
	بردار چگالی جریان جابه جایی	الکترو دینامیک کلاسیک
Displacement current density vector	برهم کنش الکتریکی	Classical Electrodynamics
Electric interaction	برهم کنش مغناطیسی	الکترو دینامیک کوانتومی
Magnetic interaction		Quattum Electrodynamics (QED)
Proper frequency	بسامد ویژه	Galileo's relativity principle
		انتقال به سرخ گرانشی
		Gravitational redshift
		انتقال تکانه
Dispersion of light	پاشندگی نور	Momentum transport, Momentum transfer
Conservation of energy	پایستگی انرژی	Threshold energy
	پایستگی تکانه	انرژی آستانه
Conservation of momentum		انرژی جنبشی نسبیتی
Conservation of mass	پایستگی جرم	Relativistic kinetic energy
	پتانسیل برداری مغناطیسی	Rest energy
Magnetic vector potentials		انرژی کل نسبیتی
	پتانسیل نرده ای الکتریکی	Total relativistic energy
Electric scalar potentials		Lenght contraction
	پدیده انتقال دوپلری	انقباض طول
Doppler shift Phenomenon,		انقباض طول فیتز جرال
Doppler frequency Phenomenon		Fitzgerald contraction in Length
	پدیده فتوالکتریک	
photoelectric Phenomenon		Static charges
Compton scattering,	پراکندگی کامپتون	بارهای ساکن
Compton process		Space - time interval
Elastic scattering	پراکندگی کشسان	بازه فضا - زمان
Recoil	پس زنی	باطلنمای انبار و نردبان
Compton recoil	پس زنی کامپتون	Barn and Ladder paradox
Continuity of time	پیوستگی زمان	Twin paradox
Continuity of space	پیوستگی فضا	باطلنمای دوقلوها
		برخورد الکترون - الکترون
		Electron - Electron collision
		برخورد پروتون - پروتون
		Proton -Proton collision
		Elastic collision
		برخورد کشسان

جدایی یا فاصله ویژه	Retarded time	تأخیر زمانی
Proper separation, proper distance	Cerenkov radiation	تابش چرنکوف
Rest mass	Metric tensor	تانسور متریک
Longitudinal mass		تبدیل نیروهای ویژه
Transverse mass	Transformation of proper forces	
Relativistic mass	Lorentz Transformation	تبدیل لورنتس
proper mass		تبدیل لورنتس انرژی
Steady currents	Lorentz Transformation of energy	
جمع نسبیتی سرعتها		تبدیل لورنتس تکانه
Relativistic addition of velocities	Lorentz Transformation of momentum	
Worldline	Galilean Transformation	تبدیل گالیلئ
Minkowski Universe		تبدیل لورنتس سرعت
جهان مینکوفسکی	Lorentz Transformation of velocity	
چار- بردار انرژی - تکانه	Interference	تداخل
Energy - Momentum four vector		تداخل سنج مایکلسون
Velocity four - vector	Michelson interferometer	
چار- بردار سرعت		تبدیل لورنتس نیرو
Position four - vector	Lorentz Transformation of force	
چار بردار مکان		تکانه تعمیم یافته
Laboratory frame	Generalized momentum	
چارچوب آزمایشگاه	Transverse momentum	تکانه عرضی
Rest frame	Wave momentum	تکانه موج
چارچوب سکون	Relativistic momentum	تکانه نسبیتی
چارچوب سکون آنی یا لحظه ای ناظر	Pair production, pair creation	تولید زوج
Instantaneous rest frame,	Electron - positron production	
Instantaneous frame of observer	Decay, Spallation,	تلاشی، تلاشی هسته ای
چارچوب مرجع	Nuclear spallation	
Frame of reference, reference frame		جابه جایی خط طیف، انتقال خط طیف
چارچوب مرجع لخت	Shift of spectral line	
Inertial reference frame	Wavefront	جبهه موج
چارچوب مرجع مطلق		
Absolute reference frame		
چارچوب مرکز تکانه		
Center of Momentum frame		
(COM frame)		

Vega	ستارهٔ نسر واقع	چارچوب مرجع ناآخت
Crab Nebula	سحابی خرچنگ	Noninertial reference frame
Magnetic rigidity	سختی مغناطیسی	حرکت تقدیمی
Drift velocity	سرعت سوق یا رانش	حرکت دایره ای یکنواخت
Spacelike surface	سطح فضاگونه	Uniform circular motion
Equiposition surfaces	سطوح هم مکانی	Falling motion
Simultaneous surfaces, surfaces of simultaneity	سطوح همزمانی	Natural motion
Spacecraft,	سفینهٔ فضایی	Driven motion,
Space ship, Space vehicle	سکون لحظه ای	forced motion
Stationary Instantaneous	سیستمهای با جرم متغیر	Rising motion
Mass variable systems		Helical motion
Synchrotron	سنکروترون	Uniform motion
Cyclotron	سیکلوترون	Lines of simultaneity,
Acceleration	شتاب	Simultaneous lines
Particle accelerators	شتابدهنده های ذرات	Equiposition lines
Proper Acceleration	شتاب ویژه	Relativistic dynamics
Radius of curvature	شعاع انحنا	Scientific method
Radius of gyration	شعاع دوران	Event
Radius of helix	شعاع مارپیچ	Scattering angle
Anti- proton	ضد پروتون	Dilated time
Fizeau Coefficient convection	ضریب همرفت فیزو	Present
Proper wavelength	طول موج ویژه	Absolute time
		Proper time
		Time like
		Light clock

Euclidean distance,	متریک اقلیدسی	Proper Length	طول ویژه
Euclidean metric			
Minkowski metric	متریک مینکوفسکی	Wave operator	عملگر موج
Aberration cone	مخروط ابیراهی		
Time cone	مخروط زمان		فرایند تولید میون
Light cone	مخروط نور	Muon Production process	
Future light cone	مخروط نور آینده	Muon decay process	فرایند واپاشی میون
Past light cone	مخروط نور گذشته	Ether drag hypothesis	فرضیه کشش اتری
Center of mas	مرکز جرم	Radiation pressure	فشار تابشی
	معادله پیوستگی بار	Space - time	فضا - زمان
Continuity equation of electric charge			فضا- زمان مینکوفسکی
Cycloidal curve	منحنی سیکلوئیدی	Minkowski space - time	
	منحنی شبه سیکلوئیدی	Space like	فضا گونه
Quasi cycloidal curve		Euclidean Space	فضای اقلیدسی
	میدان مغناطیسی خالص	Metric space	فضای متریک
Pure magnetic field		Absolute Space	فضای مطلق
	منظومه جهانی بزرگ	Minkowski space	فضای مینکوفسکی
Great universal system			
Relativistic rocket	موشک نسبیتی	Law of inertia	قانون اینرسی، قانون لختی
Gravitational feild	میدان گرانشی		قانون القای فاراده
Muons	میون	Faraday's law of induction	
		Biot - Savart law	قانون بیو- ساوار
Pair annihilation	نابودی زوج	Work - energy theorem	قضیه کار- انرژی
Stationary observer	ناظر ساکن		
Inertial observers	ناظرهای لخت	Conserved quantity	کمیت پایسته
Noninertial observers	ناظرهای نالخت	Invariant quantity	کمیت ناورد
Invariant	ناوردا		
	ناوردا یی بازه فضا - زمان	Pitch of helical	گام مارپیچ
Invariance of space - time interval		Absolute past	گذشته مطلق
	ناورداهای تبدیل		

Spontaneous decay	واپاشی خود به خود	Invariants of transformation	ناوردایی اصل علیت
Unit hyperbola	هذلولی واحد	Invariance of Causality Principle	ناوردایی صورت یا هموردایی
Synchronization	همزمان کردن	Covariance	ناوردایی همزمانی
Isotropy	همسانگردی	Invariance of Simultaneity	نسبیت همزمانی
Isotropic of space	همسانگردی فضا	Simultaneity of Relativity	نظریه ذره ای نور
Homogenous	همگن	Corpuscular theory of light	نظریه کوانتمی
Homogeneity of time	همگنی زمان	Quantum Theory	نظریه موجی نور
Homogeneity of space	همگنی فضا	Wave theory of light	نظریه نسبیت عام
	هندسه فضا-زمان	Theory of General Relativity	نمودار فضا-زمان
Geometry of Space -Time		Space -Time diagram	نمودار مینکوفسکی
		Minkowski diagram	
		Neutrino	نوترینو
		Lightlike	نورگونه
			نوسانگر هماهنگ نسبیتی
		Relativistic harmonic oscillator	
		Restoring force	نیروی بازگرداننده
		Weight force	نیروی سنگینی
		Lorentz force	نیروی لورنتس
		Proper force	نیروی ویژه
		Decay	واپاشی

واژه نامه انگلیسی - فارسی

Aberration cone	مخروط ابیراهی
Aberration of light	ابیراهی نور
Aberration Stellar	ابیراهی نور ستاره ای
Absolute Space	فضای مطلق
Absolute reference frame	چارچوب مرجع مطلق
Absolute future	آینده مطلق
Absolute past	گذشته مطلق
Absolute time	زمان مطلق
Acceleration	شتاب
Ampe're law	قانون آمپر
Anti - proton	ضد پروتون

Barn and Ladder paradox	باطلنمای انبار و نردبان
Biot – Savart law	قانون بیو- ساوار
Causality Principle	اصل علیت
Center of Momentum frame (COM frame)	چارچوب مرکز تکانه
Center of mas	مرکز جرم
Cerenkov effect	اثر چرنکوف
Cerenkov radiation	تابش چرنکوف
Classical Electrodynamics	الکترو دینامیک کلاسیک
Coefficient convection Fizeau	

ضریب همرفت فیزو	Doppler shift Phenomenon,
Compton process	فرایند کامپتون
Compton recoil	پس زنی کامپتون
Compton scattering	پراکندگی کامپتون
Conservation of energy	پایستگی انرژی
Conservation of mass	پایستگی جرم
Conservation of momentum	پایستگی تکانه
Conserved quantity	کمیت پایسته
Continuity equation of electric charge	معادله پایستگی بار الکتریکی
Continuity of time	پیوستگی زمان
Continuity of space	پیوستگی فضا
Corpuscular theory of light	نظریه ذره ای نور
Correspondence principle	اصل تناظر، تطابق، هم خوانی
Covariance	هموردایی
Crab Nebula	سحابی خرچنگ
Cycloidal curve	منحنی مارپیچی
Cyclotron frequency	بسامد سیکلوترون
Decay	واپاشی
Dilated time	زمان تأخیری
Dispersion of light	پاشندگی نور
Displacement current density vector	بردار چگالی جریان جابجایی
Doppler effect	اثر دوپلر
Doppler frequency Phenomenon	پدیده دوپلر
	دیدۀ انقال دوپلر
	سرعت سوق یا رانش
	حرکت قهری
	برخورد کشسان
	پراکندگی کشسان
	برهم کنش الکتریکی
	Electric scalar potential
	پتانسیل نرده ای الکتریکی
	Electron – Electron collision
	برخورد الکترون - الکترون
	Electron - positron production
	تولید الکترون - پوزیترون
	Energy - Momentum four vector
	چاربردار انرژی - تکانه
	Equiposition lines
	خطوط هم مکان
	Equiposition surfaces
	سطوح هم مکان
	Ether drag hypothesis
	فرضیه کشش اتر
	Ether, aether
	اتر، اثیر
	Euclidean distance, Euclidean metric
	متریک اقلیدسی
	Euclidean Space
	فضای اقلیدسی
	Falling motion
	حرکت نزولی، سقوطی
	Faraday's law of induction
	قانون القای فاراده
	Fitzgerald contraction in Length
	انقباض طول فیتز - جرال
	Forced motion
	حرکت قهری، اجباری
	Frame of reference, Reference frame

چارچوب مرجع	Invariance of Simultaneity
مخروط نور آینده	ناوردایی همزمانی، مطلق بودن همزمانی
Future light cone	Invariance of space - time interval
Galilean Transformation	ناوردایی بازه فضا- زمان
تبدیلات گالیه	Invariant quantity
کمیت ناوردا	Invariants of transformation
ناورداهای تبدیل	همسانگردی فضا
اصل نسبیت گالیه	Isotropic of space
Generalized momentum	همسانگردی
تکانه تعمیم یافته	Isotropy
Geometry of Space -Time	چارچوب آزمایشگاه
هندسه فضا - زمان	Laboratory frame
میدان گرانشی	Law of inertia
Gravitational feild	قانون لختی
انتقال سرخ گرانشی	Length contraction
Gravitational redshift	انقباض طول
Great universal system	ساعت نوری
منظومه جهانی بزرگ	Light clock
Helical motion	مخروط نوری
حرکت مارپیچ	Light cone
همگنی فضا	نور گونه
Homogeneity of space	Lightlike
همگنی زمان	Lines of simultaneity
همگن	خطوط همزمانی
Homogenous	Longitudinal Doppler effect
برخورد ناکشسان	اثر دوپلر طولی
Inelastic collision	جرم طولی
ناظر لخت	Longitudinal mass
Inertial observers	نیروی لورنتس
Inertial reference frame	Lorentz force
چارچوب مرجع لخت	Lorentz Transformation
Instantaneous rest frame,	تبدیل لورنتس
چارچوب سکون آنی	Lorentz transformation of momentum
Instantaneous frame of observer	تبدیل لورنتس تکانه
چارچوب لحظه ای ناظر	Lorentz Transformation of energy
Invariance of Causality Principle	تبدیل لورنتس انرژی
ناوردایی اصل علیت	Lorentz Transformation of force
	تبدیل لورنتس نیرو
	Lorentz Transformation of velocity
	تبدیل لورنتس سرعت

Magnetic interaction	برهم کنش مغناطیسی	ناظرهای نالخت، ناظرهای شتابدار	Noninertial reference frame
Magnetic rigidity	سختی مغناطیسی	چارچوبهای مرجع نالخت، شتابدار	
Magnetic vector potentials	پتانسیل برداری مغناطیسی	واپاشی هسته ای	Nuclear spallation
Mass variable systems	سیستمهای با جرم متغیر	نابودی زوج	Pair annihilation
Median Doppler effect	اثر دوپلر میانی	تولید زوج	Pair production pair creation,
Metric space	فضای متریک	مخروط نور گذشته	Past light cone
Metric tensor	تانسور متریک	پدیده فتوالکتریک	Photoelectric phenomenon
Michelson interferometer	تداخل سنج مایکلسون	چاربردار پوزیترون	Position four – vector
Michelson- Morley experiment	آزمایش مایکلسون و مورلی	حرکت تقدیمی	Precessional motion
Minkowski diagram	نمودار مینکوفسکی	حال	Present
Minkowski metric	متریک مینکوفسکی	اصل نسبیت خاص	Principle of Special Relativity
Minkowski space	فضای مینکوفسکی	شتاب ویژه	Proper Acceleration
Minkowski space - time	فضا - زمان مینکوفسکی	نیروی ویژه	Proper force
Minkowski Univers	جهان مینکوفسکی	بسامد ویژه	Proper frequency
Momentum transfer, Momentum transport	انتقال تکانه	طول ویژه	Proper Length
Muon Production process	فرایند تولید میون	جرم ویژه	proper mass
Muon decay process	فرایند واپاشی میون	جدایی ویژه، فاصله ویژه	Proper separation, proper distance
Natural motion	حرکت طبیعی	زمان ویژه	Proper time
Noninertial observers		طول موج ویژه	Proper wavelength
		برخورد پروتون - پروتون	Proton – Proton collision
		میدان مغناطیسی خالص	Pure magnetic field

Quantum Theory	نظریه کوانتم	Rising motion	حرکت صعودی
Quasi cycloidal curve	منحنی شبه سیکلوئید	Scattering angle	زاویه پراکندگی
Quantum Electrodynamics (QED)	الکترو دینامیک کوانتمی	Scientific method	روش علمی
		Simultaneity of Relativity	نسبیت همزمانی
Radiation pressure	فشار تابشی	Simultaneity of surfaces	سطوح همزمانی
Radius of gyration	شعاع دوران	Simultaneous surfaces,	سطوح همزمانی
Radius of curvature	شعاع انحناء	Simultaneous lines	خطوط همزمانی
Radius of helix	شعاع مارپیچ	Space - time	فضا - زمان
Recoil	پس زنی	Space - time interval	بازه فضا - زمان
Relativistic addition of velocities	جمع نسبیتی سرعتها	Space like	فضا گونه
Relativistic Doppler effect	اثر نسبیتی دوپلر	Space - Time diagram	نمودار فضا - زمان
Relativistic dynamics	دینامیک نسبیتی	Spacecraft, Space ship, Space vehicle	کشتی فضایی
Relativistic harmonic oscillator	نوسانگر هماهنگ نسبیتی	Spacelike surface	سطح فضا گونه
Relativistic kinetic energy	انرژی جنبشی نسبیتی	Spallation,	واپاشی
		Spontaneous decay	واپاشی خود به خودی
Relativistic mass	جرم نسبیتی	Static charges	بارهای ساکن
Relativistic momentum	تکانه نسبیتی	Stationary Instantaneous frame	چارچوب سکون لحظه ای
Relativistic rocket	موشک نسبیتی	Stationary observer	ناظر ساکن
Relativity principle	اصل نسبیت	Steady currents	جریانهای پایا
Rest energy	انرژی سکون	Synchronization	همزمان سازی
Rest frame	چارچوب سکون	Synchrotron	سنکروترون
Rest mass	جرم سکون		
Restoring force	نیروی بازدارنده	Theory of General Relativity	نظریه نسبیت عام
Retarded time	زمان تأخیری	Threshold energy	انرژی آستانه

Time cone	مخروط زمان
Time dilation	اتساع زمان
Time like	زمان گونه
Total Relativistic energy	انرژی نسبیتی کل
Transformation of proper force	تبدیل نیروی ویژه
Transverse Doppler effect	اثر دوپلر عرضی
Transverse mass	جرم عرضی
Twins paradox	باطلنمای دوقلوها
<hr/>	
Uniform motion	حرکت یکنواخت
Unit hyperbola	هذلولی واحد
Velocity four - vector	چاربردار سرعت
<hr/>	
Wave momentum	تکانه موج
Wilson cloud chamber	اتاقک ابر ویلسون
Worldline	جهان خط

راهنمای کتاب

۸۲ - ۸۴ - ۸۸ - ۱۰۳ - ۱۰۷ - ۱۱۴ - ۱۲۱ -

۱۳۱ - ۱۳۵ - ۱۳۸ - ۱۷۶ - ۱۹۰ - ۲۱۱ -

۳۱۱ - ۳۱۳ -

اثر تأخیر زمانی ۳۳۹

~ دوپلر نسبیتی ۱۳۱ - ۱۳۴ - ۱۳۸

۱۳۹ -

~ دوپلر طولی ۱۳۱

~ دوپلر عرضی ۱۳۴

~ دوپلر میانی ۱۳۸

~ فتوالکتریک ۳۸

اثر ۸

اخترشناسی رادیویی ۳۲۷

ارسطو ۶ - ۷ - ۹ - ۱۰ - ۱۱ - ۱۲ - ۱۳ -

۱۶ -

ارشمیدس ۶ - ۱۲

آزمایش مایکلسون و مورلی ۴۱ - ۴۸

۴۹ - ۵۰ - ۱۲۷ -

آسیموف ۴۸ - ۵۱

آلبرت اینشتین ۴ - ۷ - ۳۵ - ۳۶ - ۳۷ - ۳۸

۴۹ - ۵۰ - ۵۱ - ۵۲ - ۵۹ - ۶۰ - ۲۴۹ -

۳۲۳ - ۳۲۵ - ۳۲۸ - ۳۳۰ -

آلفا قنطورس ۱۲۳ - ۱۲۴

آمبر ۳۲۵ - ۳۲۷ - ۳۲۸ - ۳۵۴

آینده مطلق ۱۷۷

ابراهیمی نور ۵۰ - ۱۲۵ - ۱۲۶ - ۱۲۷

۱۲۸ - ۱۲۹ -

اثر ۸ - ۳۸ - ۴۰ - ۴۱ - ۴۳ - ۴۴ - ۴۷ - ۴۹

۵۰ - ۵۲ - ۸۷ - ۳۳۱ -

اتساع زمان ۵۵ - ۵۹ - ۶۰ - ۶۲ - ۶۵ - ۶۹

اصل تناظر یا همخوانی ۲۲۴ - ۲۳۰ - ۲۳۶	باطلنمای انبار و نردبان ۲۰۴ - ۲۰۹
۲۴۳ - ۲۶۵ - ۲۶۶	~ دوقلوها ۱۹۳ - ۲۱۱
~ علیت ۳۰ - ۳۲ - ۳۴ - ۱۷۷ - ۱۸۰	برادلی ۵۰ - ۱۲۷
۱۸۲ -	برخورد الکترون - الکترون ۲۹۰
~ نسبیت ۲۱ - ۲۲ - ۲۳ - ۲۷ - ۳۷	~ پروتون - پروتون ۲۸۶
۵۵ - ۷۳ - ۲۲۲ - ۳۳۹ - ۳۴۰	~ ذرات ۲۲۴ - ۲۳۰ - ۲۳۱ - ۲۵۴
~ نسبیت گالیه ۲۲ - ۲۳ - ۲۷ - ۵۵	۲۵۷ - ۲۷۱ - ۲۷۵ - ۲۷۶ - ۲۸۲ - ۲۹۳
اصول نیوتن ۱۴	~ کشسان ۲۷۶
اقلیدس ۱۲	~ ناکشسان ۲۴۶ - ۲۷۶ - ۳۱۸
انتقال به سرخ گرانشی ۲۱۵	بردار چگالی جریان جابه جایی ۳۲۷
انرژی آستانه ۲۷۴ - ۲۸۴ - ۲۸۵ - ۳۲۲	برهم کنش الکتریکی ۳۳۵ - ۳۳۶
~ جنبشی نسبیتی ۲۴۱	~ مغناطیسی ۳۳۶
~ نسبیتی کل ۲۴۲ - ۲۵۵ - ۲۶۴	بسامد ویژه ۱۳۱
انقباض طول ۴۷ - ۴۸ - ۵۵ - ۶۶ - ۶۷	پاشندگی نور ۲۶۰
۶۸ - ۶۹ - ۸۲ - ۸۶ - ۸۷ - ۸۸ - ۸۹ - ۹۲	پایستگی انرژی ۲۵۳ - ۲۵۴ - ۲۵۵ - ۲۵۷
۱۹۶ - ۲۱۱ - ۳۴۵ - ۳۵۴ - ۳۸۱	۲۶۰ - ۲۶۲ - ۲۶۴ - ۲۷۵ - ۲۸۲ - ۲۸۶
~ طول فیتز - جرالده ۴۸ - ۴۹ - ۸۷	۲۸۹ - ۲۹۳ - ۲۹۴
اورستد ۳۲۵	پتانسیل برداری مغناطیسی ۳۲۸
ایزاک نیوتن ۶ - ۷ - ۱۱ - ۱۴ - ۱۵ - ۱۶	~ نرده ای الکتریکی ۳۲۸
۲۲ - ۳۷ - ۴۷ - ۵۰ - ۵۲	پدیده انتقال دوپلری ۲۶۴
بارهای ساکن ۳۳۱	~ ابیراهی نور ستاره ای ۵۰
بازه فضا - زمان ۸۲ - ۸۴ - ۱۷۷	پراش ۳۲۹
~ فضاگونه ۱۷۸ - ۱۷۹ - ۱۸۰ - ۱۸۲	پرینسیپای نیوتن ۷ - ۱۴
~ نورگونه ۱۸۳	پوانکاره ۳۶
~ زمانگونه ۱۷۵	پیوستگی زمان ۲۶ - ۲۷

- ~ فضا ۲۵ - ۲۶ - ۲۷
- ~ عرضی ۳۰۰
-
- تئوری کوانتم ماکس پلانک ۵۰
- تانسور متریک ۱۶۱
- تبدیل نیروهای ویژه ۳۰۵
- تبدیلات تکانه و انرژی ۲۵۷
- ~ گالیه ۲۰ - ۲۱ - ۲۲ - ۳۲ - ۳۴
- ۴۵ - ۵۱ - ۷۲ - ۷۴ - ۷۹ - ۲۲۲ - ۲۳۵ -
- ۳۳۰ - ۳۳۱ - ۳۳۴ - ۳۳۵
- تبدیل لورنتس انرژی ۲۵۲
- تبدیلات لورنتس مختصات ۷۱ - ۷۲
- ~ لورنتس تکانه ۲۵۰
- ~ لورنتس سرعت ۹۴ - ۱۲۵ - ۱۴۷
- ۲۷۰
- ~ لورنتس نیرو ۳۰۰
- تداخل ۴۴ - ۳۲۹
- تداخل سنج مایکلسون ۴۳ - ۴۴ - ۴۶
- ۴۷ - ۴۸
- تکانه موج ۲۵۸
- ~ نسبیتی ۲۳۰ - ۲۳۲ - ۲۶۳ - ۲۶۵
- ۲۶۶ - ۲۶۷ - ۳۶۶ - ۳۷۷ - ۳۷۸
- ~ عرضی ۳۷۷
- تولید زوج ۲۴۸
-
- جدایی یا فاصله ویژه ۱۷۸
- جرم سکون ۲۲۶
- ~ طولی ۳۰۰
- ~ نسبیتی ۲۲۴ - ۲۲۶ - ۲۲۷ - ۲۲۹
- ۲۳۲ - ۲۷۰
- ~ ویژه ۲۲۶
- جریانهای پایا ۳۳۱
- جمع نسبیتی سرعتها ۱۰۳ - ۱۱۰ - ۲۰۲
- ۲۰۳ - ۳۱۷
- جهانخط ۱۵۲
-
- چاربردار انرژی - تکانه ۲۷۶
- ~ مکان ۱۶۰
- چارچوب سکون آنی یا لحظه ای ناظر ۲۷۶
- ~ مرجع ۱۷
- ~ مرجع لخت ۲۱ - ۲۳ - ۲۴ - ۲۸
- ۲۹ - ۵۵ - ۹۲ - ۱۲۵ - ۳۳۰ - ۳۳۱
- ~ مرجع مطلق ۲۲ - ۲۳ - ۲۴ - ۲۵
- ۲۷
- ~ مرجع نالخت ۲۳
- ~ مرکز تکانه ۲۶۹ - ۲۷۰ - ۶۹ - ۲۷۲
- ۲۷۳ - ۲۷۵ - ۲۷۹ - ۲۸۱ - ۲۸۵ - ۳۱۶
- ۳۲۰
-
- حجم ویژه ۳۴۵
- حرکت تقدیمی ۳۷۴
- ~ دایره ای یکنواخت ۳۰۰ - ۳۷۵
- ۳۷۶ - ۳۷۸ - ۳۸۱
- ~ سقوطی ۹ - ۱۱ - ۱۲ - ۱۳

ستاره نسر واقع ۱۷۳	حرکت طبیعی ۹-۱۰-۱۳
سحابی خرچنگ ۲۶۰	~ قهری ۱۰
سختی مغناطیسی ۳۷۸	~ ماریچی ۳۷۵-۳۸۱
سرعت سوق یا رانش ۳۸۱	~ نزولی ۹
سطوح هم مکانی ۱۶۵	~ یکنواخت ۶-۷-۱۰-۱۱-۱۴
~ همزمانی ۱۶۵	۱۵-۲۳-۱۹۱-۲۳۳-۲۳۵-۲۶۳-۳۳۵-
سکون لحظه ای ۱۱۸-۱۲۲-۳۰۵-۳۱۰	۳۵۵-۳۵۶-
سنکروترون ۳۷۴	خطوط هم مکانی ۱۶۴
سیستمهای با جرم متغیر ۳۰۵	~ همزمانی ۱۶۴-۱۶۵-۱۸۷-۲۰۲
سیکلوترون ۳۷۴	
	دکارت ۶
شتاب موشک ۱۲۲	دوپلر ۱۳۱
~ ویژه ۱۱۸	دینامیک نسبیتی ۲۲۱
شتابدهنده های ذرات ۳۷۴	
شعاع انحنای ۳۸۲	روش علمی ۱۳
~ دوران ۳۷۷	رویداد ۳۰
~ ماریچ ۳۷۷	
	زاویه پراکندگی ۲۷۹-۲۸۰-۲۸۸-۲۸۹
ضریب همرفت فیزو ۵۰	۳۲۰-
	~ گام ۳۷۷
طول موج ویژه ۱۳۱	زمان عام واحد ۳۱-۱۹۳
~ ویژه ۶۷-۱۹۶	~ مطلق ۲۵-۳۷-۵۲
	~ ویژه ناظر شتابدار ۱۹۱
عملگر موج ۳۴۸	~ ویژه ۸۴-۸۵-۱۲۱-۱۷۶-۱۸۸
عناصر چهارگانه ۸	۱۸۹-۱۹۱-۱۹۲-۱۹۴-
غیرایستا ۳۲۶	ساعت نوری ۶۰-۶۱

~ پایستگی تکانه خطی ۲۲۵ - ۲۲۹
 - ۳۳۹ - ۳۳۸ - ۳۳۳
 ~ لختی ۱۴
 ~ پایستگی انرژی ۲۴۳ - ۲۴۶ - ۲۵۰
 - ۲۸۶ - ۲۶۴ - ۲۵۷ - ۲۵۵ - ۲۵۴ - ۲۵۳ -
 ۲۸۹ -
 ~ پایستگی تکانه ۲۲۴ - ۲۲۵ - ۲۲۶
 - ۲۵۷ - ۲۵۴ - ۲۵۳ - ۲۳۳ - ۲۳۰ - ۲۲۹ -
 - ۲۸۶ - ۲۷۶ - ۲۷۵ - ۲۶۵ - ۲۶۴ -
 ~ کولن ۳۳۶ - ۳۳۲ - ۳۲۸
 ~ گاوس ۳۲۸ - ۳۲۷
 قضیه کار-انرژی ۲۳۷

 کپلر ۶
 الکترودینامیک کلاسیک ۳۳۰
 ~ کوانتمی ۳۲۹
 کولن ۳۲۵

 گاوس ۳۲۵
 گالیله ۱۶ - ۱۴ - ۱۳ - ۱۲ - ۱۱ - ۷ - ۶
 گام مارپیچ ۳۷۷
 گذشته مطلق ۱۸۳ - ۱۷۷ - ۱۷۶

 لارمور ۷۷
 لاگرانژ ۷
 لورنتس ۵۱ - ۴۹ - ۳۶ - ۴

فاراده ۴ - ۳۲۵ - ۳۲۶
 فرانکلین ۳۲۳
 فرایند تولید میون ۶۴ - ۶۹
 ~ واپاشی میون ۶۴ - ۶۹
 فرضیه کشش اتری ۱۲۷ - ۵۰ - ۴۹
 فرکانس زاویه ای ۳۷۸
 فرنل ۱۰۱ - ۵۰
 فشار تابشی ۲۵۸
 فضا - زمان ۷۳ - ۶۰ - ۵۵ - ۵۴ - ۵۳ - ۳۱
 - ۸۸ - ۸۴ - ۸۲
 ~ مینکوفسکی ۱۵۷ - ۱۴۹ - ۵۳
 - ۲۰۵ - ۱۸۴ - ۱۶۷ - ۱۶۰ -
 فضای اقلیدسی ۱۶۷ - ۱۶۱ - ۱۶۰ - ۱۵۸
 - ۱۸۳ -
 ~ متریک ۳۰
 ~ مطلق ۵۲ - ۴۷ - ۴۳ - ۲۵
 ~ مینکوفسکی ۱۶۱
 فویگت ۷۸
 فیتزجرالد ۸۷ - ۴۹ - ۴۸
 فیزو ۱۰۱ - ۵۰ - ۴۹

 قانون القای فاراده ۳۲۸ - ۳۲۷ - ۳۲۶
 - ۳۴۸ -
 ~ آمپر ۳۵۴ - ۳۲۸ - ۳۲۷
 ~ اینرسی ۱۴
 ~ بیو-ساوار ۳۶۱ - ۳۵۵ - ۳۲۸

ماخ ۴-۷

ماکسول ۴-۳۸-۳۹-۳۲۵-۳۲۶

۳۲۷-۳۲۸

ماهیت ذره ای نور ۲۵۸

~ موجی نور ۵۱-۲۵۸

مایکلسون ۴۰-۴۱-۴۲-۴۳-۴۷-۴۸

۴۹-۵۰-۵۴-۱۲۷

متریک فضای اقلیدسی ۱۵۸

~ مینکوفسکی ۱۶۱

مخروط ابیراهی ۱۲۸-۱۲۹

~ زمان ۱۷۳

~ نور ۱۶۹-۱۷۱-۱۷۲-۱۷۳-۱۷۴

۱۷۶-۱۷۷-۱۸۰-۱۸۲-۱۸۴-۱۸۷

۱۹۰-

~ نور آینده ۱۷۲

~ نور گذشته ۱۷۲

مرکز جرم ۲۷۱-۲۷۳-۲۷۵

مسافرت متقارن دوقلوها ۲۱۶

مطلق بودن زمان ۳۰-۳۱

~ همزمانی ۳۰

معادلات ماکسول ۳۹-۴۰-۵۱-۵۲-۵۳

۳۲۴-۳۲۵-۳۲۶-۳۲۷-۳۲۸-۳۳۰

۳۳۲-۳۳۳-۳۳۴

~ ناهمگن ۳۲۹

معادله پیوستگی بار ۳۲۷-۳۴۹

منحنی سیکلوئیدی ۳۸۱

~ شبه سیکلوئیدی ۳۸۱

منظومه جهانی بزرگ ۱۲

مورلی ۴۰-۴۱-۴۷-۴۸-۴۹-۵۰

۵۱-۱۲۷

مینکوفسکی ۳۷-۵۳-۱۴۹-۱۶۱-۳۲۳

میون ۷۰-۳۱۵

میدان گرانشی ۲۱۵

نابودی زوج ۲۷۵

ناحیه حال ۱۷۲-۱۷۹-۱۸۰-۱۸۲

ناظرهای لخت ۲۱-۳۶-۵۲-۵۴-۱۵۰

۲۲۷-

~ نالخت ۵۴-۲۱۱-۲۱۲-۲۱۳

۲۳۴-

ناهمگنی ۵۵-۳۲۸

ناوردا ۲۱-۲۸-۲۹-۳۰-۳۱-۳۲-۳۴

۳۷-۵۱-۵۷-۹۹-۱۰۱-۱۵۸-۱۶۰

۱۷۵-۱۹۱-۲۲۱-۲۲۹-۲۵۶-۲۶۱

۳۲۷-

ناوردهای تبدیل ۲۱

ناوردایی بازه فضا-زمان ۱۷۵-۱۷۶

~ شکل یا هموردایی ۵۴-۲۳۳-۲۳۵

۳۳۲-

~ اصل علیت ۳۰-۳۲-۳۴

~ همزمانی ۳۰-۳۱

- نسبی بودن همزمانی ۸۲-۲۰۱-۲۴۰
۲۷۱-۳۸۱-
نسبیت همزمانی ۵۵-۵۶-۸۲-۲۰۱
۲۰۹-
نظریه ارسطویی ۲-۶-۷-۱۰-۱۱-۱۳
۱۵-
~ الکترومغناطیس ۴-۳۴-۳۷-۳۸
۴۹-۵۱-۵۲-۵۳-۲۵۸-۳۲۳-۳۲۵
~ جهان خورشید مرکزی ۱۲
~ کلاسیک اثر دوپلر ۱۳۳
~ انقباض طول لورنتس- فیتز جرالده ۴۹
~ نسبیت عام ۲-۳-۳۶-۲۱۳-۲۱۵
نمودار فضا- زمان انبار و نردبان ۲۰۶
۲۱۰-
~ فضا-زمان ۱۸۴-۱۹۶-۱۹۸
۱۹۹-۲۰۵-۲۱۰-۲۱۴-۲۱۶-۲۱۸
~ مینکوفسکی ۱۹۶-۲۱۹
نوترینو ۶۴-۱۴۳-۳۲۰
نوسانگر هماهنگ نسبیتی ۳۰۰
نیروی ویژه ۳۰۵-۳۱۰-۳۴۱
نیرو در نسبیت ۲۹۶
نیروی سبکی ۹
~ سنگینی ۹
~ لورنتس ۳۲۹-۳۳۷
همیلتون ۷-۹
- هانری ۳۲۵
هذلولی واحد ۱۶۷-۱۶۸-۱۸۵-۱۸۶
هرتز ۴-۳۹-۳۲۵
همزمان کردن ۱۹-۳۴-۵۵-۱۹۳-۱۹۴
۱۹۵-۱۹۶-۲۰۱-
همسانگردی فضا ۲۵-۲۷-۵۵-۱۰۰
همگنی زمان ۲۶
~ فضا ۲۵-۵۵-۷۳-۷۴-۱۰۰
هندسه فضا- زمان ۶۰
هویگنس ۷
هوی ساید ۳۲۵-۳۲۶
واپاشی ۶۴-۶۵-۶۹-۷۰-۲۴۵-۲۴۶
۲۴۷-۲۶۴-۲۶۶-۲۷۴-۲۹۳-۳۱۸
۳۱۹-۳۲۲-
یک بعدی بودن زمان ۲۶
یک سویه بودن زمان ۲۶